

UNIVERZA V MARIBORU
FAKULTETA ZA ELEKTROTEHNIKO,
RAČUNALNIŠTVO IN INFORMATIKO

Tomaž Lovrenčič

Sistem inteligentne hiše

Diplomska naloga

Maribor, avgust 2009



UNIVERZA V MARIBORU



FAKULTETA ZA ELEKTROTEHNIKO,
RAČUNALNIŠTVO IN INFORMATIKO
2000 Maribor, Smetanova ul. 17

Diplomska naloga univerzitetnega študijskega programa

Študent: Tomaž LOVRENČIČ

Študijski program: univerzitetni

Smer: telekomunikacije

Mentor: red. prof. dr. Kačič Zdravko

Komentor: doc. dr. Žgank Andrej

Maribor, avgust 2009

ZAHVALA

Zahvaljujem se mentorju red. prof. dr. Kačič Zdravku za pomoč in vodenje pri opravljanju diplomske naloge. Zahvaljujem se tudi dr. Rotovnik Tomažu za ves posvečen čas in pomoč pri izdelavi diplomske naloge ter doc. dr. Žgank Andreju za nesebično pomoč in svetovanje. Zahvala velja tudi staršem, da so mi omogočili študij, in vsem ostalim, ki so me podpirali.

SISTEM INTELIGENTNE HIŠE

Ključne besede: inteligentna hiša, pametni dom, PIC mikrokrmilnik, sistem varovanja, umetna inteligenca, infrardeči detektor gibanja, LCD prikazovalnik, AT komande

UDK: 681.518.5:004.8(0432)

Povzetek:

Diplomsko delo predstavi pojem inteligentne hiše, njene prednosti pred klasičnim modelom hiše, opis delovanja in povzetek že znanih protokolov in izdelkov iz kategorije inteligentnih produktov. Nadaljnje je prikazan in izdelan vzorčni primer sistema inteligentne hiše, kjer vsak od šestih modulov opravlja svojevrstno specifično nalogo. Diplomaska naloga podrobno opiše vsak kos strojne opreme ter kasneje še primer programa v zbirniku, ki je naložen na mikrokrmilnik in komunicira s to strojno opremo. Interakcija z uporabnikom se vrši neposredno preko LCD zaslona ali na daljavo s pomočjo GSM modula in AT komand. Avtomatiziranost sistema inteligentne hiše zagotavlja samostojno delovanje, s poudarkom na nadzoru na daljavo preko SMS sporočil pa uporabnika realnočasovno obvešča o morebitnih alarmih, ki se pripetijo v času njegove fizične odsotnosti.

INTELLIGENT HOUSE SYSTEM

Keywords: intelligent house, smart home, PIC microcontroller, system security, artificial intelligence, infrared motion detector, LCD display, AT commands

UDK: 681.518.5:004.8(0432)

Abstract:

In this thesis I focus on the concept of the intelligent house: how does it work and what are its advantages over the classical model of a house? First I give a summary description of existing recognized protocols and products in the category of intelligent systems. Then I present a model example of an intelligent house, where each of 6 modules performs its own specific task. A detailed description of each piece of hardware is included, as well as an example of a program written in an assembler, which is loaded in a microcontroller and which communicates with the hardware. Interaction with the user is performed directly through an LCD display or remotely through a GSM module and AT commands. Automation of the intelligent house enables it to operate on its own, yet there is great emphasis on remote control via real-time SMS messaging, through which the user is informed of any alarms that occur during his or her physical absence.

VSEBINA

1	Uvod	1
2	KONCEPT INTELIGENTNE HIŠE	3
2.1	Pojem inteligentne hiše, njene lastnosti in prednosti.....	3
2.2	Zasnova modela inteligentne hiše z mikrokontrolerjem PIC	9
3	STROJNA OPREMA.....	11
3.1	Shema	11
3.2	Mikrokontroler PIC	14
3.3	Programator	17
3.4	LCD s Hitachi HD44780 gonilnikom.....	19
3.5	GSM modem s podporo AT komand	22
3.6	MAX232.....	25
3.7	PIR senzor	27
3.8	Digitalni termometer	29
4	PROGRAMSKA OPREMA.....	35
4.1	Programsko okolje MPLAB.....	35
4.2	Programska koda	37
4.2.1	Zbirnik	37
4.2.2	Serijska komunikacija	41
4.2.3	MASTER modul.....	47
4.2.4	LCD modul.....	74
4.2.5	SMS modul.....	112
4.2.6	PIR modul.....	147
4.2.7	TEMP modul	156
4.2.8	POPLAVA modul	167
5	SKLEP	171
6	LITERATURA IN VIRI.....	173
7	PRILOGE	176

Seznam slik

Slika 2.1 Splošen model inteligentne hiše [1]	5
Slika 2.2 Praktična shema sistema inteligentne hiše	9
Slika 3.1 Shema inteligentne hiše 1/2.....	12
Slika 3.2 Shema inteligentne hiše 2/2.....	13
Slika 3.3 Blokovni diagram mikrokrmilnika PIC16F627A/628A/648A.....	16
Slika 3.4 Serijski konektor za programator	17
Slika 3.5 Povezava mikrokrmilnika in programatorja.....	18
Slika 3.6 LCD zaslon 2 x 16 znakov	19
Slika 3.7 MAX232: notranja zgradba[9]	26
Slika 3.8 RS-232 podatkovni paket ('A', 'T', CR in LF).....	27
Slika 3.9 Fresnelova leča	28
Slika 3.10 DSC PIR senzor[11].....	29
Slika 3.11 DS18B20: eksterno napajanje	29
Slika 3.12 DS18B20: parazitno napajanje.....	30
Slika 3.13 1-wire komunikacija.....	31
Slika 4.1 MPLAB 7.40	36
Slika 4.2 LCD modul: Primer menija.....	87
Slika 4.3 LCD modul: »DA/NE« meni	90
Slika 4.4 LCD modul: pogled temperature.....	100
Slika 4.5 SMS modul: odziv ukaza »ALARM?«	137
Slika 4.6 PIR modul: PWM modulacija	153

Seznam primerov

Primer 3.1 Komunikacija preko AT komand	25
Primer 4.1 Sprejemna procedura za serijsko komunikacijo	44
Primer 4.2 Oddajna procedura za serijsko komunikacijo	46
Primer 4.3 MASTER modul: začetek programa	51
Primer 4.4 Dolg skok (»gotom_macro.inc«)	51
Primer 4.5 Dolg klic (»callm_macro.inc«)	52
Primer 4.6 MASTER modul: definicija spremenljivk	52
Primer 4.7 MASTER modul: definicije mnemonikov, datoteka »mnemoniki_master.inc«	53
Primer 4.8 MASTER modul: inicializacija	56
Primer 4.9 MASTER modul: inicializacija	57
Primer 4.10 MASTER modul: funkcija »tempera«	57
Primer 4.11 MASTER modul: funkcija »frekvenca«	59
Primer 4.12 MASTER modul: inicializacija	59
Primer 4.13 MASTER modul: funkcija »vklop_SMS«	61
Primer 4.14 MASTER modul: funkcija »vklop_luci_sirena«	63
Primer 4.15 MASTER modul: funkcija »vklop_poplava«	64
Primer 4.16 MASTER modul: funkcija »vklop_termostat«	64
Primer 4.17 MASTER modul: klicanje modulov – POPLAVA modul	65
Primer 4.18 MASTER modul: klicanje modulov – PIR modul	67
Primer 4.19 MASTER modul: klicanje modulov – SMS modul	68
Primer 4.20 MASTER modul: klicanje modulov – LCD modul	73
Primer 4.21 LCD modul: začetek programa	80
Primer 4.22 LCD modul: LCD komande	82
Primer 4.23 LCD modul: časovne zakasnitve	85
Primer 4.24 LCD modul: makro za menije, datoteka »izbirni_meni_makro.inc«	87
Primer 4.25 LCD modul: makro za izpis na LCD, datoteka »izpis_na_LCD_makro.inc«	88
Primer 4.26 LCD modul: branje znakov iz bloka pomnilnika	89
Primer 4.27 LCD modul: vklop/izklop modulov, datoteka »DA_NE_meni_macro.inc«	90
Primer 4.28 LCD modul: vpis v EEPROM	91
Primer 4.29 LCD modul: branje iz EEPROM-a	92
Primer 4.30 LCD modul: funkcija »vpis_na_LCD«	93
Primer 4.31 LCD modul: podmeni nastavitve temperature	99
Primer 4.32 LCD modul: sprejem temperature	100
Primer 4.33 LCD modul: izpis temperature	101
Primer 4.34 LCD modul: podmeni nastavitve frekvence sirene	102
Primer 4.35 LCD modul: aktivacija sistema inteligentne hiše	106

Primer 4.36 LCD modul: večopravnost	108
Primer 4.37 SMS modul: serijsko pošiljanje znakov na USART, funkcija »sklop_1«.....	116
Primer 4.38 SMS modul: inicializacija GSM.....	117
Primer 4.39 SMS modul: sprejem »OK« pozitivne potrditve, funkcija »sprejem_OK«.....	118
Primer 4.40 SMS modul: časovna zakasnitev na RS-232 vodilu, funkciji »RS232_pavza« in »RS232_velika_pavza«	119
Primer 4.41 SMS modul: nastavitev GSM aparata	119
Primer 4.42 SMS modul: avtentikacija telefonske številke.....	124
Primer 4.43 SMS modul: pretvorba heksadecimalnih števil v oktete, funkcija »razbij_SMS«	125
Primer 4.44 SMS modul: izpis 7-bitnih ASCII znakov, funkcija »pretvori«.....	127
Primer 4.45 SMS modul: vklop/izklop modula, funkcija »prihodni_SMS«	132
Primer 4.46 SMS modul: nova temperatura termostata, funkcija »prihodni_SMS«.....	134
Primer 4.47 SMS modul: sporočilo o stanju alarmov, funkcija »prihodni_SMS«.....	137
Primer 4.48 SMS modul: pretvorba tekstovnega besedila v PDU obliko	140
Primer 4.49 SMS modul: pošiljanje nastavitev termostata	143
Primer 4.50 PIR modul: začetek programa	150
Primer 4.51 PIR modul: priprava senzorja	151
Primer 4.52 PIR modul: nastavitev frekvence sirene, funkcija »PIR_frekv«	153
Primer 4.53 PIR modul: alarmiranje in obveščanje uporabnika.....	155
Primer 4.54 TEMP modul: RAM registri.....	160
Primer 4.55 TEMP modul: merjenje in branje temperature, funkciji »ZMERI«, »BERI_TEMPERATURO«	161
Primer 4.56 TEMP modul: »1-wire« procedure.....	163
Primer 4.57 TEMP modul: pretvorba heksadecimalnih števil v ASCII in obratno, funkciji »HEX_DEC«, »ASCII_HEX«	166
Primer 4.58 POPLAVA modul: nadzor senzorjev	169

Seznam diagramov

Diagram 4.1 Serijska komunikacija	43
Diagram 4.2 MASTER modul 1/3.....	48
Diagram 4.3 Master modul 2/3.....	49
Diagram 4.4 MASTER modul 3/3.....	50
Diagram 4.5 LCD modul 1/5.....	75
Diagram 4.6 LCD modul 2/5.....	76
Diagram 4.7 LCD modul 3/5.....	77
Diagram 4.8 LCD modul 4/5.....	78
Diagram 4.9 LCD modul 5/5.....	79
Diagram 4.10 SMS modul 1/3.....	113
Diagram 4.11 SMS modul 2/3.....	114
Diagram 4.12 SMS modul 3/3.....	115
Diagram 4.13 PIR modul 1/2.....	148
Diagram 4.14 PIR modul 2/2.....	149
Diagram 4.15 TEMP modul 1/2.....	158
Diagram 4.16 TEMP modul 2/2.....	159
Diagram 4.17 POPLAVA modul 1/1.....	168

Seznam tabel

Tabela 3.1 LCD pini	19
Tabela 3.2 LCD nabor inštrukcij[7]	20
Tabela 3.3 AT komande[8].....	23
Tabela 3.4 Odčitavanje temperature, 1 senzor DS18B20 na vodilu (podatki si sledijo v časovnem sosledju).....	33
Tabela 4.1 Tipi datotek v MPLAB 7.40	37
Tabela 4.2 Inštrukcije zbirnika[14]	38
Tabela 4.3 Serijska komunikacija: klic posameznih modulov	42
Tabela 4.4 SMS modul: PDU	122
Tabela 4.5 SMS modul: pretvorba besedila v PDU obliko	124
Tabela 4.6 SMS modul: Vhodno/izhodne informacije v SMS sporočilu	130
Tabela 4.7 PIR modul: Prednastavljene vrednosti frekvence.....	153
Tabela 7.1 Diagram poteka: legenda	176
Tabela 7.2 Strojna oprema: kosovnica	177

Uporabljene kratice

PIN	Personal Identification Number
RFID	Radio-Frequency IDentification
LCD	Liquid Crystal Display
GSM	Global System for Mobile communication
PIC	Peripheral Interface Controller
PIR	Passive InfraRed sensor
PSTN	Public Switched Telephone Network
UTP	Unshielded Twisted Pair
STP	Shielded Twisted Pair
IR	InfraRed
RF	Radio Frequency
WLAN	Wireless Local Area Network
ISM	Industrial, Scientific and Medical
UHF	Ultra High Frequency
SRD	Short Range Device
ITU	International Telecommunication Union
BERR	Bit ERror Rate
IEEE	Institute of Electrical and Electronics Engineers
WPAN	Wireless Personal Area Network
CPU	Central Processing Unit
ANSI	American National Standards Institute
OSI	Open Systems Interconnection
EHS	European Home Systems protocol
EIB	European Installation Bus
SMS	Short Message Service
USART	Universal Synchronous/Asynchronous Receiver Transmitter
PWM	Pulse Width Modulation
USB	Universal Serial Bus
CAN	Controller Area Network
EEPROM	Electrically Erasable Programmable Read-Only Memory
CCP	Capture, Compare, PWM
PDIP	Plastic Dual In-line Package
PAL	Programmed Aray Logic
ICD	In-Circuit Debugger
ICSP	In-Circuit Serial Programmer
RAM	Random Access Memory

IDE	Integrated Development Environment
CGRAM	Character Generator Random Access Memory
DDRAM	Display Data Random Access Memory
ASCII	American Standard Code for Information Interchange
PDU	Protocol Data Unit
TTL	Transistor-Transistor Logic
DTE	Data Terminal Equipment
DCE	Data Circuit-terminating Equipment
PC	Personal Computer
EIA	Electronics Industries Alliance
ITU-T	International Telecommunication Union: Telecommunication standardisation sector
ROM	Read-Only Memory
CRC	Cyclic Redundancy Check
LSB	Least Significant Bit
MSB	Most Significant Bit
RISC	Reduced Instruction Set Computer
BASIC	Beginner's All-purpose Symbolic Instruction Code
IC	Integrated Circuit
GND	GrouND
SRAM	Static Random Access Memory
LED	Light-Emitting Diode
PCCP437	PC Code Page 437
PCDN	People's Content Delivery Network
IRA	International Reference Alphabet
SMSC	Short Message Service Center

1 UVOD

Pojem inteligentne hiše oziroma inteligentnega okolja je poznan že dolgo. Od nekdanj je človek želel razna opravila narediti hitro, učinkovito, zanesljivo in s čim manj truda. Rešitev je bila uporaba avtomatiziranih sistemov, ki bi opravila opravljali sami. Nekoč so avtomatizirani sistemi in roboti veljali za pojem industrijske tehnologije in se jih ni uporabljalo doma, predvsem zaradi cenovne nedosegljivosti, premajhne ponudbe, nekompatibilnosti, fizične velikosti in neustreznosti. Z razvojem sodobne tehnologije zadnjih desetletij, prenosom izkušenj in spoznanj, masovno izdelavo elektronskih komponent in integriranih vezij ter veliko uporabnostjo silicija in ostalih polprevodnikov prihaja do nenehnih pocenitev tovrstnih tehnologij, ki zato postajajo venomer lažje dosegljive tudi domačemu uporabniku. Trg je preplavila množica elektronskih naprav: od preprostega termostata za vodo, ki brez človeške pomoči ohranja vodo toplo in ugasne grelec, ko temperatura doseže kritično mejo, pa vse do kompletnih sistemov za popoln nadzor celotnega doma. S stopnjevanjem zahtev uporabnikov so se tako razvila naprednejša oziroma inteligentna okolja z namenom »inteligentnega« odzivanja na okolje in zagotavljanja maksimalnega udobja domačemu uporabniku. Danes je v svetu kar nekaj ponudnikov sistemov inteligentnih hiš, vendar se to področje še dodatno razvija, tudi na račun novih tehnoloških napredkov (na dotik občutljivi LCD zasloni, IR senzorji, brezžična komunikacija ...).

Cilji diplomske naloge so predstavitev sistema inteligentne hiše, izbira primernih rešitev in načinov za njeno implementacijo, prikaz sorodnih, že obstoječih shem in modelov na tržišču ter končno načrtovanje in izdelava prototipa sistema inteligentne hiše na nivoju mikrokontrolerov. Namen je izdelati ločene module, ki bi vsak zase opravljali svojo specifično nalogo.

Drugo poglavje tako vsebuje koncept inteligentne hiše, njene prednosti, rešitve implementacije in opis že obstoječih, konkurenčnih izdelkov na tržišču.

Tretje poglavje nas seznani s strojno opremo, potrebno pri implementaciji inteligentne hiše. Pri tem se osredotočamo na lastnosti posameznega kosa strojne opreme, ki so ključnega

pomena za model inteligentne hiše. Dodatno je predstavljeno podpoglavje o programatorju, ki je nujna oprema za programiranje mikrokrmilnikov.

Četrto poglavje opisuje programsko opremo. Najprej predstavimo razvojno okolje na računalniku, nadaljnje so nanizani odseki programske kode v zbirniku za vsak posamezen modul inteligentne hiše. Zraven vsakega primera je kratek opis delovanja zadevnega dela programske kode, za podrobnejše razumevanje pa so dodatno navedeni komentarji ob vsaki vrstici kode. Izdelali in sprogramirali smo naslednje module: *TEMP modul* za nadzor in izvajanje temperaturnih nalog, *POPLAVA modul*, ki alarmira poplavo v kopalnici, *LCD modul* kot uporabniški vmesnik, *PIR modul* s PIR senzorjem za detekcijo vlomilcev in alarmiranje, *SMS modul* s priključenim GSM aparatom za interakcijo uporabnika na daljavo, in *MASTER modul*, ki vrši vmesne funkcije in predstavlja vlogo gospodarja.

V sklepu je podan povzetek opravljenega dela in analiza rezultatov, opisane pa so tudi možne smeri nadaljnjega dela.

2 KONCEPT INTELIGENTNE HIŠE

2.1 Pojem inteligentne hiše, njene lastnosti in prednosti

V današnjem času je zelo opazen trend hišne avtomatizacije, saj so sistemi, ki so trenutno na tržišču, zaradi vsesplošne pocenitve elektronskih komponent in integracije (in s tem tudi velikoserijske proizvodnje) postali dostopni tudi majhnim uporabnikom. Tako je danes sodoben bivanjski prostor z vidika uporabnika predvsem integracija številnih samostojnih sistemov in različnih tehnologij, brez katerih si življenja sploh ne moremo več predstavljati. Korak naprej k takšni ideji je povezava vseh teh ločenih sistemov (npr. sistemov za ogrevanje, klimatizacijo, alarmnih sistemov itd.) v celoto, kjer se le-ti med seboj razumejo in vsak opravlja določeno specifično nalogo. Takšen skupek predstavlja inteligentno okolje, kar pomeni zmožnost »inteligentnega« oziroma »pametnega« odzivanja. »Inteligentni« so torej tisti objekti, ki se ponašajo z določeno stopnjo aktivne inteligence, kar pomeni, da dinamično reagirajo na zaznane parametre ter se primerno odzovejo na podlagi ustreznih algoritmov. Ker je umetno okolje prirejeno za bivanjski prostor (hiša, stanovanje, poslovno poslopje), so tudi elementi tega umetnega okolja usmerjeni h kakovostnemu bivanju v takšni zgradbi ter izpolnjevanju temu primernih nalog. Skupni izraz tega je inteligentna hiša.

Inteligentna hiša tako predstavlja samostojen, zaključen sistem, ki povečuje uporabnikovo udobje, skrbi za naloge, ki bi jih drugače moral opravljati uporabnik sam ali ki jih, zaradi same zahtevnosti opravila ali hendikepiranosti, ta sploh ne bi bil zmožen opraviti. Tako lahko funkcije, kot jih vidi uporabnik, in pripadajoče module oziroma elemente inteligentne hiše razporedimo v naslednje kategorije:

- **funkcija varovanja:** npr. infrardeči senzorji, laserske prepreke, identifikacija ob vstopu s PIN kodo ali RFID kartico, detekcija šuma v varovanem prostoru, vklop sirene, izklop naprav, ki so požarno ali poplavno kritične, elektronska zapora za vrata in okna itd.,

- **funkcija alarmiranja:** npr. senzorji za poplavo, dim, svetlost, padavine, hitrost vetra itd.,
- **funkcije interakcije in komunikacije:** npr. doseg vseh funkcij preko LCD prikazovalnika ali daljinca ali zaslona, občutljivega na dotik, obveščanje uporabnika na daljavo, recimo preko GSM omrežja, interneta, intraneta, daljinsko upravljanje za garažna vrata itd.,
- **funkcije zagotavljanja udobja:** nastavitve ogrevanja ali hlajenja, videofon, električna ključavnica, kontrola garažnih/vhodnih vrat (avtomatsko ali z daljincem), spust in dvig žaluzij, upravljanje notranje in zunanje razsvetljave, možnost ročne regulacije po želji, avtomatsko zalivanje zelenice, kontrola hišnega kina itd.,
- **funkcija spremljanja stanja naprav znotraj inteligentne hiše:** evidenca porabe električne energije, obveščanje o morebitnih okvarah naprav itd.

Splošen model inteligentne hiše prikazuje slika 2.1., pri tem so elementi inteligentne hiše naslednji:

- 1) interakcija z uporabnikom preko grafičnega zaslona, vklop sistema,
- 2) elektronska ključavnica (in kontrola pristopa), videodomofon,
- 3) pasivni infrardeči senzor ali PIR senzor (angl. »Passive InfraRed sensor«),
- 4) sirena za odganjanje vlomilcev v primeru vloma,
- 5) senzor poplave v kopalnici,
- 6) uravnavanje termostata za temperaturo vode,
- 7) vklop in utripanje zunanjih luči v primeru vloma,
- 8) obveščanje uporabnika preko GSM ali stacionarnega PSTN omrežja o stanju znotraj hiše,
- 9) protivlomni senzorji in zaščita na oknih,
- 10) upravljanje žaluzij/rolet (centralno ali po prostorih),
- 11) avtomatska vhodna/garažna vrata z daljinsko kontrolo,
- 12) video nadzor okolice,

- 13) senzor vetra, zunanje temperature, padavin, svetlosti itd.,
- 14) avtomatsko zalivanje zelenice,
- 15) izklop/kontrola električnih in požarno kritičnih porabnikov/elementov v času, ko nas ni doma,
- 16) upravljanje z multimedijskimi aparati, recimo avdio in video napravami (zabavna elektronika ...).



Slika 2.1 Splošen model inteligentne hiše [1]

Omenjena zasnova je le splošna in ji lahko poljubno spreminjamo kompleksnost, od najpreprostejših senzorjev za dež do avtomatske prepoznavne govora ali robotskega pomočnika, ki opravlja hišna opravila. Prav tako je s številom modulov, ki lahko obsega le nekaj med seboj povezanih senzorjev ali pa kompletno zasnovo in popolni nadzor nad celotno bivalno zgradbo s po več sto moduli z zelo specifičnimi nalogami.

Vpeljava inteligence v takšno hišo omogoča vrsto prednosti, med katerimi lahko izpostavimo ekonomske prednosti in prednosti za uporabnika (prilagodljivost uporabniku in njegovemu okolju). Ekonomske prednosti inteligentne hiše se kažejo kot prihranek energije, in s tem kot znižanje stroškov za ogrevanje, hlajenje, osvetlitev prostorov. Tako se visoki začetni investicijski vložek hitro povrne z učinkovito izrabo sredstev (energije) z minimalnimi življenjskimi stroški.

Za stanovalca inteligentne hiše je zelo pomembno tudi varovanje. Z nadzorom hišnih objektov in protivlomnimi zaščitami zagotovimo udobno bivanje ter zaščito lastnine uporabnika sistema. Ker takšni sistemi varovanja/alarmiranja delujejo suvereno in vseh 24 ur na dan, so več kot primerljivi z ostalimi oblikami varovanja, kjer je vključen na primer človeški (torej nepopoln) faktor.

Ključnega pomena v pametni hiši je dobro izgrajena komunikacijska mreža. S tem izolirane naprave povežemo in tvorimo zaključeno celoto. Za prenos podatkov med posameznimi segmenti sistema se najpogosteje uporabljajo naslednji načini:

- **namensko izgrajeno žično omrežje:** samostojna napeljava, uporabljana izključno za namene pošiljanja podatkov med elementi sistema inteligentne hiše. Ponavadi je komunikacijsko vodilo sestavljeno iz UTP kabla (zaradi vesplošne razširjenosti, primernih karakteristik in cenovne ugodnosti). Alternative so še STP, optični vod, USB, koaksialni kabel ...
- **domače električno omrežje:** z uporabo posebnih modemov je možno doseči komunikacijo po standardnem 220 V električnem omrežju (v evropskem prostoru). Prednost takšnega pristopa je že izgrajena mreža, slabost pa modulacija velikih amplitud el. signalov (šum, odstopanja nosilne frekvence in amplitude),

- **IR komunikacija:** brezžični prenos s pomočjo infrardeče svetlobe (podobno kot pri TV upravljalcih). Načeloma potrebujemo za tak prenos vidno linijo med sprejemno in oddajno stranjo komunikacije. IR komunikacija se uporablja za nadzor naprav znotraj istega prostora. Prednosti IR prenosa so brezžičen način ter poceni IR sprejemne in oddajne diode, slabost pa predvsem majhna simbolna hitrost (klasična nosilna frekvenca je 36 do 40 KHz, bitna hitrost v realnih aplikacijah pa med 100 in 2000 bps) in kratek doseg (odvisno od korekcijskih filtrov, oddajne moči, navadno pod 10 m),
- **RF komunikacija:** prenos podatkov s pomočjo elektromagnetnega valovanja. Nelicenčni ISM pas UHF signala, kjer lahko potekajo podatkovne komunikacije, so na primer: 2450 MHz pas za »modri zob« (angl. »Bluetooth«), 2450 MHz in 5800 MHz pas za WLAN (angl. »Wireless Local Area Network«), 433 MHz za SRD (angl. »Short Range Device«) komunikacijo v regiji 1 (Evropa, Afrika, Bližnji in Srednji Vzhod) po ITU specifikaciji oziroma 915 MHz za regiji 2 (Severna in Južna Amerika, Grenlandija, Pacifik) in 3 (Avstralija, Izrael, Oceanija), 868 MHz za ZigBee. RF komunikacija danes predstavlja napredno tehnologijo in lahko konkurira žičnim povezavam v količini prenosa podatkov, v zadnjem času tudi v BERR. Še vedno pa predstavljata problem višja cena modulov in večja električna poraba (še posebej pri »močnejših« prenosih).

Način komunikacije je večinoma tipa »gospodar-suženj« na vodilu (angl. »bus«) ali popolnoma dvosmerni promet (angl. »full duplex«) pri uporabi zvezdaste ali delno zvezdaste topologije, kjer so posamični moduli povezani tudi med seboj in ne potrebujejo logično centralnega modula – »gospodarja«.

Proizvajalci že obstoječih sistemov inteligentnih hiš so uvedli razne protokole za pošiljanje podatkov z namenom boljše preglednosti in zanesljivosti delovanja teh sistemov. Med bolj znanimi in zanimivimi so naslednji:

- **LonTalk[2]:** komunikacijski protokol za podporo omrežni platformi LonWorks (razvita pri ameriški korporaciji Echelon). LonTalk je bil leta 1999 odobren s strani

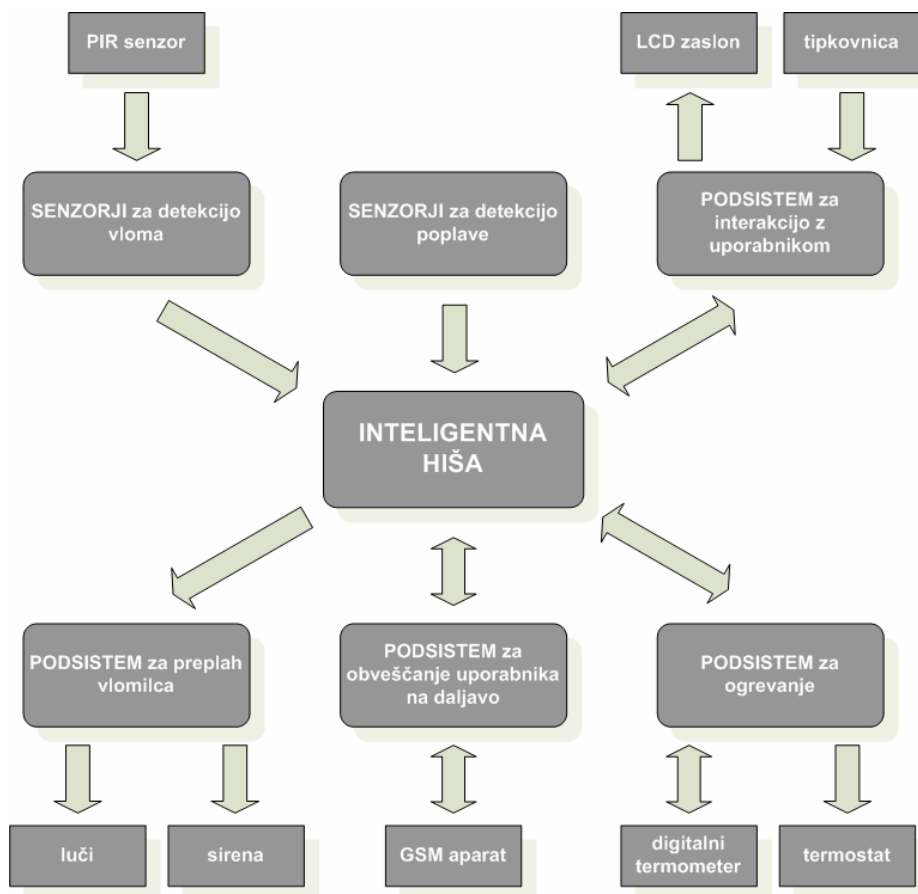
ANSI in sprejet kot omrežni standard za nadzorne aplikacije (angl. »control networking«) *ANSI/CEA-709.1-B*. Prenos je možen po katerem koli mediju (RF, električno omrežje, sukana parica, optično vlakno ...),

- **KNX[3]**: je protokol, baziran na OSI modelu in specializiran posebej za inteligentne zgradbe. Predstavlja združenje in nadaljevanje treh različnih, prej ločenih standardov, in sicer: »European Home Systems Protocol« (EHS), »BatiBUS« in »European Installation Bus« (EIB). Tudi ta pozna širok spekter medijev za prenos (sukana parica, el. omrežje, RF, IR, ethernet). KNX podpira več kot 100 proizvajalcev te opreme,
- **X10[4]**: prvi splošno namenski protokol za komunikacijo med elektronskimi napravami, zasnovan že leta 1975 (Pico Electronics, Škotska). Zaradi dolgotrajnega obstoja na tržišču je dandanes v uporabi na milijone naprav, ki koristijo ta standard,
- **ZigBee[5]**: brezžični (868 MHz in 2.4 GHz pas ISM), cenovno ugoden komunikacijski protokol za naprave majhnih moči izdan s strani ZigBee Alliance. Baziran na IEEE 802.15.4-2003 standardu za WPAN (angl. »Wireless Personal Area Network«) omrežja. V zadnjem času močno razširjen tudi za namene hišne avtomatizacije, predvsem zaradi poudarka na preprostosti, majhne električne porabe, zasedanja licenčno prostih RF pasov, poceni modulov, možnega »mesh« povezovanja (vsak element omrežja se torej lahko ali pa tudi ne poveže z vsakim drugim).

Glede na te protokole so se na tržišču razvile razne ponudbe hišne avtomatizacije in pametnih sistemov. Med bolj znanimi ponudniki inteligentnih hišnih sistemov za domače uporabnike pri nas so: LonWorks, ComfortClick, Marmitek, APH, Dometra, Electres, Conrad ...

2.2 Zasnova modela inteligentne hiše z mikrokontrolerjem PIC

V diplomski nalogi smo zasnovali sistem inteligentne hiše s poudarkom na daljinskem nadzoru in alarmiranju uporabnika na mobilni telefon. Sistem nas preko SMS sporočil obvešča o trenutnem stanju v zgradbi in javi morebiten alarm v primeru vloma (sprožijo se tudi luči in sirena za preplah) ali poplave v kopalnici. Dodatno skrbi za ekonomsko varčnost hiše s samostojno kontrolo ogrevanja (vklop in izklop termostata). Shemo sistema inteligentne hiše vidimo na sliki 2.2.



Slika 2.2 Praktična shema sistema inteligentne hiše

Podrobnejše zahteve, ki smo si jih zadali v diplomski nalogi, so naslednje:

- **uporabljen CPU:** mikrokontroler Microchip PIC družina 16F,

- **komunikacija med moduli:** tip komunikacije »gospodar-suženj« z žičnim prenosom podatkov po parici,
- **obveščanje uporabnika na daljavo:** s pomočjo GSM aparata in SMS sporočil,
- **neposredna in enostavna interakcija na LCD zaslonu:** 4 tipke, in sicer »GOR«, »DOL«, »MENI/PREKLIČI« ter »OK/POTRDI« za brskanje po menijih na zaslonu,
- **programski jezik za CPU:** zbirnik,
- **dobra funkcionalnost,**
- **zanesljivo delovanje:** če se sproži alarm je nujno potrebno o tem takoj obvestiti uporabnika, ne glede na potek trenutnega izvajanja programa (različne rutine imajo različno prioriteto),
- **ekonomična zasnova:** izbira strojne opreme s čim manj redundantne periferije in gospodarno določanje lokacij pomnilnika programskim rutinam.

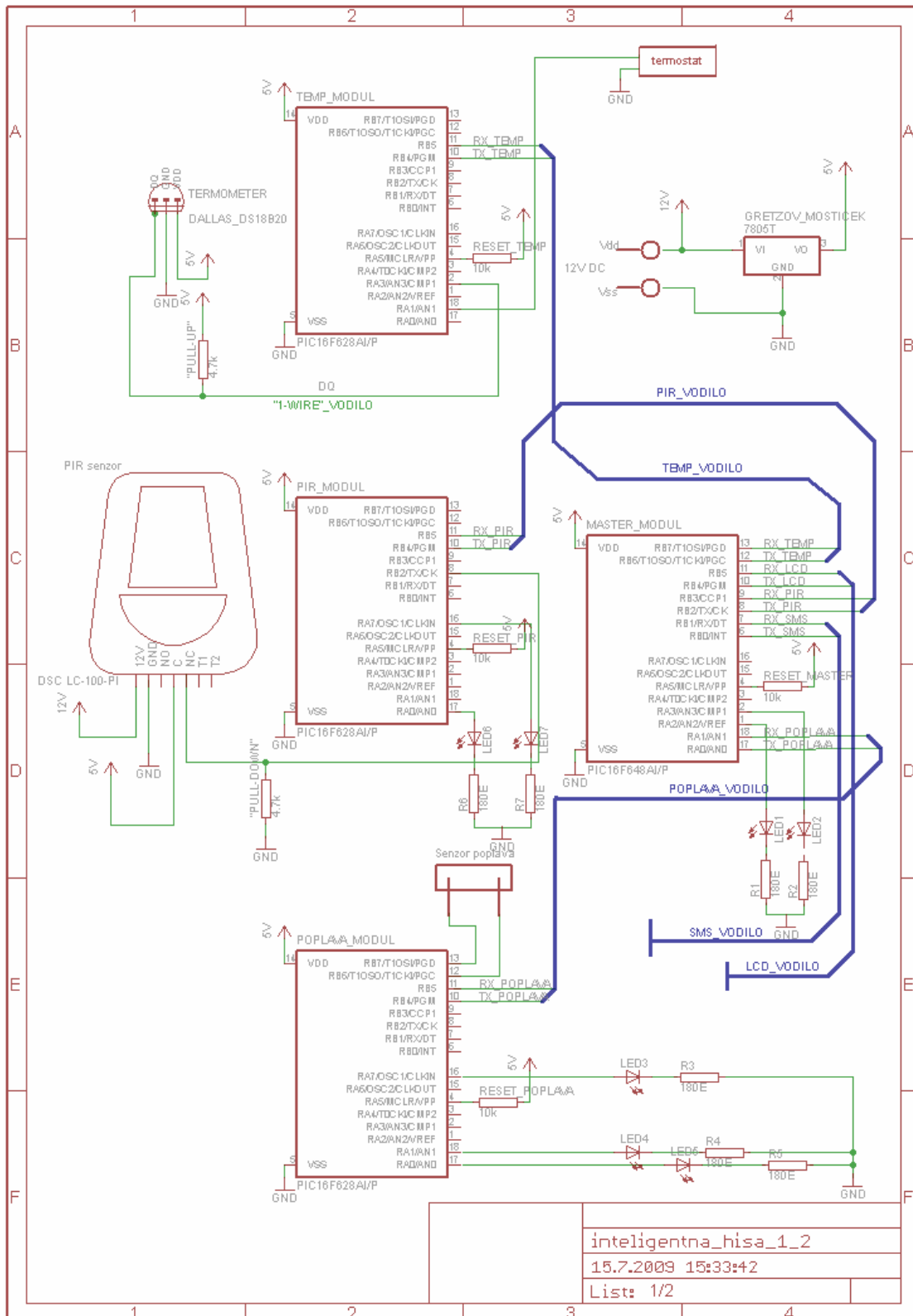
V nadaljevanju (poglavje 3) smo nazorno predstavili vso strojno opremo, ki je bila potrebna za praktično izvedbo sistema inteligentne hiše. Opisane oziroma poudarjene so tiste lastnosti vsakega kosa strojne opreme, ki so poglobitve za namene diplomske naloge. Poglavje 4 se posveti programskemu delu (to je programska koda, ki smo jo naložili na mikrokontroler PIC), ki naredi strojno opremo funkcionalno koristno in povezljivo. Rutine, programi in podprogrami vsebujejo tudi komentarje za lažje razumevanje delovanja algoritmov. Pri izbiri strojne opreme in tudi programiranju smo upoštevali podrobnejše zahteve, ki smo si jih zadali in opisali zgoraj.

3 STROJNA OPREMA

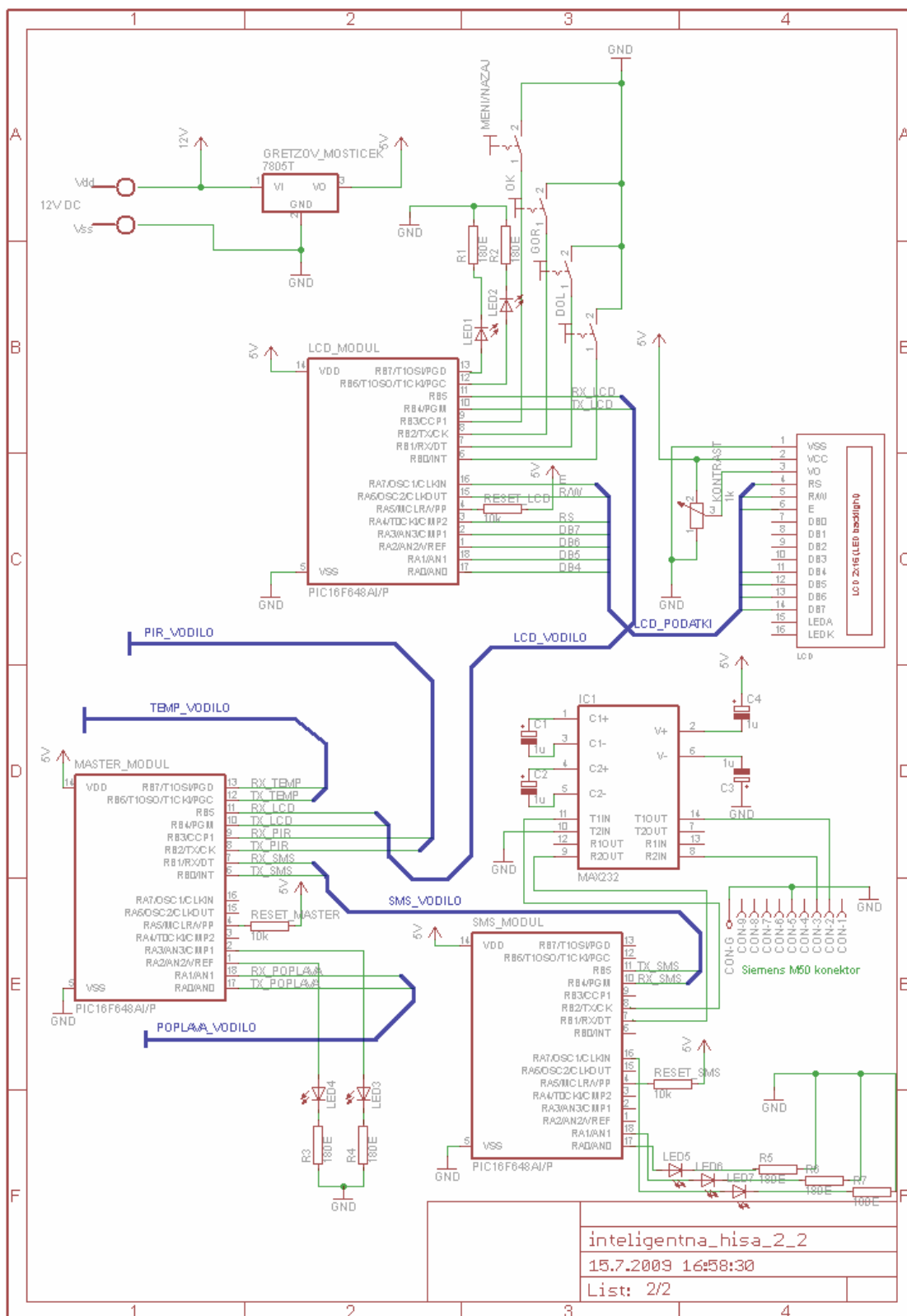
3.1 Shema

Sistem inteligentne hiše smo sestavili modularno, pri čemer vsak od šestih modulov opravlja svojo nalogo. Shema je prikazana na slikah 3.1 in 3.2. Shemo smo narisali v programu Eagle 5.0.0 (razvit pri podjetju CadSoft).

Moduli so povezani centralno na *MASTER modul*, in sicer preko dveh linij, preko katerih serijsko pošiljamo podatke (SER_IN, SER_OUT). Sistem vsebuje temperaturni modul (*TEMP modul*) s funkcijo termostata in termometra, poplavni modul (*POPLAVA modul*) za detekcijo morebitne poplave, modul z zaslonom (*LCD modul*) za neposredno kontrolo sistema preko tipk in zaslona, modul z infrardečim senzorjem (*PIR modul*) za detekcijo gibanja in morebitnega vloma, modul daljinske kontrole (*SMS modul*) za sprejemanje in oddajanje SMS sporočil in glavni modul (*MASTER modul*), ki, kot že omenjeno, povezuje sistem v celoto z »gospodar-suženj« komunikacijo. Pripadajoča tiskanina prototipa sistema inteligentne hiše je v prilogi, kosovnico prikazuje tabela 7.2.



Slika 3.1 Shema inteligentne hiše 1/2



Slika 3.2 Shema inteligentne hiše 2/2

3.2 Mikrokontroler PIC

PIC je družina mikrokontrolerjev proizvajalca Microchip. Med njih uvrščamo veliko število različnih tipov z različnimi zmogljivostmi – od najenostavnejših z osmimi nožicami (»pini«), 8-bitnim podatkovnim vodilom ter omejeno podporo raznim vhodno/izhodnim napravam, npr. USART (angl. »Universal Synchronous Asynchronous Receiver Transmitter«), PWM (angl. »Pulse Width Modulation«) in podporo I²C protokolu; pa vse tja do 100 pinskih 32-bitnih PIC-ev in dsPIC-ev (z integriranim digitalnim signalnim procesorjem) z dobro podporo tudi zahtevnejši strojni opremi, recimo USB, CAN, RF oddajnemu/sprejemnemu vezju itd. Kateri PIC izberemo, je odvisno od danih zahtev aplikacije in kasneje od produkcije izdelka. Če izberemo takšnega s preveč redundantne opreme, s tem zvišujemo stroške samega čipa, tvegamo večjo naložbo v dodatno potrebno opremo, recimo dražji programator, dražja je podprta programska oprema, zahtevnejši programski jezik. Če izberemo takšnega z manj zahtevnimi specifikacijami, pa po drugi strani tvegamo, da nam v času izdelave prototipa ali kasneje pri nadgradnji mikrokontroler ne more zagotoviti potrebnih lastnosti.

Za naše namene smo uporabili dva tipa, in sicer PIC16F628A in PIC16F648A. Razlika med njima je edino v količini programskega spomina FLASH in podatkovnega spomina RAM (angl. »Random Access Memory«) in EEPROM (angl. »Electrically Erasable Programmable Read-Only Memory«). Lastnosti obeh lahko strnemo v naslednje značilnosti:

Pomnilnik

- 2048 x 14 FLASH pomnilnika za PIC16F628A in 4096 x 14 za PIC16F648A, pri tem 14 predstavlja velikost naslovnega vodila (angl. »program bus«) v bitih, 2048 oziroma 4096 pa označuje količino naslovnih polj, to je število besed (angl. »word«),
- 224 x 8 RAM podatkovnega prostora (256 x 8 za model 648A),
- 128 x 8 EEPROM podatkovnega prostora (256 x 8 za model 648A).

Oscilator

- Do 20 MHz zunanji oscilator, možnosti so:

- LP kristal male moči (do 200 kHz),
- XT kristal/resonator (do 4 MHz),
- HS kristal/resonator večjih hitrosti (do 20 MHz),
- RC zunanji RC člen,
- INTOSC interni oscilator,
- EC zunanji vhodni takt.

Periferija

- 16 V/I pinov,
- analogni komparator,
- napetostno referenčno vezje,
- 2 komparatorja,
- časovniki (2 x 8-bitni, 1 x 16-bitni),
- CCP modul (angl. »Capture, Compare, PWM«),
- USART.

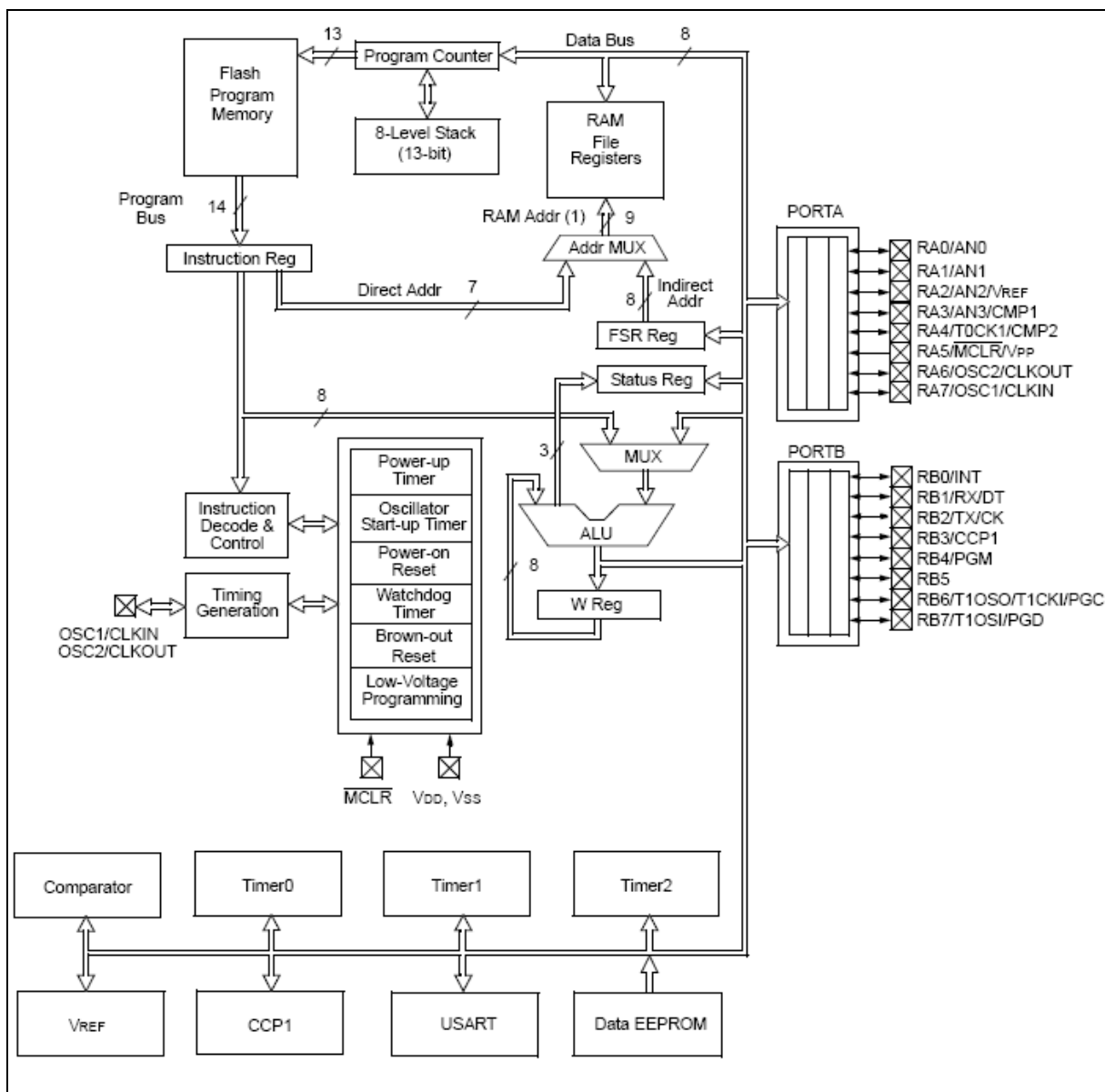
Procesor

- Možnost prekinitvev (angl. »interrupt«),
- 8-nivojski sklad,
- 35 asemblerskih inštrukcij,
- direktno, indirektno in relativno naslavljanje,
- 1 inštrukcijski cikel sestavljajo 4 urini takti, pri tem je vsaka inštrukcija sestavljena iz enega cikla, razen tistih, ki vejijo kodo, npr. GOTO, CALL, RETURN.

Ohišje

- 18-pinski PDIP (angl. »Plastic Dual In-line Package«)

Celotna zgradba je razvidna na sliki 3.3.

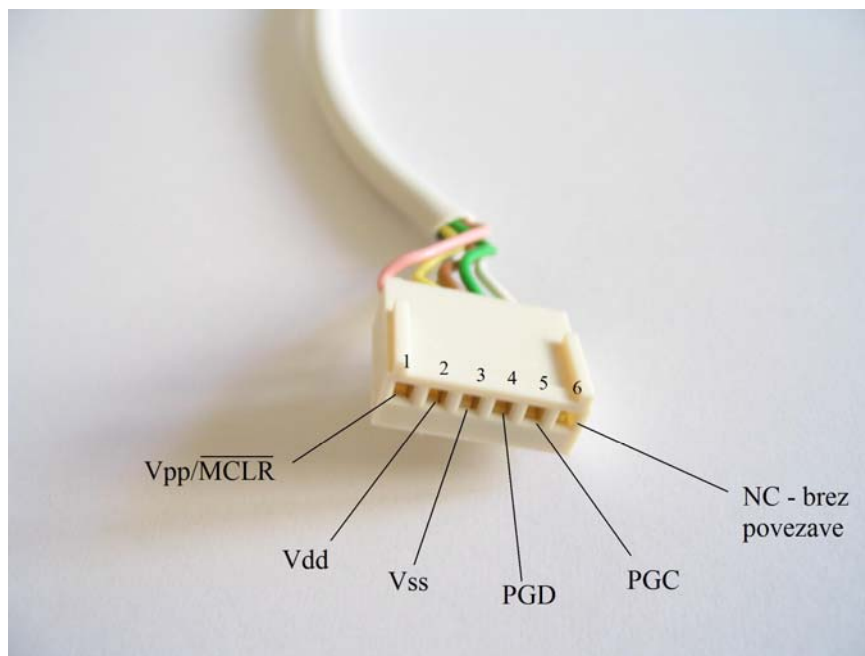


Slika 3.3 Blokovni diagram mikrokontroler PIC16F627A/628A/648A

3.3 Programator

Programator je vezje, namenjeno programiranju mikrokrmilnikov (isto ime se uporablja tudi za napravo, ki programira ostale oblike programirljivih vezij, npr. EEPROM-e, PAL-e, procesorje itd.). Uporabili smo razvojno orodje MPLAB ICD 2, razvito pod okriljem Microchipa. Predstavlja poceni izvedbo serijskega programatorja v vezju (angl. »In-Circuit Serial Programmer« ali ICSP). Obenem nudi tudi možnost razhroščevalnika (angl. »In-Circuit Debugger«). Podpira mikrokrmilnike serij PIC10F, PIC12F, PIC16F, PIC18 in dcPIC30F. Za možnost razhroščevanja moramo seveda uporabiti PIC-a, ki to možnost omogoča, pri tem pa se za ta namen uporabi del pomnilnika, torej FLASH-a, RAM-a ter 0 ali 1 nivo sklada.

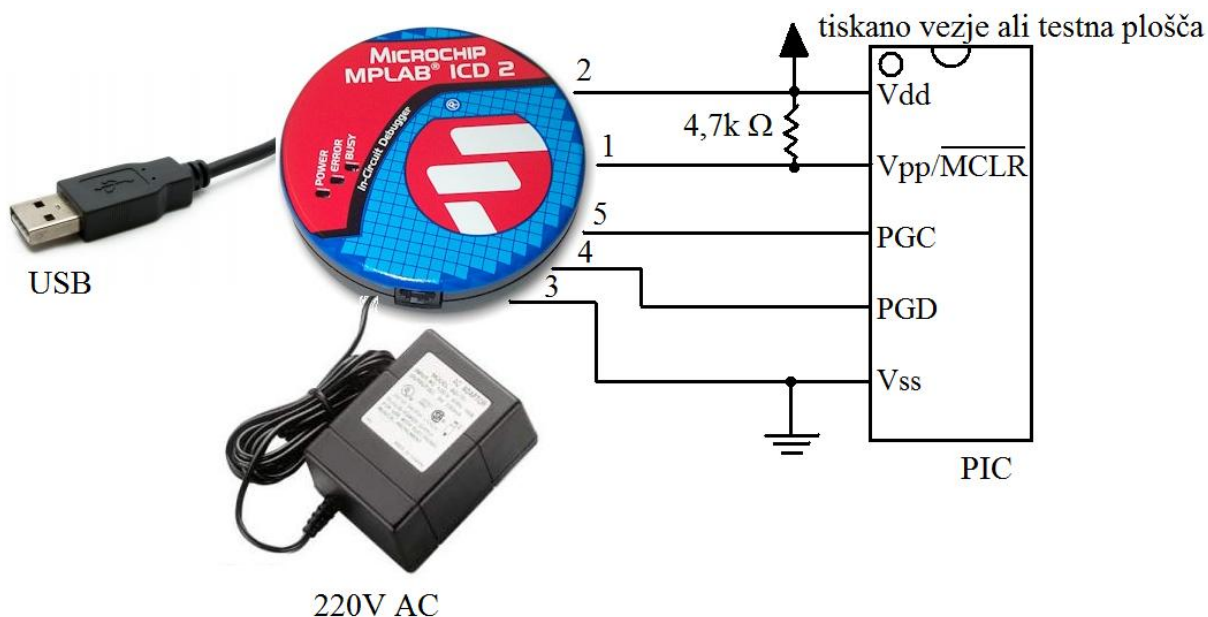
Programator in mikrokrmilnik med seboj povežemo s serijskim konektorjem, prikazanem na sliki 3.4.



Slika 3.4 Serijski konektor za programator

Za povezavo potrebujemo najmanj tri linije: Vpp/MCLR (angl. »programming voltage input/master clear«), PGC (angl. »programming clock«) in PGD (angl. »programming data«). Vpp/MCLR pripravi krmilnik na sprejem podatkov za preprogramiranje čipa (s tem da dovedemo približno 13 Vpp na to nožico) ter po končanem programiranju držimo

mikrokrmilnik v resetu (s povezavo pina na mikrokrmilniku na logično nizek nivo) za namen razhroščevanja. PGC opravlja vlogo urinega takta, da mikrokrmilnik ve, kdaj lahko zajame podatke, ki so na podatkovni liniji PGD. Opcijsko lahko priključimo še pina 2 (Vdd) in 3 (Vss), vendar se je potrebno zavedati, da lahko tako preko USB vodila (od koder se napaja tudi sam programator) pridobimo le omejeno količino moči, za večje zahteve moramo dodatno priključiti eksterni vir napetosti. Primer izvedbe je prikazan na sliki 3.3.



Slika 3.5 Povezava mikrokrmilnika in programatorja

Algoritem za razhroščevanje in programiranje, izbiro pravih knjižnic (.LKR datoteke), določitev datoteke z mnemoniki (.INC datoteke) ter kreiranje strojne kode (.HEX datoteke) izvedemo v MPLAB IDE okolju (uporabili smo MPLAB verzija 7.40). Za izbiro razhroščevalnika izberemo Debugger>Select Tool>MPLAB ICD 2, samo za programator izberemo Programmer>Select Programmer>MPLAB ICD 2 in nato Programmer>Connect, da vzpostavimo zvezo z ICD 2[6].

3.4 LCD s Hitachi HD44780 gonilnikom

Alfanumeričen zaslon s tekočimi kristali (angl. »LCD, Liquid Crystal Display«) na osnovi HD44780 je danes *de facto* industrijski standard za interakcijo z vgrajenimi sistemi (angl. »embedded systems«). Zaslone imajo tipične »velikosti« 1×8 , 2×8 , 4×20 , 1×16 ...

Upravljanje LCD-ja poteka preko 8- ali 4-bitnega vodila za podatke, ter 3-bitnega za signalizacijo.



Slika 3.6 LCD zaslon 2 x 16 znakov

HD44780 nam nudi podporo industrijskemu standardu za nadzor karakternih LCD modulov. Nožice nad zaslonom (glej slika 3.6) imajo naslednjo vlogo:

Tabela 3.1 LCD pini

Pin	Simbol	Vhod/Izhod	Funkcija, opis
1	Vss	-	Potencial 0V (referenca zemlje)
2	Vcc	-	Potencial +5 V
3	Vee	-	Nastavitev kontrasta
4	RS	V	0 = vnos inštrukcije 1 = vnos podatkov
5	R/W	V	0 = pišemo na LCD 1 = beremo iz LCD-ja

6	E	V	0 = omogočimo komunikacijo z LCD-jem 1 = onemogočimo komunikacijo z LCD-jem
7	DB0	V/I	Podatkovna linija bit 0, najnižji bit (angl. »LSB – Least Significant Bit«)
8	DB1	V/I	Podatkovna linija bit 1
9	DB2	V/I	Podatkovna linija bit 2
10	DB3	V/I	Podatkovna linija bit 3
11	DB4	V/I	Podatkovna linija bit 4
12	DB5	V/I	Podatkovna linija bit 5
13	DB6	V/I	Podatkovna linija bit 6
14	DB7	V/I	Podatkovna linija bit 7, najvišji bit (angl. »MSB – Most Significant Bit«)
17	Anoda	-	Pozitivni priključek za vgrajeno LED za osvetlitev (+5 V)
18	Katoda	-	Negativni priključek za vgrajeno LED za osvetlitev (0 V)

S kombinacijo različnih logičnih nivojev na omenjenih pinih lahko dosežemo vse potrebne operacije nad LCD-jem. Podrobneje nabor inštrukcij prikazuje tabela 3.2.

Tabela 3.2 LCD nabor inštrukcij[7]

E	RS	R/W	DB7	DB6	DB5	DB4	DB3	DB2	DB1	DB0	Opis
Počisti zaslon:											
1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	Zbrišemo vse na zaslonu, kurzor se premakne na začetno pozicijo (naslov 0).
Kurzor na začetek:											
1	0	0	0	0	0	0	0	0	1	*	Vrnitev kurzorja na začetno pozicijo (naslov 0).
Nastavitev načina vnosa:											
1	0	0	0	0	0	0	0	1	I/D	S	I/D določimo smer premikanja kurzorja: 0 – levo 1 – desno S določimo premik zaslona: 0 – zaslon se ne zamakne (angl. »shift«) 1 – zaslon se zamakne
Nastavitev prikaza zaslona in kurzorja:											

1	0	0	0	0	0	0	0	1	D	C	B	<p><i>D</i> vklop/izklop zaslona: 0 – izklop zaslona 1 – vklop zaslona</p> <p><i>C</i> vklop/izklop kurzorja: 0 – izklop kurzorja 1 – vklop kurzorja</p> <p><i>B</i> utripanje kurzorja: 0 – ne utripa 1 – utripa</p>
Zamikanje zaslona in kurzorja:												
1	0	0	0	0	0	0	1	S/C	R/L	*	*	<p><i>S/C</i> določimo, ali naj se ob prehodu na naslednji znak zamakne zaslon ali kurzor: 0 – premakni kurzor 1 – premakni zaslon</p> <p><i>R/L</i> določimo smer zamika: 0 – levo 1 – desno</p>
Nastavitev podatkovnega vodila, števila vrstic, nabora znakov:												
1	0	0	0	0	0	1	DL	N	F	*	*	<p><i>DL</i> določimo širino vodila: 0 – 4-bitni vmesnik 1 – 8-bitni vmesnik</p> <p><i>N</i> število vrstic: 0 – 1 vrstica 1 – 2 vrstici</p> <p><i>F</i> pisava: 0 – 5 × 7 pik/znak 1 – 5 × 10 pik/znak</p>
Nastavitev CGRAM naslova:												
1	0	0	0	0	1	CGRAM naslov (angl. »Character Generator RAM«)					Naslov, kamor želimo shraniti svoj poljubno definiran znak. Možnih je 8 znakov velikosti 5 × 7 pik. Za tem ukazom sledi kodni zapis uporabniškega znaka.	
Nastavitev DDRAM naslova:												
1	0	0	0	1	DDRAM naslov (angl. »Display Data RAM«)					Naslov oziroma pozicija na LCD zaslonu, kjer želimo prikazati znak (prva vrstica od naslova 0x00 do 0x0F, druga od 0x40 do 0x4F). Za tem ukazom sledi kodni zapis znaka.		
Branje zastavice zasedenosti in števec naslova:												

1	0	1	BF	CGRAM ali DDRAM naslov	<i>BF</i> zastavice zasedenosti: 0 – modul ni zaseden in lahko sprejema podatke 1 – modul izvaja interno operacijo
Piši v CGRAM ali DDRAM:					
1	1	0		Vpiši 1 bajt podatkov	Vpišemo podatke v CGRAM oziroma DDRAM..
Berl iz CGRAM-a ali DDRAM-a:					
1	1	1		Preberi 1 bajt podatkov	Preberemo podatke iz CGRAM-a oziroma DDRAM-a.

Za namene naše diplomske naloge smo uporabili 4-bitno širino vodila, tako da smo vsak bajt podatkov poslali v dveh polbajtih (angl. »nibble«). S tem smo »privarčevali« 4 nožice na samem mikrokontrolerju (LCD_modul) na račun daljše časovne zakasnitve, ki je minimalna. Na LCD smo prikazovali standardne ASCII znake s strojnim USART modulom na PIC-u, torej preko TX in RX pinov. Prikaz je bil pričakovan, le pri znaku za stopinjo (°) smo uporabili kodni zapis iz nabora znakov za LCD-je (binarno: 11011111), ki se razlikuje od tistega v ASCII tabeli (binarno: 10100111).

3.5 GSM modem s podporo AT komand

Uporabnik lahko sistem inteligentne hiše upravlja tudi daljinsko, z GSM aparatom. V ta namen smo uporabili Siemensov mobilni telefon tipa M50. Pri iskanju primerne telefona smo se osredotočili na tiste, ki so imeli vgrajen vmesnik za komunikacijo z zunanjim svetom ter možnost upravljanja z SMS sporočili (kratka tekstovna sporočila, angl. »Short Message Service«). Najprimernejša se nam je zdela uporaba modema s podporo AT komand. Za sistem inteligentne hiše je tako mogoče uporabiti katerikoli modem, da le tolmači AT komande po GSM standardu 07.05 (vsebuje specifikacije za SMS). Uporabljene AT ukaze prikazuje tabela 3.3.

Tabela 3.3 AT komande[8]

Funkcija	Ukaz ¹	Opis
Testna komanda	AT	AT (angl. »ATtention«) – pozor. S tem ukazom preverimo, če se določena naprava/modem odziva na nabor AT komand.
Odmev komande	KOMANDA TEST: / KOMANDA BERI: / KOMANDA VPIŠI: ATEvrednost	<i>vrednost</i> 0 – odmev (angl. »echo«) izključen 1 – odmev vključen
Oblika SMS sporočila	KOMANDA TEST: AT+CMGF=? KOMANDA BERI: AT+CMGF? KOMANDA VPIŠI: AT+CMGF= <i>nacin</i>	<i>nacin</i> 0 – PDU oblika sporočila 1 – tekstovna oblika sporočila
Pošlji SMS sporočilo	KOMANDA TEST: AT+CMGS=? KOMANDA BERI: / KOMANDA VPIŠI: PDU način: AT+CMGS= <i>dolzina</i> <CR> <i>PDU</i> <ctrl-Z>	<i>dolzina</i> dolžina PDU-ja <CR> angl. »Carriage Return«: ASCII kontrolni znak za vrnitev kurzorja na prvo mesto v vrstici <i>PDU</i> angl. »Protocol Description Unit«: protokolno-opisna enota; podatkovni paket, ki vsebuje podatke o telefonski številki, servisnem centru za pošiljanje SMS-ov, dolžini številke, časovni žig, uporabniške podatke. PDU niz vsebuje heksadecimalne oktete in decimalne semioktete.
Izpiši SMS sporočila iz spomina	KOMANDA TEST: AT+CMGL=? KOMANDA BERI: AT+CMGL[= <i>stat</i>] KOMANDA VPIŠI: /	<i>stat</i> 0 sprejeta neprebrana sporočila (privzeto) 1 sprejeta prebrana sporočila 2 shranjena neprebrana sporočila 3 shranjena poslana sporočila 4 vsa sporočila

¹ KOMANDA TEST predstavlja ukaz, ki preveri možne parametre za dani ukaz.

KOMANDA BERI predstavlja ukaz, ki prebere trenutno nastavljene parametre ali druge podatke.

KOMANDA VPIŠI predstavlja ukaz, ki spremeni dani parameter.

Preberi posamezno SMS sporočilo iz spomina	KOMANDA TEST: AT+CMGR=? KOMANDA BERI: AT+CMGR=<i>indeks</i> KOMANDA VPIŠI: /	<i>indeks</i> iz spomina preberemo SMS sporočilo, ki se nahaja na tej indeksni številki
Vpiši SMS sporočilo v spomin	KOMANDA TEST: AT+CMGW=? KOMANDA BERI: / KOMANDA VPIŠI: PDU način: AT+CMGW=<i>dolzina</i>[,<i>stat</i>] <CR> PDU<ctrl-Z>	<i>dolzina</i> dolžina PDU-ja <i>stat</i> določa kakšen status naj ima sporočilo, ki ga shranjujemo 0 sprejeta neprebrana sporočila (privzeto) 1 sprejeta prebrana sporočila 2 shranjena neprebrana sporočila 3 shranjena poslana sporočila 4 vsa sporočila
Pošlji prednastavljeno SMS sporočilo iz spomina	KOMANDA TEST: AT+CMSS=? KOMANDA BERI: / KOMANDA VPIŠI: AT+CMSS=<i>indeks</i>[<i>da</i>, <i>toda</i>]	<i>indeks</i> pošljemo SMS sporočilo, ki se nahaja na tej indeksni številki v spominu <i>da</i> telefonska številka kamor pošiljamo (v obliki niza) <i>toda</i> format telefonske številke
Zbriši SMS sporočilo iz spomina	KOMANDA TEST: AT+CMGD=? KOMANDA BERI: / KOMANDA VPIŠI: AT+CMGD=<i>indeks</i>	<i>indeks</i> iz spomina zberemo SMS sporočilo, ki se nahaja na tej indeksni številki.

Primer komunikacije med modemom in osebnim računalnikom prikazuje primer 3.1. Računalnik ima prednaložen OS Windows XP Pro, komunicira preko vgrajenega terminalskega okna (angl. »HyperTerminal«), ki ga najdemo v Start> Programi> Pripomočki> Communications> HyperTerminal. Uporabili smo serijski kabel (D-sub 9), simbolna hitrost 9600 baud/sekundo, 8 podatkovnih bitov, brez paritete, 1 »stop« bit ter brez kontrole pretoka. S krepko pisavo smo označili vnos uporabnika na PC-ju, ostalo je odziv modema.

Primer 3.1 Komunikacija preko AT komand

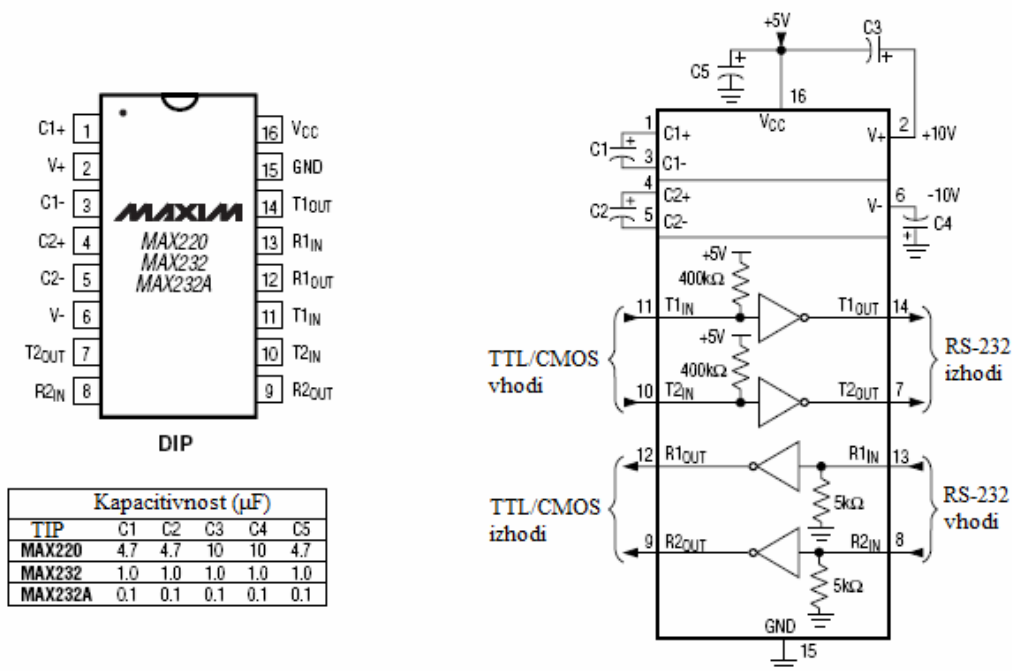
```
AT
AT
OK
ATE0
ATE0
OK
AT+CMGF?
+CMGF: 0
OK
AT+CMGL=4
+CMGL: 1,3,,23
07918346401400F011380B818346507696F2000FF0A417658DE064193D210
OK
AT+CMGS=27
>
07918346401400F011000B818346507696F2000FF0E417658DE06C1DF7076D81E0E01
+CMGS: 59

OK
```

3.6 MAX232

MAX232 je linijski gonilnik/sprejemnik za EIA-232E signale (včasih standard RS-232). Čip se napaja iz enojne +5 V napajalne linije, za vhod v sprejemnik uporablja TTL nivoje (+5 V in 0 V), izhod pa je balansirane napetosti, tipično ± 8 V (minimalno ± 5 V).

Čeprav se nam pri površnem pogledu ta del vezja zdi nesmiseln (pretvorba napetostnih nivojev naprej iz TTL na RS-232, nato spet, v samem GSM aparatu, nazaj na TTL +3.3 V), smo to naredili na račun večje kompatibilnosti. Sistem inteligentne hiše je tako moč povezati z vsakim GSM aparatom ter njegovim pripadajočim originalnim podatkovnim kablom (za povezavo na *D-sub 9* konektor), pogoj je le delovanje aparata kot modem, torej komunikacija preko AT komand. Notranjo zgradbo MAX232 vezja prikazuje slika 3.7.



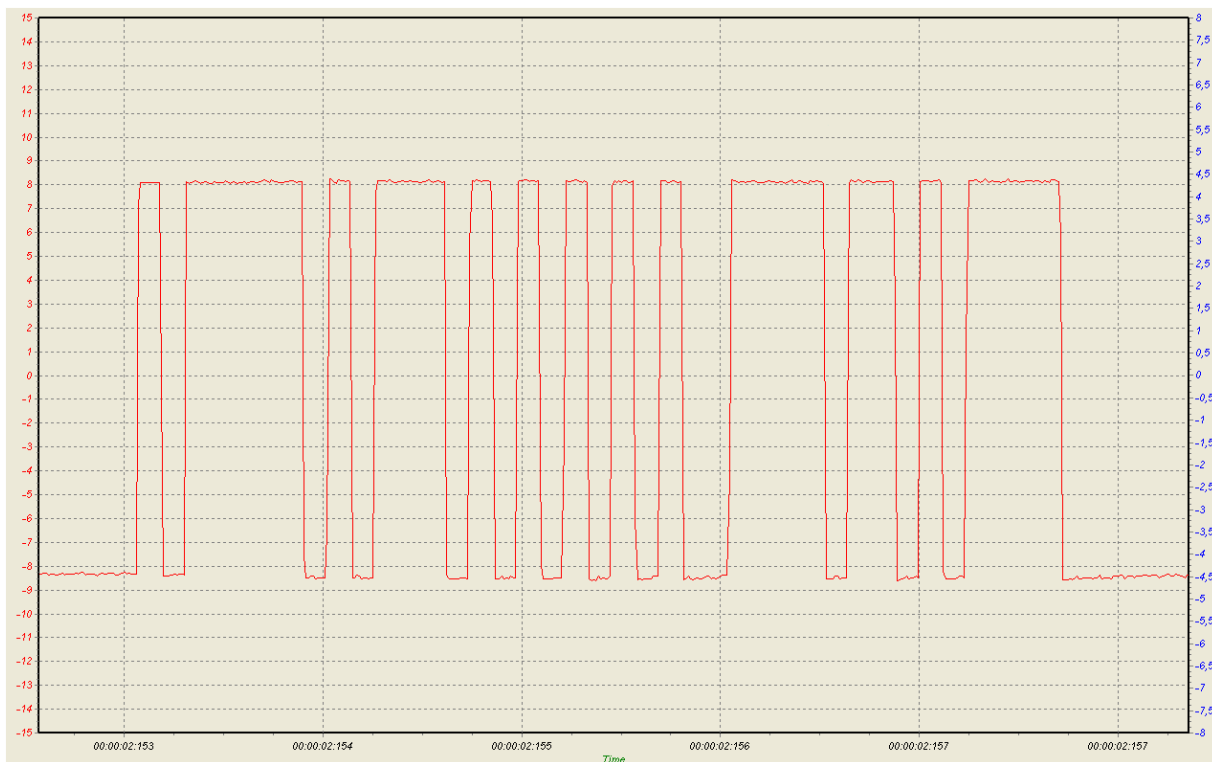
Slika 3.7 MAX232: notranja zgradba[9]

Standard RS-232² definira serijsko komunikacijo na fizičnem nivoju med DTE (angl. »Data Terminal Equipment«) in DCE (angl. »Data Circuit-terminating Equipment«). Pri tem vlogo DTE predstavlja mikrokrmilnik ali PC, DCE pa modem.

Logične enice in ničle predstavljajo napetostni nivoji, ki zavzemajo vrednosti med ± 3 V in ± 15 V. Logična enica (stanje tudi poimenovano kot »OFF«) zavzema negativno napetost, ničla (oziroma »ON«) pa pozitivno. Splošna shema podatkovnega paketa sestoji iz »START« bita, 5 do 8 podatkovnih bitov ter 1, 1.5 ali 2 »STOP« bita. Podatkovni (uporabniški) biti se pošiljajo LSB najprej. Za namene diplomske naloge smo rabili naslednjo obliko RS-232 komunikacije:

- 1 »START« bit,
- 1 bajt uporabniških podatkov,
- 1 »STOP« bit.

² Standard je predstavila EIA (angl. »Electronics Industries Alliance«), kasneje ga je v podobni obliki standardiziral še sektor za standardizacije v telekomunikacijah ITU-T (angl. »Telecommunication Standardization Sector«).



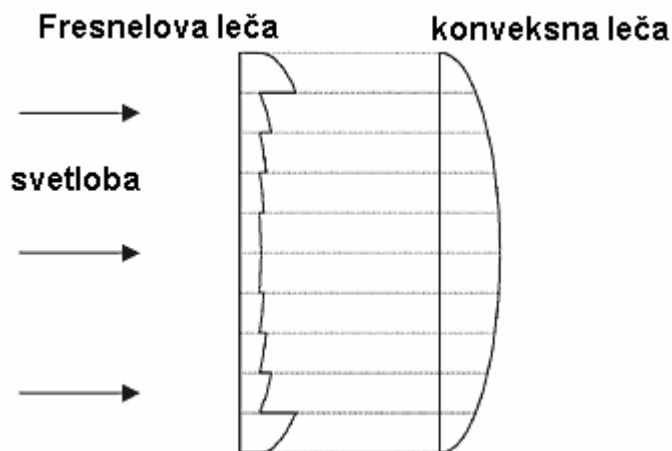
Slika 3.8 RS-232 podatkovni paket ('A', 'T', CR in LF)

3.7 PIR senzor

Pasivni infrardeči senzor (nadaljnje PIR senzor) je elektronska naprava, ki meri IR radiacijo predmetov znotraj svoje dosega. Gibanje se zazna, ko vir IR svetlobe z eno temperaturo, recimo človek, preide območje pred drugim virom IR svetlobe z drugačno temperaturo, recimo zidom. Vsi predmeti imajo, tako rečeno, črno sevanje telesa, ki je odvisno od temperature predmeta. Pasivni v tem primeru pomeni, da senzor ne oddaja lastnega IR snopa, temveč le pasivno sprejema dohodno IR sevanje[10].

PIR senzor, ki smo ga uporabili za naš sistem inteligentne hiše, se nahaja v ohišju, ki poleg elektronike (tiskano vezje, senzor) vsebuje še plastično steklo v obliki majhnih Fresnelovih leč, ki fokusirajo širše območje detekcije na sam senzor. Fresnelova leča je optični ekvivalent (poti optičnih žarkov so teoretično enake) konveksni leči, le da je tanjša. S

tem se zaradi same debeline materiala pridobi na manjši absorpciji žarkov. Koristi so s tem tudi ekonomske (manjša količina materiala, in s tem nižja cena).



Slika 3.9 Fresnelova leča

Možno je nastaviti senzibilnost samega senzorja, če na primer v območju delovanja PIR-a dovoljujemo gibanje domačih živali (do določene velikosti oziroma teže).

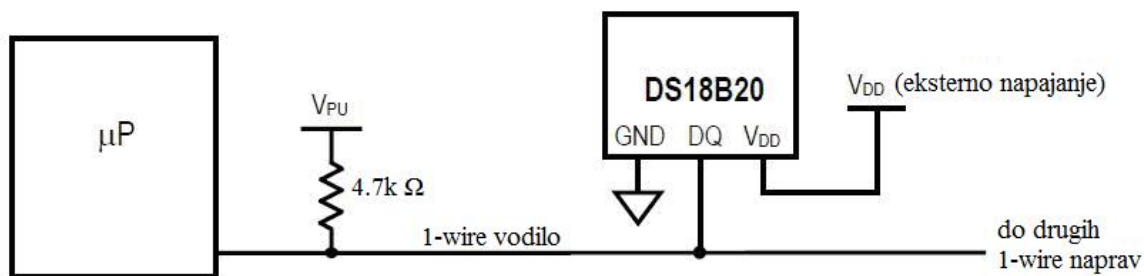
Z mikrokrmilnikom smo senzor povezali na način NC (angl. »Normally-Closed«). Vgrajen rele nam, ko je aktiviran, izključi priklopljeno vezje in obratno. Na izhodu senzorja tako odčitavamo logično visok nivo (+5 V) v stanju neaktivnosti in logično nizek nivo (0 V) v primeru detekcije predmeta. Uporabljen senzor je upodobljen na sliki 3.10.



Slika 3.10 DSC PIR senzor[11]

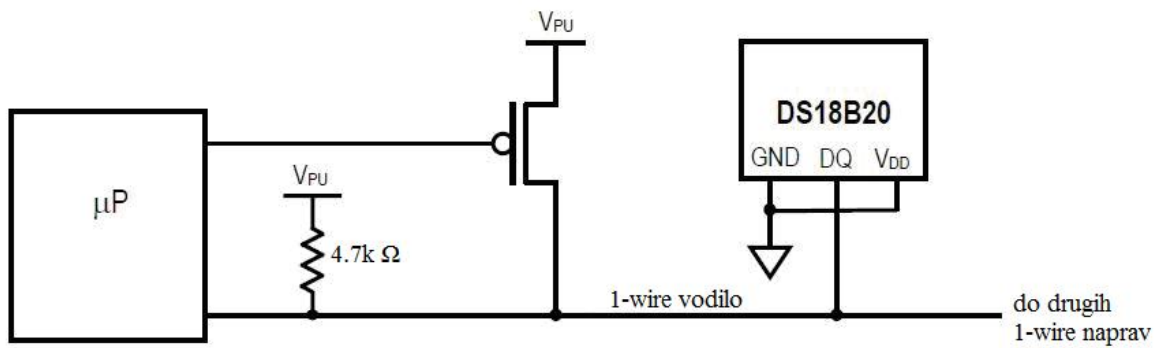
3.8 Digitalni termometer

Za merjenje temperature smo uporabili digitalni termometer DS18B20 [12] podjetja Maxim³. DS18B20 je digitalni termometer z možnostjo nastavljanja resolucije odčitavanja (9- do 12-bitna). Za komunikacijo se uporablja napredna »1-wire« komunikacija. Komunicira se preko ene samcate linije, oznaka DQ. Naprava se nahaja v TO-92 ohišju (3 nožice), napajanje je lahko izvedeno eksterno (enosmerni tok, napetost +3 do +5.5 V) ali parazitno (direktno iz DQ linije). Oba načina sta prikazana na sliki 3.11 in sliki 3.12.



Slika 3.11 DS18B20: eksterno napajanje

³ <http://www.maxim-ic.com>



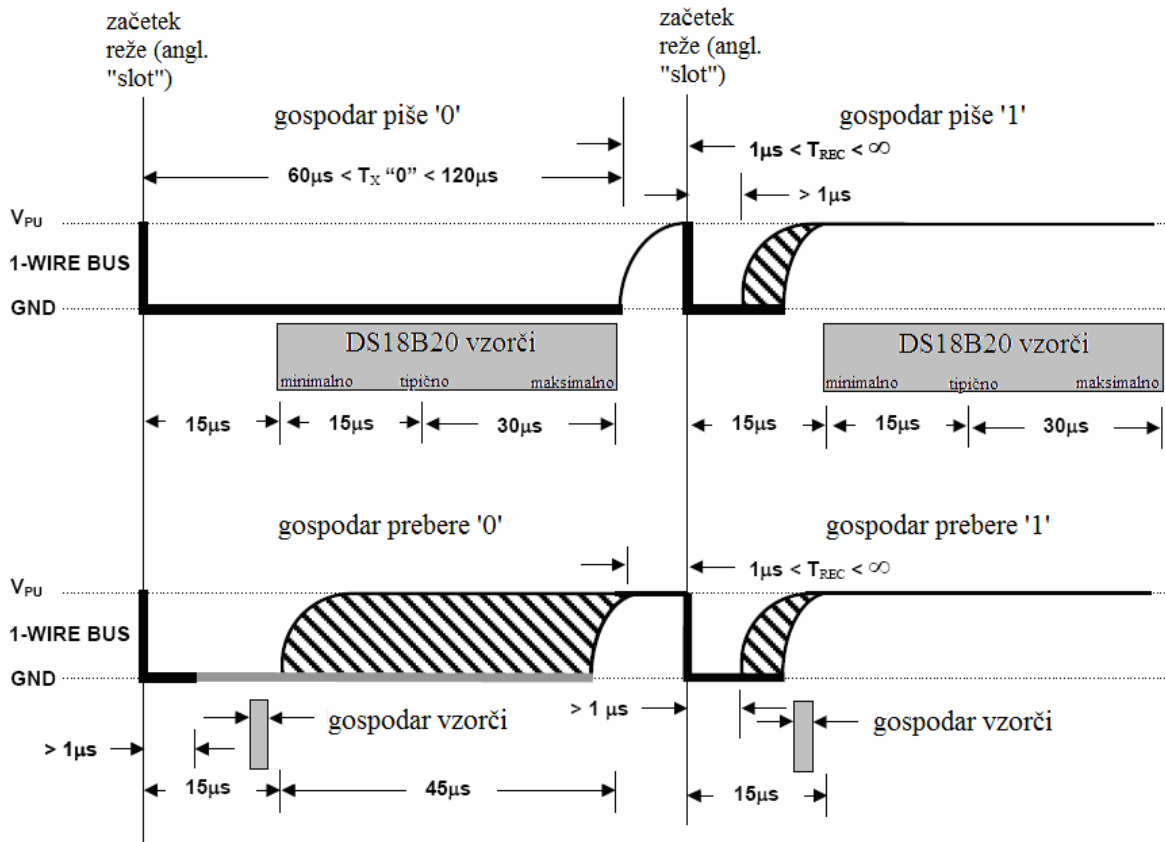
Slika 3.12 DS18B20: parazitno napajanje

Na podatkovni liniji DQ (»1-wire vodilo«) je (teoretično) možnih 2^{64} naprav, saj vsebuje vsaka od naprav unikatno 64-bitno lasersko vžgano kodo v ROM-u (ID naprave).

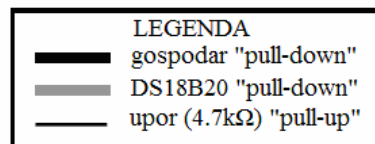
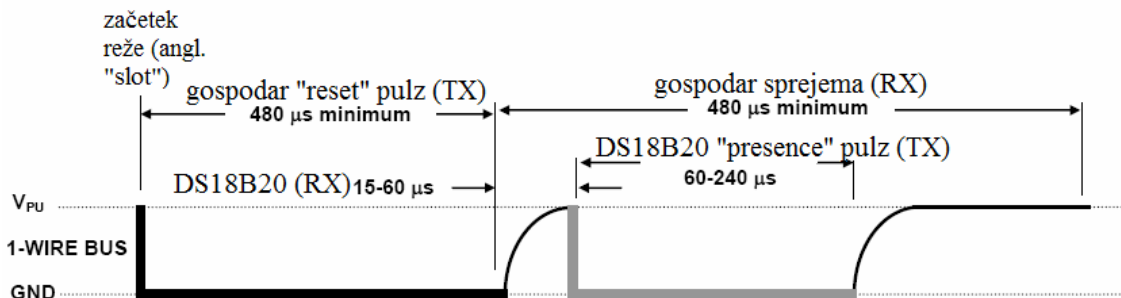
Protokol definira 6 tipov signala na fizični ravni, in sicer:

- »reset« pulz (signal za ponovno pošiljanje),
- »presence« pulz (signal za prisotnost),
- »write 0« (pisanje bita 0),
- »write 1« (pisanje bita 1),
- »read 0« (branje bita 0) in
- »read 1« (branje bita 1).

PISANJE ("write 0", "write 1") IN BRANJE ("read 0", "read 1") NA VODILO



SIGNAL ZA PONOVRNO POŠILJANJE ("reset" pulz) IN SIGNAL ZA PRISOTNOST ("presence" pulz)



Slika 3.13 1-wire komunikacija

Iz omenjenih signalov tvorimo bajt z najmanj obteženim bitom najprej, ki jih pošljemo na vodilo. Protokol nadaljnje definira 5 komand za naslavljanje naprav na vodilu, in sicer:

- **SEARCH ROM [0xF0]**; iskanje vseh dosegljivih »1-wire« naprav in včitavanje njihovih ID naprav,
- **READ ROM [0x33]**; mikrokontroler lahko brez uporabe SEARCH ROM ukaza prebere ID naprave. Pogoj je, da imamo na vodilu le eno napravo,
- **MATCH ROM [0x55]**; po izvršitvi tega ukaza sledi 64-bitna koda ID naprave. Na ukaz se bo odzvala le naprava, katere ID ustreza njenemu lastnemu, medtem bodo vse ostale naprave čakale na »reset« pulz,
- **SKIP ROM [0xCC]**; s tem ukazom mikrokontroler določi vse »1-wire« naprave na vodilu istočasno. Primer uporabe: vsi termometri naj izmerijo temperaturo,
- **ALARM SEARCH [0xEC]**; odzovejo se naprave, ki imajo setirano zastavico za alarm, torej je temperatura previsoka oziroma prenizka.

Možnih je 6 funkcij za upravljanje z »1-wire« napravami:

- **CONVERT T [0x44]**; naprava izmeri temperaturo (enkrat) in jo shrani v temperaturni register (velikosti dveh bajtov). Mikrokontroler lahko nato izvrši funkcijo branja,
- **WRITE SCRATCHPAD [0x4E]**; pisanje v pomnilnik »1-wire« naprave. Vpišemo lahko 3 bajte podatkov: T_L – alarm termostata za prenizko temperaturo, T_H – alarm termostata za previsoko temperaturo ter prepis konfiguracijskega registra,
- **READ SCRATCHPAD [0xBE]**; preberemo 9 bajtov iz pomnilnika, najmanj obtežen bit prvega bajta najprej. Mikrokontroler lahko prekine sprejemanje vseh 9 bajtov, če pošlje »reset« pulz,
- **COPY SCRATCHPAD [0x48]**; kopira T_L , T_H in konfiguracijski register iz pomnilnika v EEPROM. S tem se izognemo ponovnemu konfiguriranju v primeru izpada napetosti na termometru, ponovnemu vklopu itd.

- **RECALL E² [0xB8]**; kopira T_L , T_H in konfiguracijski register iz EEPROM-a v pomnilnik naprave,
- **READ POWER SUPPLY [0xB4]**; mikrokontroler lahko s tem ukazom preveri, kako se napaja določena naprava. Parazitno napajanje termometer bo v času sekvence branja vodilo postavil na logično nizek nivo, eksterno napajanje pa na logično visok.

Temperaturno območje je med +125 °C (00000111 11010000₂) ter -55 °C (11111100 10010000₂). Največji čas konverzije znaša 750 ms za 12-bitno resolucijo, kar je treba upoštevati tudi pri odčitavanju temperature z mikrokontrolerjem. DS18B20 ima tudi možnost nastavljanja alarma nizke ter alarma visoke temperature (deluje kot termostat). Primer uporabe termometra DS18B20 in mikrokontrolerja PIC prikazuje tabela 3.4.

Tabela 3.4 Odčitavanje temperature, 1 senzor DS18B20 na vodilu (podatki si sledijo v časovnem sosledju)

Signal	Vhod/izhod glede na PIC	Opis
»reset«	I	PIC izvrši »reset« pulz, inicializacija novega pogovora.
»presence«	V	DS18B20 se odzove.
0xCC	I	PIC ukaže preskok iskanja naprave z določeno unikatno ROM kodo.
0x4E	I	PIC ukaže pisanje v pomnilnik (angl. »scratchpad«)
3 bajti (T_L , T_H , konfiguracijski register)	I	PIC pošlje 3 bajte za nastavev termostata in konfiguracijskega registra (00011111 ₂ za 9-bitno resolucijo)
»reset«	I	PIC izvrši »reset« pulz, inicializacija novega pogovora.
»presence«	V	DS18B20 se odzove.
0xCC	I	PIC ukaže preskok iskanja naprave z določeno unikatno ROM kodo.
0x44	I	PIC ukaže konverzijo temperature.
»reset«	I	PIC izvrši »reset« pulz, inicializacija novega pogovora.
»presence«	V	DS18B20 se odzove.
0xCC	I	PIC ukaže preskok iskanja naprave z določeno unikatno ROM kodo.
0xBE	I	PIC ukaže branje pomnilnika.

9 bajtov	V	bajt 0: temperatura LSB bajt 1: temperatura MSB bajt 2: T_H bajt 3: T_L bajt 4: konfiguracijski register bajt 5: rezervirano (0xFF) bajt 6: rezervirano bajt 7: rezervirano (0x10) bajt 8: CRC
----------	---	--

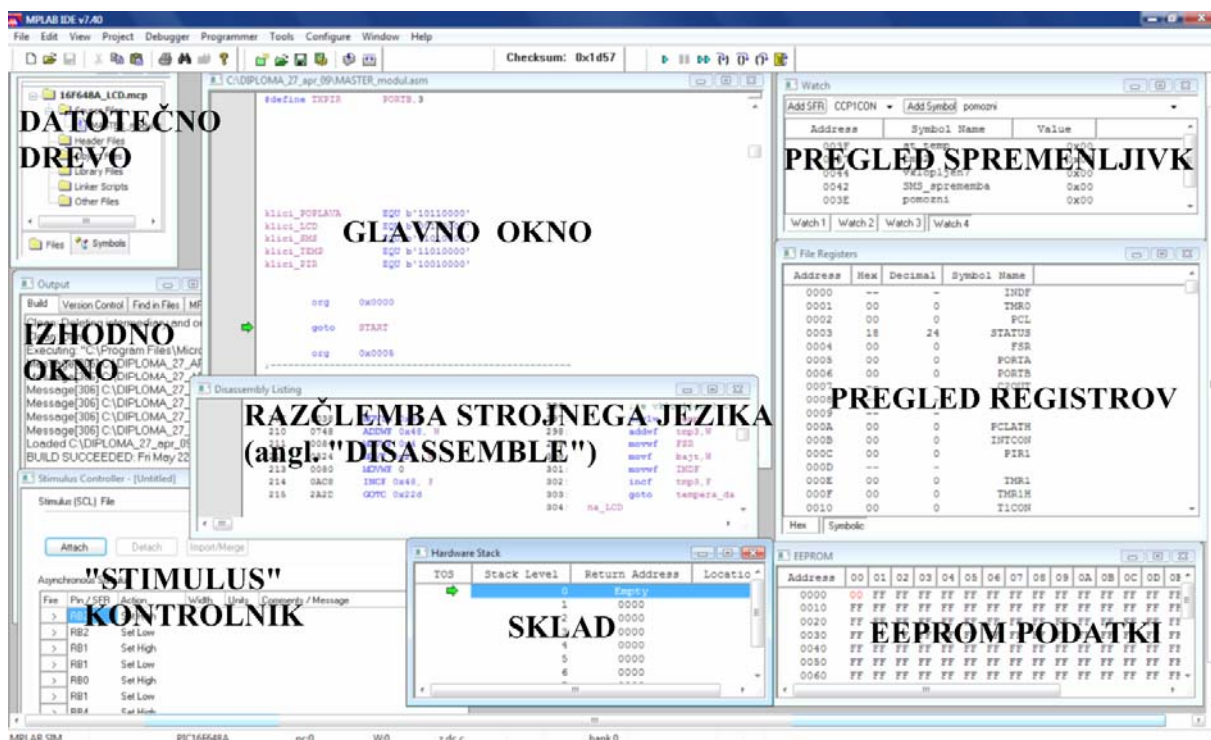
4 PROGRAMSKA OPREMA

4.1 Programsko okolje MPLAB

MPLAB integrirano razvojno okolje (angl. »IDE – Integrated Development Environment«) je prosto dostopen integriran nabor orodij za razvoj namenskih aplikacij (angl. »embedded applications«), ki vključuje Microchip PIC[®] in dsPIC[®] mikrokontrolerje. MPLAB IDE teče kot 32-bitna aplikacija na operacijskem sistemu MS Windows[®], je lahka za uporabo ter vključuje kopico programskih komponent za hiter razvoj aplikacij in razhroščevanje. Uporablja enostaven uporabniški grafični vmesnik (angl. »GUI – Graphical User Interface«), kjer je možna tudi podpora zunanje programske opreme (angl. »third party software«)[13].

Grafično podobo orodja MPLAB verzija 7.40 prikazuje slika 4.1. *Datotečno drevo* prikazuje vse datoteke, vključitvene knjižnice, objektne ter druge datoteke, ki so vključene v trenutno odprti projekt. V *Glavnem oknu* imamo možnost urejanja programske kode v projektni datoteki. MPLAB podpira napreden simulator (Debugger>Select Tool>MPLAB SIM), kjer lahko virtualno simuliramo delovanje spisanega programa. *Funkcije simulatorja* vsebujejo upravljanje simulacije: »RESET« za skok programskega kurzorja na začetno pozicijo, »RUN« za zagon programa, »STEP INTO«, »STEP OVER« in »STEP OUT« za nadzor skokov. Stanja spremenljivk, ki jih definiramo v RAM pomnilniku PIC-a, lahko spremljamo v oknu *Pregled spremenljivk*. Posebne strojno določene registre, kot so na primer časovniki, USART, komparatorji, registri za prekinitev, registri za PORTA, PORTB, lahko spremljamo v oknu *Pregled registrov*. Kaj se dogaja v trajnem pomnilniku EEPROM, opazujemo v oknu *EEPROM podatki*. Ob preskokih in zankah v programu, na primer z ukazom CALL, si PIC zapomni mesto v spominu, kamor se ob koncu CALL procedure more vrniti. Ta naslov se shrani v sklad, viden v oknu *Sklad. Zbirnik* (angl. »assembler«) nam ponuja uporabo določenih mnemonikov in makrov, ki naredijo programiranje človeku lažje razumljivo. Še lažje razumevanje programa dosežemo z višjenivojskimi jeziki, kot je na primer ANSI C. Ker včasih potrebujemo natančno kontrolo nad izvajanjem strojnih ukazov, recimo pri časovnih relevantnih funkcijah, lahko natančno zaporedje strojnih ukazov vidimo v »razčlenjeni« obliki (angl. »disassembly list«), okno *Razčlemba strojnega jezika*. V simulaciji

lahko simuliramo še dogajanje zunanjega sveta. Sem spadajo: spremembe napetostnih nivojev na vratih PORTA in PORTB, sprejemanje USART podatkov itd. To določimo v oknu »Stimulus« kontrolnik, kjer poljubno nastavljam stanje na pinih. Ko program spišemo, ga je treba spremeniti/prevesti v strojno kodo, da ga lahko naložimo na PIC mikrokrmilnik. Stanje prevajanja, morebitne sintaktične napake ter izhodno datoteko (.HEX) nam prikazuje okno *Izhodno okno*.



Slika 4.1 MPLAB 7.40

Tipe vhodnih in izhodnih datotek pri projektu nam prikazuje tabela 4.1.

Tabela 4.1 Tipi datotek v MPLAB 7.40

Končnica datoteke	Vhodna/izhodna datoteka ⁴	Opis
.MCW	V	Datoteka z informacijami o delovnem prostoru. V en delovni prostor lahko vključimo večje število projektov (ter pripadajočih vključitvenih datotek, knjižnic itd.).
.MCP	V	Datoteka z informacijami o projektu.
.ASM	V	Izvirna datoteka; datoteka z informacijami o programu, napisanem v MPLAB zbirniku.
.INC	V	Dodatna, vključitvena datoteka. Ponavadi za dodajanje mnemonikov za posamezno vrsto mikrokrmilnika (npr. »P16F648A.INC«).
.LKR	V	Datoteka s podatki o povezovalniku (angl. »linker file«).
.STC	V	Datoteka s »stimulus« informacijami.
.LST	I	Absolutna koda, celoten pregled nad vsako vrstico, ki predstavlja en ukaz oziroma eno zasedeno pomnilniško lokacijo v spominu določenega mikrokrmilnika.
.O	I	Objektna datoteka. Vmesna koda, ki se zgenerira, ko prevedemo (angl. »compile«) izvirno datoteko.
.COD	I	Datoteka, ki vsebuje informacije o simbolih ter objektno kodo za MPLAB zbirnik.
.HEX	I	Strojna koda v heksadecimalnem zapisu. Primeren zapis za programator.
.ERR	I	Datoteka o napakah in opozorilih pri prevajanju programa.

4.2 Programska koda

4.2.1 Zbirnik

Programe za vsak PIC smo spisali v zbirniku (angl. »assembler«). Zbirnik deluje na najosnovnejšem nivoju programske logike. Na kratko: zbirnik je človeku berljiva tekstovna

⁴ Vhodna datoteka je tista, ki jo samostojno vnesemo v projekt oziroma ki že obstaja ob kreiranju novega projekta, izhodno datoteko pa MPLAB zgenerira sam (npr. ob kliku opcije »Build«).

oblika strojne binarne kode, ki jo razume procesor. Za razliko od višjenivojskih programskih jezikov (npr. C, BASIC) ima vrsto prednosti, kot so na primer:

- neposredna in hitra kontrola strojnih registrov,
- hitro izvajanje programov zaradi manj redundantnih podatkov (optimizacija),
- majhna zasedenost pomnilnika s programom,
- majhno število inštrukcij za RISC (angl. »Reduced Instruction Set Computer«) procesorje,
- visoka primernost za časovno relevantne operacije, recimo realnočasovne funkcije.

Poleg zgoraj omenjenih pozitivnih lastnosti pa moramo upoštevati tudi tiste negativne, na primer:

- težavno programiranje, slaba podpora strukturnemu programiranju ter pomanjkanje objektnega programiranja,
- slabo berljiva, na pogled neurejena koda,
- dolgotrajen razvoj.


Zbirnik za serijo mikrokontrolerjev PIC16F pozna 35 inštrukcij, ki so predstavljene v tabeli 4.2.


Tabela 4.2 Inštrukcije zbirnika[14]

Inštrukcija, operand	Argumenti ⁵	Primer	Opis
ADDLW	k	addlw b'10000001'	K splošnemu registru W prištej binarno vrednost '10000001'.

⁵f – naslovno polje registra; d – destinacija operacije ('0' shrani v splošni register W, '1' shrani rezultat v register f); b – številka bita v 8-bitnem registru; k – število, konstanta ali označba (angl. »label«).

ADDWF	f, d	addwf REG1,1	Dodaj vrednost iz splošnega registra W k vrednosti v REG1. Shrani v REG1.
ANDLW	k	andlw 0xFF	Opravi operacijo AND med splošnim registrom W in vrednostjo hFF (»W AND FF«).
ANDWF	f, d	andwf REG1,0	Opravi operacijo AND med splošnim registrom W in podatkovnim registrom REG1. Rezultat shrani v W.
BCF	f, b	bcf REG1,2	Pobriši 2. bit registra REG1 (vrednost '0').
BSF	f, b	bsf REG1,0	Nastavi 0. bit registra REG1 (vrednost '1').
BTFSC	f, b	btfs REG1,3 andlw 0xFF bcf REG2,0 ...	Inštrukcija odločitve. Če je 3. bit registra REG1 pobrisan, potem preskoči naslednjo inštrukcijo (to je »andlw 0xFF«). Namesto nje se izvede »prazna« operacija NOP (saj je inštrukcija že predčasno včitana), nadaljujemo naprej (izvajanje inštrukcije »bcf REG2,0«). Če 3. bit REG1 nastavljen, izvedemo »andlw 0xFF«, »bcf REG2,0« itd.
BTFSS	f, b	btfs REG1,3 andlw 0xFF bcf REG2,0 ...	Inštrukcija odločitve. Če je 3. bit registra REG1 nastavljen, potem preskoči naslednjo inštrukcijo (to je »andlw 0xFF«). Namesto nje se izvede »prazna« operacija NOP (saj je inštrukcija že predčasno včitana), nadaljujemo naprej (izvajanje inštrukcije »bcf REG2,0«). Če 3. bit REG1 pobrisan, nadaljujemo s programom: »andlw 0xFF«, »bcf REG2,0« itd.
CALL	k	call termostat	Klic funkcije »termostat«. Naslednji naslovni prostor se vpiše v sklad (vrnitev iz funkcije z »return«). »Termostat« zdaj predstavlja 11-bitni naslov (med 0 in 2047), ki se naloži v programski števec (angl. »PC – Program Counter«) ter PCLATH.
CLRF	f	clrf REG1	Register REG1 je pobrisan (privzame vrednost '0').
CLRW		clrw	Pobrišemo splošni register W.
CLRWDT			Pobrišemo časovnik za samodejni reset (angl. »Watch Dog Timer«).
COMF	f, d	comf REG1,0	Register REG1 komplementiramo ter shranimo v splošni register W.
DECF	f, d	decf REG1,1	Registru REG1 odštejemo vrednost 1 ter shranimo nazaj v REG1.

DECFSZ	f, d	decfsz REG1,1 goto NAZAJ goto NAPREJ ...	Instrukcija odločitve. Od registra REG1 odštejemo 1. Če je vrednost, ki jo dobimo, enaka 0, preskočimo naslednjo vrednost (»goto NAZAJ«) ter nadaljujemo s programom: »goto NAPREJ« itd.
GOTO	k	goto NAPREJ	Skočimo na fizični naslov »NAPREJ« (= označba). Spodnjih 8 bitov naslova se naloži v PC, ostali trije pa v PCLATH. Možnih 2048 različnih naslovnih mest za skok.
INCF	f, d	incf REG1,1	Registru REG1 prištejemo vrednost 1 ter shranimo nazaj v REG1.
INCFSZ	f, d	incfsz REG1,1 goto NAZAJ goto NAPREJ ...	Instrukcija odločitve. K registru REG1 prištejemo vrednost 1. Če je vrednost, ki jo dobimo, v REG1 enaka 0, preskočimo naslednjo vrednost (»goto NAZAJ«) ter nadaljujemo s programom: »goto NAPREJ« itd.
IORLW	k	iorlw .12	Operacija inkluzivnega OR med vrednostjo, shranjeno v splošnem registru W, ter decimalno vrednostjo 12.
IORWF	f, d	iorwf REG1,0	Operacija inkluzivnega OR med vrednostjo, shranjeno v splošnem registru W, ter vrednostjo, shranjeno v registru REG1. Rezultat shranimo v W.
MOVLW	k	movlw 0xFF	V splošni register W naloži število hFF.
MOVF	f, d	movf REG1,W	Premakni vrednost iz registra REG1 v splošni register W.
MOVWF	f	movwf REG1	Vrednost iz W kopiramo v register REG1.
NOP		nop	»Prazna« operacija (angl. »No OPERATION«).
RETFIE		retfie	Vrnitev iz prekinitvene rutine.
RETLW	k	retlw 'A'	Vrnitev od klica funkcije s konstantno vrednostjo, ki jo ima črka A v ASCII tabeli (to je decimalno 65).
RETURN		return	Vrnitev iz funkcije/rutine. Iz sklada se prebere naslov, kamor se vračamo s PC.
RLF	f, d	rlf REG1,1	Vrednost na naslovu REG1 rotiramo »levo« za 1 bit skozi vrednost »CARRY«. Rezultat shranimo nazaj v register REG1. 

RRF	f, d	rrf REG1,1	Vrednost na naslovu REG1 rotiramo »desno« za 1 bit skozi vrednost »CARRY«. Rezultat shranimo nazaj v register REG1. 
SLEEP		sleep	Procesor mikrokrmilnika postavimo v stanje mirovanja. Oscilator se ustavi. Procesor zbudimo z enim od naslednjih dogodkov: <ul style="list-style-type: none"> - zunanji reset na MCLR pinu, - časovnik za samodejni reset (WDT) se aktivira, - prekinitev na PORTB (če je omogočena).
SUBLW	k	sublw .20	Od splošnega registra W odštej decimalno vrednost 20. Vrednost shrani v W.
SUBWF	f, d	subwf REG1,0	Odštej register W od podatkovnega registra REG1 (binarna operacija). Rezultat shrani v splošni register W.
SWAPF	f, d	swapf REG1,1	Zamenjaj spodnji in zgornji polbajt (angl. »nibble«) ter shrani v REG1.
XORLW	k	xorlw b'10110010'	Izvedemo operacijo ekskluzivnega OR med W in binarnim številom '10110010' ter shranimo v splošni register W.
XORWF	f, d	xorwf REG1,1	Izvedemo operacijo ekskluzivnega OR med W in podatkovnim registrom REG1 ter shranimo v REG1.

4.2.2 Serijska komunikacija

Za medsebojno komunikacijo med PIC-i smo uporabili samostojno definiran serijski protokol z naslednjimi lastnostmi:

- v času povezave, vendar brez uporabniških podatkov, je na fizičnem nivoju visok logični nivo »1« (V_{dd}, tipično +5 V),
- komunikacija poteka po sistemu »najmanj obtežen bit najprej«, podatkovni paket sestavlja:

START bit	ID_naprave0	ID_naprave1	ID_naprave2	M/S	Ukaz0	Ukaz1	Ukaz2	Ukaz3	STOP bit
»0«	0. bit	1. bit	2. bit	3. bit	4. bit	5. bit	6. bit	7. bit	»1«

- komunikacija je »gospodar-suženj«, gospodarja predstavlja *MASTER modul*, ostali so sužnji. Suženj lahko komunicira le v primeru, da ga gospodar pozove,
- biti ID_naprave X unikatno označujejo vsakega od modulov – »SLAVE«:

Tabela 4.3 Serijska komunikacija: klic posameznih modulov

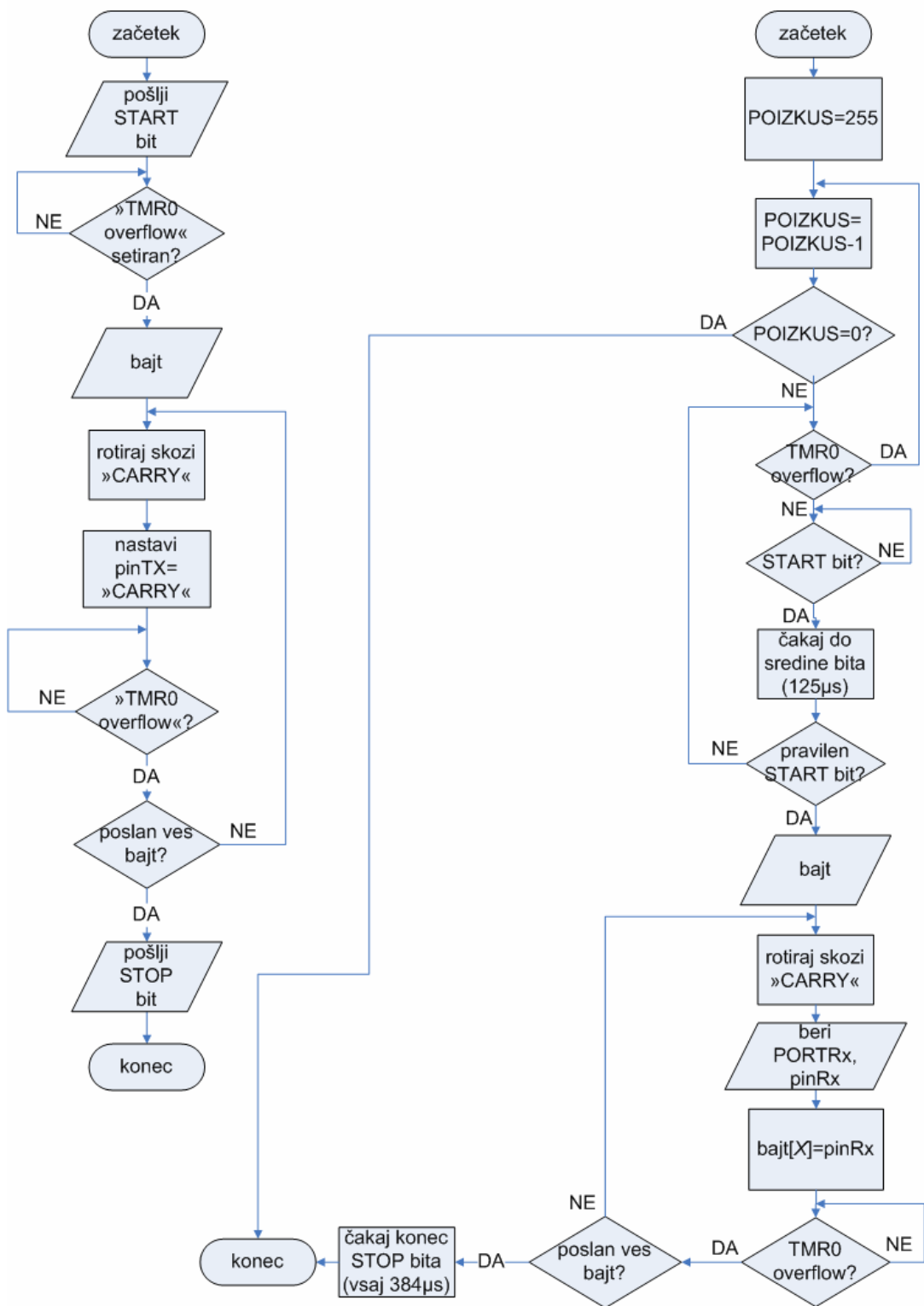
ID_naprave			Labela	Opis
0	1	2		
0	0	1	LCD	Naslovimo PIC, ki upravlja z zaslonom iz tekočih kristalov.
0	1	0	SMS	Naslovimo PIC, ki komunicira z GSM aparatom.
1	0	0	PIR	Naslovimo PIC, ki nadzoruje prostor s PIR senzorjem.
1	0	1	POPLAVA	Naslovimo PIC, ki spremlja stanje poplave.
1	1	0	TEMP	Naslovimo PIC, ki uravnava temperaturo in/ali kotel s toplo vodo.

- M/S: »MASTER/SLAVE« označuje, kdo je pošiljatelj paketa (za primer, ko imamo več sužnjev na eni poljubni podatkovni liniji do gospodarja). »1« za gospodarja, »0« za sužnja,
- Ukaz X : ukaz ali potrditev,
- dolžino enega bita določa čas, potreben za pretek prosto tekočega časovnika `TIMER0` iz vrednosti 0->0. `TIMER0` je širok 8 bitov, kar predstavlja čas 256 inštrukcijskih ciklov med dvema »`TIMER0 OVERFLOW`« spremembama (register `INTCON`, 2. bit). Pri hitrosti kristala 4 MHz (npr. interni oscilator) je bitna hitrost 256 μ s/bit (približno 3,9 kbit/s), simbolna hitrost pa $10 \cdot 256 = 2.56$ ms/simbol.

Potek za serijski sprejem in oddajo je prikazan v diagramu 4.1⁶.

⁶ Legenda simbolov je prikazana v tabeli 7.1.

Diagram 4.1 Serijska komunikacija
SERIJSKA ODDAJA




```

        movwf TMR0                                ;vходу res logična »0«(=start bit)
        bcf  INTCON,T0IF
pravilen_start_bit?
        btfss INTCON,T0IF
        goto  pravilen_start_bit?
        btfsc portRX,pinRX                        ;"0?"
        goto  sprejem_start_bit                    ;ne
        clrf  TMR0                                ;da
        bcf  INTCON,T0IF
naslednji_bit
        btfss INTCON,T0IF
        goto  naslednji_bit
        btfsc portRX,pinRX
        bsf  STATUS,C
        btfss portRX,pinRX
        bcf  STATUS,C                            ;če je vrednost na vhodu »0«,
                                                ;potem samo zarotiramo »bajt«,
                                                ;saj že imamo v »bajt-u«
                                                ;vpisane same ničle

        rlf  bajt,F
        movlw .5                                  ;5 mikrosekund odmika, saj smo na
                                                ;sredino bita prišli takoj za
                                                ;oznako »naslednji_bit«

        movwf TMR0
        bcf  INTCON,T0IF
        decfsz count,F
        goto  naslednji_bit

;-----
;en bajt je bil sprejet!
;-----

        clrf  TMR0                                ;to naredimo zato, da ima oddajna
                                                ;stran še čas poslati zadnji
                                                ;»stop« bit (v bistvu še vzamemo
                                                ;za polovico bita rezerve - torej
                                                ;čakamo 2 cela bita - za boljšo
                                                ;sinhronizacijo in morebitne
                                                ;zakasnitve)

        bcf  INTCON,T0IF
konec_stop?
        btfss INTCON,T0IF
        goto  konec_stop?
        clrf  TMR0
        bcf  INTCON,T0IF
konec_stop2?
                                                ;... še drugič (za boljšo
                                                ;sinhronizacijo)

        btfss INTCON,T0IF
        goto  konec_stop2?
zakljuci_sprejem
        endm                                     ;»end of macro«

```

Primer 4.2 Oddajna procedura za serijsko komunikacijo

```

oddaja_serijski macro bajt,portTX,pinTX
;argumenti so:
;      -bajt:      8-bitni register, ki ga pošiljamo
;      -portTX:    port, na katerem pošiljamo (npr. PORTB)
;      -pinTX:     pin na PORT-u, kjer pošiljamo

;lokalne spremenljivke in oznake
Local poslji_paket
Local start_bit
Local poslji_bajt
Local je_bajt_poslan
Local stop_bit

poslji_paket                                ;pošljemo komunikacijski bajt
                                             ;zapakiran med "start" in "stop"
                                             ;bit

        clr    TMR0
        bcf    INTCON,T0IF                  ;zbrišemo zastavico za prekinitev
                                             ;časovnika TIMER0

        bcf    portTX,pinTX

start_bit                                    ;"0"

        btfss INTCON,T0IF
        goto   start_bit                    ;"start" bit še ni odposlan
                                             ;"start" bit je bil poslan (oz.
                                             ;TMR0 je setiral zastavico
                                             ;"TMR0 overflow")

        movlw .8
        movwf count                         ;nam odšteva število rotacij
                                             ;"bajt-a"

poslji_bajt                                  ;spremenljivko "bajt" rotiramo
                                             ;levo skozi "CARRY" bit (se
                                             ;nahaja v STATUS registru, bit
                                             ;0)

        btfsc STATUS,C
        bsf    portTX,pinTX
        btfss STATUS,C
        bcf    portTX,pinTX
        bcf    INTCON,T0IF
        movlw .11                            ;v TMR0 naložimo vrednost 11
                                             ;(saj želimo hitrost 256 uS/bit,
                                             ;nekaj časa smo že porabili za
                                             ;ta odsek kode)

        movwf TMR0

je_bajt_poslan
        btfss INTCON,T0IF
        goto   je_bajt_poslan
        decfsz count,F                       ;smo že poslali vseh 8 bitov?
                                             ;ne
        goto   poslji_bajt
        bsf    portTX,pinTX                  ;da, pripravi se na »stop« bit
        bcf    INTCON,T0IF

stop_bit                                     ;"1"

```

```
bt fss INTCON, T0IF
goto stop_bit
endm ;»end of macro«
```

4.2.3 MASTER modul

Ob vklopu sistema inteligentne hiše se vsi moduli nahajajo v stanju pripravljenosti. Sistem se aktivira, ko uporabnik vklopi sistem ročno, z vnosom ustrezne šifre (PIN kode). Aktivacija se izvrši na *LCD modulu* s pomočjo tipk. *MASTER modul* čaka na potrditev vklopa (ukaz »LCD_VKLOPI_VSE«). V stanju pripravljenosti sistema sta na razpolago le dva ukaza, in sicer »LCD_termostat_temperatura«, ki prečita temperaturo iz DS18B20 za prikaz trenutne temperature v meniju za nastavitve funkcij termostata. Drugi ukaz je »LCD_Alarmi_PIR_sirena«, s katerim nudimo uporabniku izbiro frekvence sirene iz prednastavljenih vrednosti, v korakih po 700 Hz.

Po vklopu *LCD modul* pošlje uporabnikove nastavitve: alarme, telefonsko številko za obveščanje uporabnika na daljavo, izbrano temperaturo za termostat, PIN številko za preverjanje pristnosti uporabnika (recimo preko SMS sporočil). *MASTER* vklopi module glede na izbrane lastnosti, ki jih od sistema želimo. Program nato »pade« v neskončno zanko klicanja vsakega od vklopljenih modulov. Za ponovni prehod sistema inteligentne hiše v stanje pripravljenosti je treba vpisati pravilno šifro (s tem se tudi izklopijo vsi moduli). Ta potek prikazujejo diagrami od 4.2 do 4.4.

Diagram 4.2 MASTER modul 1/3

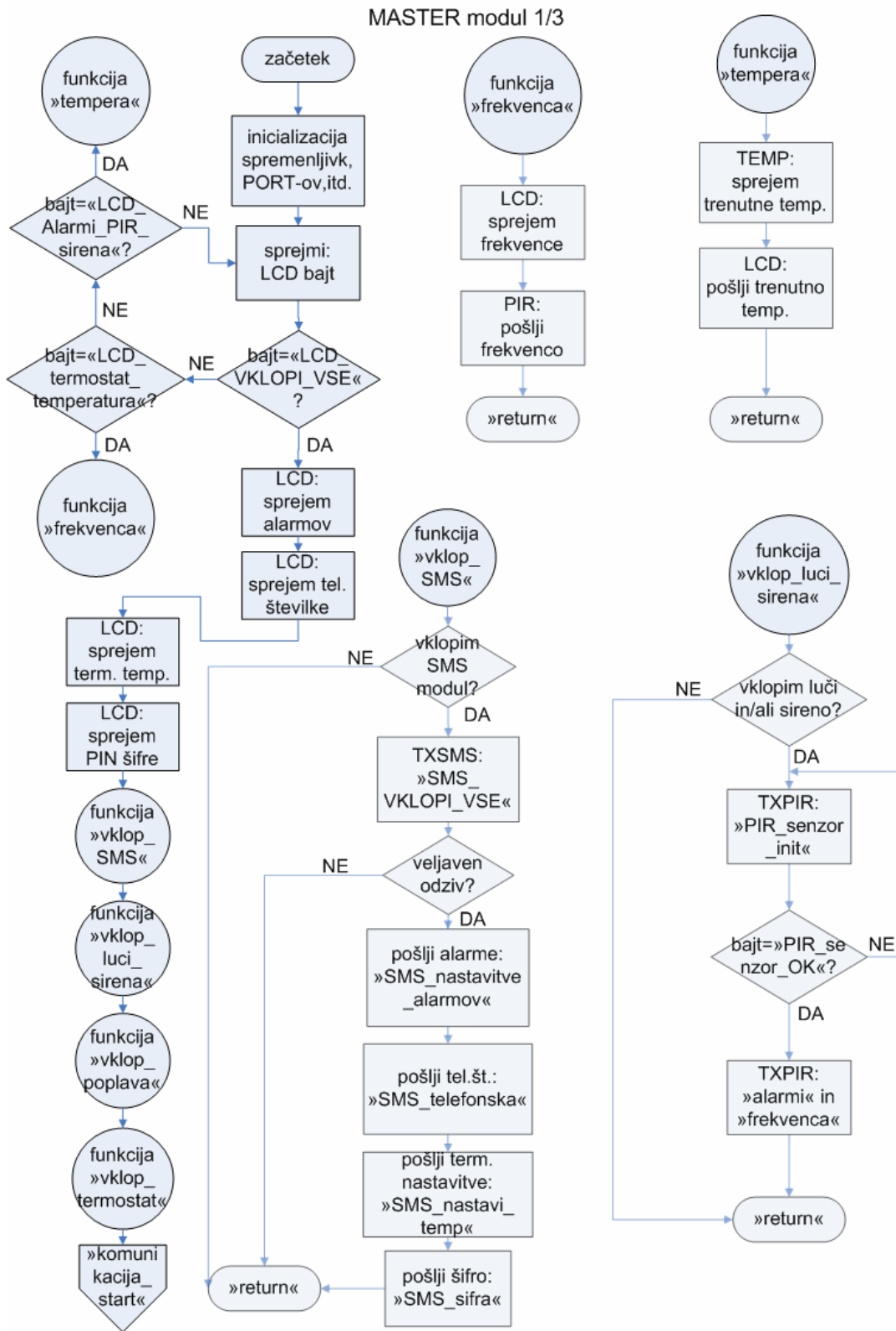


Diagram 4.3 Master modul 2/3

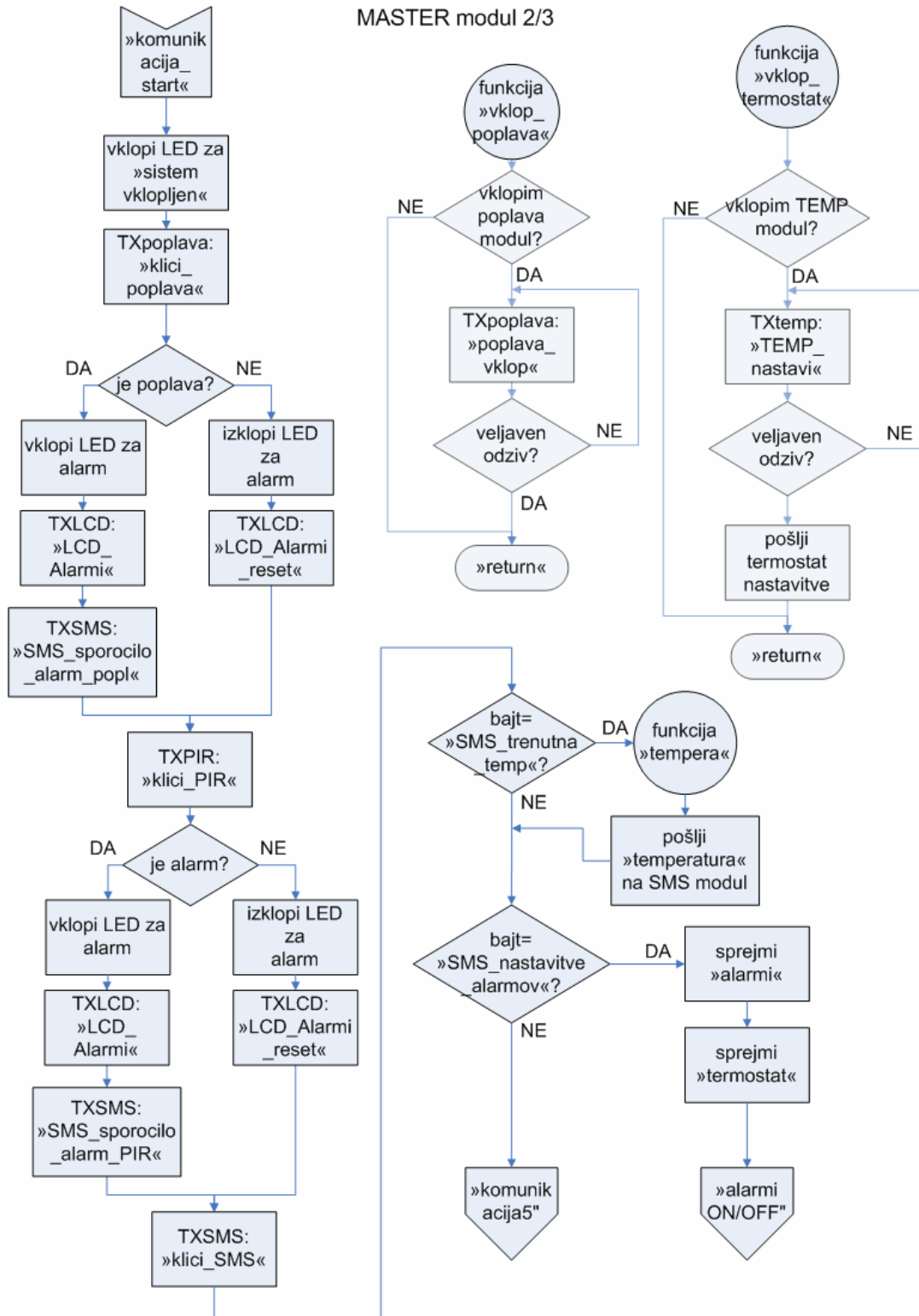
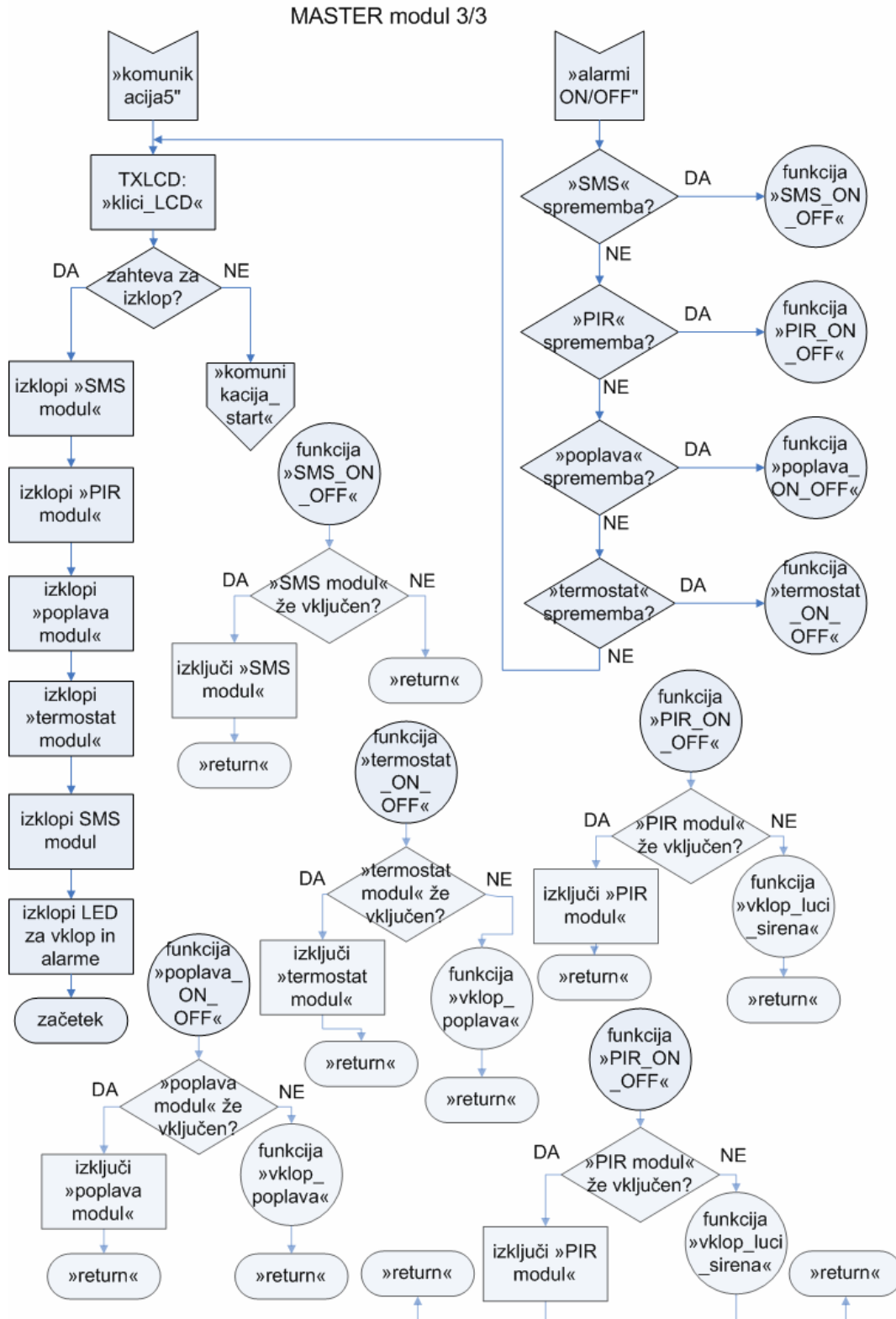


Diagram 4.4 MASTER modul 3/3



Program se začne z direktivo za tip procesorja, vključitvijo zunanjih datotek, nastavitvijo varnostnih opozoril, ki se pojavijo pri prevajanju programa, ter definicijo konfiguracijskega registra.

Primer 4.3 MASTER modul: začetek programa

```

LIST      p=16F648a                ;pove zbirniku/prevajalniku,
                                        ;kateri čip bomo uporabili
include  »P16F648a.inc«            ;»include« datoteka z mnemoniki za
                                        ;registre
include  »serijska_komunikacija.inc« ;datoteka z makri za serijsko
                                        ;komunikacijo
include  »gotom_macro.inc«         ;makro za »dolge« skoke
include  »callm_macro.inc«         ;makro za »dolge« klice
include  »mnemoniki_master.inc«    ;vključitvena datoteka

ERRORLEVEL  0, -302, -205, -207    ;zaduši varnostna opozorila v
                                        ;»IZHODNEM OKNU«
                                        ;0    prikaži vse napake in
                                        ;      opozorila
                                        ;-302 ne prikaži opozoril o
                                        ;      operaciji nad registrom, ki
                                        ;      ni v »bank0«
                                        ;-205 ne prikaži opozoril o
                                        ;      napakah direktiv v 1.
                                        ;stolpcu
                                        ;-207 ne prikaže opozoril o
                                        ;      označbah, ki niso v
                                        ;1.stolpcu

__CONFIG__CP_OFF & __WDT_OFF &
__PWRTE_ON & __BODEN_ON & __LVP_OFF &
__MCLRE_ON & __INTRC_OSC_NOCLKOUT ;konfiguracijski register

```

V vključitvenih datotekah »gotom_macro.inc« in »callm_macro.inc« imamo definirana makra za skok na oznako oziroma klic funkcije, ki je v drugem 2048-mestnem bloku. Instrukciji CALL in GOTO (glej tabelo 4.1) lahko naslovita le 2048 pomnilniških lokacij, za doseg drugih lokacij (pri PIC16F648A jih imamo 4096) moramo urediti še vrednost v PCLATH[15]. Za PIC16F628A ta ukrep ni potreben. Makra prikazujeta primera 4.4 in 4.5.

Primer 4.4 Dolg skok (»gotom_macro.inc«)

```

gotom macro jump
    movlw HIGH jump

```

```

movwf PCLATH
goto jump
endm

```

Primer 4.5 Dolg klic (»callm_macro.inc«)

```

callm macro rutina
Local address
address
    movlw HIGH address
    movwf PCLATH_HIGH      ;naložimo PCLATH trenutnega naslova v
                          ;spremenljivko PCLATH_HIGH

    movlw HIGH rutina
    movwf PCLATH           ;v PCLATH naložimo višji bajt od naslova
                          ;"rutina"

    call  rutina
    movf  PCLATH_HIGH,W
    movwf PCLATH           ;za klicem rutine ponovno naložimo PCLATH s
                          ;trenutnega naslova

endm

```

Programu moramo definirati spremenljivke, ki jih bomo uporabili v času izvajanja. Shranjene so v SRAM-u. V primeru prekinitve napajanja so vrednosti nedefinirane.

Primer 4.6 MASTER modul: definicija spremenljivk

```

cblock      0x20      ;začetek RAM lokacij
    count      ;uporabljeno v zankah
    count1     ;za časovno zakasnitev
    counta     ;za časovno zakasnitev
    countb     ;za časovno zakasnitev
    bajt       ;serijska komunikacija
    alarm      ;pomožni register za alarme
    alarmPIR   ;trenutni alarmi na PIR senzorju
    telefonska:.12 ;12 lokacij za telefonsko številko;
                  ;maksimalno 11 (8-bitnih)znakov, na
                  ;koncu terminator 0
    termostat:.4 ;termostat (znaki)
    temp:.4     ;trenutna temperatura (znaki)
    st_znakov_tel ;št. znakov za telefonsko številko
    st_znakov_temp ;število znakov za temperaturo
    pomozni     ;pomožni register
    st_temp     ;pomožni register za temperaturo
    ALARMI     ;vrednosti alarmov ('0' - izkloljen, '1'
                  ;- vklopljen)
                  ;bit 0: SMS
                  ;bit 1: luči

```

```

;bit 2: sirena
;bit 3: poplava
;bit 4: termostat
;bit 5: frekvenca sirene 1/3
;bit 6: frekvenca sirene 2/3
;bit 7: frekvenca sirene 3/3
ALARM1_SMS ;alarmi ki jih sprejmemo od SMS_modul-a
SMS_sprememba ;spremembe alarmov na SMS modulu
poskus ;serijska komunikacija, sprejem
vklopljen? ;označuje vklop/izklop sistema
alarm_na_LCD ;vodi evidenco, kateri alarm/reset
;alarmi smo že izpisali na LCD ekranu
;-----TRENUTNO STANJE ALARMOV:-----
;0. bit: poplava SET,
;1. bit: poplava RESET,
;2. bit: PIR SET,
;3. bit: PIR RESET
;-----STANJE NA LCD-ju:-----
;4. bit: poplava SET,
;5. bit: poplava RESET,
;6. bit: PIR SET,
;7. bit: PIR RESET
tmp2 ;pomožni register
tmp3 ;pomožni register
tmp4 ;pomožni register
sifra:.4 ;PIN koda (znaki)
PCLATH_HIGH ;callm_macro
endc

```

Sopomenke (mnemoniki) služijo za lažjo berljivost programske kode. Ob prevajanju programa jih prevajalnik avtomatsko nadomesti z definiranimi vrednostmi. Za vlogo gospodarja se nahajajo v datoteki »mnemoniki_master.inc« (primer 4.7).

Primer 4.7 MASTER modul: definicije mnemonikov, datoteka »mnemoniki_master.inc«

```

;definicije pinov
#define RXtrisPOPLAVA TRISA,1
#define TXtrisPOPLAVA TRISA,0
#define RXpoplava PORTA,1
#define TXpoplava PORTA,0
#define RXtrisLCD TRISB,5
#define TXtrisLCD TRISB,4
#define RXLCD PORTB,5
#define TXLCD PORTB,4
#define RXtrisSMS TRISB,0
#define TXtrisSMS TRISB,1
#define RXSMS PORTB,0
#define TXSMS PORTB,1
#define RXtrisTEMP TRISA,7

```

```
#define TXtrisTEMP TRISA,6
#define RXtemp PORTA,7
#define TXtemp PORTA,6
#define RXtrisPIR TRISB,2
#define TXtrisPIR TRISB,3
#define RXPIR PORTB,2
#define TXPIR PORTB,3

;serijska komunikacija
klici_POPLAVA EQU b'10110000'
klici_LCD EQU b'00110000'
klici_SMS EQU b'01010000'
klici_TEMP EQU b'11010000'
klici_PIR EQU b'10010000'
;-----
;LCD
;-----
LCD_nastavitve_tel_1_TX EQU b'00110001'
LCD_nastavitve_tel_1_RX EQU b'00100001'
LCD_nastavitve_cas_sprozivitve_TX EQU b'00110011'
LCD_nastavitve_cas_sprozivitve_RX EQU b'00100011'
LCD_Alarmi_PIR_poslji_SMS_TX EQU b'00110100'
LCD_Alarmi_PIR_poslji_SMS_RX EQU b'00100100'
LCD_Alarmi_PIR_sirena_TX EQU b'00110110'
LCD_Alarmi_PIR_sirena_RX EQU b'00100110'
LCD_Alarmi_TX EQU b'00110111'
LCD_Alarmi_RX EQU b'00100111'
LCD_termostat_temperatura_TX EQU b'00111000'
LCD_termostat_temperatura_RX EQU b'00101000'
LCD_termostat_vklopi_TX EQU b'00111001'
LCD_termostat_vklopi_RX EQU b'00101001'
LCD_VKLOPI_VSE_TX EQU b'00111111'
LCD_VKLOPI_VSE_RX EQU b'00101111'
LCD_Alarmi_reset_TX EQU b'00111010'
LCD_Alarmi_reset_RX EQU b'00101010'
LCD_sifra_TX EQU b'00111101'
LCD_sifra_RX EQU b'00101101'
LCD_IZKLOPI_VSE_TX EQU b'00111011'
LCD_IZKLOPI_VSE_RX EQU b'00101011'
;-----
;SMS
;-----
SMS_telefonska_TX EQU b'01010001'
SMS_telefonska_RX EQU b'01000001'
SMS_nastavitve_alarmov_TX EQU b'01010010'
SMS_nastavitve_alarmov_RX EQU b'01000010'
SMS_sporocilo_alarm_popl_TX EQU b'01010011'
SMS_sporocilo_alarm_popl_RX EQU b'01000011'
SMS_sporocilo_alarm_PIR_TX EQU b'01011001'
SMS_sporocilo_alarm_PIR_RX EQU b'01001001'
SMS_trenutna_temp_TX EQU b'01010101'
SMS_trenutna_temp_RX EQU b'01000101'
SMS_nastavi_temp_TX EQU b'01010110'
SMS_nastavi_temp_RX EQU b'01000110'
```

```
SMS_VKLOPI_VSE_TX EQU b'01010111'  
SMS_VKLOPI_VSE_RX EQU b'01000111'  
SMS_napaka_modul_TX EQU b'01011000'  
SMS_napaka_modul_RX EQU b'01001000'  
SMS_sifra_TX EQU b'01011100'  
SMS_sifra_RX EQU b'01001100'  
SMS_IZKLOPI_VSE_TX EQU b'01011101'  
SMS_IZKLOPI_VSE_RX EQU b'01001101'  
;-----  
;PIR  
;-----  
PIR_senzor_alarm_TX EQU b'10010001'  
PIR_senzor_alarm_RX EQU b'10000001'  
PIR_senzor_OK_TX EQU b'10010010'  
PIR_senzor_OK_RX EQU b'10000010'  
PIR_senzor_init_TX EQU b'10010100'  
PIR_senzor_init_RX EQU b'10000100'  
PIR_senzor_IZKLOPI_VSE_TX EQU b'10010111'  
PIR_senzor_IZKLOPI_VSE_RX EQU b'10000111'  
PIR_sirena_frekvencna_TX EQU b'10011000'  
PIR_sirena_frekvencna_RX EQU b'10001000'  
;-----  
;poplava  
;-----  
poplava_NE_TX EQU b'10110010'  
poplava_NE_RX EQU b'10100010'  
poplava_DA_TX EQU b'10110011'  
poplava_DA_RX EQU b'10100011'  
poplava_vklop_TX EQU b'10110111'  
poplava_vklop_RX EQU b'10100111'  
poplava_izklop_TX EQU b'10111011'  
poplava_izklop_RX EQU b'10101011'  
;-----  
;TEMP  
;-----  
TEMP_temperatura_TX EQU b'11010001'  
TEMP_temperatura_RX EQU b'11000001'  
TEMP_vklopi_TX EQU b'11010010'  
TEMP_vklopi_RX EQU b'11000010'  
TEMP_nastavi_TX EQU b'11010100'  
TEMP_nastavi_RX EQU b'11000100'  
TEMP_IZKLOPI_VSE_TX EQU b'11010110'  
TEMP_IZKLOPI_VSE_RX EQU b'11000110'  
;-----  
;EOF  
;-----
```

Izvajanje strojne kode se začne na reset vektorju (naslov 0x000). Na lokaciji 0x004 skočimo v prekinitveno rutino (če jo uporabljamo). Potem mikrokontroler korak za korakom

izvršuje inštrukcije. Najprej je potrebno inicializirati uporabljene spremenljivke in registre (primer 4.8).

Primer 4.8 MASTER modul: inicializacija

```

        org    0x0000
        goto  START

START
        org    0x0005

        movlw 0x07
        movwf CMCON           ;izklop komparatorjev
        bsf   STATUS,RP0
        movlw b'00000000'
        movwf TRISB
        movwf TRISA           ;vsi so izhodi
        movlw b'10001000'
        movwf OPTION_REG     ;interni urin takt za TMR0,
                             ;predmnožilnik nastavljen na WDT,«pull-
                             ;up« upori nastavljeni na PORTB-u

        movlw b'00000000'
        movwf INTCON
        bcf   STATUS,RP0

;SISTEM JE IZKLOPLJEN!
        bcf   PORTA,2         ;vse izklopljeno!
;inicializacija pinov
        init_serijski        RXtrisPOPLAVA,TXtrisPOPLAVA
        init_serijski        RXtrisLCD,TXtrisLCD
        init_serijski        RXtrisSMS,TXtrisSMS
        init_serijski        RXtrisTEMP,TXtrisTEMP
        init_serijski        RXtrisPIR,TXtrisPIR

        clrf  vklopljen?     ;na začetku predpostavimo izklopljen
                             ;sistem

        clrf  alarm
        clrf  alarmPIR
        clrf  ALARMI

```

Po uspešni inicializaciji program pade v neskončno zanko preverjanja odziva *LCD modula*. Program čaka na vklop sistema inteligentne hiše. Preveri še, če je potrebno posredovati informacije o trenutni temperaturi (*TEMP modul*) in/ali frekvenci sirene (*PIR modul*).

Primer 4.9 MASTER modul: inicializacija

```

pocakam_na_VKLOPI_VSE
    movlw klici_LCD           ;komunikacijski bajt za povezavo z LCD
                               ;modul-om

    movwf bajt
    oddaja_serijski   bajt, TXLCD
    sprejem_serijski  bajt, RXLCD

    movlw b'00101111'        ;VKLOPI_VSE?
    subwf bajt,W
    btfsc STATUS,Z           ;ali smo sprejeli pravi paket?
    goto  sprejmi_alarme     ;da
                               ;ne
                               ;preverimo, če mogoče LCD modul
                               ;potrebuje podatke o trenutni
                               ;temperaturi

    movlw b'00101000'        ;trenutna temperatura?
    subwf bajt,W
    btfsc STATUS,Z
    call  tempera             ;da
                               ;ne
                               ;;preverimo, če mogoče LCD modul
                               ;potrebuje podatke o frekvenci zvočnika
                               ; (PIR modul)

    movlw b'00100110'
    subwf bajt,W
    btfsc STATUS,Z
    call  frekvenca           ;da
                               ;ne

    goto  pocakam_na_VKLOPI_VSE ;zankaj na začetek

```

Funkcija »tempera« pokliče *TEMP modul* in povpraša o trenutni temperaturi, ter informacijo pošlje do *LCD modula* (če se nahajamo v stanju pripravljenosti sistema inteligentne hiše) ali shrani na 4 pomnilniške lokacije pod imenom »temp«. Temperatura je shranjena kot ASCII vrednost 4 znakov-številk. Za primer trenutne temperature 23,5°C shranimo vrednosti: 0x30 (ASCII koda za znak »0«), 0x32 (ASCII koda za znak »2«), 0x33 (ASCII koda za znak »0«) in 0x35 (ASCII koda za znak »0«). Funkcijo »tempera« prikazuje primer 4.10.

Primer 4.10 MASTER modul: funkcija »tempera«

```

tempera
    movlw TEMP_temperatura_TX
    movwf bajt

```

```

    oddaja_serijski    bajt,TXtemp
    sprejem_serijski  bajt,RXtemp
                                ;čakamo na potrditev...
                                ;temperatura?
    movlw TEMP_temperatura_RX
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto  tempera                ;ponovi postopek
                                ;ok, lahko nadaljujemo, sprejem 4
                                ;bajtov

    clrf  tmp3
    movlw .4
    movwf st_temp
sprejem_temperature
    movlw TEMP_temperatura_TX    ;kontrolni bajt
    movwf bajt
    oddaja_serijski    bajt,TXtemp
    sprejem_serijski  bajt,RXtemp
    btfss vklopljen?,0          ;smo v »stanju pripravljnosti«
                                ;ali v »stanju delovanja«?
    goto  na_LCD                ;»stanje pripravljnosti«
                                ;»stanje delovanja« (vklopljeno!)
                                ;temperaturo bomo shranili na
                                ;lokacijo »temp«

    movlw temp
    addwf tmp3,W
    movwf FSR                    ;kazalec za indirektno
                                ;naslavljanje

    movf  bajt,W
    movwf INDF                    ;ni fizični register, označuje
                                ;indirektno naslovljen register

    incf  tmp3,F
    goto  tempera_dalje
na_LCD
    oddaja_serijski    bajt,TXLCD
tempera_dalje
    decfsz      st_temp,F
    goto  sprejem_temperature

    return

```

Funkcija »frekvenca« sprejme bajt z alarmi, v katerem so tudi podatki o frekvenci (najvišji 3 biti). Prednastavljene vrednosti prikazuje tabela 4.7 (glej poglavje »4.2.6 PIR modul«).

Uporabnik pri nastavitvi frekvence sliši ton z izbrano frekvenco, da lahko določi najprimernejšo s slušno percepcijo. Programsko kodo funkcije »frekvenca« prikazuje primer 4.11.

Primer 4.11 MASTER modul: funkcija »frekvenca«

```

frekvenca
    movlw LCD_Alarmi_PIR_sirena_TX;OK, smo sprejeli prošnjo za
                                   ;spremembo frekvenca na zvočniku
    movwf bajt
    oddaja_serijski    bajt, TXLCD
    sprejem_serijski  bajt, RXLCD ;dobimo podatke o alarmih (3
                                   ;najvišji biti so podatki o
                                   ;frekvenci)

    movf  bajt,W
    movwf alarmPIR
    movlw PIR_sirena_frekvencna_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski    bajt, TXPIR ;želimo poslati podatke o
                                   ;frekvenci zvočnika

    sprejem_serijski  bajt, RXPIR
    movf  alarmPIR,W
    movwf bajt
    oddaja_serijski    bajt, TXPIR ;pošljemo frekvenco
    sprejem_serijski  bajt, RXPIR

    return

```

Ko sistem vklopimo, ga je najprej potrebno inicializirati. Vse nastavitve se iz *LCD modula* pošljejo na *MASTER modul*, ki jih logično sprocesira ter opravi postopke zagona za vsak posamezen modul v sistemu.

Primer 4.12 MASTER modul: inicializacija

```

sprejmi_alarne                                     ;VKLOPI_VSE! Najprej sprejmemo
                                                  ;nastavitve za vse alarme

    movlw klici_LCD
    movwf bajt
    oddaja_serijski    bajt, TXLCD
    sprejem_serijski  bajt, RXLCD
    movf  bajt,W
    movwf ALARMI

                                                  ;sprejmemo telefonsko številko

    movlw .11
    movwf st_znakov_tel
    clrfs pomozni                                     ;štejemo znake
sprejem_telefonske
    movlw klici_LCD
    movwf bajt
    oddaja_serijski    bajt, TXLCD
    sprejem_serijski  bajt, RXLCD
    movlw telefonska
    addwf pomozni,W
    movwf FSR

```

```

    movf  bajt,W
    movwf INDF
    incf  pomocni,F
    decfsz      st_znakov_tel,F
    goto  sprejem_telefonske

                                ;sprejmemo temperaturo termostata
    movlw .4
    movwf st_znakov_temp
    clrf  pomocni
sprejem_temp
    movlw klici_LCD
    movwf bajt
    oddaja_serijski  bajt,TXLCD
    sprejem_serijski bajt,RXLCD
    movlw termostat
    addwf pomocni,W
    movwf FSR
    movf  bajt,W
    movwf INDF
    incf  pomocni,F
    decfsz      st_znakov_temp,F
    goto  sprejem_temp

                                ;sprejmemo šifro
    movlw .4
    movwf st_znakov_temp
    clrf  pomocni
sprejem_sifra
    movlw LCD_sifra_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski  bajt,TXLCD
    sprejem_serijski bajt,RXLCD
    movlw sifra
    addwf pomocni,W
    movwf FSR
    movf  bajt,W
    movwf INDF
    incf  pomocni,F
    decfsz      st_znakov_temp,F
    goto  sprejem_sifra
    call  vklop_SMS                ;vklop modulov
    call  vklop_luci_sirena
    call  vklop_poplava
    call  vklop_termostat

    gotom komunikacija_start

```

Vsakega od modulov-»sužnjev« vklopimo s klicem rutine. Imamo 4 funkcije, in sicer »vklop_SMS« za vklop *SMS modula*, »vklop_luci_sirena« za vklop luči in zvočnika na *PIR modulu*, »vklop_poplava« za *POPLAVA modul* in »vklop_termostat« za *TEMP modul*. Rutine so prikazane v primerih 4.13 do 4.16.

Primer 4.13 MASTER modul: funkcija »vklop_SMS«

```

vklop_SMS
    btfss ALARMI,0
    return ;SMS modula ni treba vklopiti

    movlw SMS_VKLOPI_VSE_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski bajt, TXSMS
    sprejem_serijski bajt, RXSMS

    movlw SMS_VKLOPI_VSE_RX ;SMS_VKLOPI_VSE?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    return ;ni pravega odziva, vrni se nazaj
    ;odziv je OK, sedaj počakamo da
    ;SMS_modul inicializira GSM aparat

sprejem_SMS_init
    sprejem_serijski bajt, RXSMS
    movlw SMS_nastavitve_alarmov_RX ;pošlji nastavitve alarmov?
    subwf bajt,W
    btfsc STATUS,Z
    goto SMS_init_OK

    movlw SMS_napaka_modul_RX ;SMS_napaka?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto sprejem_SMS_init ;zankamo tako dolgo, dokler ne
    ;dobimo pravega odziva
    ;NAPAKA na modulu
    ;pošlji podatek na LCD modul
    movlw LCD_napaka_modul_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski bajt, TXLCD
    return

SMS_init_OK ;init GSM = OK, nadaljujemo...
    movf ALARMI,W ;»ALARMI«
    movwf bajt
    oddaja_serijski bajt, TXSMS
    sprejem_serijski bajt, RXSMS

    movlw SMS_nastavi_temp_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski bajt, TXSMS
    sprejem_serijski bajt, RXSMS
    ;»termostat« nastavitve

    clrf tmp3
    movlw .4
    movwf tmp2

SMS_termostat
    movlw termostat
    addwf tmp3,W
    movwf FSR
    movf INDF,W
    movwf bajt

```

```

    incf tmp3,F
    oddaja_serijski bajt,TXSMS
    sprejem_serijski bajt,RXSMS
    decfsz tmp2,F
    goto SMS_termostat

SMS_tel                                     ;»telefonska številka«
    movlw SMS_telefonska_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski bajt,TXSMS
    sprejem_serijski bajt,RXSMS

    movlw SMS_telefonska_RX                 ;SMS telefonska OK?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto SMS_tel

    clrf tmp3
    movlw .11
    movwf tmp2

SMS_telefonska                             ;pošljemo 11 znakov za mednarodno
                                           ;telefonsko številko (primer:
                                           ;«38640567692»)

    movlw telefonska
    addwf tmp3,W
    movwf FSR
    movf INDF,W
    movwf bajt
    incf tmp3,F
    oddaja_serijski bajt,TXSMS
    sprejem_serijski bajt,RXSMS
    decfsz tmp2,F
    goto SMS_telefonska

SMS_sifra                                   ;šifra
    movlw SMS_sifra_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski bajt,TXSMS
    sprejem_serijski bajt,RXSMS

    movlw SMS_sifra_RX                       ;SMS šifra OK?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto SMS_sifra
    clrf tmp3
    movlw .4                                 ;pošljemo 4 znake (default:
                                           ;"1234")

    movwf tmp2

SMS_sifra_poslji
    movlw sifra
    addwf tmp3,W
    movwf FSR
    movf INDF,W
    movwf bajt
    incf tmp3,F
    oddaja_serijski bajt,TXSMS

```

```

sprejem_serijski bajt,RXSMS
decfsz tmp2,F
goto SMS_sifra_poslji
return ;konec rutine »vklop_SMS«

```

»Vklop_SMS« vklopi *SMS modul* in čaka da le-ta nastavi vse parametre na GSM telefonu. Pri neuspešni inicializaciji (npr.: ni priključenega GSM aparata, GSM se ne odziva itd.) se vrne negativna potrditev na LCD zaslon (izpis »NAPAKA modul«) ter izhod iz funkcije. Pozitivni potrditvi sledi izmenjava nastavitvev (alarmi, temperatura termostata, telefonska številka, šifra).

Primer 4.14 MASTER modul: funkcija »vklop luci sirena«

```

vklop_luci_sirena ;1. in/ali 2. bit v »ALARMI«
    btfsc ALARMI,1
    goto vklop_luci_sirena2
    btfss ALARMI,2
    return ;»goto vklop_poplava«

vklop_luci_sirena2
    movlw PIR_senzor_init_TX ;zahteva za vklop/inicializacijo!
    movwf bajt
    oddaja_serijski bajt,TXPIR
    sprejem_serijski bajt,RXPIR
    movlw PIR_senzor_init_RX ;inicializacija potrjena?
    subwf bajt,W
    btfsc STATUS,Z
    goto vklop_luci_sirena2 ;ne
    ;da
    movlw PIR_senzor_OK_RX ;PIR senzor OK!
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    return ;»goto vklop_poplava«
    movf ALARMI,W
    movwf bajt
    oddaja_serijski bajt,TXPIR
    return

```

PIR modul sprejme zahtevo za inicializacijo. Sledi podatkovni paket z alarmi, v katerem je zapisano, kaj se bo v primeru alarma sprožilo (sirena, luč ali oboje) ter podatki za frekvenco sirene.

Primer 4.15 MASTER modul: funkcija »vklop_poplava«

```

vklop_poplava
    btfss ALARMI,3                ;3. bit »ALARMI«: »poplava«
    return                        ;»goto vklop_termostat«
                                ;vklopi POPLAVA_modul

    movlw poplava_vklop_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski    bajt, TXpoplava
    sprejem_serijski   bajt, RXpoplava
    movlw poplava_vklop_RX        ;poplava_vklop OK?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto vklop_poplava           ;ne, ponovno poskušamo
                                ;ok, modul se bo inicializiral!

    return

```

Primer 4.16 MASTER modul: funkcija »vklop_termostat«

```

vklop_termostat
    btfsc ALARMI,4
    goto nastavi_termostat
    return                        ;»gotom komunikacija_start«
                                ;vklopi TEMP_modul

nastavi_termostat
    movlw TEMP_nastavi_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski    bajt, TXtemp
    sprejem_serijski   bajt, RXtemp
    movlw TEMP_nastavi_RX        ;potrditev za "TEMP_nastavi"?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto nastavi_termostat

                                ;imamo OK signal, da lahko
                                ;pošljemo temperaturo termostata

    movlw .4
    movwf st_znakov_temp
    clrf pomocni

oddaja_temperature
    movlw termostat
    addwf pomocni,W
    movwf FSR
    movf INDF,W
    movwf bajt
    oddaja_serijski    bajt, TXtemp
    sprejem_serijski   bajt, RXtemp
    movlw TEMP_nastavi_RX        ;TEMP_nastavi OK?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    nastavi_termostat           ;ne, odziv ni OK, poskusimo ponovno
                                ;imamo OK signal, da lahko
                                ;pošljemo temperaturo termostata

    incf pomocni,F

```

```

decfsz      st_znakov_temp,F
goto  oddaja_temperature
return

```

Po vklopu potrebnih modulov *MASTER modul* preide v proces klicanja vsakega od njih, enega za drugim, ter posredovanja informacij med njimi. Drugi bit PORTA tudi povežemo na logično visok nivo, priključena LED zasveti in označuje aktiviranost sistema inteligentne hiše.

Proces klicanja modulov začnemo s *POPLAVA modulom*. Preverimo, ali smo zaznali poplavo. Če DA, to sporočimo *LCD modulu*, ki izpiše obvestilo na ekranu. Alarm pošljemo še na *SMS modul*, ki pošlje SMS sporočilo s vsebino »Alarm poplava!« na uporabnikovo telefonsko številko. Modul se lahko z majhnimi spremembami programske kode in strojne opreme uporabi tudi kot senzor za dež. Ta bi v inteligentni hiši služil na primer za spuščanje rolet, zaprtje strešnih oken itd. Programsko kodo prikazuje primer 4.17.

Primer 4.17 MASTER modul: klicanje modulov – POPLAVA modul

```

komunikacija_start
    movlw .1
    movwf vklopljen?           ;označuje aktiviran sistem!
    bsf  PORTA,2              ;LED za »sistem je aktiviran«
    movlw HIGH komunikacija1
    movwf PCLATH              ;da bomo lahko izvajali »kratke«
                                ;skoke z »goto« (namesto »gotom«)
komunikacija1
                                ;poplava
    btfss ALARMI,3
    goto komunikacija2       ;dalje na naslednji modul
    movlw klici_POPLAVA      ;komunikacijski bajt za povezavo s
                                ;POPLAVA_modul-om

    movwf bajt
    oddaja_serijski  bajt,TXpoplava
    sprejem_serijski bajt,RXpoplava
                                ;zdaj smo sprejeli en bajt od
                                ;sužnja (shranjeno v »bajt«)

    movlw poplava_DA_RX
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto komunikacija1_2    ;preveri za drugi ukaz ...
                                ;paket je res za nas, sprožena je
                                ;bila poplava, na LCD pošljemo:
                                ;»LCD_AlarMI_poplava«

    movlw b'11110000'
    andwf alarm_na_LCD,F

```

```

    bsf    alarm_na_LCD,0           ;v nižjem nibble-u setiramo
                                        ;0. bit: "poplava SET"
    btfsc  alarm_na_LCD,4           ;smo na LCD že poslali podatek, da
                                        ;je prišlo do poplave?
    goto   komunikacija2           ;da
                                        ;ne, nismo še
    bsf    PORTA,3                 ;LED indikator za alarme
poplava_na_LCD                       ;pošljemo na LCD ekran
    movlw  LCD_Alarmi_TX
    movwf  bajt
    oddaja_serijski  bajt, TXLCD
    sprejem_serijski bajt, RXLCD
    movlw  LCD_Alarmi_RX           ;izpis alarma na LCDju?
    subwf  bajt,W
    btfss  STATUS,Z
    goto   komunikacija2           ;ni potrditve, mogoče je LCD modul
                                        ;zaposlen, bomo isto poskušali v
                                        ;naslednjem ciklu klicanja
    movlw  b'00001111'            ;ok, LCD nam je potrdil sprejem
                                        ;ukaza, setiramo bit, ki to določa

    andwf  alarm_na_LCD,F
    bsf    alarm_na_LCD,4           ;v višjem pol-bajtu setiramo
                                        ;4. bit: "poplava SET"(na LCDju
                                        ;sprejeto!)
komunikacija1_SMS                     ;pošljemo še na SMS modul
    movlw  SMS_sporocilo_alarm_popl_TX
    movwf  bajt
    oddaja_serijski  bajt, TXSMS
    sprejem_serijski bajt, RXSMS
    movlw  SMS_sporocilo_alarm_popl_RX
    subwf  bajt,W
    btfss  STATUS,Z
    goto   komunikacija1_SMS       ;zankamo, dokler ni sprejema s
                                        ;strani SMS modula
    goto   komunikacija2           ;na naslednji modul
komunikacija1_2                       ;drugi ukaz
    movlw  poplava_NE_RX           ;poplava_NE?
    subwf  bajt,W
    btfss  STATUS,Z
    goto   komunikacija2

                                        ;paket je res za nas, sprožena je
                                        ;bila poplava, na LCD pošljemo:
                                        ;»LCD_Alarmi_poplava_reset« (če še
                                        ;nismo)

    movlw  b'11110000'
    andwf  alarm_na_LCD,F
    bsf    alarm_na_LCD,1           ;v nižjem polbajtu setiramo 1.
                                        ;bit: »poplava RESET«
    btfsc  alarm_na_LCD,5           ;smo na LCD že poslali podatek, da
                                        ;je prišlo do »poplava RESET«?
    goto   komunikacija2           ;da
                                        ;ne
    bcf    PORTA,3                 ;LED za alarme ... izklopi
    movlw  LCD_Alarmi_reset_TX     ;alarmi_reset

```



```

movwf bajt
oddaja_serijski   bajt, TXLCD
sprejem_serijski  bajt, RXLCD
movlw LCD_Alarmi_reset_RX    ;potrditev reseta alarma?
subwf bajt, W
btfss STATUS, Z
goto   komunikacija2        ;ne
                                   ;da

movlw b'00001111'
andwf alarm_na_LCD, F
bsf   alarm_na_LCD, 5        ;v višjem polbajtu setiramo 5.
                                   ;bit: »poplava RESET«(na LCD-ju
                                   ;sprejeto!)

goto   komunikacija2

```

Podobno kodo ima tudi komunikacija s *PIR modulom*: preverimo za morebitno sproženje alarma IR senzorja. Če le-ta zazna gibanje, spremeni relejni izhod na nizek nivo, mikrokontroler na *PIR modulu* pa pošlje ukaz »PIR_senzor_alarm_RX« do gospodarja. Sledi izpis na LCD zaslonu ter obvestilo SMS (pod pogojem, da je SMS modul aktiviran). Zagori tudi signalna luč ter sirena na samem *PIR modulu*, če je uporabnik to določil. Interakcijo s *PIR modulom* prikazuje primer 4.18.

Primer 4.18 MASTER modul: klicanje modulov – PIR modul

```

komunikacija2
    btfss ALARMI, 1
    goto komunikacija3
    movlw klici_PIR            ;komunikacijski bajt za povezavo s PIR
                                   ;modulom

    movwf bajt
    oddaja_serijski   bajt, TXPIR
    sprejem_serijski  bajt, RXPIR
    movlw PIR_senzor_alarm_RX    ;alarm PIR?
    subwf bajt, W
    btfss STATUS, Z
    goto   PIR_dalje          ;ne
                                   ;da

    movlw PIR_senzor_alarm_TX    ;potrdimo alarm
    movwf bajt
    oddaja_serijski   bajt, TXPIR
PIR_na_LCD
    movlw LCD_Alarm_PIR_TX        ;alarm PIR!
    movwf bajt
    oddaja_serijski   bajt, TXLCD
    sprejem_serijski  bajt, RXLCD
    movlw b'11110000'
    andwf alarm_na_LCD, F

```

```

    bsf    alarm_na_LCD,2           ;v nižjem polbajtu setiramo 2.
                                         ;bit: »PIR SET«
    movlw  LCD_Alarm_PIR_RX         ;»alarm PIR« OK?
    subwf  bajt,W
    btfss  STATUS,Z
    goto   PIR_na_LCD
    bsf    PORTA,3                   ;LED za alarme
                                         ;ok, LCD nam je potrdil sprejem
                                         ;ukaza

    movlw  b'00001111'
    andwf  alarm_na_LCD,F
    bsf    alarm_na_LCD,6           ;v višjem polbajtu setiramo 6.
                                         ;bit: »PIR SET«(na LCD-ju
                                         ;sprejeto!)
komunikacija2_SMS                     ;pošljemo še na SMS_modul
    movlw  SMS_sporocilo_alarm_PIR_TX ;»alarm PIR«!
    movwf  bajt
    oddaja_serijski    bajt, TXSMS
    sprejem_serijski   bajt, RXSMS
    movlw  SMS_sporocilo_alarm_PIR_RX ;je sprejel »alarm PIR«?
    subwf  bajt,W
    btfss  STATUS,Z
    goto   komunikacija2_SMS        ;zankamo, dokler ni sprejema s
                                         ;strani SMS modula (obvezen
                                         ;postopek!)

    goto   komunikacija3
PIR_dalje
    movlw  PIR_senzor_OK_RX         ;ni alarma PIR
    subwf  bajt,W
    btfsc  STATUS,Z
    goto   komunikacija3

```

TEMP modul nam ne vrača specifičnih informacij. Vsa avtomatizacija termostata ter prilagajanje izhodnih pinov glede na spremembo temperature (npr. vklop/izklop grelnikov, peči itd.) opravi *TEMP modul* sam. Možno je sicer preveriti trenutno stanje temperature v inteligentni hiši, ter spremeniti temperaturo termostata preko SMS sporočila z uporabnikovega GSM aparata, vendar se to opravi v odseku programa, kjer komuniciramo z *SMS modulom*. Klic *SMS modula* prikazuje primer 4.19.

Primer 4.19 MASTER modul: klicanje modulov – SMS modul

```

komunikacija4
    btfss  ALARMI,0
    goto   komunikacija5
    movlw  klici_SMS                 ;komunikacijski bajt za povezavo z
                                         ;SMS modul-om

    movwf  bajt
    oddaja_serijski    bajt, TXSMS

```

```
sprejem_serijski bajt,RXSMS
movlw SMS_trenutna_temp_RX      ;SMS modul potrebuje trenutno
                                ;temperaturo v inteligentni hiši?

subwf bajt,W
btfss STATUS,Z
goto komunikacija4_1           ;ne
                                ;da, najprej potrdimo sprejem
                                ;ukaza in njegovo potrditev

movlw SMS_trenutna_temp_TX
movwf bajt
oddaja_serijski bajt,TXSMS
callm tempera                  ;kličemo funkcijo za poizvedbo
                                ;trenutne temperature
                                ;sedaj smo sprejeli podatke,
                                ;trenutno temperaturo imamo na
                                ;lokaciji »temp«+[offset]
                                ;pošljemo do SMS modula
                                ;druga potrditev

movlw SMS_trenutna_temp_TX
movwf bajt
oddaja_serijski bajt,TXSMS
sprejem_serijski bajt,RXSMS
movlw SMS_trenutna_temp_RX      ;je OK?
subwf bajt,W
btfss STATUS,Z
goto komunikacija5             ;ne
                                ;da, POŠLJI! (4 bajti)

clrf tmp3
movlw .4
movwf st_temp
stiri_digiti_SMS
movlw temp
addwf tmp3,W
movwf FSR
movf INDF,W
movwf bajt
oddaja_serijski bajt,TXSMS
sprejem_serijski bajt,RXSMS
incf tmp3,F
decfsz st_temp,F
goto stiri_digiti_SMS
goto komunikacija5             ;konec (gremo na naslednji modul)
komunikacija4_1
movlw SMS_nastavitve_alarmov_RX ;SMS_nastavitve_alarmov?
subwf bajt,W
btfss STATUS,Z
goto komunikacija5             ;ne
                                ;da, sprejem novih nastavitvev, ki
                                ;smo jih sprejeli preko SMS
                                ;sporočila
                                ;označuje, če so podatki, ki smo
                                ;jih sprejeli od SMS modula
                                ;drugačni od naših (tj. trenutnih
                                ;nastavitvev)

movlw SMS_nastavitve_alarmov_TX
```

```

;SMS_nastavitve_alarmov OK! Pošlji
movwf bajt
oddaja_serijski   bajt, TXSMS
;dobili bomo najprej alarme
; (1. bajt), potem še nastavitve za
; termostat (2. ,3. ,4. bajt)

sprejem_serijski  bajt, RXSMS
movf   bajt,W
movwf  ALARMI_SMS
movlw  SMS_nastavitve_alarmov_TX      ;POTRDITEV
movwf  bajt
oddaja_serijski   bajt, TXSMS
clrf   tmp3          ;TERMOSTAT
movlw  .4
movwf  st_temp

novi_termostat
sprejem_serijski  bajt, RXSMS
movlw  termostat    ;primerjamo s trenutno »termostat«
;nastavitvijo

addwf  tmp3,W
movwf  FSR
movf   INDF,W
subwf  bajt,W
btfsc  STATUS,Z
goto   naslednji_term
bsf    SMS_sprememba,0      ;drugačna nova nastavitvev za
;»termostat«

movf   bajt,W
movwf  INDF

naslednji_term
movlw  SMS_nastavi_temp_TX
movwf  bajt
oddaja_serijski   bajt, TXSMS
incf   tmp3,F
decfsz      st_temp,F
goto   novi_termostat

;-----
;NOVE NASTAVITVE ALARMOV IN TERMOSTATA
;-----

movf   ALARMI,W          ;sedaj še razpošljemo vse alarme
;naokrog na posamezne module

xorwf  ALARMI_SMS,W
movwf  tmp4              ;sedaj imamo v spremenljivki
;»tmp4« spremembe alarmov (tam,
;kjer je prišlo do spremembe - na
;določenem bitu - spremenimo
;stanje modula iz »OFF->ON« ali
;obratno)

movf   ALARMI_SMS,W
movwf  ALARMI            ;zdaj še spremenimo vrednosti v
;»ALARMI«(to so zdaj naše nove
;nastavitve)

;SMS-----
btfsc  tmp4,0

```

```

    call SMS_ON_OFF
    ;PIR-----
    btfsc tmp4,1
    call PIR_ON_OFF
    ;poplava-----
    btfsc tmp4,3
    call poplava_ON_OFF
    ;termostat-----
    btfsc tmp4,4
    call termostat_ON_OFF
    goto komunikacija5
SMS_ON_OFF
    btfsc ALARMI,0                ;narediti moramo ravno obratno kot
                                ;je zdaj (vrednost v registru
                                ;"ALARMI" je že spremenjena!)
    goto SMS_ON                  ;če je alarm nastavljen na OFF,
                                ;damo na ON (ali obratno)
SMS_OFF
    movlw SMS_IZKLOPI_VSE_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski bajt, TXSMS
    sprejem_serijski bajt, RXSMS

    movlw SMS_IZKLOPI_VSE_RX      ;potrditev?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto SMS_OFF                  ;pošljemo znova
    return
SMS_ON
                                ;nedefinirano stanje! SMS modul ne
                                ;more (preko SMS sporočila) priti
                                ;iz nedelujočega v delujoče
                                ;stanje, saj v primeru, da ni
                                ;vklopljen, sploh ne sprejema SMS
                                ;sporočil
    return
PIR_ON_OFF
    movlw b'00000110'            ;1. bit - luči, 2. bit - sirena
    andwf ALARMI,W
    sublw .0
    btfss STATUS,Z
    goto PIR_ON
PIR_OFF
    movlw PIR_senzor_IZKLOPI_VSE_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski bajt, TXPIR
    sprejem_serijski bajt, RXPIR
    movlw PIR_senzor_IZKLOPI_VSE_RX      ;izklop PIR OK?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto PIR_OFF
    bcf ALARMI_SMS,1
    bcf ALARMI_SMS,1
    return
PIR_ON

```

```
        callm vklop_luci_sirena2
        bsf   ALARMI_SMS,1
        bsf   ALARMI_SMS,1
        return
poplava_ON_OFF
        btfsc ALARMI,3
        goto  poplava_ON
poplava_OFF
        movlw TEMP_IZKLOPI_VSE_TX
        movwf bajt
        oddaja_serijski  bajt, TXtemp
        sprejem_serijski bajt, RXtemp

        movlw TEMP_IZKLOPI_VSE_RX
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
        goto  poplava_OFF
        return
poplava_ON
        callm vklop_poplava
        return
termostat_ON_OFF
        btfsc ALARMI,4
        goto  termostat_ON
termostat_OFF
        movlw TEMP_IZKLOPI_VSE_TX
        movwf bajt
        oddaja_serijski  bajt, TXtemp
        sprejem_serijski bajt, RXtemp

        movlw TEMP_IZKLOPI_VSE_RX      ;izklop termostata OK?
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
        goto  termostat_OFF
        return
termostat_ON
        callm vklop_termostat
        return
```

SMS modul je zmožen sprejemanja in oddajanja uporabniških podatkov. Možne izmenjave informacij prikazuje tabela 4.6 v poglavju »4.2.5 SMS modul«.

Čeprav je komunikacija z *LCD modulom* vzpostavljena že prej (recimo v primeru prikaza alarma na LCD ekranu), je potrebno še preveriti, če je uporabnik izključil sistem neposredno na *LCD modulu* s pomočjo tipk in grafičnega vmesnika. Če je šifra, ki jo vnese uporabnik, pravilna, *LCD modul* počaka na poziv gospodarja, nakar pošlje ukaz za izklop sistema (»LCD_IZKLOPI_VSE_RX«). *MASTER modul* izklopi vsakega od modulov (če je

le-ta bil sploh vklopljen) ter preide v začetno, neaktivirano stanje. Komunikacijo z *LCD modulom* prikazuje primer 4.20.

Primer 4.20 MASTER modul: klicanje modulov – LCD modul

```

komunikacija5
    movlw klici_LCD                ;komunikacijski bajt za povezavo z
                                   ;LCD modulom

    movwf bajt
    oddaja_serijski   bajt,TXLCD
    sprejem_serijski  bajt,RXLCD
    movlw LCD_IZKLOPI_VSE_RX        ;če uporabnik vpiše pravilno šifro
                                   ;na LCD modulu, potem izključi
                                   ;celoten sistem inteligentne hiše

    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto komunikacija1            ;od znova, »klicanje POPLAVA
                                   ;modula«

    bcf   PORTA,2                  ;uporabnik je izključil sistem
    clrf  vklopljen?
    bcf   PORTA,3                  ;LED za alarme; če mogoče gori, jo
                                   ;zdaj izključimo
komec_poplava                    ;obvestimo še druge module o
                                   ;izklopu sistema (najprej POPLAVA
                                   ;modul itn.)

    btfss ALARMI,3
    goto konec_PIR
    movlw poplava_izklop_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski   bajt,TXpoplava
    sprejem_serijski  bajt,RXpoplava
    movlw poplava_izklop_RX        ;izklop OK?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto konec_poplava            ;ne, napaka v prenosu

komec_PIR
    btfss ALARMI,1
    goto konec_temp
    movlw PIR_senzor_IZKLOPI_VSE_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski   bajt,TXPIR
    sprejem_serijski  bajt,RXPIR
    movlw PIR_senzor_IZKLOPI_VSE_RX ;izklop OK?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto konec_PIR                ;ne, napaka v prenosu

komec_temp
    btfss ALARMI,4
    goto konec_SMS
    movlw TEMP_IZKLOPI_VSE_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski   bajt,TXtemp

```

```
    sprejem_serijski  bajt,RXtemp
    movlw TEMP_IZKLOPI_VSE_RX
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto  konec_temp
konec_SMS
    btfss ALARMI,0
    goto  IZKLOPI_VSE           ;zaključí proces klicanja modulov
    movlw SMS_IZKLOPI_VSE_TX
    movwf bajt
    oddaja_serijski  bajt,TXSMS
    sprejem_serijski bajt,RXSMS
    movlw SMS_IZKLOPI_VSE_RX
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto  konec_SMS
IZKLOPI_VSE
    gotom START                ;vrnemo se na začetek
    end                          ;EOF
```

4.2.4 LCD modul

Komunikacija uporabnika s sistemom inteligentne hiše lahko poteka na dva načina:

- preko uporabniškega vmesnika na LCD zaslonu,
- preko SMS sporočil.

Prvi način predstavlja LCD zaslon s Hitachi gonilnikom ter 4 tipke: »MENI/NAZAJ«, »OK/NAPREJ«, »GOR« in »DOL«. Diagram poteka celotnega modula lahko vidimo na diagramih od **Napaka! Vira sklicevanja ni bilo mogoče najti.** do 4.9.

Diagram 4.5 LCD modul 1/5

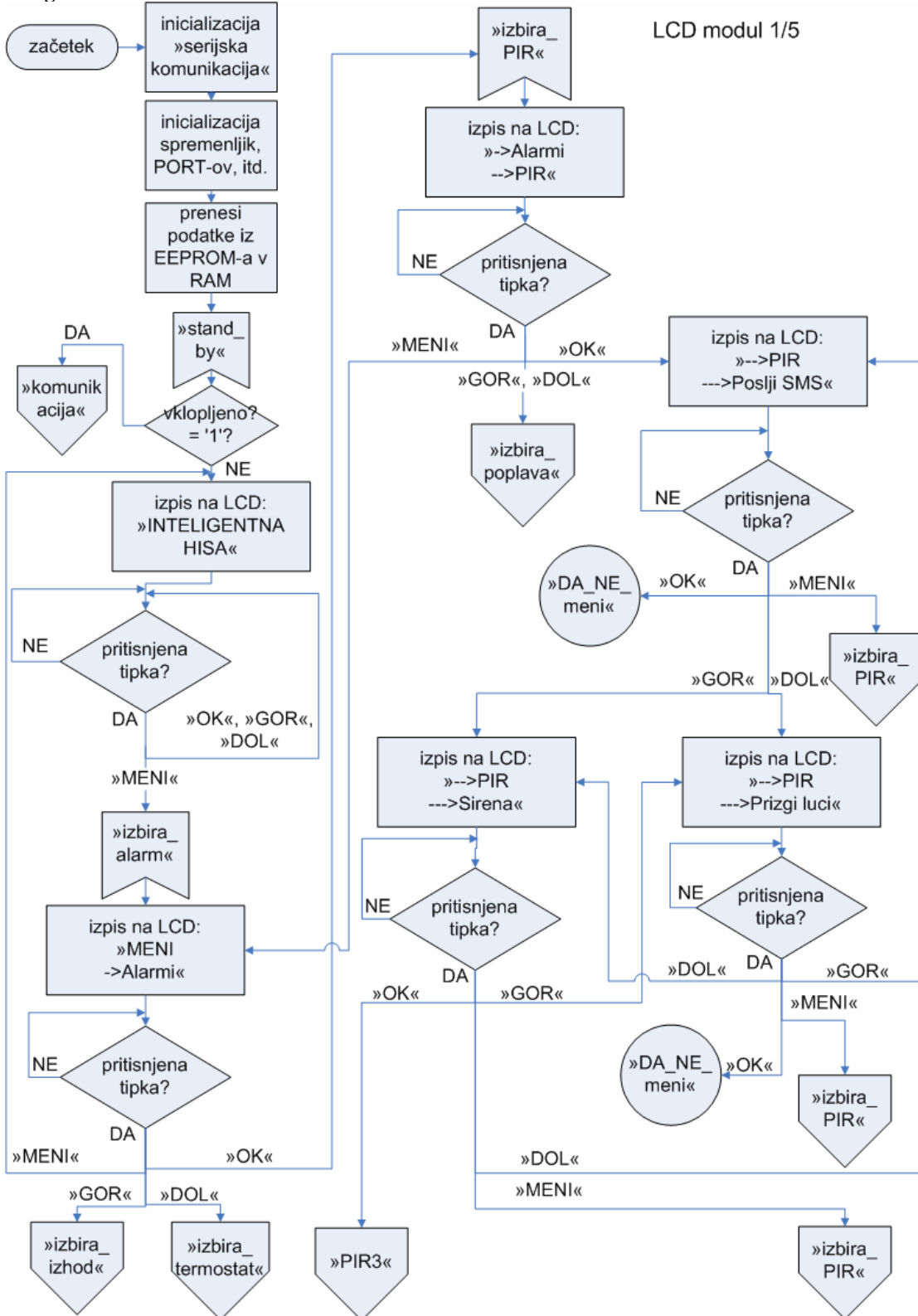


Diagram 4.6 LCD modul 2/5

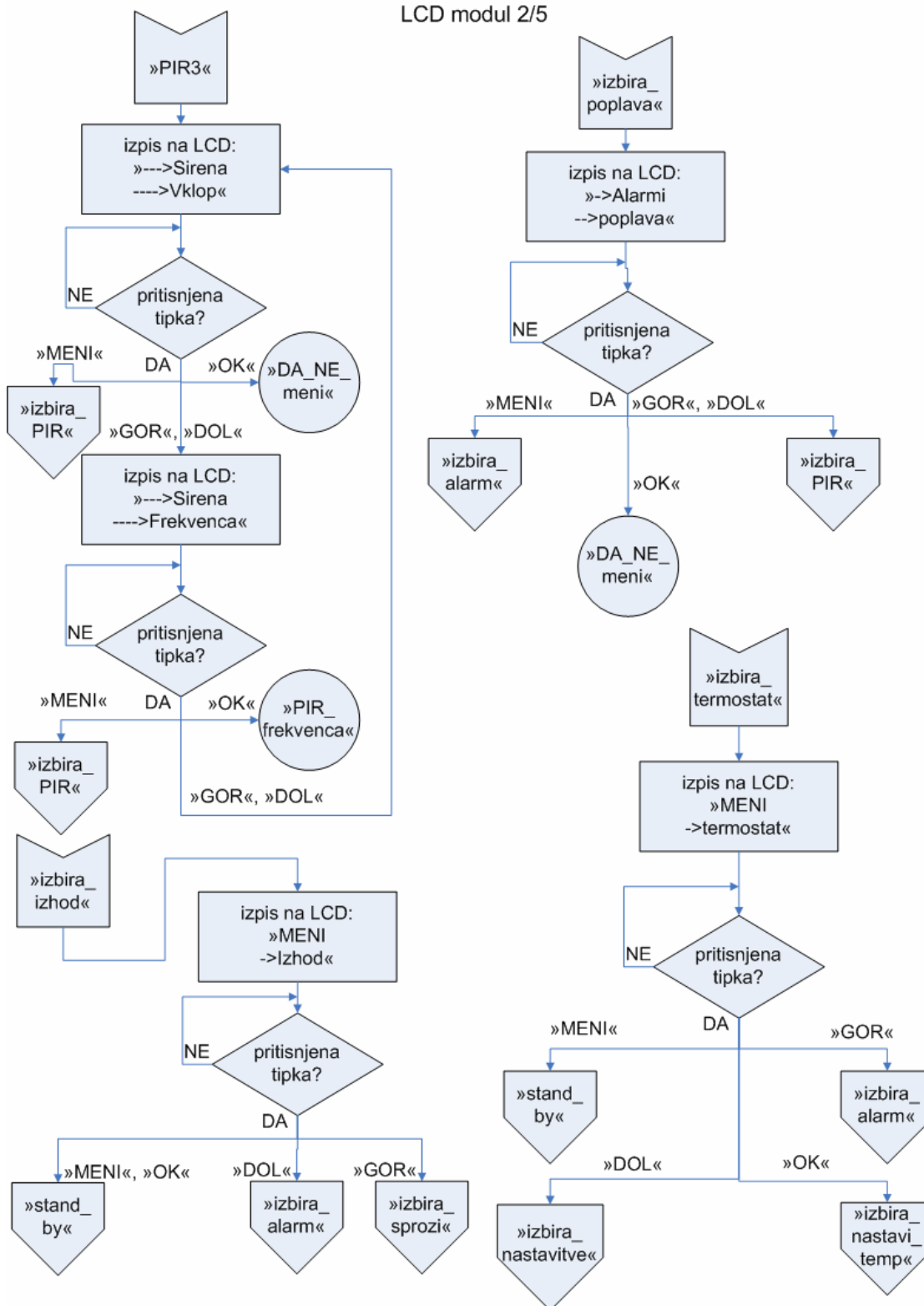


Diagram 4.7 LCD modul 3/5

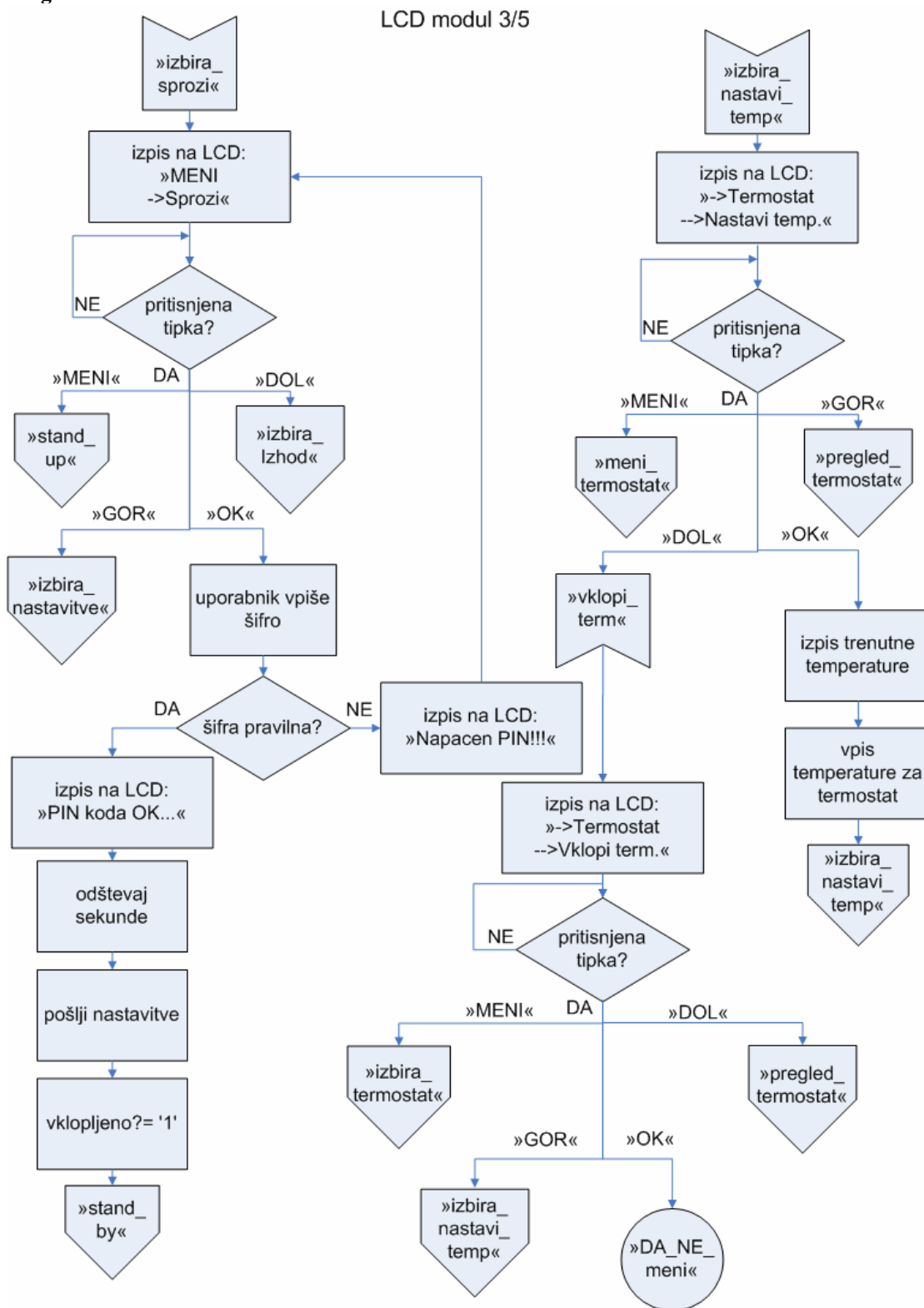


Diagram 4.8 LCD modul 4/5

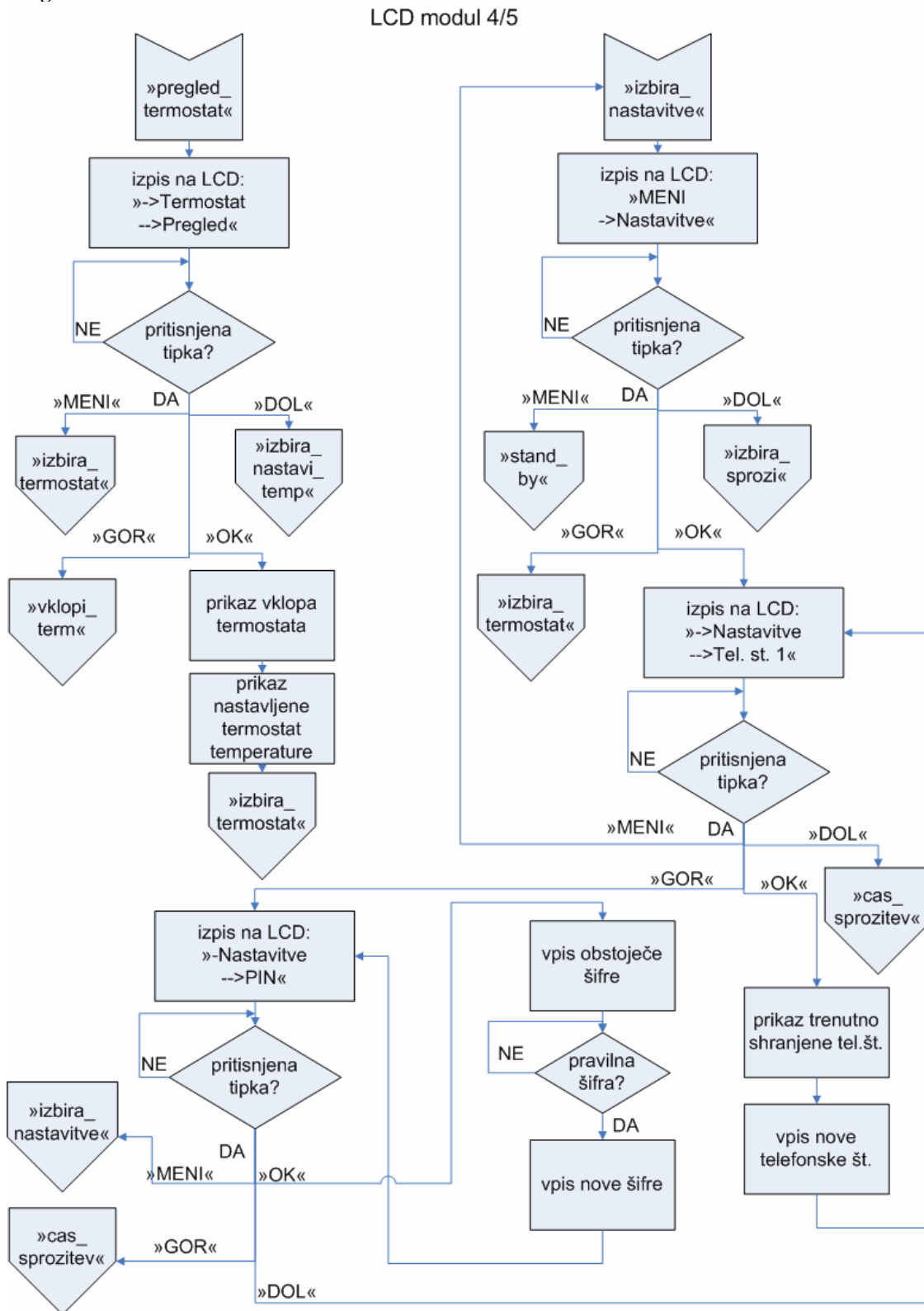
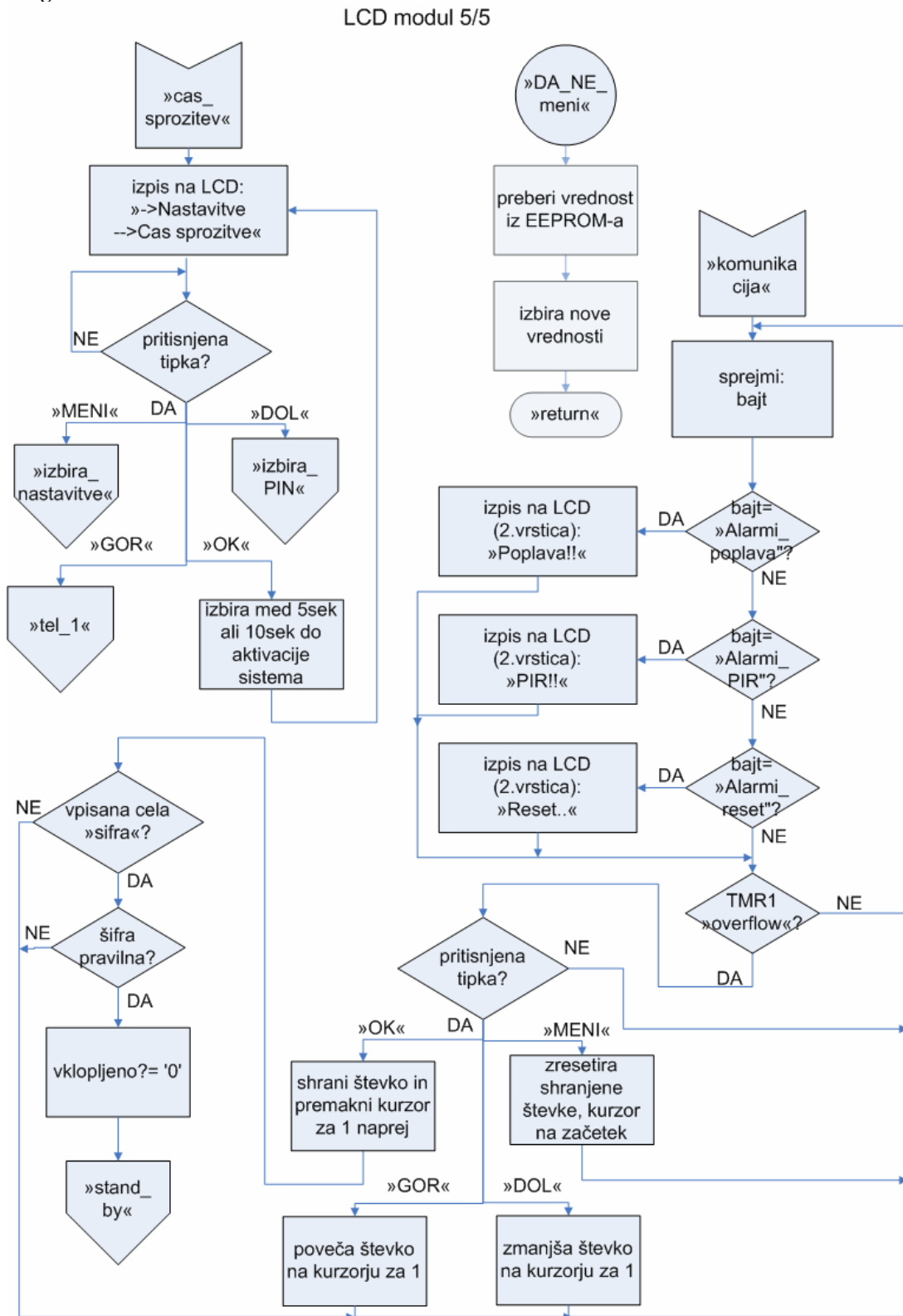


Diagram 4.9 LCD modul 5/5



S tipkami se premikamo po menijih ter vpisujemo uporabniške podatke: šifra, telefonska številka, temperatura za termostat itd. Nastavitve, ki jih uporabnik vpiše, si sistem zapomni (shranjeno v EEPROM pomnilniku *LCD modula*). V uporabljen EEPROM prostor nekatere vrednosti definiramo že v času nalaganja »HEX« datoteke na čip, na primer PIN kodo (privzeta vrednost: »1234«). EEPROM drži lokacije od naslova 0x2100 dalje (pomembno za prevajalnik). To vidimo na primeru 4.21.

Primer 4.21 LCD modul: začetek programa

```
LIST p=16F648a
include "P16F648a.inc"
include "zacetni_meniji_macro.inc" ;uporabniški meniji
include "DA_NE_meni_macro.inc" ;»DA/NE« izbirni meni
include "izbirni_meni_macro.inc" ;makro za uporabniške menije
include "serijska_komunikacija_macro.inc" ;inicializacijski postopek
                                        ;za nastavitve pinov na
                                        ;portu (za namene serijske
                                        ;komunikacije)

include "callm_macro.inc" ;makro za »dolge« klice
include "gotom_macro.inc" ;makro za »dolge« skoke
include "izpis_na_LCD_macro.inc" ;makro za izpis znakov na LCD
                                        ;ekranu

ERRORLEVEL 0, -302, -205, -207

__CONFIG__CP_OFF & __WDT_OFF &
__PWRTE_ON & __BODEN_ON & __LVP_OFF &
__MCLR_ON & __INTRC_OSC_NOCLKOUT

        cblock      0x20          ;začetek registrov
        count          ;uporabljeno v zankah
        count1         ;uporabljeno v zankah
        count2         ;uporabljeno v zankah
        counta         ;za časovno zakasnitev
        countb         ;za časovno zakasnitev
        tmp1           ;pomožni register 1
        tmp2           ;pomožni register 2
        tmp3           ;pomožni register 3
        templcd        ;začasni register za 4-bitni način
                        ;prenosa do LCD enkrana
        templcd2       ;pomožni register za LCD ekran
        znak           ;znak na LCD
        stolpec        ;označuje stolpec trenutnega znaka na
                        ;LCD-ju
        stolpec2       ;pomožni register za »stolpec«
        lokacija       ;lokacija v EEPROM pomnilniku (za prenos
                        ;bajtov v/iz EEPROM-a)
        podatki        ;1 bajt podatkov namenjenih za
                        ;vpis/branje iz EEPROM-a
```

```

pomozni          ;pomožni register
vklopljeno?     ;«vklopljeno?» = 1: sistem vklopljen
                ;          0: sistem izklopljen

bajt            ;serijska komunikacija
poizkus         ;serijska komunikacija
pet_ali_deset_sekund ;čas odštevanja do vklopa sistema
PCLATH_HIGH     ;register za shranjevanje višjih bitov
                ;PCLATH
PCLATH_LOW      ;register za shranjevanje nižjih bitov
                ;PCLATH

text_zacetni    ;izpis teksta na ekranu, začenši s
                ;tekstom na naslovu »text_zacetni«

izhod?          ;»DA_NE_meni_macro.inc«
crke:.16        ;splošni register za eno vrstico znakov
                ;na LCD ekranu

st_znakov_tel   ;binarno: število znakov telefonske
                ;številke

st_znakov_temp  ;pomožni register
st_vnosov_LCD   ;določa število znakov (format), ki jih
                ;včitujemo, glede na podatek, ki ga
                ;potrebujemo:
                ;          -'0' šifra (to je PIN koda)
                ;          -'1' telefonska številka
                ;          -'2' temperatura

text_tabela     ;določa tekstovno polje, iz katerega
                ;beremo znake; '0' = text, '1' = text2

text_tabela_temp
temperatura:.4  ;register za temperaturo

                ;format temperature:
                ;          -----
                ;          |1. bajt|2. bajt|3. bajt|4. bajt|
                ;          |  x  |  y  |  z  |  q  |
                ;          -----;
                ;Primer: »Trenutna temperatura:xyz,q °C«
                ; '0'=napačen, '1'=pravilen

PIN
frekv_pomozni
PIN_skrita      ;bit 0: '0' = ni skrito, '1' = je skrito
                ;bit 1: '0' = stari PIN, '1' = novi PIN

stevec          ;števec znakov

endc

cblock          0x60          ;EE-PROM podatki
ee_podatki      ;sem shranimo vse nastavitve za alarme
                ;(tudi frekvenco zvočnika - 7., 6., 5.
                ;bit)

                telefonska:.11 ;telefonska številka v ASCII obliki
                sifra:.4       ;avtentikacija pravilnega SMS sporočila

endc

org            0x2100          ;pripravim željeno vrednost v EEPROM
de .0          ;prvo mesto EEPROM-a, »ALARM!«
                ;telefonska številka

de '3'

```

```

de '8'
de '6'
de '4'
de '0'
de '5'
de '6'
de '7'
de '6'
de '9'
de '2'

                                ;šifra
de '1'
de '2'
de '3'
de '4'

                                ;termostat, privzeto: "020,0" °C
de '0'
de '2'
de '0'
de '0'

```

Mnemoniki ukazov za serijsko komunikacijo so enaki kot v primeru gospodarja, le da se tukaj zamenjata končnici »_RX« in »_TX«, ki označujeta dohodni oziroma odhodni ukaz.

LCD zaslon pred uporabo inicializiramo (pripravi_LCD), sosledje ukazov in rutin kaže primer 4.22.

Primer 4.22 LCD modul: LCD komande

```

; sopomenke
LCD_PORT EQU PORTA                ; PORT za LCD
LCD_TRIS EQU TRISA
LCD_RS EQU 0x04                   ; »Register Select«
LCD_RW EQU 0x06                   ; »Read/Write«
LCD_E EQU 0x07                    ; »Enable«

; rutine
pripravi_LCD
    call Delay20                  ; počakamo, da se LCD stabilizira
    call LCD_Init                 ; namestitev LCD-ja
    call LCD_CurOff               ; izključi kurzor
    return

LCD_Init
    movlw 0x20                    ; INICIALIZACIJA LCD
    call LCD_Cmd                  ; nastavi »4 bit mode«
    movlw 0x28                    ; nastavi »display shift«
    call LCD_Cmd
    movlw 0x06                    ; nastavi »display character mode«
    call LCD_Cmd

```



```

        movlw 0x0d                ;nastavi vklop zaslona in kurzor
        call LCD_Cmd
        call LCD_Clr              ;pobriši ekran
        retlw 0x00                ;vrni se z vrednostjo '0' v W
        ;POŠLJI KOMANDO
LCD_Cmd
        movwf templcd
        swapf templcd,w           ;pošlji zgornji polbajt
        andlw 0x0f                ;pobriši zgodnji polbajt
        movwf LCD_PORT
        bcf LCD_PORT, LCD_RS      ;RS linija na '0'
        call Pulse_e              ;onemogoči komunikacijo (E = visok nivo)
        movf templcd,w           ;pošlji spodnji polbajt
        andlw 0x0f                ;pobriši zgornji polbajt
        movwf LCD_PORT
        bcf LCD_PORT, LCD_RS      ;RS linija na '0'
        call Pulse_e
        call Delay5               ;zakasnitev 5 ms (pri urinem taktu
        ;4 MHz)
        retlw 0x00
LCD_Char
        swapf templcd, w
        andlw 0x0f
        movwf LCD_PORT
        bsf LCD_PORT, LCD_RS
        call Pulse_e
        movf templcd, w
        andlw 0x0f
        movwf LCD_PORT
        bsf LCD_PORT, LCD_RS
        call Pulse_e
        call Delay5
        retlw 0x00
LCD_Cursor_ON
        movlw 0x0f                ;kurzor vklopi!
        call LCD_Cmd
        retlw 0x00
LCD_Line1
        movlw 0x80                ;premakni se v prvo vrstico, prvi znak
        call LCD_Cmd
        retlw 0x00
LCD_Line2
        movlw 0xc0                ;premakni se v prvo vrstico, prvi znak
        call LCD_Cmd
        retlw 0x00
LCD_Line1W
        movf templcd,W
        addlw 0x80                ;premakni se v prvo vrstico, W-ti znak
        call LCD_Cmd
        retlw 0x00
LCD_Line2W
        movf templcd,W
        addlw 0xc0                ;premakni se v drugo vrstico, W-ti znak
        call LCD_Cmd
        retlw 0x00

```

```
LCD_Clr_Line1                                ;pobriši prvo vrstico
    call LCD_Line1
    movlw ' '
    movwf templcd
    movlw .15                                ;pobrišemo 16 znakov (oziroma
    ;nadomestimo s SPACE-i)
    movwf count2
ponovitev1
    call LCD_Char
    decfsz count2,F
    goto ponovitev1
    call LCD_Line1                            ;s kurzorjem nazaj v prvi stolpec
    retlw 0x00
LCD_Clr_Line2
    call LCD_Line2
    movlw ' '
    movwf templcd
    movlw .15
    movwf count2
ponovitev2
    call LCD_Char
    decfsz count2,F
    goto ponovitev2
    call LCD_Line2
    retlw 0x00
LCD_CurOn
    movlw 0x0d                                ;ekran vklop/izklop & kurzor
    call LCD_Cmd
    retlw 0x00
LCD_CurOff
    movlw 0x0c                                ;ekran vklop/izklop & kurzor
    call LCD_Cmd
    retlw 0x00
LCD_Clr
    movlw 0x01                                ;pobriši ekran
    call LCD_Cmd
    retlw 0x00
```

Po dvigu na delovno napetost LCD ekran potrebuje določen čas za nastavitev. Tudi za prikaz znaka, sprejem ali oddajo inštrukcije se kaže ta zahteva. Zakasnitve so definirane v dokumentaciji za vsak tip LCD ekrana posebej, za naš primer imamo naslednje omejitve[16]:

- čakaj vsaj 15 ms od trenutka, ko $V_{cc} = 4.5$ V,
- čakaj vsaj 4.1 ms med včitavanjem zgornjega in spodnjega polbajta, če želimo zgolj 4-bitni vmesnik,

- čakaj vsaj 100 μ s po izbiri vmesnika (kasneje lahko »zasedenost« gonilnika preverimo z BF – »Busy Flag«).

Programsko smo zakasnitve rešili kot prikazuje primer 4.23. Uporabili smo jih še pri drugih rutinah (merjenje časa držanja tipke, prikaza znaka na zaslonu, odštevanje do sprožitve sistema inteligentne hiše).

Primer 4.23 LCD modul: časovne zakasnitve

```

Delay1s                                ;zakasnitev: 1 s
    call  Delay255
    call  Delay255
    call  Delay255
    call  Delay255
    retlw 0x00
Delay255                                ;zakasnitev: 255 ms
    movlw 0xff
    goto  d0
Delay100                                ;zakasnitev: 100 ms
    movlw d'100'
    goto  d0
Delay50                                 ;zakasnitev: 50 ms
    movlw d'50'
    goto  d0
Delay20                                 ;zakasnitev: 20 ms
    movlw d'20'
    goto  d0
Delay5                                  ;zakasnitev: 5 ms
    movlw 0x05
d0
    movwf count1
d1
    movlw 0xC7                                ;zakasnitev: 1 ms
    movwf counta
    movlw 0x01
    movwf countb
Delay_0
    decfsz    counta, f
    goto  $+2                                ;skok na naslov PC+2
    decfsz    countb, f
    goto  Delay_0

    decfsz    count1, f
    goto  d1
    retlw 0x00
Pulse_e                                ;»ENABLE« pulz
    bsf  LCD_PORT, LCD_E
    nop
    bcf  LCD_PORT, LCD_E

```

```
retlw 0x00
```

Uporabniški meniji zavzemajo naslednjo hierarhijo:

MENU

```
->Alarmi
    -->PIR
        --->Poslji SMS
        --->Prizgi luci
        --->Sirena
            ---->Vklop
            ---->Frekvenca
        -->Poplava
            --->Vklop
    ->Termostat
        -->Nastavi temp.
        -->Vklopi term.
        -->Pregled
    ->Nastavitve
        -->Tel.st. 1
        -->Cas sprožitve
        -->PIN
    ->Sprozi
    ->Izhod
```

Na zaslonu se lahko hkrati izpišeta 2 vrstici po 16 znakov, zato smo temu prilagodili tudi programsko kodo izpisa. Za izpis menija kot na sliki 4.2 smo v zbirniku spisali makro, prikazan v primeru 4.24 z vstopnimi argumenti `izbirni_meni`, `Alarm_text`, `PIR_text`, `izbira_poplava`, `izbira_poplava`, `PIR`, `izbira_alarm`.



Slika 4.2 LCD modul: Primer menija

Primer 4.24 LCD modul: makro za menije, datoteka »izbirni_meni_makro.inc«

```

izbirni_meni      macro prvi_text,drugi_text,naprej,nazaj,enter,cancel
                                ;meni je sestavljen po nalsednjem
                                ;sistemu:
                                ;   - prvi_text: besedilo napisano v
                                ;   zgornji vrstici,
                                ;   - drugi_text: besedilo napisano v
                                ;   spodnji vrstici,
                                ;   - naprej: premik na naslednji
                                ;   »izbirni_meni« ob pritisku na
                                ;   tipko »DOL«,
                                ;   - nazaj: premik na prejšnji
                                ;   »izbirni_meni« ob pritisku na
                                ;   tipko »GOR«
                                ;   - enter: premik na nižji
                                ;   »izbirni_meni« ob pritisku na
                                ;   tipko »OK«
                                ;   - cancel: premik na višji
                                ;   »izbirni_meni« ob pritisku na
                                ;   tipko »MENI«
                                ;definicija lokalnih oznak (angl.
                                ;»label«)
Local krozil
Local naprej1
Local nazaj1
Local enter1
Local cancell1

                                callm LCD_Clr          ;pobriši ekran
                                movf  text_tabela,W
                                movwf text_tabela_temp
                                clrf  text_tabela      ;»text_tabela« označuje branje znakov iz
                                                        ;prvega odseka besedil
                                izpis_na_LCD      sklop_1,prvi_text,1
                                izpis_na_LCD      sklop_1,drugi_text,2
                                movf  text_tabela_temp,W
                                movwf text_tabela

```

```

        callm Delay255          ;0.5 s zakasnitve, da ne pride do
                                ;nehotenega pritiska na tipko
krozil  callm Delay255
        btfss PORTB,0          ;«DOL«
        goto  naprej
        btfss PORTB,1          ;«GOR«
        goto  nazaj
        btfss PORTB,2          ;«OK«
        goto  enter
        btfss PORTB,3          ;«MENI«
        goto  cancel
        goto  krozil          ;ponavljaj v nedogled, dokler ni
                                ;pritisnjena ena od tipk
    endm

```

Primer 4.25 LCD modul: makro za izpis na LCD, datoteka »izpis_na_LCD_makro.inc«

```

izpis_na_LCD  macro predloga,zacetek,vrstica
                                ;Argumenti:
                                ; - predloga: predloga za branje
                                ;   besedil
                                ; - zacetek: začetek besedila v
                                ;   predlogi
                                ; - vrstica: prva ali druga vrstica
                                ;»if« preprocesorska direktiva
        if      vrstica==1
            callm LCD_Line1
        else
            if      vrstica==2
                callm LCD_Line2
            endif
        endif

        movlw zacetek
        movwf text_zacetni
        callm predloga          ;pokličemo predlogo za izpis niza
    endm

```

Nizi besedil so shranjeni na začetnih lokacijah FLASH pomnilnika, naslovi od 0x005 do 0x1F8. Dosežemo jih z odmikom (angl. »offset«) s pomočjo programskega števnik. Ker je programski števnik le 8-biten, lahko naslovi največ 256 lokacij (vsaka lokacija premore 1 ASCII znak), zato smo nize segmentirali na 2 bloka: `text` in `text2`. Iz katerega bloka bomo brali znake, določa `text_tabela` (vrednost '0' za `text` in '1' za `text2`).

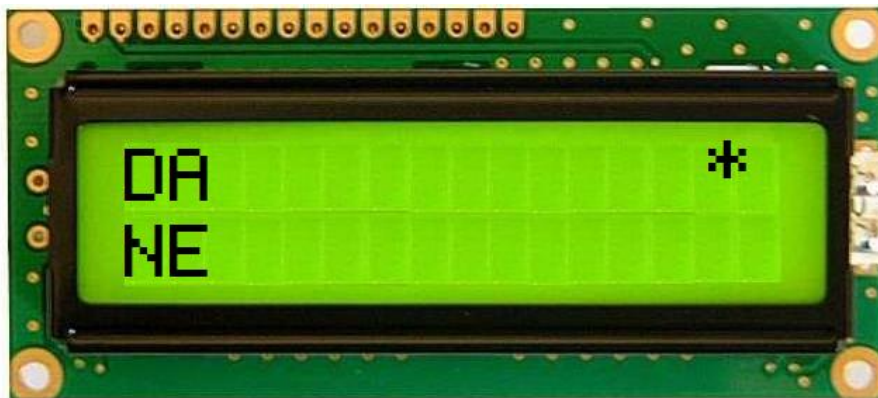
Primer 4.26 LCD modul: branje znakov iz bloka pomnilnika

```

sklop_1
    clrf    count                ;dostop do posameznega znaka v
                                ;nizu
zanka
    clrw
                                ;pobriši splošni register W
    incf   count,F
    movf   count,W
    addwf  text_zacetni,W
    btfsc  text_tabela,0        ;beremo iz prvega bloka nizov?
    goto   naslednja_text      ;ne
    addlw  text                 ;da
    movwf  tmp3
    movlw  HIGH text
    movwf  PCLATH
    movf   tmp3,W
    call   text                 ;iz funkcije se vrnemo z (ASCII)
                                ;znakom v splošnem registru W
    goto   preveri_tabelo
naslednja_text
    addlw  LOW text2           ;Inštrukcijski register poskuša
                                ;vpišati ves naslov »text2«
                                ;(0x0100), vendar je le 8-bitni
                                ;register, zato vpišemo le 8
                                ;najmanj obteženih bitov
    movwf  tmp3
    movlw  HIGH text2         ;v PCLATH še vpišemo višje bite
                                ;naslova registra
    movwf  PCLATH
    movf   tmp3,W
    call   text2
preveri_tabelo
    xorlw  0x00                ;smo prišli do 0?
    btfsc  STATUS, Z
    goto   konec                ;da
    movwf  templcd             ;ne, pošljemo trenutni znak na LCD
    call   LCD_Char
    goto   zanka                ;zankaj
konec
    return

```

Najgloblji meniji vedno posredujejo ali sprejmejo informacijo uporabnika. Primer tega je vklop/izklop zelenih modulov. Izberemo »DA« za vklop in »NE« za izklop. Makro prikazuje primer 4.27.



Slika 4.3 LCD modul: »DA/NE« meni

Primer 4.27 LCD modul: vklop/izklop modulov, datoteka »DA_NE_meni_macro.inc«

```

DA_NE_meni macro  ID_alarma,vrni_se
                                ;Argumenti:
                                ;   - ID_alarma: bit v registru
                                ;   »ALARMI« (za vsak modul posebej)
                                ;   0. bit: SMS modul,
                                ;   1. bit: PIR modul - luči,
                                ;   2. bit: PIR modul - sirena,
                                ;   3. bit: POPLAVA modul,
                                ;   4. bit: TERMSOTAT modul.
                                ;   - vrni_se: skok na to oznako po
                                ;     izbiri
                                ; lokalne oznake
Local abc
Local abc2
Local abc3
Local abc4
Local naprej
    callm izpis_DA_NE          ;izpiši »DA« in »NE« na zaslon
    btfss ee_podatki,ID_alarma
                                ;pogledamo trenutno stanje alarma, ki je
                                ;vpisano v EEPROM-u PIC-a
    goto  naprej              ;»NE«
    callm kvadrat_gor         ;»DA«
naprej
    btfsc ee_podatki,ID_alarma
    goto  abc
    callm kvadrat_dol        ;»NE«

abc

```



```

        btfsc PORTB,0
        goto abc2
        callm kvadrat_dol
        bcf    tmp1,ID_alarma      ;v »tmp1« začasno shranimo vrednosti
                                   ;izbire alarma (kasneje jo vpišemo v
                                   ;EEPROM, če uporabnik izbere »OK«)
abc2
        btfsc PORTB,1
        goto abc3
        callm kvadrat_gor      ;"DA"
        bsf    podatki,ID_alarma
abc3
        btfsc PORTB,2          ;uporabnik pritisnil »OK«?
        goto abc4              ;ne
        clrf   lokacija        ;da, vpišemo v EEPROM
                                   ;»lokacija« predstavlja lokacijo v
                                   ;EEPROM-u (na poziciji 0. so »ALARM«)

        callm VPIS_EE
        movf  podatki,W
        movwf ee_podatki
DA_NE_meni
        goto vrni_se
abc4
        btfsc PORTB,3          ;uporabnik pritisnil »MENI«?
        goto abc                ;ne, preverjamo dalje za morebitni
                                   ;pritisek tipke
        goto vrni_se          ;da
        endm

```

Trajno shranjevanje podatkov v EEPROM izvede procedura VPIS_EE. Za vsak nov vnos je potrebna posebna sekvenca v programu (določena v Microchipovih navodilih[17]) ter 10 ms zakasnitve.

Primer 4.28 LCD modul: vpis v EEPROM

```

VPIS_EE
    movf  podatki,W
    bsf   STATUS,RP0                ;treba je preklopiti na »bank1«, saj
                                   ;se registri za upravljanje z EEPROM-om
                                   ;nahajajo tukaj
    ;   bcf   INTCON,GIE            ;izklop vseh prekinitev, če bi jih
                                   ;uporabljali
    ;   btfsc INTCON,GIE
    ;   goto  $-2                    ;so res izključene?
    movwf EEDATA                    ;EEPROM podatek
    bcf   STATUS,RP0
    movf  lokacija,W
    bsf   STATUS,RP0
    movwf EEADR                      ;EEPROM lokacija

```

```

bsf    EECON1,WREN           ;omogočim vpis
movlw  0x55                  ;začetek »POSEBNA SEKVENCA«
movwf  EECON2
movlw  0xAA
movwf  EECON2                ;konec »POSEBNA SEKVENCA«
bsf    EECON1,WR             ;izvedem vpis
btfsc  EECON1,WR            ;je vpis končan?
goto   $-1                   ;ne, preveri ponovno
;   bsf    INTCON,GIE        ;da, vključim prekinitve
bcf    STATUS,RP0           ;nazaj v »bank0«
return

```

Branje EEPROM-a ne zahteva časovne zakasnitve. Proizvajalec priporoča proceduro osveževanja (angl. »refresh procedure«) v primeru mnogokratnega branja EEPROM-a (z branjem se izgubi določen delež elektronov, na dolgi rok pomeni to nedoločljivo stanje registra). Ker podatke beremo le ob vklopu sistema, aktivaciji sistema in preveritvi v menijih, le-tega nismo uporabili. Branje enega bajta podatkov iz EEPROM lokacije lokacija prikazuje primer 4.29.

Primer 4.29 LCD modul: branje iz EEPROM-a

```

BERI_EE
    movf  lokacija,W
    bsf   STATUS,RP0           ;»bank1«
    movwf EEADR                ;lokacija v EEPROM-u
    bsf   EECON1,RD            ;izvedem branje
    movf  EEDATA,W
    movwf podatki              ;shranimo v register »podatki«
    bcf   STATUS,RP0           ;»bank0«
    return

```

Šifro, telefonsko številko in temperaturo termostata vpišemo z `vpis_na_LCD`. Šifra dovoljuje 4 številke (maskirane z *), telefonska 11 ter termostat 4 (formatirano v »xyz,q°C«). Tip vnosa, ki ga obravnavamo, označuje register `st_vnosov_LCD`.

S tipkama »GOR« (vstop v proceduro naprej) in »DOL« (vstop v proceduro nazaj) inkrementiramo/dekrementiramo vrednost na ekranu, od '0' do '9' ali obratno. Z »OK« (vstop v proceduro naslednji) sledi skok na naslednjo številko, torej shranimo znak ter

premaknemo kurzor na LCD-ju za ena naprej. Tipka »MENI« prekine vpis in vrača v izbirne menije.

Primer 4.30 LCD modul: funkcija »vpis_na_LCD«

```

vpis_na_LCD
    clrfs count           ;nastavi števeni register na 0
    clrfs stolpec        ;nastavi trenutni stolpec na LCD ekranu
                          ;na 0

    btfss PORTB,2
    goto $-1             ;če imamo še vedno pritisnjeno tipko za
                          ;povečanje kurzorja (»OK«), počakamo, da
                          ;se sprosti

Message2
    movf st_vnosov_LCD,W ;šifra?
    sublw .0
    btfsc STATUS,Z
    goto pokazi_sifra
    movf st_vnosov_LCD,W ;telefonska številka?
    sublw .1
    btfsc STATUS,Z
    goto pokazi_telefonska
    movf st_vnosov_LCD,W ;temperatura?
    sublw .2
    btfsc STATUS,Z
    goto pokazi_temp

;-----
;vpis šifre (PIN koda)
;-----
pokazi_sifra
    movlw .4             ;preverimo, če smo že vpisali 4 znake v
                          ;register »sifra«

    subwf stolpec,W
    btfsc STATUS,Z
    goto finish
    goto pokazi_znake

;-----
;vpis telefonske št.
;-----
pokazi_telefonska
    movlw .11           ;preverimo, če smo že vpisali 11 znakov
                          ;v register »telefonska« (kot recimo
                          ;»38640567692«)

    subwf stolpec,W
    btfsc STATUS,Z
    goto finish
    goto pokazi_znake

;-----
;vpis temperature
;-----
pokazi_temp

```

```
        movlw .4                ;preverimo, če smo že vpisali vse 4
                                ;znake (recimo: »020,0«°C)
        subwf stolpec,W
        btfsc STATUS,Z
        goto finish
        goto pokazi_znake
;-----
pokazi_znake
        movf st_vnosov_LCD,W
        sublw .2                ;preverimo za temperaturo
        btfss STATUS,Z
        goto ni_temp           ;ni temperatura
                                ;je temperatura
                                ;preverimo, če smo prišli do tretje
                                ;številke za temperaturni vnos. Če DA,
                                ;vrinemo vejice
        movlw .3
        subwf stolpec,W
        btfss STATUS,Z
        goto ni_temp
        movlw ','
        movwf templcd
        call LCD_Char
ni_temp
        movlw '0'                ;začnemo z '0'
        movwf znak
        movwf templcd
        call LCD_Char
zanka0
        btfsc PORTB,1
        goto zanka1
        call naprej
zanka1
        btfsc PORTB,0
        goto zanka2
        call nazaj
zanka2
        btfsc PORTB,2
        goto sistem_ON_prispel_alarm?
        goto naslednji
sistem_ON_prispel_alarm?        ;neprestano preverjamo za morebitnimi
                                ;alarmi od MASTER modul-a
        movlw .1
        subwf vklopljeno?,W     ;je sistem vklopljen?
        btfss STATUS,Z
        goto zanka0            ;ne
                                ;da, sistem je vključen, preverimo
                                ;MASTER_modul, če potrebuje našo
                                ;pozornost
        call sprejem_serijski
        movlw javi_LCD           ;splošni paket sužnja »LCD modul«
        movwf bajt
        call oddaja_serijski
        goto zanka0
```

```

;-----
;rutina,ki premakne kurzor na LCD-ju za ena naprej ter shrani znak v »crke«
;-----
naslednji
    movf  stolpec,W           ;shranimo vrednost v splošni register W
    movwf FSR                ;register za indirektno naslavljanje
    movlw crke
    addwf FSR,F              ;dodamo še pot do začetnega naslova za
                            ;»crke«

    movf  znak,W
    movwf INDF               ;na naslov »crke« vpišemo prvo črko, na
                            ;naslov »crke«+1 drugo itd.
                            ;če da, potem še "znak" vpišemo na lokacijo

"telefonska"
    movf  st_vnosov_LCD,W    ;preverimo, če mogoče vpisujemo
                            ;telefonsko številko, če da, potem še
                            ;»znak« vpišemo na pomnilniško lokacijo
                            ;»telefonska« (za kasnejšo obdelavo)
                            ;telefonska?

    sublw .1
    btfss STATUS,Z
    goto  ni_telefonska     ;ni telefonska št.
    movf  stolpec,W        ;je telefonska št.
    movwf FSR
    movlw telefonska
    addwf FSR,F
    movf  znak,W
    movwf INDF

ni_telefonska
                            ;preverimo, če mogoče vpisujemo
                            ;temperaturo, če da, potem še »znak«
                            ;vpišemo na lokacijo »temperatura«
                            ;temperatura?

    movf  st_vnosov_LCD,W
    sublw .2
    btfss STATUS,Z
    goto  ni_temperatura    ;ne
    movf  stolpec,W        ;da
    addlw temperatura
    movwf FSR
    movf  znak,W
    movwf INDF

ni_temperatura
                            ;preverimo, če je potrebno zadnji znak
                            ;skriti (recimo pri šifri)

    btfss PIN_skrita,0
    goto  ni_skrito
    movf  vklopljeno?,W
    xorlw 0x00
    btfsc STATUS, Z
    goto  ni_temperatura2   ;sistem ni vklopljen. skok na
                            ;»ni_temperatura2«

    movf  stolpec,W
    addlw .4                ;sistem je vklopljen!
                            ;odmik zaradi besedila pred tem (»PIN:«)
    movwf templcd
    call  LCD_Line1W
    movlw '*'
    movwf templcd

```

```

        call LCD_Char
        incf stolpec,F           ;gremo v naslednji stolpec na LCD
                                ;zaslonu
        return
ni_temperatura2
        movf stolpec,W
        movwf templcd
        call LCD_Line2W
        movlw '*'
        movwf templcd
        call LCD_Char
ni_skrito
        incf stolpec,F           ;trenutne številke ne rabimo skriti
                                ;gremo v naslednji stolpec na LCD
                                ;zaslonu
        call Delay1s
        goto Message2           ;gremo na naslednjo črko v nizu
finish
        ;zaključimo z vnosom, uporabnik je
        ;vpisal dovoljšnjo količino števk
        call LCD_CurOff
        movf st_vnosov_LCD,W     ;telefonska št.?
        sublw .1
        btfss STATUS,Z
        goto finish_termostat
finish_telefonska
        call LCD_Clr
        movf text_tabela,W       ;začasno shranimo vrednost v
                                ;«text_tabela_temp» (saj bomo izpisali
                                ;niz »Nast. shranjena!«)
        movwf text_tabela_temp
        movlw .1
        movwf text_tabela
        movlw Nast_shranjena_text
        movwf text_zacetni
        call sklop_1
        call Delay1s             ;počakamo 1 sekundo z izpisom na zaslonu
        movf text_tabela_temp,W  ;nazaj postavimo vrednost iz
                                ;»text_tabela«
        movwf text_tabela
        goto finish2
finish_termostat
        ;termostat, vpišemo na EEPROM lokacije
        movf st_vnosov_LCD,W
        sublw .2
        btfss STATUS,Z
        goto finish2
        movlw .16                ;odmik za lokacijo »termostat« v
                                ;EEPROM-u
        movwf tmp2
        movlw .4
        movwf count
        movlw temperatura
        movwf FSR
termostat_zanka
        movf INDF,W
        movwf tmp1

```

```

        call v_eprom
        incf tmp2,F
        incf FSR,F
        decfsz count,F
        goto termostat_zanka
finish2
        return
;-----
;rutina,ki pobriše številko na trenutnem kurzorju ter vpiše za ena višjo
številko
;-----
naprej                                ;izpišemo naslednji znak
                                        ;(1, 2, 3, ... 9, 0, 1 ...), če pridemo
                                        ;do znaka '9', potem zarotiramo naprej
                                        ;na znak '0', saj želimo samo številke

        incf znak,F
        movlw .58                        ;':' znak, ki je v ASCII tabeli za '9'
                                        ;ko ga dosežemo, začnemo spet pri '0'

        subwf znak,W
        btfss STATUS,Z
        goto stevke_naprej
        movlw '0'
        movwf znak
stevke_naprej
        movf stolpec,W                    ;vrtimo se na istem kurzorju
        movwf templcd
        movf st_vnosov_LCD,W             ;telefonska št.?
        sublw .1
        btfss STATUS,Z
        goto ni_telefonska2
        movlw .5                          ;dodamo dodatni odmik k poziciji
                                        ;kurzorja na LCD-ju, zaradi napisa
                                        ;»Novo:« (5 znakov)

        addwf templcd,F
ni_telefonska2
        movf st_vnosov_LCD,W             ;temperatura?
        sublw .2
        btfss STATUS,Z
        goto ni_temp2
        movlw .9                          ;dodamo dodatni odmik k poziciji
                                        ;kurzorja na LCD-ju, zaradi napisa
                                        ;»Nastavi :« (9 znakov)

        addwf templcd,F
        movlw .3
        subwf stolpec,W
        btfsc STATUS,Z
        incf templcd,F
ni_temp2
        movf vklopljeno?,W               ;sistem vklopljen?
        xorlw 0x00
        btfsc STATUS,Z
        goto ni_temp_izklopljen          ;ne
        movf stolpec,W                    ;da
        addlw .4

```

```

        movwf templcd
        call LCD_Line1W
        movf  znak,W
        movwf templcd
        call  LCD_Char
        return
ni_temp_izklopljen          ;sistem je še izklopljen (zato drugačna
                             ;procedura)

        call  LCD_Line2W
        movf  znak,W
        movwf templcd
        call  LCD_Char
        call  Delay255          ;zakasnitev 0.5 s
        call  Delay255
        return
;-----
;rutina, ki pobriše številko na trenutnem kurzorju ter vpiše za ena manjšo
številko
;-----
nazaj                        ;če pridemo do znaka '0', potem
                             ;zarotiramo nazaj na znak '9', ker
                             ;želimo samo številke

        decf  znak,F
        movlw .47              ; '/' (ASCII, 47 decimalno)
        subwf znak,W
        btfss STATUS,Z
        goto  stevke_nazaj
        movlw '9'              ;zarotirajmo nazaj na znak '9'
        movwf znak
stevke_nazaj
        movf  stolpec,W        ;vrtimo se na istem kurzorju
        movwf templcd
        movf  st_vnosov_LCD,W  ;telefonska št.?
        sublw .1
        btfss STATUS,Z
        goto  ni_telefonska3
        movlw .5              ;dodamo dodatni offset k poziciji
                             ;kurzorja na LCD-ju, zaradi napisa
                             ;»Novo:« (5 znakov)

        addwf templcd,F
ni_telefonska3
        movf  st_vnosov_LCD,W
        sublw .2
        btfss STATUS,Z
        goto  ni_temp3
        movlw .9              ;»Nastavi :« (= 9 znakov)
        addwf templcd,F
        movlw .3
        subwf stolpec,W
        btfsc STATUS,Z
        incf  templcd,F
ni_temp3
        movf  vklopljeno?,W    ;Sistem inteligentne hiše vklopljen?
        xorlw 0x00

```



```

        btfsc STATUS, Z
        goto ni_temp_izklopljen3      ;izklopljeno!
                                       ;vklopljeno!

        movf  stolpec,W
        addlw .4
        movwf templcd
        call  LCD_Line1W
        movf  znak,W
        movwf templcd
        call  LCD_Char
        return
ni_temp_izklopljen3
        call  LCD_Line2W
        movf  znak,W
        movwf templcd
        call  LCD_Char
        call  Delay255
        call  Delay255
        return

```

Dokler je sistem neaktiven, ima uporabnik možnost vpogleda v stanje trenutne temperature na zaslonu (ko se sistem enkrat aktivira, je le-to možno zgolj preko SMS sporočila, saj predvidevamo, da uporabnika ni v inteligentni hiši). Nastavitve temperature uporabnik doseže v podmeniju MENU-> Termostat--> Nastavi temp.. *LCD modul* sprejme 4 bajte podatkov (primer 4.32) in jih izpiše na zaslonu (primer 4.33).

Primer 4.31 LCD modul: podmeni nastavitve temperature

```

nastavi_temp_podmeni
        call  LCD_Clr
        call  LCD_Line1
        bsf   text_tabela,0
        izpis_na_LCD      sklop_1,Trenutna_temp_text,1
        bcf   text_tabela,0
        call  sprejem_serijski
        movlw klici_LCD      ;splošni paket od MASTER za LCD modul?
        subwf bajt,W
        btfsc STATUS,Z
        goto  vprasaj_za_temp
        call  LCD_Clr      ;zgodila se je napaka! (nepravilen ukaz
                           ;od MASTER modul-a)

;-----
;NAPAKA!
;-----

        bsf   text_tabela,0
        izpis_na_LCD      sklop_1,Napaka_modul_text,1
        bcf   text_tabela,0

```

```

        call Delay1s
        call Delay1s
        goto konec_podmeni_temp      ;zaključí
;-----
;OK!
;-----

vprasaj_za_temp                        ;če ukaz od MASTER modula OK, bomo
                                        ;vprašali za trenutno temperaturo

        call temp_master                ;sprejeli smo vse 4 bajte »temperatura«
                                        ;zdaj še jih izpišemo na zaslon

        call temp_master_izpis
        bsf text_tabela,0
        izpis_na_LCD sklop_1,Nastavi_temp_text,2
        bcf text_tabela,0
        movlw .2
        movwf st_vnosov_LCD             ;označimo, da gre za temperaturo
        call vpis_na_LCD                ;uporabnik lahko nastavi TERMOSTAT
                                        ;temperaturo!

konec_podmeni_temp
        movlw HIGH izbira_nastavi_temp
        movwf PCLATH_HIGH
        return

```



Slika 4.4 LCD modul: pogled temperature

Primer 4.32 LCD modul: sprejem temperature

```

temp_master
        movlw .4
        movwf tmp3
        clrf pomozni

temp_zanka
        movlw LCD_termostat_temperatura_TX
        movwf bajt
        call oddaja_serijski

```

```

call sprejem_serijski
movlw temperatura
addwf pomozni,W
movwf FSR
movf bajt,W
movwf INDF
incf pomozni,F
decfsz tmp3,F
goto temp_zanka
return

```

Primer 4.33 LCD modul: izpis temperature

```

temp_master_izpis                ;izpis temperature na ekranu LCD
                                  ;format: »XYZ,Q °C«
    movlw .4
    movwf tmp3
    clrf pomozni
temp_na_LCD
    movlw temperatura
    addwf pomozni,W
    movwf FSR
    movf INDF,W
    movwf templcd
    call LCD_Char
    incf pomozni,F
    movf pomozni,W
    sublw .3                      ;preverimo do tam, kjer moramo vstaviti
                                  ;vejico (za 3. znakom)

    btfss STATUS,Z
    goto ni_vejice
    movlw ','                      ;prišli smo do vejice
    movwf templcd
    call LCD_Char
ni_vejice
    decfsz tmp3,F
    goto temp_na_LCD
    movlw b'11011111'             ;binarni znak za stopinjo (°) iz nabora
                                  ;znakov, ki jih uporablja gonilnik
                                  ;Hitachi

    movwf templcd
    call LCD_Char
    movlw 'C'
    movwf templcd
    call LCD_Char
    return

```

PIR modul je neposredno povezan s sireno za plašenje vlomilcev. Frekvenco sirene moduliramo s PWM, primerno izbere uporabnik v MENU-> Alarmi--> PIR---> Sirena----> Frekvenca. Izbira med 5 vrednostmi (glej tabelo 4.7). Ob pritisku tipke

»GOR« ali »DOL« se pošlje ukaz do *PIR modula*, ki za trenutek akustično ponazori zvok z izbrano frekvenco. Če komunikacija ni mogoča, se javi napaka. Ob pritisku »OK« se nastavitve shrani v EEPROM, »MENI« opusti spremembe in se vrne v predhodni meni. Programsko rešitev prikazuje primer 4.34.

Primer 4.34 LCD modul: podmeni nastavitve frekvence sirene

```

PIR_frekv300
    call  LCD_Clr
    movlw .1
    movwf text_tabela
    movlw Trenutna_frekv_text
    movwf text_zacetni
    call  sklop_1
    call  Delay255
    call  Delay255
    call  LCD_Line2
PIR_frekv300_sprejem
    call  sprejem_serijski
    movlw klici_LCD
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto  PIR_frekv300_napaka      ;napaka, ni stika z MASTER ali
                                ;drugim modulom
    movlw LCD_Alarmi_PIR_sirena_TX      ;ok MASTER identifikacija
    movwf bajt
    call  oddaja_serijski
    call  sprejem_serijski
    movlw LCD_Alarmi_PIR_sirena_RX      ;je MASTER pripravljen?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto  PIR_frekv300_napaka      ;ne! Napaka, ni stika z MASTER ali
                                ;drugim modulom
    ;ok, lahko pošljemo naše trenutne nastavitve (iz ee_proma) za
    alarme (v katerih tudi piše podatek o frekvenci)

    movlw b'11100000'                ;pogledamo, kakšna je vrednost v
                                ;»ee_podatki« za frekvenco
    andwf ee_podatki,W                ;začasno shranimo »podatki« v »tmp2«
    movwf tmp2                        ;v »tmp2« imamo zdaj samo 3 najvišje
                                ;bite (= frekvenca)

    movwf bajt
    call  oddaja_serijski
PIR_frekv300
    clrw
    subwf tmp2,W
    btfss STATUS,Z
    goto  PIR_frekv1000
    movlw hz_300                      ;Izpis na zaslonu(2. vrstica): »300 Hz«
    movwf text_zacetni

```

```
        call  sklop_1
        goto  izbira_frekv
PIR_frekv1000
        movlw b'00100000'
        subwf tmp2,W
        btfss STATUS,Z
        goto  PIR_frekv1700
        movlw hz_1000           ;»1000 Hz«
        movwf text_zacetni
        call  sklop_1
        goto  izbira_frekv
PIR_frekv1700
        movlw b'01000000'
        subwf tmp2,W
        btfss STATUS,Z
        goto  PIR_frekv2400
        movlw hz_1700           ;»1700 Hz«
        movwf text_zacetni
        call  sklop_1
        goto  izbira_frekv
PIR_frekv2400
        movlw b'01100000'
        subwf tmp2,W
        btfss STATUS,Z
        goto  PIR_frekv3100
        movlw hz_2400           ;»2400 Hz««
        movwf text_zacetni
        call  sklop_1
        goto  izbira_frekv
PIR_frekv3100
        ;default
        movlw hz_3100           ;»3100 Hz«
        movwf text_zacetni
        call  sklop_1
;-----
;meni za frekvenco
;-----
izbira_frekv           ;"GOR"
        btfsc PORTB,1
        goto  izbira_frekv1
        call  frekv_naprej
izbira_frekv1         ;"DOL"
        btfsc PORTB,0
        goto  izbira_frekv2
        call  frekv_nazaj
izbira_frekv2         ;"OK"
        btfsc PORTB,2
        goto  izbira_frekv3
        goto  frekv_OK
izbira_frekv3         ;"MENI"
        btfsc PORTB,3
        goto  izbira_frekv
        movlw .0
        movwf text_tabela
```

```
        return
;-----
;funkcija, ki pošlje izbrano frekvenco do MASTER
;-----
LCD_oddaj_frekvenco
    call  sprejem_serijski
    movlw LCD_Alarmi_PIR_sirena_TX
    movwf bajt
    call  oddaja_serijski
    call  sprejem_serijski
    movlw LCD_Alarmi_PIR_sirena_RX      ;je ok, lahko pošljem
                                        ;frekvenco sirene?

    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto  PIR_frekvenco_napaka
    movf  tmp2,W
    movwf bajt
    call  oddaja_serijski
    return

frekv_naprej
    movlw .242                          ;če je trenutni kazalec na nizu
                                        ;»hz_3100«, potem zankamo naprej do
                                        ;»hz_300«

    subwf text_zacetni,W
    btfsc STATUS,Z
    goto  frekv_obrni_nap
    call  LCD_Line2
    movlw .5
    addwf text_zacetni,F
    call  sklop_1
    movlw .32
    addwf tmp2,F
    nop
    call  LCD_oddaj_frekvenco      ;ok, oddaj frekvenco!
    call  Delay255
    return

frekv_obrni_nap
    call  LCD_Line2
    movlw .222
    movwf text_zacetni
    call  sklop_1
    clrf  tmp2
    call  LCD_oddaj_frekvenco      ;ok, oddaj frekvenco!
    call  Delay255
    return

frekv_nazaj
    movlw .222                          ;če je trenutni kazalec nastavljen na
                                        ;niz »hz_300«, potem zankamo nazaj do
                                        ;»hz_3100« (da dobimo krožni meni)

    subwf text_zacetni,W
    btfsc STATUS,Z
    goto  frekv_obrni_naz
    call  LCD_Line2
    movlw .5
```

```

        subwf text_zacetni,F
        call sklop_1
        movlw .32
        subwf tmp2,F
        call LCD_oddaj_frekvenco
        call Delay255
        return
frekv_obrni_naz
        call LCD_Line2
        movlw .242
        movwf text_zacetni
        call sklop_1
        movlw b'10000000'
        movwf tmp2
        call LCD_oddaj_frekvenco
        call Delay255
        return
frekv_OK
        ;izbrali smo frekvenco, to potrdimo in
        ;shranimo v EEPROM

        bcf ee_podatki,5
        bcf ee_podatki,6
        bcf ee_podatki,7
        movf tmp2,W
        addwf ee_podatki,F
        movf ee_podatki,W
        movwf tmp1
        clrf tmp2
        call v_eeeprom
        movlw .0
        movwf text_tabela
        return
;-----
;NAPAKA na modulu
;-----
PIR_frekvenco_napaka
        movlw Napaka_modul_text
        movwf text_zacetni
        call sklop_1
        clrf text_tabela
        call Delay1s
        return
        ;izpis »NAPAKA!« na LCD-ju

```

Edini možen način, da aktiviramo sistem pametne hiše, je vpis pravilne PIN kode (šifre). Možno jo je tudi zamenjati v MENU-> Nastavitve--> PIN. Prednastavljena vrednost je »1234« (vedno je dolžine 4 števk).

Po pravilnem vpisu PIN kode (funkcija »vpis_na_LCD«, primer 4.30) se na ekranu odštevajo sekunde do vklopa sprožitve. V tem času mora uporabnik zapustiti prostor, sicer se sproži alarm (*PIR modul*).

Primer 4.35 LCD modul: aktivacija sistema inteligentne hiše

```

;-----
;MENU          |
;->Sprozi      |
;-----
izbira_sprozi
        izbirni_meni      Menu_text, Sprozi_text, izbira_izhod,
                                izbira_nastavitve, ODSTEVAJ, stand_by
ODSTEVAJ                                ;uporabnik da zahtevo za aktivacijo
                                        ;sistema
        bsf    PIN_skrita,0      ;skrijemo znake (recimo: »***4«, pri
                                        ;vpisu šifre: »1234«)
        callm PIN_meni          ;glej spodaj
        bcf    PIN_skrita,0
        btfss PIN,0             ;je šifra pravilna?
        goto  izbira_sprozi     ;ne, gremo nazaj
        callm odstavaj_sekunde ;da, odštevaj 5 ali 10 sekund (odvisno
                                        ;od nastavitve uporabnika)
        callm vklopi_poslji_nastavitve ;pošljemo še vse nastavitve
        gotom stand_by         ;skok nazaj v zanko preverjanja odziva
                                        ;MASTER modula

;-----
;PIN meni
;-----
PIN_meni
        call  LCD_Clr
        clrfs st_vnosov_LCD      ;označuje, da gre za šifro
        bsf  text_tabela,0
        call LCD_Line1          ;prva vrstica na LCD-ju
        btfss PIN_skrita,0     ;PIN_skrita:
                                ; - bit 0: '0' = ni skrito, '1' = je
                                ; skrito (znak *)
                                ; - bit 1: '0' = stara šifra, '1' =
                                ; nova šifra

        goto PIN_meni_naprej
        btfss PIN_skrita,1
        movlw '1'              ;»PIN_meni« kličemo na 2 možna načina:
                                ; - prvič za šifro, ki jo primerjamo
                                ; s tisto že obstoječo v pomnilniku
                                ; PIC-a (avtentikacija uporabnika),
                                ; - drugič za novo šifro, ki jo
                                ; vpišemo v pomnilnik PIC-a (pri
                                ; spremembi gesla/šifre)

        btfsc PIN_skrita,1
        movlw '2'
        movwf templcd
        call LCD_Char
        movlw ')'
        movwf templcd
        call LCD_Char
PIN_meni_naprej
        movlw Vpisi_PIN_text   ;»Vpisi kodo PIN:«

```



```

        movwf text_zacetni
        call sklop_1
        bcf text_tabela,0
        call LCD_Line2
        call vpis_na_LCD           ;v drugi vrstici sledi uporabnikov vpis
PIN_preverba                       ;preverimo pravilnost šifre oz. naredimo
                                   ;nov vpis
        clrfs count
        movlw .4
        movwf pomozni

preverba
        movlw crke
        addwf count,W
        movwf FSR
        movf INDF,W
        movwf tmp1                 ;prvo primerjavo shranimo v »tmp1«
        btfss PIN_skrita,1
        goto preverba_naprej
        movwf podatki             ;nov vpis šifre v EEPROM
        movlw .12
        addwf count,W
        movwf lokacija
        call VPIS_EE
        movlw sifra                ;nato sledi še vpis na RAM lokacije (za
                                   ;hitrejši doseg vrednosti v času
                                   ;neprekinjenega napajanja sistema)

        addwf count,W
        movwf FSR
        movf tmp1,W
        movwf INDF
        goto sifra_OK
preverba_naprej
        movlw .12                 ;odmik za »šifra« (glej primer 4.18)
        addwf count,W
        movwf lokacija
        call BERI_EE
        subwf tmp1,W               ;primerjava
        btfsc STATUS,Z             ;je šifra pravilna?
        goto sifra_OK             ;da
        call LCD_Clr               ;ne, šifra ni OK! Izpis ter nazaj v
                                   ;meni

        bsf text_tabela,0
        call LCD_Line1
        movlw Napacen_PIN_text
        movwf text_zacetni
        call sklop_1                 ;»Napacen PIN!!!«
        bcf text_tabela,0
        call Delay1s                 ;pustimo napis 2 sekundi na zaslonu, da
                                   ;ga uporabnik lahko prebere

        call Delay1s
        clrfs PIN                     ;'0' = nepravilen PIN
        return

sifra_OK                             ;šifra je pravilna, nadaljujemo s
                                   ;preverjanjem

```

```

        incf count,F
        decfsz pomozni,F
        goto preverba ;gremo preverit naslednji znak, dokler
                                ;ne obdelamo vseh znakov (4)
pravilen_PIN_dokoncaj ;izpišemo, da smo sprejeli »pravilen
                                ;PIN«

        call LCD_Clr
        bsf text_tabela,0
        call LCD_Line1
        movlw Pravilen_PIN_text
        movwf text_zacetni
        call sklop_1
        bcf text_tabela,0
        call Delay1s
        call Delay1s
        movlw .1
        movwf PIN ;'1' = pravilen PIN
        return

```

Za uspešnost vklopa sistema je potrebno še pravilno poslati vse uporabniške podatke do *MASTER modula* (in od tam naprej). Če je uspešno tudi to, na *MASTER modulu* zasveti LED za »sistem vklopljen«. *LCD modul* začne izvajati določeno obliko večopravnosti (angl. »multitasking«), istočasno spremlja stanje linij serijske komunikacije (če se je sprožil kateri od alarmov, se to izpiše na zaslonu) ter stanje tipk (vnos šifre). Če je vpisana koda pravilna, se sistem deaktivira. Programski odsek tega prikazuje primer 4.36.

Primer 4.36 LCD modul: večopravnost

```

;-----VKLOPLJENO!-----
komunikacija
        clrfsz PIN ;PIN 0. bit: '0' = napačna šifra,
                                ; '1' = pravilna šifra
                                ;privzeto je »napačen« PIN

        callm LCD_Clr
        movlw Vpisi_PIN_text ;v prvi vrstici
        addlw .11 ;zamik zaradi besedila »PIN:«
        movwf text_zacetni
        bsf text_tabela,0 ;beremo iz »text2« sklopa besedil
        callm sklop_1

                                ; =====
                                ; //PIN:[šifra] //
                                ; // [alarmi] //
                                ; =====
                                ;TIMER1 - ob »TMR1 overflow« preverimo
                                ;stanje tipk ("GOR", "DOL" itd.)

        clrfsz stolpec ;označuje, na kateri offset poziciji
                                ;PIN šifre smo

```

```

        clrf  st_vnosov_LCD      ;oznaka označuje »sifra«
        bsf   PIN_skrita,0      ;označuje, da bomo PIN številko
                                ;sproti skrivali z znakom '*'
        bcf   PIN_skrita,1      ;označimo, da gre za »staro PIN«
                                ;številko
init_TMR1
        bcf   PIR1,TMR1IF      ;inicializacija TMR1 časovnika
                                ;pobrišemo »TIMER1 overflow« bit
        clrf  TMR1L             ;pobrišemo nižji bajt registra TIMER1
        clrf  TMR1H             ;pobrišemo višji bajt registra TIMER1
        movlw b'00110001'
        movwf T1CON             ;T1CON je register za upravljanje s
                                ;časovnikom TIMER1, nastavitve:
                                ;   - TIMER1 prescaler 1:8,
                                ;   - no SYNC,
                                ;   - internal oscilator,
                                ;   - enable TIMER1
                                ;prekoračitev (angl. »overflow«) po
                                ;8*2^16 = cca. 0,52 sekunde
                                ;začnemo z '0'
        movlw '0'
        movwf znak
        movwf templcd
        callm LCD_Char
preveri
        callm ukazi             ;preverimo stanje serijske povezave z
                                ;MASTER modulom (morebitni alarmi?)
;-----
;OPRAVILO 0
;-----
vklopljen_naprej
        btfsc PORTB,1           ;"GOR"
        goto  vklopljen_nazaj
        callm naprej
        goto  preveri
vklopljen_nazaj
        btfsc PORTB,0           ;"DOL"
        goto  vklopljen_naslednji
        callm nazaj
        goto  preveri
vklopljen_naslednji           ;"OK"
        btfsc PORTB,2
        goto  vklopljen_preklici
        callm naslednji
        movlw .4
        subwf stolpec,W         ;smo že vpisali 4 znake?
        btfss STATUS,Z
        goto  init_TMR1         ;ne
        callm PIN_preverba      ;da, uporabnik je vpisal 4 števila
        btfss PIN,0             ;je bil pravilen PIN?
        goto  komunikacija      ;ne
obvesti_MASTER                ;da, pravilen PIN! Obvesti o tem MASTER
                                ;modul, da izključi sistem
        callm sprejem_serijski
        movlw klici_LCD         ;"blank check"?
        subwf bajt,W

```

```
        btfss STATUS,Z
        goto  obvesti_MASTER      ;čakamo na klic gospodarja v nedogled
        movlw LCD_IZKLOPI_VSE_TX  ;da, smo dobili odziv
        movwf bajt
        callm oddaja_serijski
        goto  START                ;gremo na začetek ...
vklopljen_preklici                    ;"MENI"
        btfsc PORTB,3
        goto  preveri
brisi_PIN                                ;pobrišemo vse nazaj do "PIN:"
        incf  stolpec,W
        movf  stolpec,W
        addlw .4                    ;odmik za "PIN:" (4 znaki)
        movwf templcd
        callm LCD_Line1W
        movlw ' '
        movwf templcd
        callm LCD_Char
        decfsz stolpec,F
        goto  brisi_PIN
        goto  init_TMR1            ;ponovi (zanka)
;-----
;OPRAVILO 1
;-----
ukazi
        call  sprejem_serijski
poplava_alarm
        movlw LCD_Alarmi_RX      ;prišlo do alarma?
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
        goto  alarmi_reset       ;ne
        movlw LCD_Alarmi_TX      ;da, potrdi sprejem
        movwf bajt
        call  oddaja_serijski
        call  LCD_Clr_Line2
        call  LCD_Line2
        movlw Alarm_poplava
        movwf text_zacetni
        call  sklop_1
        call  kurzor_prvotni     ;postavimo kurzor nazaj na svoje prvotno
                                ;mesto (v prvo vrstico)
        goto  uporabnik
alarmi_reset
        movlw LCD_Alarmi_reset_RX ;reset alarma?
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
        goto  PIR_alarm          ;ne, preveri za naslednji ukaz
        movlw LCD_Alarmi_reset_TX ;ok, potrdi
        movwf bajt
        call  oddaja_serijski
        clrw
        subwf ze_napisano,W      ;od vklopa sistema še ni prišlo
                                ;do nobenega alarma?
        btfss STATUS,Z
```

```

        goto   ekran_je_popisan   ;ekran je že popisan
        incf   ze_napisano,F      ;prvi ukaz od MASTER_modula po
                                   ;tistem, ko se sistem aktivira

        goto   uporabnik
ekran_je_popisan
        call   LCD_Clr_Line2
        call   LCD_Line2
        movlw  Alarm_poplava_reset
        movwf  text_zacetni
        call   sklop_1
        call   kurzor_prvotni    ;postavimo kurzor nazaj na svoje
                                   ;prvotno mesto (v prvo vrstico)

        goto   uporabnik
PIR_alarm
        movlw  LCD_Alarm_PIR_RX   ;PIR alarm?
        subwf  bajt,W
        btfsz  STATUS,Z
        goto   uporabnik       ;ne
        movlw  LCD_Alarm_PIR_TX   ;da, potrdi sprejem
        movwf  bajt
        call   oddaja_serijski
        call   LCD_Clr_Line2     ;počisti drugo vrstico
        call   LCD_Line2
        movlw  'P'               ;2 odseka besedil sta že popolnoma
                                   ;zasedena, zato izpišemo kar s klicanjem
                                   ;posameznih znakov (manj prog. kode, kot
                                   ;če bi ustvarili nov »odsek besedil«,
                                   ;npr.text3)

        movwf  templcd
        call   LCD_Char
        movlw  'I'
        movwf  templcd
        call   LCD_Char
        movlw  'R'
        movwf  templcd
        call   LCD_Char
        movlw  '!'
        movwf  templcd
        call   LCD_Char
        call   kurzor_prvotni
        goto   uporabnik
uporabnik
        btfsz  PIR1,TMR1IF       ;je »TMR1 overflow« bit setiran?
        goto   ukazi            ;če je uporabnik kaj pritisnil,
                                   ;preverimo samo vsake pol sekunde

        bcf    PIR1,TMR1IF      ;pobrišemo »TMR1 overflow« bit, TMR1
                                   ;pustimo, da teče dalje

        return

kurzor_prvotni
                                   ;postavimo kurzor na LCD-ju nazaj, kjer
                                   ;je bil

        movf   stolpec,W
        addlw  .4
        movwf  templcd

```

```
call LCD_Line1W  
return
```

4.2.5 SMS modul

SMS modul skrbi za obveščanje uporabnika ter nadzor sistema inteligentne hiše na daljavo (angl. »remote control«). GSM omrežje, ki ga uporablja, ima vrsto prednosti, predvsem dobro pokritost signala, torej dostop od skoraj kjerkoli do kamorkoli⁷, zanesljivo in kakovostno omrežje, cenovno ugodno uporabo. PIC se z mobilnim telefonom (Siemens M50) poveže s strojno implementiranim USART vmesnikom. Simbolna hitrost prenosa je 9600 znakov/sekundo, 8 bitov v paketu, brez CRC bita ter z 1 dolžino »stop« bita na koncu vsakega poslanega paketa.

⁷ Pokritost prebivalstva z GSM signalom na območju Slovenije je za največja mobilna operaterja, Simobil in Mobitel, za junij 2009 znašala 99.6%, vir: <http://www.mobitel.si/pomoc-in-nastavitve/pokritost.aspx>
vir: <http://www.simobil.si/sl/inside.cp2?cid=B0850770-48AD-C0FA-B6B6-931CADEDC3C7&linkid=article>

Diagram 4.10 SMS modul 1/3

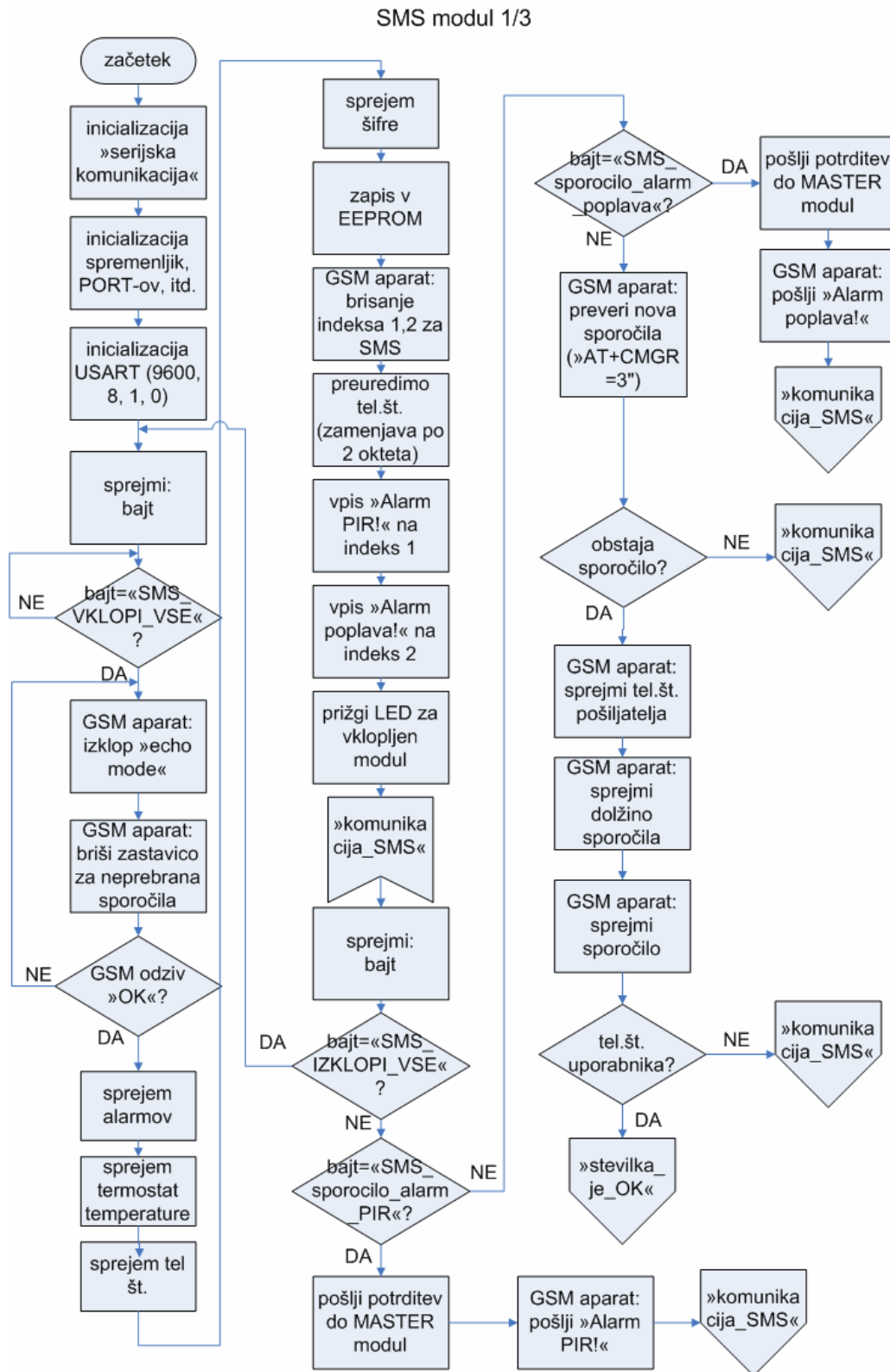


Diagram 4.11 SMS modul 2/3

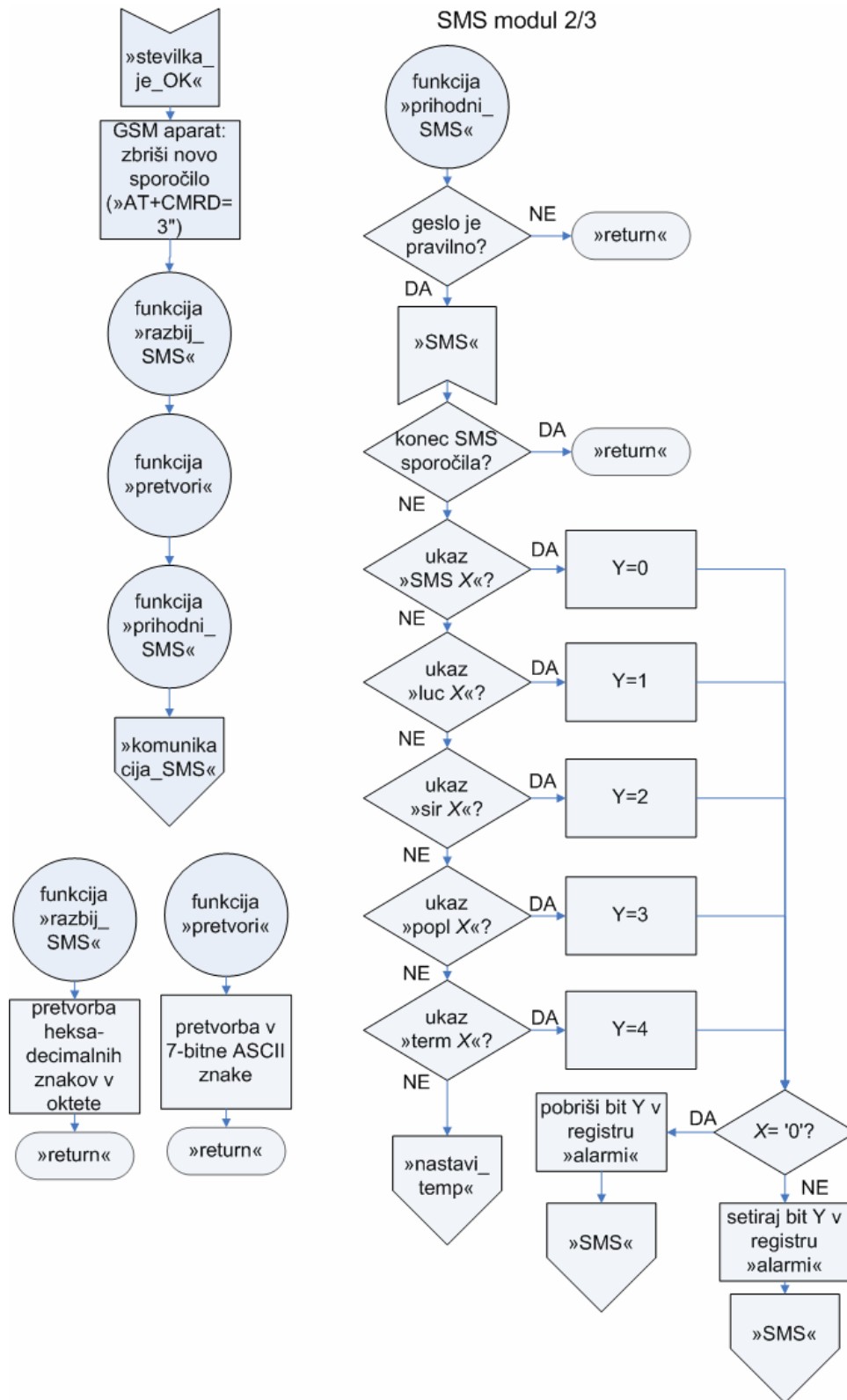
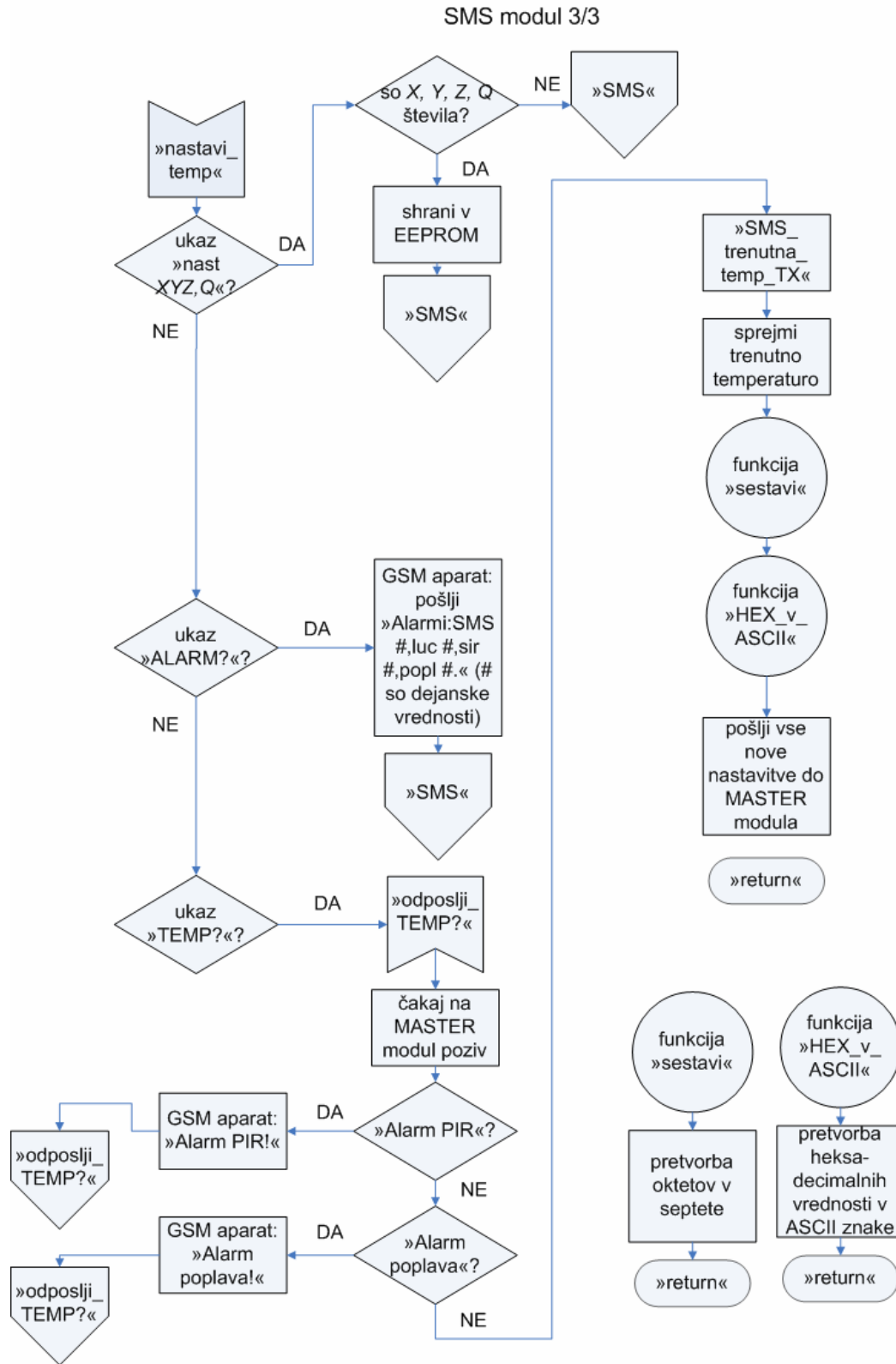


Diagram 4.12 SMS modul 3/3



Če dobimo veljaven ukaz za vklop modula (»SMS_VKLOPI_VSE_RX«), pogledamo, če je mobilni telefon sploh priključen in nas razume (AT komande). Izključimo »echo mode« (to je brez ponavljanja poslanih ukazov s strani GSM telefona), da je pogovor hitrejši. Nize znakov na USART pošilja funkcija »sklop_1« (primer 4.37). Potrdilo, prejeto z GSM aparata, preverjamo samo po ključnih črkah (s funkcijo »sprejem_OK«, primer 4.39) z znakom 'K', če je pozitivna potrditev (iz niza »OK«) oziroma ostalo kot negativno (to nikoli ne vsebuje 'K', ponavadi sprejmemo »ERROR«). S tem dodatno privarčujemo na dolžini zasedenega pomnilniškega prostora.

Primer 4.37 SMS modul: serijsko pošiljanje znakov na USART, funkcija »sklop_1«

```

sklop_1
    movlw PDU_sporocilo      ;začeli bomo pisati na lokaciji
                            ;»PDU_sporocilo« (sem shranjujemo
                            ;časna sporočila z GSM aparata ali
                            ;tista, ki jih bomo tja poslali)
    movwf FSR                ;register za posredno naslavljanje
    clrf count
    clrw

zanka
    incf count,F
    movf count,W
    addwf text_zacetni,W     ;»text_zacetni« označuje prvo črko niza
                            ;iz bloka nizov v pomnilniku

    btfsc text_tabela,0
    goto naslednja_text
    addlw text
    movwf tmp3
    movlw HIGH text
    movwf PCLATH
    movf tmp3,W
    call text                ;beremo znak iz niza
    xorlw 0x00              ;je znak '0' (= konec niza)?
    btfsc STATUS, Z
    goto konec              ;da
    movwf TXREG             ;ne, pošljem na USART
    call CAKAJ              ;čakam, da je pošiljanja konec, nato
                            ;nadaljujem (glej spodaj)

    goto zanka

naslednja_text
    addlw LOW text2         ;Instrukcijski register poskuša vpisati
                            ;ves naslov »text2« (0x0100), vendar je
                            ;le 8-bitni register, zato vpišemo le 8
                            ;najmanj obteženih bitov

    movwf tmp3
    movlw HIGH text2       ;v PCLATH še vpišemo višje bite naslova
                            ;registra

```

```

        movwf PCLATH
        movf  tmp3,W
        call  text2
        xorlw 0x00           ;konec niza?
        btfsc STATUS, Z
        goto  konec         ;da
        movwf INDF          ;ne
        incf  FSR,F
        goto  zanka

konec

        btfsc text_tabela,0
        movwf INDF          ;vpišemo tja, kamor kaže FSR
        return

;-----
;»CAKAJ« funkcija se vrne šele takrat, ko so vsi biti znaka odposlani
;-----
CAKAJ
        bsf   STATUS,RP0
        btfss TXSTA,TRMT
        goto  $-1
        bcf   STATUS,RP0
        return

```

Primer 4.38 SMS modul: inicializacija GSM

```

stand_by
        callm sprejem_serijski
        movlw SMS_VKLOPI_VSE_RX
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
        goto  stand_by
        movlw SMS_VKLOPI_VSE_TX ;vrnemo odziv
        movwf bajt
        callm oddaja_serijski
        movf  RCREG,W           ;izbrišemo morebitne začasno shranjene
                                ;znake sprejete preko USART-a (globina
                                ;3)

        movf  RCREG,W
        movf  RCREG,W
        movlw AT_text          ;"AT", .13, .10
        movwf text_zacetni
        callm sklop_1          ;»sklop_1« zdaj, podobno kot na LCD
                                ;modulu, deluje kot bralnik in
                                ;izpisovalnik nizov, shranjenih v
                                ;pomnilniku PIC-a; za razliko od LCD
                                ;modula se tukaj znaki pošiljajo na
                                ;USART

        callm sprejem_OK       ;pogledamo, če dobimo veljaven odziv
        btfsc napakaGSM,0
        goto  KOMUNIKACIJA     ;napaka! To čimprej javimo MASTER modulu
        movf  RCREG,W          ;ok, imamo modem, ki podpira AT komande
        movlw echo_off_text    ;izklopimo »Echo mode«

```

```

movwf text_zacetni
callm sklop_1          ;"ATE0", .13, .10
callm sprejem_OK      ;imamo odziv?
btfsc napakaGSM,0
goto  KOMUNIKACIJA    ;ne, javi napako gospodarju
movf  RCREG,W          ;pobriši sprejemni register USART
movlw neprebrana_SMS_text ;"AT+CMGL=0", .13, .10
movwf text_zacetni
callm sklop_1
callm sprejem_OK
btfsc napakaGSM,0
goto  KOMUNIKACIJA    ;napaka, javi čimprej MASTER modulu

```

Primer 4.39 SMS modul: sprejem »OK« pozitivne potrditve, funkcija »sprejem_OK«

```

sprejem_OK
    bcf  RCSTA,CREN      ;reset USART sprejemni vmesnik
    bsf  RCSTA,CREN
prisotnost_ok?
    btfss PIR1,RCIF     ;je »USART receive buffer« poln?
    goto prisotnost_ok? ;ne
sprejemam
    ;da
    movf RCREG,W
    sublw 'K'           ;v nizu, ki ga prejmemo, iščemo samo ta
                        ;znak
    btfss STATUS,Z
    goto prisotnost_ok?
    movlw .2            ;prišli smo do znaka 'K', na slepo
                        ;sprejmemo še 2 znaka, in sicer
                        ;»Carriage Return« in »New Line«
                        ;(časovni interval 2/9600 s, cca. 208 us
                        ;ali več)
    movwf stevec
se_dva_znaka
    btfss PIR1,RCIF
    goto se_dva_znaka
    movf RCREG,W
    decfsz stevec,F
    goto se_dva_znaka
    bcf  napakaGSM,0    ;ni napake!
konec_ok
    call RS232_pavza    ;majhna pavza, da GSM aparat sprocesira
                        ;sprejemne ukaze
    return

```

Eksperimentalno smo ugotovili, da GSM aparat ne more slediti hitremu tempu procesiranja mikrokontrolerja, zato za ukazi (recimo po prejemu »OK« potrditve) določen čas

še ne pošiljamo novih AT komand. Definirali smo precej veliko časovno pavzo za RS-232 podatke (primer 4.40).

Primer 4.40 SMS modul: časovna zakasnitev na RS-232 vodilu, funkciji »RS232_pavza« in »RS232_velika_pavza«

```

RS232_velika_pavza      ;večja pavza, uporabimo za ukazom
                        ;pošiljanja ali SMS besedila (komandi
                        ;»AT+CMGS«, »AT+CMGW«)
                        movlw .20
                        movwf timer5      ;pomožni »časovni« register
zanka_velika            ;približno 4 sekunde
                        call RS232_pavza
                        decfsz timer5,F
                        goto zanka_velika
                        return
RS232_pavza            ;izhod iz funkcije »RS232_velika_pavza«
                        ;manjša pavza, uporabimo za potrditvijo
                        ;poslane komande
                        clrfs timer3      ;pomožni »časovni« register
                        clrfs timer4      ;pomožni »časovni« register
zanka232                ;približno 200 mS
                        decfsz timer3,F
                        goto zanka232
                        decfsz timer4,F
                        goto zanka232
                        return            ;izhod iz funkcije »RS232_pavza«

```

Nadaljnje sprejmemo vse potrebne parametre za pravilno delovanje *SMS modula*, vrednosti šifre (za avtentikacijo), telefonske številke (za pošiljanje k uporabniku), nastavitve alarmov (za možnost vklopa in izklopa modulov na daljavo) ter temperaturo termostata (vklop grelca ob izbrani temperaturi, na daljavo). Iz privzetega pomnilnika telefona zberemo prvi dve indeksirani sporočili (če obstajata) in naložimo naši predefinirani sporočili za alarme (»Alarm poplava!« in »Alarm PIR«). To prikazuje primer 4.41.

Primer 4.41 SMS modul: nastavev GSM aparata

```

;1:                    ;izbris prvih 2 indeksiranih mest
                        movf RCREG,W
                        movlw zbrisi_SMS_1_text ;"AT+CMGD=1", .13, .10
                        movwf text_zacetni
                        callm sklop_1
                        callm sprejem_OK      ;je ok?
;2:
                        movf RCREG,W

```



```

        movf  RCREG,W
        clrw
        subwf vrsta_SMS,W
        btfsc STATUS,Z
        goto  SMS_PIR
        movlw shrani_SMS_2_text ;vrsta_SMS='1'
        movwf text_zacetni      ;"AT+CMGW=27", .13
        callm sklop_1
        goto  lahko_pisem?
SMS_PIR
        movlw shrani_SMS_1_text ;vrsta_SMS='0'
        movwf text_zacetni      ;"AT+CMGW=23", .13
        callm sklop_1
lahko_pisem?
        btfsc PIR1,RCIF
        goto  sprejemam2
        goto  lahko_pisem?
sprejemam2
        ;zdaj pogledamo, če imamo odziv (to je
        ;znak ">", ki mu sledi znak " ")

        movf  RCREG,W
        sublw ' '
        btfss STATUS, Z          ;smo sprejeli znak za presledek?
        goto  lahko_pisem?      ;ne
        callm RS232_pavza       ;da
        movlw PDU_header_text   ;... najprej pošljemo glavo sporočila
        movwf text_zacetni      ;"07918346401400F011000B81"
        callm sklop_1
        movlw .12                ;nato sledi telefonska številka
        movwf tmp2
        clrf  tmp3
vrini_telefonsko
        movlw .1
        addwf tmp3,W
        movwf lokacija
        callm BERI_EE           ;prebere preoblikovano telefonsko
        ;številko

        movf  podatki,W
        movwf TXREG              ;pošlje na USART
        callm CAKAJ              ;čaka do konca pošiljanja znaka
        incf  tmp3,F
        decfsz tmp2,F
        goto  vrini_telefonsko
        clrw                      ;OK, smo vrinili telefonsko, pošlji še
        ;ostali del PDU-ja

        subwf vrsta_SMS,W
        btfsc STATUS,Z
        movlw Alarm_PIR_text     ;"0000FF0A417658DE064193D210", .26
        btfss STATUS,Z
        movlw Alarm_poplava_text;"0000FF0E417658DE06C1DF7076D81E0E01",
        ;.26

        movwf text_zacetni
        callm sklop_1
        callm sprejem_OK
        incf  vrsta_SMS,F

```

```

movlw .2
subwf vrsta_SMS,W
btfss STATUS,Z
goto cakamo_ponovno
bsf PORTA,2 ;koncali smo z vpisom v GSM aparat,
;vključimo LED za »modul pripravljen«

```

Sprejemanje in oddajanje SMS sporočil je mogoče na 2 načina: tekstovno in PDU. Tekstovni način je uporabniško lažje berljiv (uporablja se kodna tabela ASCII) in predstavlja zgolj kodiranje toka podatkov (bitov) po določenem standardu. Abecede različnih standardov se lahko razlikujejo (isti znaki so kodirani drugače), najbolj znani standardi so »PCCP437«, »PCDN«, »8859-1«, »IRA« in »GSM«[18]. Tukaj pride na račun uporaba PDU oblike, ki do GSM aparata privede univerzalni nabor znakov (definiranih v GSM specifikaciji za GSM omrežja), ki se šele nato v samem aparatu oblikujejo v za uporabnika berljivo besedilo (lahko je uporabljen poljuben kodirni algoritem, za slovenščino tudi tak s šumniki). Nekateri GSM moduli podpirajo samo PDU format.

PDU ne vsebuje samo sporočila, temveč tudi metainformacije o pošiljatelju, časovnem žigu, servisnem centru itd. Podatki se nahajajo v heksa-decimalnih okteti ali decimalnih semi-okteti (to je nepravilnih okteti, razloženo kasneje). Podroben opis niza PDU za sporočilo »Alarm poplava!« prikazuje tabela 4.4. Celoten poslan/sprejet niz je »07918346401400F011000B818346507696F2000FF0E417658DE06C1DF7076D81E0E01« (glej primer 3.1).

Tabela 4.4 SMS modul: PDU

Oktet(i)	Opis
07	Dolžina SMSC (angl. »Short Message Service Center«) informacije (7 okteti).
91	Tip naslova SMSC; 91 pomeni mednarodni format telefonske številke.
83 46 40 14 00 F0	Telefonska številka servisnega centra, zapisana v decimalnih semioktetih ⁸ .
11	Prvi oktet »SMS SUBMIT« sporočila.

⁸ Tvorba semioktetov pojasnjena v nadaljevanju.

00	TP-MR (angl. »TP Message Reference«). Določa referenčni tip sporočila (npr. uspešno poslano sporočilo, sporočilo z napako itd.). Vrednost 0x00 pomeni, da GSM aparat sam izbere TP-MR.
0B	Dolžina telefonske številke.
81	Tip telefonske številke. 0x81 označuje neznan format telefonske številke (lahko bi uporabili tudi 0x91 za mednarodni format z 11 števki).
83 46 50 76 96 F2	Telefonska številka prejemalec, napisana v semioktetih ⁹ .
00	TP-PID (angl. »TP Protocol Identifier«). Določa protokol sporočila (npr. faks, e-mail, videotex, X.400, PSTN, ISDN ...). Vrednost 0x00 je privzeta vrednost za neznane ali s strani servisnega centra določene protokole.
00	TP-DCS (angl. »TP Data Coding Scheme«). Shema kodiranja uporabniških podatkov (sporočila). 0x00 je privzet GSM nabor znakov, nekompresirano besedilo, interpretirano v 7-bitnih znakih. Druge možnosti so: kompresija, 16-bitni Unicode znaki, 8-bitni znaki (za »smart messaging«) ...
FF	TP-VP (angl. »TP Validity Period«). Določa čas, kako dolgo lahko SMS sporočilo »živi«. Če v tem času sporočilo ni dostavljeno, ga SC uniči. 0xFF določa najdaljši čas (odvisen od SC).
0E	TP-UDL (angl. »TP User Data Length«). Dolžina uporabniških podatkov (sporočila). Ker TP-DCS določa 7-bitne znake, kodirane v okteti, 0x0E potemtakem pomeni 14 septetov-znakov (sporočilo »Alarm poplava!«).
417658DE06C1DF7076D81E0E01	TP-UD (angl. »TP User Data«). Uporabniški podatki, torej besedilo, ki ga uporabnik lahko neposredno vidi na mobilnem telefonu ¹⁰ .

Telefonska številka servisnega centra ter prejemalec sporočila je prirejena tako, da po dve števki zamenjamo med seboj. Če je število števk liho, potem se na koncu doda 'F'. Primer za telefonsko številko »38640567692« je rezultat: »8346507696F2«.

»Alarm poplava!« sestavlja 14 znakov, vsak od njih je kodiran s 7 biti oz. predstavlja 1 septet. Za SMS prenos sporočila je potrebno te septete vnesti v 8-bitno masko na naslednji način: prvi septet (znak 'A') je preoblikovan v oktet tako, da mu za najvišji bit vstavimo

⁹ Pojasnjeno v nadaljevanju.

¹⁰ Algoritmi in postopki za sestavljanje berljivega tekstovnega sporočila v PDU obliko in obratno, prikazano v nadaljevanju.

najnižji bit naslednjega septeta. Naslednji septet ima sedaj še samo 6 bitov, zato mu je potrebno dodati 2 najnižja bita tretjega septeta na konec okteta itn. Postopek nazorno prikazuje tabela 4.5 .

Tabela 4.5 SMS modul: pretvorba besedila v PDU obliko

črka	'A'	'I'	'a'	'r'	'm'	''	'p'
decimalni zapis(ASCII)	65	108	97	114	109	32	112
binarni zapis (7-bit)	1000001	1101100	1100001	1110010	1101101	0100000	1110000
rezani biti	1000001	1101100	1100001	1110010	1101101	0100000	1110000
dodani biti (oktet)	01000001	01110110	01011000	11011110	00000110	11000001	11011111
nastali okteti (hex)	41	76	58	DE	06	C1	DF
črka	'o'	'p'	'l'	'a'	'v'	'a'	'!'
decimalni zapis(ASCII)	111	112	108	97	118	97	33
binarni zapis (7-bit)	1101111	1110000	1101100	1100001	1110110	1100001	0100001
rezani biti	1101111	1110000	1101100	1100001	1110110	1100001	0100001
dodani biti (oktet)	/	01110000	01110110	11011000	00011110	00001110	00000001
nastali okteti (hex)		70	76	D8	1E	0E	01

Sporočilo z GSM aparata v PIC prenesemo z AT komando za branje SMS sporočil (»AT+CMGR«), pri tem shranimo samo telefonsko številko pošiljatelja, dolžino telefonske številke pošiljatelja, dolžino sporočila ter samo sporočilo. Številko pošiljatelja primerjamo s tisto shranjeno v EEPROM-u (primer 4.42). Če se ujema, nadaljujemo z obdelavo sporočila, v nasprotnem primeru se javi napaka.

V RAM pomnilniku smo rezervirali 140 naslovnih polj kot začasni prostor za izvajanje operacij in shranjevanje uporabniških podatkov (označba lokacij: »SMS_sporocilo«[50 lokacij] in »PDU_sporocilo«[90 lokacij]). Sporočilo, ki ga lahko sprocesiramo, je tako odvisno od količine tega naslovnega polja.

Primer 4.42 SMS modul: avtentikacija telefonske številke

```

      clrf stevec
preveri_telefonsko      ;preverimo pravilnost tel. št.
                        ;(shranjena na lokaciji 1 do 12 v
                        ;EEPROM-u)

```

```

movlw SMS_sporocilo      ;telefonska številka začasno shranjena
                        ;na lokacije »SMS_sporocilo« (v času
                        ;branja z mobilnega telefona)

addwf stevec,W
movwf FSR                ;kazalec na posredni register
movf INDF,W              ;posredni register
xorlw 0x00               ;konec besedila vedno označimo z 0
btfsc STATUS,Z          ;je 0?
goto stevilka_je_OK     ;da, številka je pravilna
movwf T1                 ;ne, preveri naslednji prejeti znak
                        ;tel. št. Shrani v začasni splošni
                        ;register »T1«

movlw .1
addwf stevec,W
movwf lokacija
callm BERI_EE            ;»pravilna« številka iz EEPROM-a (ki je
                        ;tudi že prirejena na SMS format)

movf podatki,W
subwf T1,W               ;primerjaj shranjeno številko in prejeto
                        ;številko

btfss STATUS,Z
goto napaka_sporocilo_tel ;NAPAKA! Sporočilo ni iz prave
                        ;številke!

incf stevec,F            ;nadaljujemo na naslednji znak
goto preveri_telefonsko ;zanka

```

Sporočilo po končanem branju pobrišemo iz pomnilnika telefona (»AT+CMGD«). Prejeto sporočilo v PDU-ju najprej razbijemo s heksadecimalne oblike v oktete (v tabeli 4.5 vrstica »dodani biti (oktet)«) s klicem funkcije »razbij_SMS«.

Primer 4.43 SMS modul: pretvorba heksadecimalnih števil v oktete, funkcija »razbij_SMS«

```

razbij_SMS
    clrfsf stevec          ;n-ti znak v PDU-ju
    clrfsf trenutni_stevec ;števec, ki meri, kam bomo že prirejen
                        ;oktet vpisali
    clrfsf tmp1            ;trenutni znak
    clrfsf tmp2            ;trenutni odmik znaka
    clrfsf tmp3            ;binarna vrednost obeh znakov
    clrfsf pomozni        ;določimo, ali smo pri prvem ali drugem
                        ;znaku

prvi_drugi_znak
    movfsf stevec,W
    addlwf PDU_sporocilo  ;prejeto sporočilo se nahaja na lokaciji
                        ;»PDU_sporocilo«

    movfsf FSR
    movfsf INDF,W
    movfsf tmp1            ;trenutni prebran znak shranimo v
                        ;začasni register »tmp1«

```

```

        xorlw 0x00                ;konec prejetih znakov smo označili z 0
        btfsc STATUS,Z           ;konec sporočila?
        goto zakljuci            ;da
        movlw 0x30                ;ne
                                   ;če znaku »0« odštejemo 0x30, dobimo
                                   ;vrednost 0, če znaku »1«, dobimo 1 itd.
        subwf tmp1,F             ;ta vrednost se nato shrani v »tmp1«
kk
        btfss STATUS,Z           ;naslednji znak
        goto naslednji_znak
        movlw .0
        xorwf pomocni,W          ;smo pri pravem znaku?
        btfsc STATUS,Z
        goto poisci_prvi        ;iskanje binarne vrednosti prvega znaka
        goto poisci_drugi       ;iskanje binarne vrednosti drugega znaka
naslednji_znak
        incf tmp2,F
        movlw .1
        subwf tmp1,F
        goto kk
poisci_prvi                        ;iskanje šesnajstic
        movlw HIGH ASCII_HEX
        movwf PCLATH
        movf tmp2,W
        call ASCII_HEX           ;iščemo iz tabele »ASCII_HEX«
        movwf tmp3              ;v »tmp3« shranimo po dva znaka skupaj
                                   ;pretvorjena v binarno obliko, recimo iz
                                   ;znaka »1« in »4« dobimo vrednost '14' v
                                   ;»tmp3«
        incf stevec,F            ;gremo na naslednji znak
        clrf tmp2                ;pobrišemo začasni register
        incf pomocni,F
        goto prvi_drugi_znak
poisci_drugi                        ;iskanje enic
        movlw HIGH ASCII_HEX
        movwf PCLATH
        movf tmp2,W
        call ASCII_HEX
        movwf tmp2
        swapf tmp2,W
        xorwf tmp3,F
        incf stevec,F
        clrf tmp2
        clrf pomocni
        movf trenutni_stevec,W
        addlw PDU_sporocilo      ;vpišemo nazaj na lokacije
                                   ;»PDU_sporocilo«
        movwf FSR
        movf tmp3,W
        movwf INDF
        incf trenutni_stevec,F  ;«trenutni_stevec» šteje sformatirane
                                   ;znake
        goto prvi_drugi_znak
zakljuci

```

```

        movf  trenutni_stevec,W ;na koncu sformatiranega niza vpišemo 0
                                ;(da bomo kasneje pri obdelavi vedeli
                                ;kdaj je konec niza)

        addlw PDU_sporocilo
        movwf FSR
        movlw 0x00
        movwf INDF
        return
;-----
;ASCII_HEX vrača binarne vrednosti šestnajstic
;-----
ASCII_HEX
        ADDWF PCL,F                ;k PC dodamo vrednost iz splošnega
                                ;registra W (vrne se n-ta vrstica, če je
                                ;v W vrednost n)

        RETLW 0x00
        RETLW 0x10
        RETLW 0x20
        RETLW 0x30
        RETLW 0x40
        RETLW 0x50
        RETLW 0x60
        RETLW 0x70
        RETLW 0x80
        RETLW 0x90
        ;neveljavnih 7 znakov (v ASCII tabeli med »9« in »A«)
        RETLW 0x00
        RETLW 0x00
        RETLW 0x00
        RETLW 0x00
        RETLW 0x00
        RETLW 0x00
        RETLW 0x00
        RETLW 0xA0
        RETLW 0xB0
        RETLW 0xC0
        RETLW 0xD0
        RETLW 0xE0
        RETLW 0xF0

```

Nato je treba oktete razčleniti na 7-bitne ASCII vrednosti. Besedilo shranimo na lokacije »SMS_sporocilo«. Algoritem razčlenbe prikazuje primer 4.44. Spisan je tudi obraten algoritem, prenos tekstovnih podatkov v PDU obliko (primer 4.48).

Primer 4.44 SMS modul: izpis 7-bitnih ASCII znakov, funkcija »pretvori«

```

pretvori
        movlw .1
        movwf st_shranjenih_bitov_tmp ;količina shranjenih bitov

```

```

        movwf st_shranjenih_bitov      ;količina shranjenih bitov
        clrf tmp1                      ;trenutna črka
        clrf tmp2                      ;shranimo ostanek do 7-ih bitov
        clrf tmp3
        clrf trenutni_bit
        clrf stevec                    ;za klicanje posameznih znakov iz tabele
                                        ;znakov
START2  clrf znak_SMS                  ;začetek

        movf  stevec,W
        addlw PDU_sporocilo
        movwf FSR
        movf  INDF,W
        movwf tmp1
        xorlw 0x00
        btfs STATUS,Z                  ;konec niza?
        goto  konec_pretvori           ;da
        clrf tmp3                      ;ne
        incf  stevec,F
        movf  stevec,W
        movwf trenutni_stevec
zankaj  movlw .8                       ;je »stevec« že obšel vseh 8 bitov?
        subwf trenutni_stevec,W
        btfs STATUS,C
        goto  go                       ;ne
        btfs STATUS,Z                  ;da, prišli smo do prestopnega znaka
        call  prestopni
        movlw .7
        subwf trenutni_stevec,F
        goto  zankaj

;-----
;»prestopni« funkcija shrani ostanek
;-----
prestopni
        bcf   STATUS,C                  ;za »prestopne« znake
        rrf   tmp2,F                   ;shranimo ostanek kot znak (saj se ga je
                                        ;nabralo za vseh 7 bitov = nov znak)

        movlw SMS_sporocilo
        addwf znak_SMS,W
        movwf FSR
        movf  tmp2,W
        movwf INDF
        incf  znak_SMS,F               ;»znak_SMS« šteje število shranjenih
                                        ;znakov
        clrf  tmp2                     ;ostanek = 0
        return

;-----
go
        movf  trenutni_stevec,W
        movwf preostanek
        sublw .8
        movwf stevilo_nicel
        movwf stevilo_nicel_tmp

```

```
incf  stevilo_nicel_tmp,F
ponovimo
movf  tmp1,W
movwf tmp3                ;trenutni znak premaknemo v »tmp3«
ponovimo4
bcf   STATUS,C
rrf   tmp3,F              ;zamaknemo (angl. »shift«) v desno (k
                          ;manj obteženim bitom)
decfsz      stevilo_nicel_tmp,F
goto  ponovimo4
movf  stevilo_nicel,W
ponovimo5
rrf   tmp3,F
decfsz      preostanek,F
goto  ponovimo5

movf  trenutni_stevec,W
movwf preostanek
goto  ponovimo6_1
ponovimo6
rlf   tmp1,F
bcf   STATUS,C            ;pobrišemo »CARRY« bit, da se ne vrine
                          ;z druge strani (glej tabela 4.1, »RRF«
                          ;in »RLF«)
ponovimo6_1
decfsz      preostanek,F
goto  ponovimo6
bcf   tmp1,7
movf  trenutni_stevec,W
movwf preostanek
goto  ponovimo7_1
ponovimo7
rrf   tmp1,F
ponovimo7_1
decfsz      preostanek,F
goto  ponovimo7
movf  trenutni_stevec,W
movwf pomozni
ponovimo8
decfsz      pomozni,F
goto  ponovimo8_1
goto  izpisi7bit         ;shrani 7-bitni ASCII znak
ponovimo8_1
rlf   tmp1,F
rlf   tmp2,F
btfsc STATUS,C
bsf   tmp1,0
btfss STATUS,C
bcf   tmp1,0
goto  ponovimo8
izpisi7bit
movlw SMS_sporocilo      ;shranimo na lokacije »SMS_sporocilo« +
                          ;odmik
addwf znak_SMS,W
```

```

        movwf FSR
        movf  tmp1,W
        movwf INDF
        incf  znak_SMS,F
        movf  tmp3,W
        movwf tmp2
        clrf  tmp3
        goto  START2                ;ponovno
konec_pretvori
        movlw .7
        subwf trenutni_stevec,W ;če je slučajno »trenutni_stevec« prišel
                                ;že do 7, potem moramo še enkrat klicati
                                ;funkcijo »prestopni« (saj je
                                ;neshranjen še 1 znak)

        btfss STATUS,Z
        goto  ni_vec_prestopni    ;ni prestopnega znaka
        call  prestopni           ;je prestopni znak
        incf  FSR,F
        clrw
        movwf INDF
        return
ni_vec_prestopni
        movlw SMS_sporocilo
        addwf znak_SMS,W
        movwf FSR
        clrw
        movwf INDF                ;na koncu vpišemo še 0
        return

```

Sporočilo je zdaj v obliki, kot ga je videl uporabnik, ki ga je poslal. Ukazi na daljavo, ki so pri tem možni, so prikazani v tabeli 4.6.

Tabela 4.6 SMS modul: Vhodno/izhodne informacije v SMS sporočilu

ukaz	vhodno/izhodna informacija (V/I) ¹¹	zgled implementacije	opis
obvestilo o poplavi	V – MASTER modul I – GSM aparat	primer 4.14	V primeru poplave na POPLAVA modulu MASTER modul pošlje alarm, SMS modul pa dalje na SMS številko sporočilo »Alarm poplava!«

¹¹ Vhodna informacija je tista, ki jo *SMS modul* prejme (od *MASTER modula* ali GSM aparata).

Izhodna informacija je ta, ki se ustvari znotraj *SMS modula* ter se nato posreduje naprej (*MASTER modulu* ali GSM aparatu).

obvestilo o detekciji na PIR modulu	V – MASTER modul I – GSM aparat	primer 4.15	V primeru detekcije gibanja na PIR modulu MASTER modul pošlje alarm, SMS modul pa dalje na SMS številko sporočilo »Alarm PIR!«
vklop/izklop SMS modula	V – GSM aparat I – MASTER modul	primer 4.16	Prejeto je bilo SMS sporočilo z uporabnikove telefonske številke s ključno besedo »SMS X« (X je '0' – izklop SMS modula ali '1' – vklop SMS modula).
vklop/izklop luci na PIR modulu	V – GSM aparat I – MASTER modul	primer 4.16	Prejeto je bilo SMS sporočilo z uporabnikove telefonske številke s ključno besedo »luc X« (X je '0' – izklop luči ali '1' – vklop luči).
vklop/izklop sirene na PIR modulu	V – GSM aparat I – MASTER modul	primer 4.16	Prejeto je bilo SMS sporočilo z uporabnikove telefonske številke s ključno besedo »sir X« (X je '0' – izklop sirene ali '1' – vklop sirene).
vklop/izklop POPLAVA modula	V – GSM aparat I – MASTER modul	primer 4.16	Prejeto je bilo SMS sporočilo z uporabnikove telefonske številke s ključno besedo »popl X« (X je '0' – izklop POPLAVA modula ali '1' – vklop POPLAVA modula).
vklop/izklop TEMP modula	V – GSM aparat I – MASTER modul	primer 4.16	Prejeto je bilo SMS sporočilo z uporabnikove telefonske številke s ključno besedo »term X« (X je '0' – izklop TEMP modula ali '1' – vklop TEMP modula).
nastavi temperaturo termostata na TEMP modulu	V – GSM aparat I – MASTER modul		Prejeto je bilo SMS sporočilo z uporabnikove telefonske številke s ključno besedo »nast XYZ,Q« (XYZ predstavljajo stopinje, Q polovico stopinje). Primer: »nast 020,5« bo nastavilo termostat na 20,5 °C.
obvestilo o trenutni temperaturi	V – GSM aparat I – MASTER modul, GSM aparat		Prejeto je bilo SMS sporočilo z uporabnikove telefonske številke s ključno besedo »TEMP?« Kot odgovor se na uporabnikovo številko pošlje trenutna temperatura v SMS sporočilu.
obvestilo o trenutnih nastavitvah alarmov	V – GSM aparat I – MASTER modul, GSM aparat		Prejeto je bilo SMS sporočilo z uporabnikove telefonske številke s ključno besedo »ALARMI?« Kot odgovor se na uporabnikovo številko pošljejo informacije o modulih (vklopljeno/izklopljeno stanje).

Programska implementacija problema preveri PIN številke (prvi štirje znaki znotraj SMS besedila) in izvede iskanje ključnih nizov oz. ukazov. Funkcijo smo poimenovali

»prihodni_SMS«. Vključitev ali izključitev *SMS modula* prikazuje primer 4.45, proces je pri ostalih modulih (»luc X«, »sir X«, »popl X« in »term X«) enak, le da se maskira drugi bit v registru »alarmi«.

Primer 4.45 SMS modul: vklop/izklop modula, funkcija »prihodni_SMS«

```

prihodni_SMS
    clrf   lokacija           ;preberemo alarme z EEPROM-a
    call  BERI_EE
    movf  podatki,W
    movwf alarmi             ;»alarmi« uporabimo kot začasni
                                ;register, nad katerim bomo uporabljali
                                ;spremembe s prejetega SMS-ja
;uporabnik mora poslati SMS v obliki za prepoznavo, in sicer:
;1)GESLO (prvi 4 znaki v SMS)
;2)UKAZI
;
;       SMS 0      izklopi SMS modul
;       SMS 1      vklopi SMS modul
;       luc 0      izklopi alarmiranje z lučmi (PIR modul)
;       luc 1      vklopi alarmiranje z lučmi (PIR modul)
;       sir 0      izklopi alarmiranje s sireno (PIR modul)
;       sir 1      vklopi alarmiranje s sireno (PIR modul)
;       popl 0     izklopi alarm za poplavo (POPLAVA modul)
;       popl 1     vklopi alarm za poplavo (POPLAVA modul)
;       term 0     izklopi termostat (TEMP modul)
;       term 1     vklopi termostat (TEMP modul)
;       nast xyz,q nastavi temperaturo termostata na »xyz,q« °C ;
;                   (TEMP modul)
;
;       ALARM?     uporabnik: "pošlji mi alarme"
;       TEMP?      uporabnik: "pošlji mi nastavitve za termostat
;                   in temperaturo"
;
    clrf   stevec
    movlw  .4
    movwf  count
preveri_prihodni_geslo      ;1)GESLO
    movlw  SMS_sporocilo
    addwf  stevec,W
    movwf  FSR
    movlw  .0                ;je terminator v »SMS_sporocilo« (=konec
                                ;SMS sporočila)?

    subwf  INDF,W
    btfsc  STATUS,Z
    return                                ;da
    movf   INDF,W                ;ne
    movwf  tmp1
    movlw  .13                    ;odmik v EEPROM-u, kjer se nahaja šifra
    addwf  stevec,W
    movwf  lokacija
    call  BERI_EE
    movf  podatki,W
    subwf  tmp1,W

```

```

        btfsz STATUS,Z           ;števka registra »sifra« ustreza tisti v
                                ;sporočilu?
        return                   ;ne
        incf stevec,F           ;da
        decfsz count,F
        goto preveri_prihodni_geslo
preveri_prihodni                 ;2)UKAZI
SMS                               ;najprej za vklop/izklop SMS modula
        movlw SMS_sporocilo
        addwf stevec,W
        movwf FSR
        movlw .0                ;terminator v »SMS_sporocilo«?
        subwf INDF,W
        btfsz STATUS,Z
        goto konec_prihodni_SMS   ;da, končamo s preverjanjem
                                    ;(»konec_prihodni_SMS« prikazan v
                                    ;nadaljevanju)
        movlw 'S'                ;ne, pogledaj za prvo ustrezno črko ('S')
        subwf INDF,W
        btfsz STATUS,Z
        goto luc                 ;ni ukaz »SMS«, pogledaj naprej za
                                    ;naslednji ukaz (»luc« za vklop/izklop
                                    ;luči na PIR modulu)
;-----
        incf stevec,F           ;'M'
        incf FSR,F
        movlw 'M'
        subwf INDF,W
        btfsz STATUS,Z
        goto SMS
;-----
        incf stevec,F           ;'S'
        incf FSR,F
        movlw 'S'
        subwf INDF,W
        btfsz STATUS,Z
        goto SMS
;-----
        incf stevec,F           ;' '
        incf FSR,F
        movlw ' '
        subwf INDF,W
        btfsz STATUS,Z
        goto SMS
;-----
        incf stevec,F
        incf FSR,F
        movlw .0                ;preverimo, da slučajno ni terminator
                                    ;(0)!
        subwf INDF,W
        btfsz STATUS,Z
        goto konec_prihodni_SMS   ;da, končamo s preverjanjem
                                    ;(»konec_prihodni_SMS« prikazan v
                                    ;nadaljevanju)

```

```

        movlw '0'                ;ok, ni terminator, torej je to ta
                                ;vrednost, ki jo želimo; pogledamo še,
                                ;če je res cifra (ASCII '0' ali ASCII
                                ;'1')
        subwf INDF,W
        btffs STATUS,Z
        goto SMS1                ;'1'
        bcf  alarmi,0            ;'0'
        goto SMS
SMS1
        movlw '1'
        subwf INDF,W
        btffs STATUS,Z
        goto SMS                ;nazaj na začetek
        bsf  alarmi,0
        goto SMS                ;nazaj na začetek

```

Nastavitev temperature termostata shrani novo prebrano vrednost (če je pravilna, torej so primerni oblika in znaki) v EEPROM. Kasneje do gospodarja pošljemo vse vrednosti, ki so se spremenile.

Primer 4.46 SMS modul: nova temperatura termostata, funkcija »prihodni SMS«

```

nastavi_temp
        movlw 'n'                ;najprej ukaz
        subwf INDF,W            ;'n'
        btffs STATUS,Z
        goto ALARM?
;-----
        incf stevec,F           ;'a'
        incf FSR,F
        movlw 'a'
        subwf INDF,W
        btffs STATUS,Z
        goto SMS
;-----
        incf stevec,F           ;'s'
        incf FSR,F
        movlw 's'
        subwf INDF,W
        btffs STATUS,Z
        goto SMS
;-----
        incf stevec,F           ;'t'
        incf FSR,F
        movlw 't'
        subwf INDF,W
        btffs STATUS,Z
        goto SMS

```

```
;-----
    incf stevec,F           ;' '
    incf FSR,F
    movlw ' '
    subwf INDF,W
    btfss STATUS,Z
    goto SMS
;-----
    movlw .3
    movwf count             ;pogledamo prve tri znake
    clrf counta            ;štetje posameznih znakov od 0 do 3
sprejmi_prve_tri
    incf stevec,F
    incf FSR,F
    movlw .0               ;preverimo za terminator
    subwf INDF,W
    btfsc STATUS,Z
    goto konec_prihodni_SMS ;konec SMS sporočila
    movlw 0x30             ;je res številka (torej more imeti znak
                        ;vrednost med 0x30 za '0' in 0x39 za
                        ;'9')?

    subwf INDF,W
    btfss STATUS,C
    goto SMS               ;ni številka!
    movlw 0x40             ;zdaj more »carry« bit (C) označevati
                        ;negativno število (C = 0)

    subwf INDF,W
    btfsc STATUS,C
    goto SMS               ;ni številka!
    movf INDF,W            ;je številka, začasno uporabimo
                        ;spremenljivke »tmp1«, »tmp2« in »tmp3«
                        ;začasno shranimo števko

    movwf pomozni
    movlw tmp1
    addwf counta,W
    movwf FSR
    movf pomozni,W
    movwf INDF
    incf counta,F
    decfsz count,F
    goto sprejmi_prve_tri
    incf stevec,F         ;sledi decimalna vejica
    movf stevec,W
    addwf SMS_sporocilo,W
    movwf FSR
    movlw ','
    subwf INDF,W
    btfss STATUS,Z
    goto SMS
    incf stevec,F         ;ter še en znak (= številka)
    incf FSR,F
    movlw .0
    subwf INDF,W
    btfsc STATUS,Z
```

```
goto konec_prihodni_SMS      ;konec SMS sporočila
movlw 0x30
subwf INDF,W
btfss STATUS,C
goto SMS                      ;ni številka!
movlw 0x40
subwf INDF,W
btfsc STATUS,C
goto SMS                      ;ni številka!
movf INDF,W                   ;je številka, lahko opravimo vpis v EEPROM
movwf podatki
movlw .20
call VPIS_EE
clrf count
movlw .3
movwf counta                  ;uporabimo začasno spr.
stevke_termostat             ;vpis v EEPROM
movlw .17
addwf count,W
movwf lokacija                ;17 je odmik lokacije, kjer se nahaja
                                ;»termostat temperatura«

movlw tmp1
addwf count,W
movwf FSR
movf INDF,W
movwf podatki
call VPIS_EE
incf count,F
decfsz counta,F
goto stevke_termostat
goto SMS                      ;vpis temperature termostata v EEPROM je
                                ;končan
```

Ključna beseda »ALARM?« vrne uporabniku stanje modulov (vklop/izklop).



Slika 4.5 SMS modul: odziv ukaza »ALARM?«

Primer 4.47 SMS modul: sporočilo o stanju alarmov, funkcija »prihodni_SMS«

```

ALARM?
    movlw 'A'                ; 'A'
    subwf INDF,W
    btfss STATUS,Z
    goto  TEMP?
;-----
    incf  stevec,F           ; 'L'
    incf  FSR,F
    movlw 'L'
    subwf INDF,W
    btfss STATUS,Z
    goto  SMS
;-----
    incf  stevec,F           ; 'A'
    incf  FSR,F
    movlw 'A'
    subwf INDF,W
    btfss STATUS,Z
    goto  SMS
;-----
    incf  stevec,F           ; 'R'
    incf  FSR,F
    movlw 'R'
    subwf INDF,W
    btfss STATUS,Z
    goto  SMS
;-----
    incf  stevec,F           ; 'M'

```



```

        clr    stevec
odposlji_konec_SMSja                ;pošljemo PDU
        movlw PDU_sporocilo
        addwf stevec,W
        movwf FSR
        movf  INDF,W
        xorlw 0x00
        btfsc STATUS, Z
        goto  konec_ALARMI?
        movwf TXREG
        call  CAKAJ
        incf  stevec,F
        goto  odposlji_konec_SMSja
konec_ALARMI?
        bcf   RCSTA,CREN                ;resetiramo »buffer« za prihajajoče
                                           ;podatke na USART
        bsf   RCSTA,CREN
ERROR_alarmi?                        ;je GSM aparat sprejel naše podatke?
        btfss PIR1,RCIF
        goto  ERROR_alarmi?
        movf  RCREG,W
        movwf tmp1
        sublw 'R'                        ;»ERROR«?
        btfss STATUS, Z
        goto  ok_alarmi?
        call  RS232_velika_pavza;napaka, ni bilo poslano, gremo na
                                           ;ponovno pošiljanje
        goto  odposlji_ALARMI
ok_alarmi?
        movf  tmp1,W
        sublw 'K'                        ;»OK«?
        btfss STATUS, Z
        goto  ERROR_alarmi?
        call  RS232_pavza                ;sprejeli smo pozitivno potrdilo - »OK«
        bsf   PORTA,1                    ;vizualno potrdilo (2 s gori LED)
        call  Delay1s
        call  Delay1s
        bcf   PORTA,1
        goto  konec_prihodni_SMS_2

```

»Sestavi« procedura je nasprotna tisti, poimenovani »razbij_SMS«. Ta bajte-oktete maskira v septete. Heksadecimalne vrednosti teh septetov potem spremenimo v ASCII znake (funkcija »HEX_v_ASCII«) in dobimo končno obliko PDU-ja za pošiljanje na GSM modul (primer 4.48).

Primer 4.48 SMS modul: pretvorba tekstovnega besedila v PDU obliko

```

sestavi                                ;sestavi - setavimo oktete iz septetov

```

```

movlw .32                ;dolžina sporočila (velikost
                        ;prednastavljenega sporočila poznamo že
                        ;vnaprej)
movwf stevec            ;štejemo znake do konca sporočila
                        ;(okteti)
clrf tmp2              ;trenutni znak
clrf offset
clrf znak_PDU          ;število znakov v PDU-ju
clrf znak_SMS          ;število znakov v tekstovni obliki
clrf tmp3              ;(trenutni znak) + 1
clrf biti              ;označuje odmik v trenutnem bajtu
sestavi_start
movlw PDU_sporocilo
addwf znak_PDU,W
movwf FSR
movf INDF,W
movwf tmp2            ;shranimo trenutno prebran znak
incf FSR,F
movf INDF,W
movwf tmp3            ;shranimo naslednji znak
incf offset,F
movf offset,W
movwf biti
btfss biti,3          ;3 bit označuje 2^3 = 8 (8 bitov)
goto vrtil            ;rotacijski števec »biti« je dosegel
                        ;vrednost 8 (= 1 bajt)

clrf offset
incf znak_PDU,F
decf stevec,F
clrw
subwf stevec,W
btfsc STATUS,Z        ;števec prišel na 0?
goto sestavi_konec    ;ne
goto sestavi_start    ;da, preskočimo 1 izrabljen bajt
vrtil                  ;zavrtimo trenutno prebran znak v levo

rlf tmp2,F
decfsz biti,F
goto vrtil
movf offset,W
movwf biti

vrtil2
rrf tmp3,F
rrf tmp2,F
decfsz biti,F
goto vrtil2
movf tmp3,W
movwf INDF            ;»tmp3« shranimo nazaj na
                        ;»PDU_sporocilo« (FSR še vedno kaže na
                        ;to lokacijo)

movlw SMS_sporocilo
addwf znak_SMS,W
movwf FSR
movf tmp2,W           ;»tmp2« na »SMS_sporocilo«
movwf INDF

```

```
        incf znak_PDU,F           ;naslednji znak v PDU-ju
        incf znak_SMS,F           ;naslednji znak v SMS-ju
        decfsz stevec,F
        goto sestavi_start        ;naslednji znak
        movlw SMS_sporocilo       ;konec preobrazbe v septete, na koncu
                                   ;vpišemo še 0 (= konec s podatki)
sestavi_konec
        addwf znak_SMS,W
        movwf FSR
        clrf INDF
        return
;-----
;-----
HEX_v_ASCII                               ;pretvorba HEX v ASCII
        clrf stevec                ;zapisujemo nazaj iz »SMS_sporocilo« v
                                   ;»PDU_sporocilo«

        clrf znak_PDU
        clrf znak_SMS
        movlw .2
        movwf tmp3                ;s »tmp3« bomo označili, ali gre za prvi
                                   ;ali drugi »pol«-bajt
                                   ;primer: vrednost 0xA1 želimo pretvoriti
                                   ;v znaka »A« in »1«, pri tem je »A« prvi
                                   ;»pol-bajt«, »1« pa drugi

HEX_v_ASCII_2
        movlw SMS_sporocilo
        addwf znak_SMS,W
        movwf FSR
        clrw
        subwf INDF,W
        btfsc STATUS,Z            ;vrednost 0 (= konec niza)?
        goto pretvorba_koncana    ;da
        movlw HIGH HEX_Table      ;ne, »HEX_table« vsebuje šestnajstiške
                                   ;vrednosti:
                                   ;HEX_Table
                                   ;      movwf PCL
                                   ;      DT "0123456789ABCDEF"

        movwf PCLATH
        swapf INDF,F              ;najprej višji »polbajt«
        movlw b'00001111'        ;maskiranje bajta
        andwf INDF,W
        addlw HEX_Table
        addlw .1                  ;v HEX_Table prva vrstica porabljena za
                                   ;inštrukcijo »movwf PCL«

        call HEX_Table
        movwf tmp2
        movlw PDU_sporocilo
        addwf znak_PDU,W
        movwf FSR
        movf tmp2,W
        movwf INDF
        incf znak_PDU,F
        decfsz tmp3,F
        goto HEX_v_ASCII_2
```

```

        movlw .2
        movwf tmp3                ;drugi »polbajt«
        incf  znak_SMS,F
        goto  HEX_v_ASCII_2
pretvorba_koncana
        movlw PDU_sporocilo
        addwf znak_PDU,W
        movwf FSR
        movlw .26                ;znak »ESCAPE« (s tem se vedno zaključi
                                ;oddaja SMS sporočila do GSM aparata, po
                                ;GSM specifikaciji)

        movwf INDF
        incf  FSR,F
        clrw
        movwf INDF                ;0 (= konec sporočila)
        return

```

Nazadnje modul preveri še morebitno poizvedbo za temperaturne specifikacije (»TEMP?«). Ker se to vedno dogaja v času aktiviranega sistema, vmes preverja še ukaze gospodarja, recimo ukaza za poplavo in IR detekcijo, ki imata višjo prioriteto. Če v prenosu naleti na napačen odziv, se do gospodarja javi napaka (primer 4.49). Na koncu gospodarju dostavimo vse spremenjene vrednosti.

Primer 4.49 SMS modul: pošiljanje nastavitev termostata

```

TEMP?
        movlw 'T'                ;'T'
        subwf INDF,W
        btfss STATUS,Z
        goto  naslednji_znak_SMS
;-----
        incf  stevec,F           ;'E'
        incf  FSR,F
        movlw 'E'
        subwf INDF,W
        btfss STATUS,Z
        goto  SMS
;-----
        incf  stevec,F           ;'M'
        incf  FSR,F
        movlw 'M'
        subwf INDF,W
        btfss STATUS,Z
        goto  SMS
;-----
        incf  stevec,F           ;'P'
        incf  FSR,F

```

```

        movlw 'P'
        subwf INDF,W
        btfss STATUS,Z
        goto SMS
;-----
        incf stevec,F           ;'?'
        incf FSR,F
        movlw '?'
        subwf INDF,W
        btfss STATUS,Z
        goto SMS
;-----
odposlji_TEMP?                ;pošljemo nastavitve termostata ter
                                ;trenutno temperaturo v SMS sporočilu
        call cakaj_AT_odziv
        movf RCREG,W
        movf RCREG,W
        movf RCREG,W
        movlw poslji_SMS_3_text ;"AT+CMGS=42", .13
        movwf text_zacetni
        call sklop_1
lahko_pisem8?
        btfsc PIR1,RCIF         ;čakaj na znak
        goto sprejemam8
        goto lahko_pisem8?
sprejemam8
        movf RCREG,W
        sublw ' '                ;» «?
        btfss STATUS, Z
        goto lahko_pisem8?
pisanje_v_memory8
        call RS232_pavza
        movlw PDU_header_text   ;"07918346401400F011000B81"
        movwf text_zacetni
        call sklop_1
        movlw .12                ;vrinemo tel. št.
        movwf tmp2
        clrf tmp3
vrini_telefonsko8
        movlw .1
        addwf tmp3,W
        movwf lokacija
        call BERI_EE
        movf podatki,W
        movwf TXREG
        call CAKAJ
        incf tmp3,F
        decfsz tmp2,F
        goto vrini_telefonsko8
        movlw delni_PDU_text    ;"0000FF20"
        movwf text_zacetni
        call sklop_1
        bsf text_tabela,0       ;prepis v RAM lokacije (za obdelavo)
        movlw termostat_text    ;"Term:nast. ###,#'C,temp. ###,#'C"

```

```
        movwf text_zacetni
        call sklop_1
        bcf text_tabela,0
morebiti_alarm ;se medtem pojavi alarm na PIR modulu?
        call sprejem_serijski
        movlw SMS_sporocilo_alarm_PIR_RX
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
        goto naslednji_alarm2 ;ne, preveri naslednji alarm (poplava)
        movlw SMS_sporocilo_alarm_PIR_TX ;da, alarm PIR!
        movwf bajt
        call oddaja_serijski
        call cakaj_AT_odziv ;pošlji SMS z vsebino o alarmu («Alarm
                           ;PIR!«)
        movlw SMS_1_text ;"AT+CMSS=1", .13, .10
        movwf text_zacetni
        call sklop_1
        goto odposlji_TEMP?
naslednji_alarm2
        movlw SMS_sporocilo_alarm_popl_RX ;alarm poplava?
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
        goto ni_vmesnih_alarmov ;ne, ni vmesnih alarmov
        movlw SMS_sporocilo_alarm_popl_RX ;da, alarm poplava!
        movwf bajt
        call oddaja_serijski
        call cakaj_AT_odziv
        movlw SMS_2_text ;"AT+CMSS=2", .13, .10
        movwf text_zacetni
        call sklop_1
        goto odposlji_TEMP?
ni_vmesnih_alarmov
        movlw klici_SMS ;splošni paket za komunikacijo?
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
        goto morebiti_alarm
        movlw SMS_trenutna_temp_TX
        movwf bajt
        call oddaja_serijski
        call sprejem_serijski
        movlw SMS_trenutna_temp_RX
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
        goto morebiti_alarm
        potrditev_temp?
        call sprejem_serijski ;v naslednjih 4 paketih bomo dobili
                           ;podatke o trenutni temperaturi ("xyz,q"
                           ;°C)
                           ;počakamo da MASTER modul pridobi
                           ;temperaturo od TEMP modula; čakamo na
                           ;drugo potrditev
        movlw SMS_trenutna_temp_RX ;drugič
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
```

```
goto potrditev_temp?
movlw SMS_trenutna_temp_TX
movwf bajt
call oddaja_serijski
clrf tmp1 ;štetje znakov (0, 1 ...)
movlw .4
movwf tmp2 ;odštevanje do konca
movlw .17 ;odmik za EEPROM branje
movwf tmp3
sprejem_temperature
call sprejem_serijski
clrw
subwf bajt,W
btfsc STATUS,Z
goto NAPAKA_modula ;ni sprejema (bajt = 0x00), javi napako
movlw .11 ;odmik do začetka oznake nastavitve
;termostata v SMS-ju "...nast.
;###,#'C,.."
addlw PDU_sporocilo ;sporočilo imamo na lokacijah
;>PDU_sporocilo«[+odmik]

addwf tmp1,W
movwf FSR
movf tmp1,W
addwf tmp3,W ;>termostat« v EEPROM-u
movwf lokacija
movlw .1 ;preskok vejice
subwf tmp2,W
btfsc STATUS,Z
incf FSR,F
call BERI_EE ;branje EEPROM-a
movf podatki,W
movwf INDF
movlw .14 ;št. znakov med »term:nast.« in »temp«
addwf FSR,F
movf bajt,W
movwf INDF
movlw SMS_trenutna_temp_TX
movwf bajt
call oddaja_serijski
incf tmp1,F
decfsz tmp2,F
goto sprejem_temperature
goto preurejanje_SMS
;-----
NAPAKA_modula ;napaka pri prenosu
movlw SMS_napaka_modul_TX
movwf bajt
call oddaja_serijski
goto morebiti_alarm
;-----
preurejanje_SMS ;spremenimo v PDU obliko
bcf STATUS,RP1
bcf STATUS,RP0
call sestavi ;sestavi septete
```



```
        call  HEX_v_ASCII          ;sestavi oktete iz binarnih vrednosti
        clrfs  stevec
odposlji_konec_SMSja2
        movlw  PDU_sporocilo
        addwf  stevec,W
        movwf  FSR
        movf   INDF,W
        xorlw  0x00
        btfsc  STATUS, Z
        goto  konec_prihodni_SMS_2
        movwf  TXREG
        call  CAKAJ
        incf  stevec,F
        goto  odposlji_konec_SMSja2
```

4.2.6 PIR modul

PIR detektorji lahko zaznajo premikanje človeka na opazovanem območju z zelo veliko verjetnostjo detekcije. Že majhna pozitivna ali negativna termalna sprememba glede na ozadje ob pomoči primernih optičnih elementov (leče) sproži vgrajen senzor. Ker imajo dobro razmerje med ceno in učinkovitostjo, se pogosto uporabljajo v sistemih hišnih alarmnih central ter kot ločeni senzori z releji za vklop in izklop razsvetljave.

Delovanje tega modula kažeta diagrama poteka 4.13 do 4.14.

Diagram 4.13 PIR modul 1/2

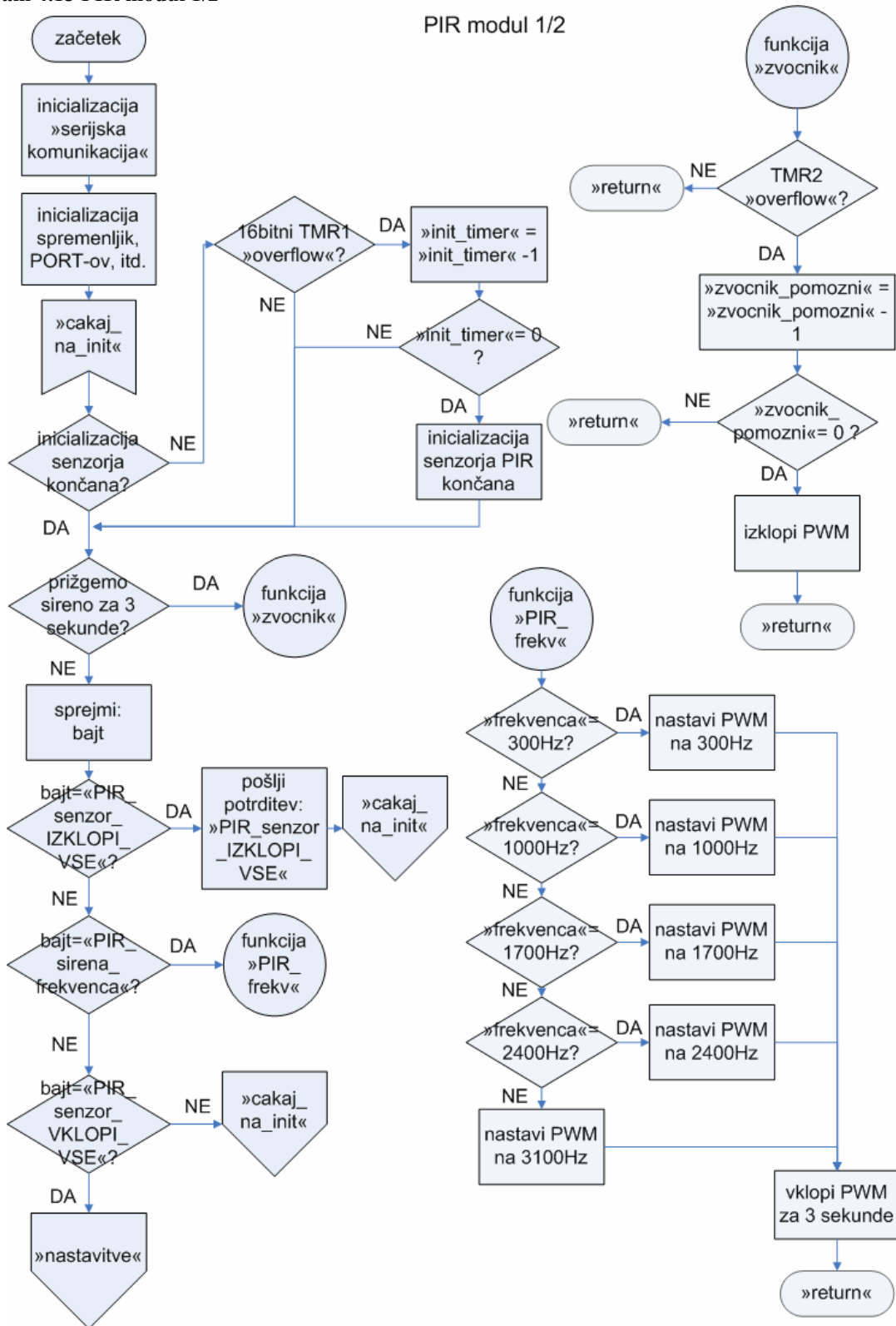
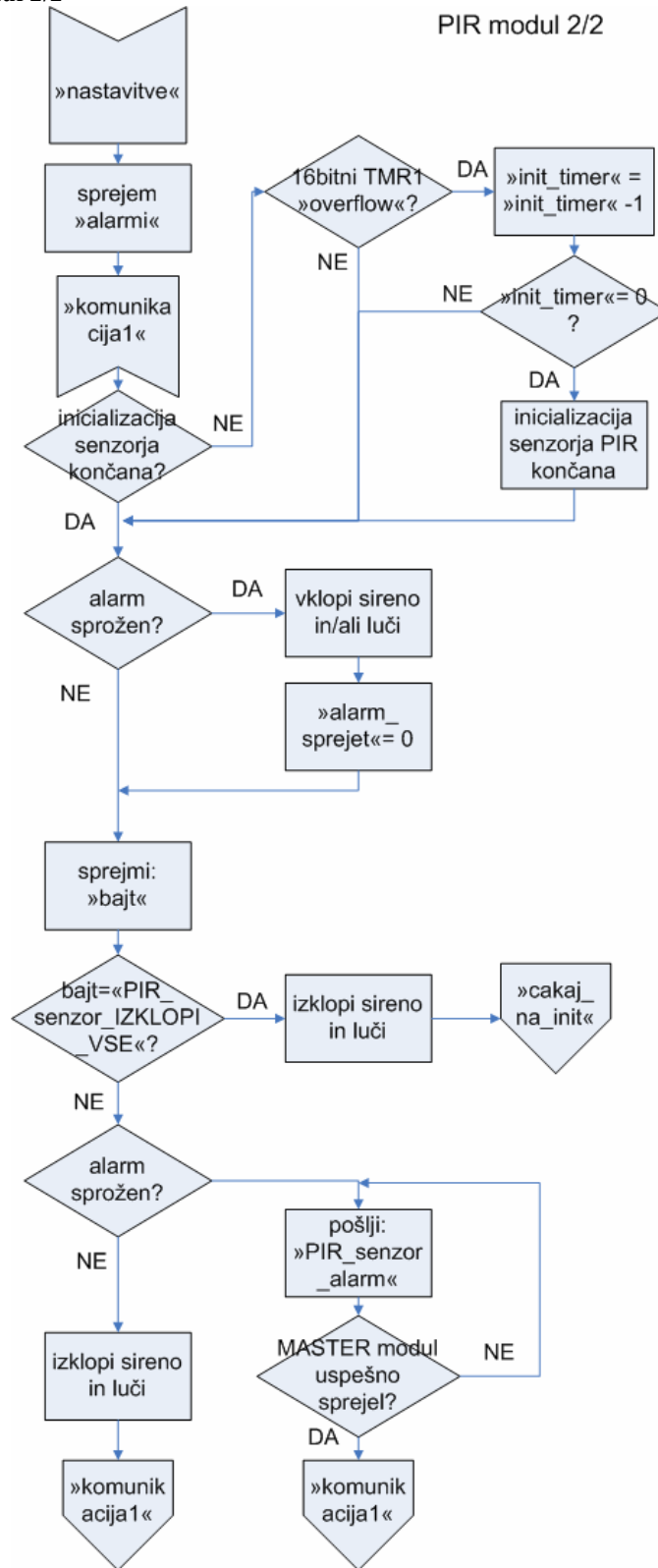


Diagram 4.14 PIR modul 2/2



Programska zasnova modula je enostavnejša od do zdaj prikazanih. Naslovnega prostora, ki smo ga potrebovali, je bilo za manj kot 350 pomnilniških lokacij. Med cilji diplomske naloge je tudi predstavitev ekonomsko ugodne rešitve, zato smo uporabili »manjši« mikrokontroler (PIC16F628A), ki pa je vseeno pin-kompatibilen s tistim z več spomina (PIC16F648A). Tako je mogoče uporabiti tudi tega. Cenovna razlika znaša približno 12%¹², kar bi pri velikoserijski proizvodnji pomenilo precejšen prihranek.

Primer 4.50 PIR modul: začetek programa

```

list p=16f628a                ;uporabili smo PIC z manj pomnilniškega
                                ;prostora, saj ga ne potrebujemo toliko
#include "p16f628a.inc"        ;vključitvena datoteka za PIC
#include "serijska_komunikacija_macro.inc"
                                ;serijska komunikacija

#define RXtris      TRISB,4      ;
#define TXtris      TRISB,5
#define RX          PORTB,4
#define TX          PORTB,5

ERRORLEVEL 0, -302, -205, -207

cblock 0x20                    ;začetek RAM spremenljivk
bajt                          ;serijska komunikacija
count                         ;za zanke štetja
poskus                         ;serijska komunikacija, število poskusov
                                ;sprejemanja enega bajta
counta                        ;za časovne zakasnitve
countb                        ;za časovne zakasnitve
count1                        ;za časovne zakasnitve
pomozni                       ;pomožni register
inicializacija_PIR           ;"0" = inicializacija še poteka,
                                ;"1" = inicializacija že opravljena
init_timer                   ;pomožni register (pri inicializaciji
                                ;PIR senzorja)
alarm_sprejet                 ;0. bit setiran, če MASTER modul že
                                ;sprejel obvestilo o alarmu
alarmi                        ;1. bit = luči, 2. bit = sirena/zvočnik
frekvenca                    ;frekvenca sirene/zvočnika
zvocnik3s                    ;"0" = ne zvoni,
                                ;"1" = zvoni (3 sekunde)
zvocnik_pomozni              ;pomožni register
TMR1overflow                  ;prekoračitev TIMER1 časovnika
temp                          ;začasni register
endc                          ;konec RAM spremenljivk

```

¹² Za julij 2009 je cena posameznega kosa PIC16F628A znašala 1.47 \$, PIC16F648A pa 1.67 \$. Vir: <http://www.microchip.com>

Uporabljen DSC PIR senzor že vključuje začetni (angl. »settle down«) postopek. V PIC-u zato stanje vhodnega signala s strani sensorja opazujemo šele po tem dogodku (v primeru, da uporabnik aktivira sistem že prej). Medtem *PIR modul* še vedno spremlja linije serijske komunikacije (primer 4.51). Za določanje časovne zakasnitve smo uporabili zanke, enake tistim v primeru 4.23 za *LCD modul*.

Primer 4.51 PIR modul: priprava sensorja

```

cakaj_na_init
    btfss inicializacija_PIR,0      ;je senzor že prešel v stanje delovanja?
    call je_inicializiran           ;ne
    btfsc zvocnik3s,0              ;da, vklopim zvočnik za 3 sekunde?
    call zvocnik                    ;da
    call sprejem_serijski           ;ne
    movlw PIR_senzor_IKLOPI_VSE_RX  ;ukaz za izklopljen sistem?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto PIR_senzor_init           ;preveri še druge ukaze, npr. vklopi PIR
                                   ;modul (sprejem nastavitvev itd.)
    movlw PIR_senzor_IKLOPI_VSE_TX  ;potrdimo, da je PIR že izklopljen
IZKLOP SISTEMA
    movwf bajt
    call oddaja_serijski
    goto cakaj_na_init
PIR_senzor_init
    movlw PIR_senzor_VKLOPI_RX      ;vklopimo modul?
    subwf bajt,W
    btfsc STATUS,Z
    goto nastavitve                ;da
    movlw PIR_sirena_frekvenca_RX   ;ne, sprejem frekvence za sireno /
                                   ;zvočnik?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto cakaj_na_init             ;ne
    movlw PIR_sirena_frekvenca_TX   ;da, vrnemo potrdilo za sprejem ukaza
    movwf bajt
    call oddaja_serijski
    call sprejem_serijski
    movf bajt,W                    ;sprejeli smo nastavitve za frekvenco
                                   ;zvočnika (v MASTER modulu register
                                   ;»alarmi«)
    movwf frekvenca                 ;shranimo v register »frekvenca«
    call PIR_frekv                  ;funkcija, ki vklopi sireno, in sicer z
                                   ;določeno frekvenco
    goto cakaj_na_init
;-----
;inicializacija PIR sensorja DSC (približno 15 sekund)
;-----
je_inicializiran
    btfss PIR1,TMR1IF              ;(16-bitni) časovnik TIMER1 prekoračen?

```

```

return                                ;ne
bcf  PIR1,TMR1IF                      ;da, pobrišemo zastavico
incf TMR1overflow,F                  ;povečaj »TMR1overflow« (število
                                        ;prekoračitev časovnika TMR1 za ena)

decfsz    init_timer,F
return
movlw .1                                ;inicializacija končana
movwf inicializacija_PIR              ;»inicializacija_PIR« = 1
return

```

Frekvenco zvočnika nastavimo s pulzno širinsko modulacijo ali PWM (angl. »Pulse Width Modulation«). Slika 4.6 nakazuje nastanek PWM signala, ki ga opisujejo naslednje enačbe:

- PWM perioda:

$$PWM_{PERIODA} = [PR2 + 1] * 4 * T_{OSCILATOR} * TMR2_{PREDMNOŽILNIK}$$

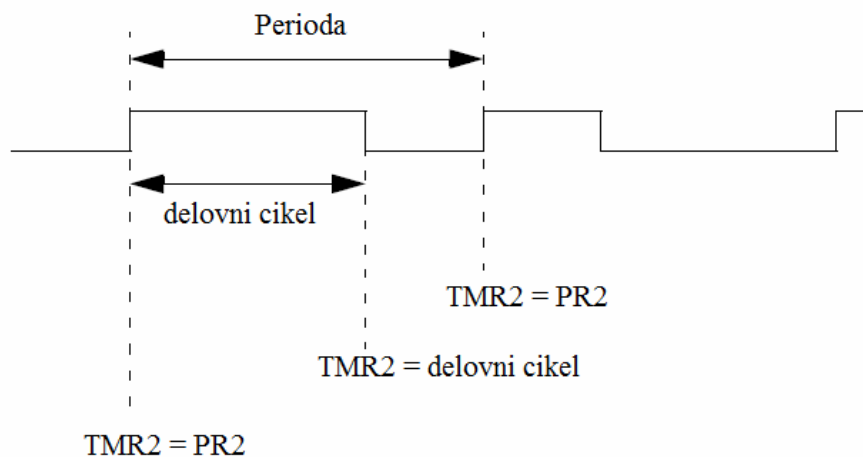
- PWM delovni cikel:

$$PWM_{DELOVNI_CIKEL} = (CCPR1L : CCP1CON < 5 : 4 >) * T_{OSCILATOR} * TMR2_{PREDMNOŽILNIK}$$

- PWM resolucija:

$$PWM_{RESOLUCIJA} = \frac{\log\left(\frac{F_{OSCILATOR}}{F_{PWM} * TMR2_{PREDMNOŽILNIK}}\right)}{\log(2)} \text{ bitov}$$

Pri tem je PR2 – TIMER2 periodni register, TMR2_{PREDMNOŽILNIK} – predmnožilna vrednost za časovnik TIMER2, T_{OSCILATOR} – časovna baza oscilatorja, F_{OSCILATOR} – frekvenčna baza oscilatorja, F_{PWM} – frekvenca PWM signala, CCPR1L – nižji bajt PWM registra, CCP1CON – kontrolni register za PWM.



Slika 4.6 PIR modul: PWM modulacija

Frekvence, ki smo jih programsko prednastavili za naš projekt, so prikazane v tabeli 4.7.

Tabela 4.7 PIR modul: Prednastavljene vrednosti frekvence

št. bita v registru »ALARMI« ¹³								frekvenca (Hz)
7	6	5	4	3	2	1	0	
0	0	0	x	x	x	x	x	300
0	0	1	x	x	x	x	x	1000
0	1	0	x	x	x	x	x	1700
0	1	1	x	x	x	x	x	2400
1	0	0	x	x	x	x	x	3000

Katero frekvenco bomo nastavili na sireni, nam podajajo najvišji 3 biti v sprejetem bajtu alarmov. Frekvenco nastavimo s funkcijo »PIR_frekv« (primer 4.52).

Primer 4.52 PIR modul: nastavitve frekvence sirene, funkcija »PIR_frekv«

```
PIR_frekv
PIR_frekv300
    clrw
    subwf frekvenca,W           ;register z maskiranimi bitmi za
                                ;frekvenco
```

¹³ x = karkoli

```
    btfss STATUS,Z
    goto PIR_frekv1000
    bsf STATUS,RP0 ;300 Hz
    movlw .207
    movwf PR2 ;PWM register za periodo
    bcf STATUS,RP0
    movlw b'10000000' ;nastavitve za TIMER2 (za PWM)
    movwf CCP1L ;nastavimo duty cycle za PWM (na eno
                ;polovico)
    bsf T2CON,TMR2ON ;vklop TIMER2 z bitom TMR2ON
    movlw .15
    movwf zvocnik_pomozni
    movlw .1
    movwf zvocnik3s ;sprožimo sireno (za 3 sekunde) s to
                ;frekvenco
    return
PIR_frekv1000
    movlw b'00100000'
    subwf frekvenca,W
    btfss STATUS,Z
    goto PIR_frekv1700
    bsf STATUS,RP0 ;1000 Hz
    movlw .62
    movwf PR2 ;PWM register za periodo
    bcf STATUS,RP0
    movlw b'00100000' ;nastavimo duty cycle za PWM (na eno
                ;polovico)
    movwf CCP1L
    bsf T2CON,TMR2ON ;vklop TIMER2 z bitom TMR2ON
    movlw .15
    movwf zvocnik_pomozni
    movlw .1
    movwf zvocnik3s ;sprožimo sireno (za 3 sekunde) s to
                ;frekvenco
    return
PIR_frekv1700
    movlw b'01000000'
    subwf frekvenca,W
    btfss STATUS,Z
    goto PIR_frekv2400
    bsf STATUS,RP0 ;1700 Hz
    movlw .36
    movwf PR2 ;PWM register za periodo
    bcf STATUS,RP0
    movlw b'00010010'
    movwf CCP1L
    bsf T2CON,TMR2ON
    movlw .15
    movwf zvocnik_pomozni
    movlw .1
    movwf zvocnik3s
    return
PIR_frekv2400
    movlw b'01100000'
```



```

    subwf frekvenca,W
    btfss STATUS,Z
    goto PIR_frekv3100
    bsf STATUS,RP0 ;2400 Hz
    movlw .25
    movwf PR2 ;PWM register za periodo
    bcf STATUS,RP0
    movlw b'00001100'
    movwf CCPR1L
    bsf T2CON,TMR2ON
    movlw .15
    movwf zvocnik_pomozni
    movlw .1
    movwf zvocnik3s
    return
PIR_frekv3100 ;privzeta vrednost
    bsf STATUS,RP0
    movlw .19
    movwf PR2 ;PWM register za periodo
    bcf STATUS,RP0
    movlw b'00001000'
    movwf CCPR1L
    bsf T2CON,TMR2ON
    movlw .15
    movwf zvocnik_pomozni
    movlw .1
    movwf zvocnik3s
    return

```

Ko je modul aktiviran, preverjamo odziv senzorja. Če se le-ta sproži (logično nizek nivo), glede na odgovarjajoče nastavitve vklopimo opozorilne znake – luči in/ali sireno. Pošlje se še podatkovni paket do gospodarja (le-ta obvesti uporabnika preko SMS sporočila in prikaza na LCD zaslonu). Spremenljivka »alarm_sprejet« označuje, ali je *MASTER modul* že sprejel trenutni alarm ali ne. Programsko logiko prikazuje primer 4.53.

Primer 4.53 PIR modul: alarmiranje in obveščanje uporabnika

```

komunikacija1
    btfsc inicializacija_PIR,0
    goto init_konec ;inicializacija senzorja je potekla,
    ;senzor je pripravljen
    call je_inicializiran ;inicializacija senzorja še ni potekla
    goto init_2
;-----
init_2
    btfsc zvocnik3s,0
    call zvocnik

```

```

    call sprejem_serijski
    movlw klici_PIR                ;splošni paket za komunikacijo?
    subwf bajt,W
    btfss STATUS,Z
    goto komunikacija2            ;pregladamo, če je uporabnik izklopil
                                   ;sistem (prejetje ukaza
                                   ;»PIR_senzor_IZKLOPI_VSE_RX«)

    goto je_alarm?
;-----
je_alarm?
    btfss zvocnik3s,0             ;smo v stanju alarma?
    goto ni_alarma                ;ne
    btfss alarm_sprejet,0         ;da, smo obvestili MASTER modul?
    goto poslji_do_MASTER
    movlw PIR_senzor_OK_TX        ;samo potrdimo signal (ne obveščamo
                                   ;MASTER modula še enkrat o alarmu, ki ga
                                   ;je že sprejel)

    movwf bajt
    call oddaja_serijski
poslji_do_MASTER
    movlw PIR_senzor_alarm_TX     ;PIR alarm
    movwf bajt
    call oddaja_serijski
    call sprejem_serijski
    movlw PIR_senzor_alarm_RX     ;MASTER modul potrdil alarm?
    subwf bajt,W
    btfsc STATUS,Z
    goto je_alarm?
    bsf alarm_sprejet,0           ;da, MASTER modul je sprejel
                                   ;»PIR_senzor_alarm«

    goto komunikacija1
ni_alarma
    bcf PORTA,3                   ;izklopimo luči (če še niso)
    bcf alarm_sprejet,0
    movlw PIR_senzor_OK_TX        ;vrnemo odziv
    movwf bajt
    call oddaja_serijski
    goto komunikacija1           ;nazaj na začetek

```

4.2.7 TEMP modul

Modul skrbi za ohranjanje primerne temperature v zbiralniku vode (lahko tudi za centralno kurjavo in ogrevanje). Na njega je povezan digitalni termometer DS18B20, ki opravlja konverzijo temperature v digitalno (binarno) obliko. Izmerjene in nastavljene

vrednosti temperature se v/iz PIC-a pošljejo/prejmejo kot ASCII znaki števil. Potek delovanja prikazujeta diagrama **Napaka! Vira sklicevanja ni bilo mogoče najti.** in 4.16.

Diagram 4.15 TEMP modul 1/2

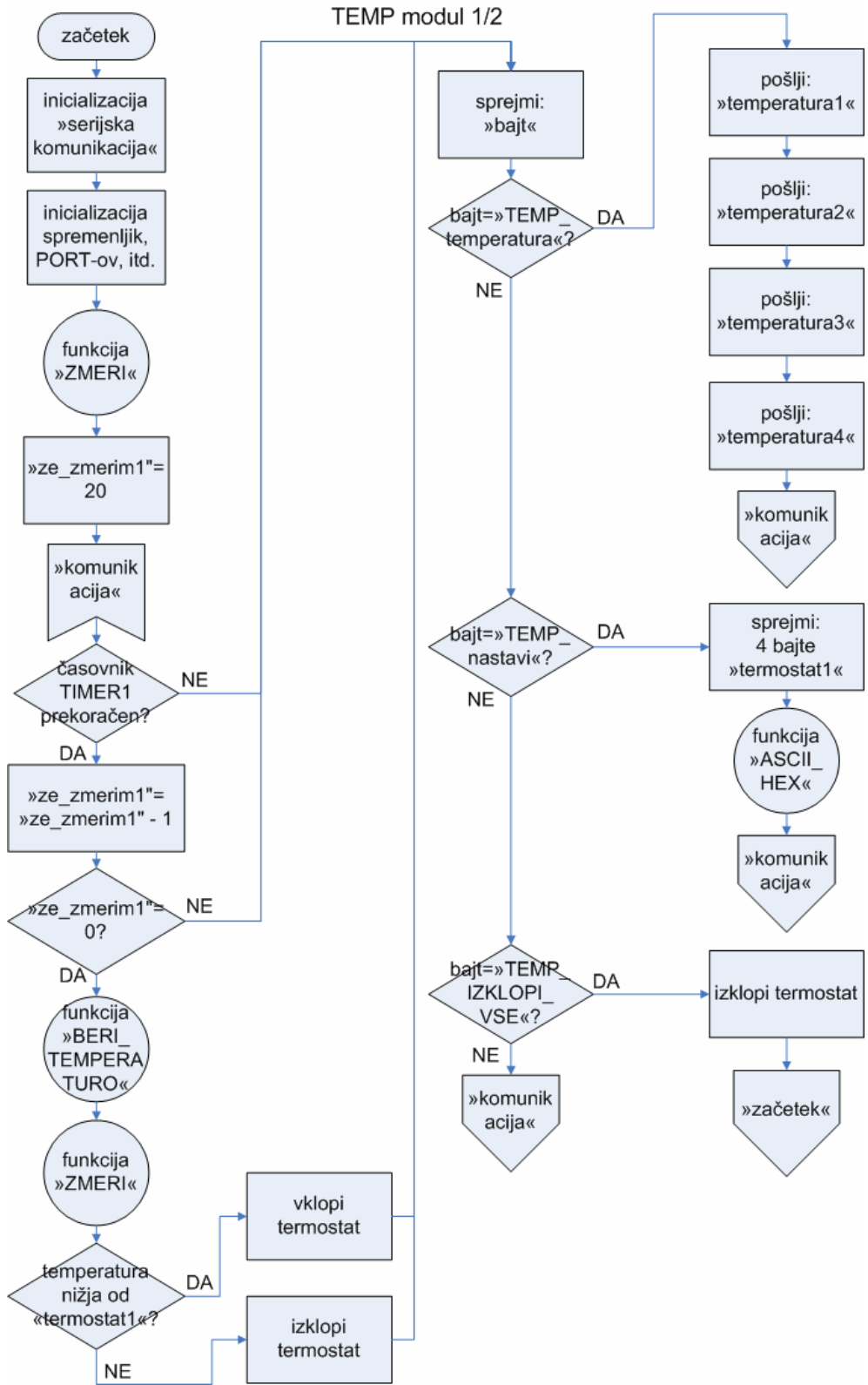
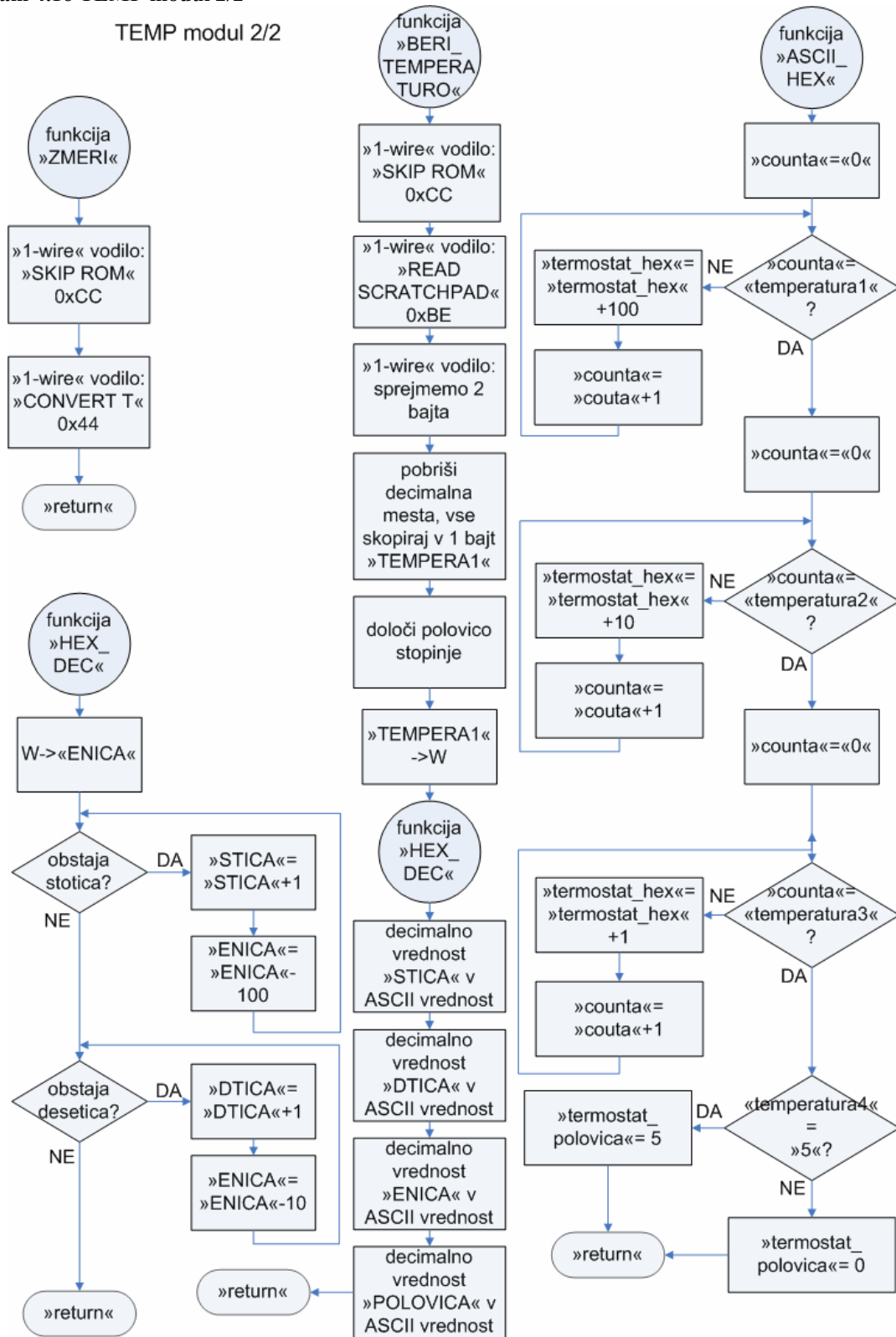


Diagram 4.16 TEMP modul 2/2



Vlogo in opis RAM registrov prikazuje primer 4.54. Uporabili smo PIC16F628A, ki je zadostoval z 2 kB spomina.

Primer 4.54 TEMP modul: RAM registri

```

list p=16f628a

#include "p16f628a.inc"      ;standardna knjižnica za PIC16F628A
#include "serijska_komunikacija_macro.inc"
                                ;makro za inicializacijo serijske
                                ;komunikacije do gospodarja (MASTER
                                ;modul)

#define PIN_1WIRE PORTA,3 ;pin z digitalnim termometrom
#define RXtris TRISB,4 ;serijska komunikacija
#define TXtris TRISB,5
#define RX PORTB,4
#define TX PORTB,5

ERRORLEVEL 0, -302, -205, -207

cblock 0x20
ZNAK
STEVEC
T1,T2,T3
TMP_1WIRE
DATA_1W
COUNT_1W
ENICA,DTICA,STICA
temperatura1 ;ASCII vrednost trenutno izmerjene
                ;temperature 'X'yz,q °C
temperatura2 ;ASCII vrednost trenutno izmerjene
                ;temperature x'Y'z,q °C
temperatura3 ;ASCII vrednost trenutno izmerjene
                ;temperature xy'Z',q °C
temperatura4 ;ASCII vrednost trenutno izmerjene
                ;temperature xyz,'Q' °C
TEMPERA1 ;binarna vrednost izmerjene temperature
;TEMPERA1:
; -----
; | 7. bit | 6. bit| 5. bit| 4. bit| 3. bit| 2. bit| 1. bit| 0. bit |
; |predznak | 2^6 | 2^5 | 2^4 | 2^3 | 2^2 | 2^1 | 2^0 |
; -----
TEMPERA2 ; -//-
POLOVICA ;določa, ali imamo polovico stopinje ali
          ;ne (to je naša največja resolucija)
          ;»POLOVICA«= 0: .0°C
          ;»POLOVICA«= 5: .5°C
PREDZNAK ;ASCII predznak temperature (torej minus
          ;ali presledek)
termostat1 ;ASCII vrednost temperature termostata
            ;'X'yz,q °C

```

```

termostat2           ;ASCII vrednost temperature termostata
                    ;x'Y'z,q °C
termostat3           ;ASCII vrednost temperature termostata
                    ;xy'Z',q °C
termostat4           ;ASCII vrednost temperature termostata
                    ;xyz,'Q' °C
termostat_hex        ;binarna vrednost termostata
termostat_polovica   ;določa, ali imamo polovico stopinje ali
                    ;ne (binarni zapis)
bajt,count,poizkus   ;serijska komunikacija
counta,countb,count1 ;časovne zakasnitve in zanke
pomozni              ;pomožni register
ze_zmerim1           ;register določa, če je čas za ponovno
                    ;merjenje temperature (DS18B20 v
                    ;skrajnem primeru potrebuje 750 ms za
                    ;pretvorbo)
pomozni2             ;pomožni register za zanke
endc

```

Da dig. termometer zmeri temperaturo, mu je to potrebno ukazati (ukaz »CONVERT T [0x44]«, poglavje »3.8 Digitalni termometer«). Program vedno čaka vsaj maksimalen čas med posameznimi meritvami (> 750 ms). Meritev sproži funkcija »ZMERI«, branje pomnilnika na termometru pa funkcija »BERI_TEMPERATURO« (primer 4.55).

Primer 4.55 TEMP modul: merjenje in branje temperature, funkciji »ZMERI«, »BERI_TEMPERATURO«

```

ZMERI
    call RESET1W      ;resetiramo »1-wire« vodilo
    movlw 0xCC        ;»SKIP ROM« - naslovimo vse naprave na
                    ;»1-wire« vodilu
    call VPIS1W       ;vpis podatkov (iz registra W) na vodilo
    movlw 0x44        ;»CONVERT T« (vse naprave naenkrat)
    call VPIS1W       ;vpis podatkov (iz registra W) na vodilo
    return

;-----
BERI_TEMPERATURO
    call RESET1W      ;resetiramo »1-wire« vodilo
    movlw 0xCC        ;SKIP ROM - naslovimo vse naprave na »1-
                    ;wire« vodilu
    call VPIS1W       ;»READ SCRATCHPAD« - branje pomnilnika
                    ;na DS18B20
    call VPIS1W
    call BRANJE1W
    movwf TEMPERA1    ;preberemo samo prva dva bajta (to je
                    ;temperatura v »1-wire DS18B20«
                    ;specifikaciji)

```

```

call   BRANJE1W           ;TEMPERA1 - LSB, TEMPERA2 - MSB
movwf  TEMPERA2
rrf    TEMPERA1,F         ;uporabili bomo samo 9-znakovni prikaz
                                ;temp. (natančnost 0.5 °C) in znak +/-

rrf    TEMPERA1,F
rrf    TEMPERA1,F
rrf    TEMPERA1,F
btfss  STATUS,C
movlw  0x00
btfsc  STATUS,C
movlw  .5
movwf  POLOVICA          ;določimo polovico stopinje (5 - obstaja
                                ;polovica, 0 - ne obstaja)

bcf    TEMPERA1,7
bcf    TEMPERA1,6
bcf    TEMPERA1,5
bcf    TEMPERA1,4        ;pobrišemo 7., 6., 5., 4. bit (dobimo
                                ;nedecimalno vrednost)
                                ;vrednost vpišemo v en samcat bajt
                                ;(»TEMPERA1«)

bsf    TEMPERA1,4
btfsc  TEMPERA2,1
bsf    TEMPERA1,5
btfsc  TEMPERA2,2
bsf    TEMPERA1,6
btfsc  TEMPERA2,7        ;preverimo predznak temperature ('S' = 0
                                ;pozitivna temp., 'S'=1 negativna temp.)

goto   MINUS
;pozitiven predznak
movlw  .10                ;presledek v »TABELA2«
movwf  PREDZNAK
bcf    TEMPERA1,7
goto   BERI_TEMPERATURO_2
;negativen predznak
MINUS
movlw  .11                ;minus v »TABELA2«
movwf  PREDZNAK
bsf    TEMPERA1,7        ;če je 7. bit v »TEMPERA1« enak '1',
                                ;potem je temperatura negativna

BERI_TEMPERATURO_2
movf   TEMPERA1,W
call   HEX_DEC            ;rutina pretvori HEX(BIN) število v DEC
                                ;v »STICA« dobimo binarno vrednost
                                ;stotic, v »DTICA« desetice in »ENICA«
                                ;enic

;-----
;stotice
;-----

movf   STICA,W
btfsc  STATUS,Z
movlw  .0                ;"0" v »TABELA2«
call   TABELA2
movwf  temperatur1
;-----

```



```

;desetice
;-----
    movf  DTICA,W
    call  TABELA2
    movwf bajt
    movwf temperatura2
;-----
;enice
;-----
    movf  ENICA,W
    call  TABELA2
    movwf bajt
    movwf temperatura3
;-----
;decimalka 0.5 °C
;-----
    movf  POLOVICA,W
    call  TABELA2
    movwf bajt
    movwf temperatura4
    return
;-----
;»TABELA2«- tabela za klicanje znakov
;-----
TABELA2
    addwf PCL,f
    DT "0123456789 -"

```

Prenos bajta po »1-wire« vodilu dosežemo s procedurama »BRANJE1W« in »VPIS1W«. Posamezen bit je poslan znotraj »1-wire« reže (angl. »slot«), in sicer z logično nizkim nivojem na pinu mikrokontrolerja (logična nič) ali stanjem visoke impedance, kjer 4.7 kΩ upor na vodilu potegne (angl. »pull-up«) linijo na stanje V_{PU} (logična enica). Procedure so predstavljene v primeru 4.56 in predstavljajo signale »1-wire« protokola iz slike 3.13.

Primer 4.56 TEMP modul: »1-wire« procedure

```

;-----
;»RESET1W« - procedura resetira senzor »1-wire«
;-----
RESET1W
    call  L1WIRE                ;»1-wire« pin je nizek
    movlw .49
    call  PAVZA1W              ;približno 60 μS nizek pin
    call  H1WIRE                ;»1-wire« pin je visok
    movlw .8
    call  PAVZA1W              ;pavza dolžine približno 420 μs
    movlw .41

```

```
    call PAVZA1W
    return
;-----
;»VPIS1W« - procedura pošlje podatke na »1-wire« vodilo
;-----
VPIS1W
    movwf DATA_1W                ;»DATA_1W« paket podatkov, ki jih
                                ;pošljemo na vodilo
    movlw .8
    movwf COUNT_1W                ;število bitov v paketu
Z_VPIS1W
    call L1WIRE                    ;nizek nivo
    nop
    nop
    nop
    nop
    rrf DATA_1W,f                ;rotiramo paket, da dosežemo vsakega
                                ;od bitov v paketu
    btfsc STATUS,C
    call H1WIRE                    ;visok nivo
    movlw .6
    call PAVZA1W
    call H1WIRE
    decfsz COUNT_1W,f
    goto Z_VPIS1W                 ;ponovi
    return
;-----
;»BRANJE1W« - procedura prebere podatke z vodila »1-wire«
;-----
BRANJE1W
    clrf DATA_1W
    movlw .8
    movwf COUNT_1W
Z_BRANJE_1W
    call L1WIRE
    nop
    nop
    nop
    nop
    nop
    nop
    call H1WIRE
    nop
    nop
    nop
    nop
    clrc                            ;pobriši »carry« zastavico v »STATUS«
                                ;registru
    btfsc PIN_1WIRE
    setc
    rrf DATA_1W,f
    movlw .6
    call PAVZA1W
```

```

    decfsz      COUNT_1W, f
    goto  Z_BRANJE_1W
    movf  DATA_1W, W
    return

;-----
;»L1WIRE« - procedura preklopi »1-wire« pin na izhod z nizkim stanjem
;-----
L1WIRE
    bcf  PIN_1WIRE
    bsf  STATUS, RP0
    bcf  PIN_1WIRE
    bcf  STATUS, RP0
    return

;-----
;»H1WIRE« - procedura preklopi »1-wire« pin na vhod
;-----
H1WIRE
    bsf  STATUS, RP0
    bsf  PIN_1WIRE
    bcf  STATUS, RP0
    return

;-----
;»PAVZA1W« - procedura definira pavzo približne dolžine W*10
;-----
PAVZA1W
    movwf  TMP_1WIRE
ZP1W      ;št. inštrukcijskih ciklov:
    nop      ;      - 7 x »nop«
    nop      ;      - 1 x »decfsz«
    nop      ;      - 2 x »goto«
    nop      ;SKUPAJ: 10 inštrukcijskih ciklov
    nop
    nop
    nop
    decfsz  TMP_1WIRE, f
    goto  ZP1W
    return

```

Po branju binarne vrednosti temperature, le-to pretvorimo v ASCII obliko (4 znaki). Funkcija »HEX_DEC« nam heksadecimalno obliko zapisa razčleni v tri registre glede na desetiško potenco, in sicer:

- stotice (10^2) v register »STICA«,
- desetice (10^1) v register »DTICA« in
- enice (10^0) v register »ENICA«.

Kasneje te vrednosti kličemo iz tabele ASCII znakov števk. Obratni postopek se zahteva po sprejetju »termostat temperature« (funkcija »ASCII_HEX«). Obe pretvorbi (pripadajoči funkciji) kaže primer 4.57.

Primer 4.57 TEMP modul: pretvorba heksadecimalnih števil v ASCII in obratno, funkciji »HEX_DEC«, »ASCII_HEX«

```

;-----
;»HX_DEC« - iz binarne vrednosti iz W v decimalne potence
;-----
HEX_DEC                                ;kot argument potrebuje binarno vrednost
                                        ;v splošnem registru WREG
    movwf ENICA
    clrf  STICA
    clrf  DTICA
NA_STOTICO
    movlw .100
    subwf ENICA,W                       ;od registra »ENICA« odštejemo register
                                        ;W
    btfss STATUS,C
    goto  NA_DESETICO
    incf  STICA,F                       ;stotica = stotica + 1
    movwf ENICA
    goto  NA_STOTICO
NA_DESETICO
    movlw .10
    subwf ENICA,W
    btfss STATUS,C
    return
    incf  DTICA,F                       ;desetica = desetica + 1
    movwf ENICA
    goto  NA_DESETICO
;-----
;«ASCII_HEX« - iz ASCII znakov v binarno vrednost
;-----
ASCII_HEX
    movlw '0'                           ;ASCII = "0" (s tem znakom začnemo)
    movwf counta                         ;pomožna spremenljivka
STOTICE
    movf  counta,W
    subwf termostat1,W
    btfsc STATUS,Z                       ;stotica?
    goto  NA_DESETICE                   ;ne (več)
    movlw .100                           ;da
    addwf termostat_hex,F
    incf  counta,F                       ;povečamo counta, najprej na "1", nato
                                        ;"2" itd.
    goto  STOTICE
NA_DESETICE
    movlw '0'                           ;ASCII = "0"
    movwf counta                         ;pomožna spremenljivka

```

```

DESETICE
    movf    counta,W
    subwf  termostat2,W
    btfsc  STATUS,Z                ;desetica?
    goto   NA_ENICE                ;ne (več)
    movlw  .10                      ;da
    addwf  termostat_hex,F
    incf   counta,F                ;povečamo counta, najprej na "1", nato
                                        ;"2" itd.

    goto   DESETICE

NA_ENICE
    movlw  '0'                      ;ASCII = "0"
    movwf  counta                    ;pomožna spremenljivka

ENICE
    movf   counta,W
    subwf  termostat3,W
    btfsc  STATUS,Z                ;enice?
    goto   NA_POLOVICE            ;ne
    movlw  .1                        ;da, povečaj za ena
    addwf  termostat_hex,F
    incf   counta,F
    goto   ENICE

NA_POLOVICE
    movlw  '5'
    subwf  termostat4,W            ;polovica stopinje (.5 °C)?
    btfsc  STATUS,Z                ;če karkoli drugega kot "5" (= ASCII),
                                        ;obravnavamo kot "0"
    movlw  .5                        ;polovica stopinje!
    btfss  STATUS,Z
    movlw  .0
    movwf  termostat_polovica      ;sedaj smo zaključili, v »termostat_hex«
                                        ;je shranjena binarna vrednost

    return

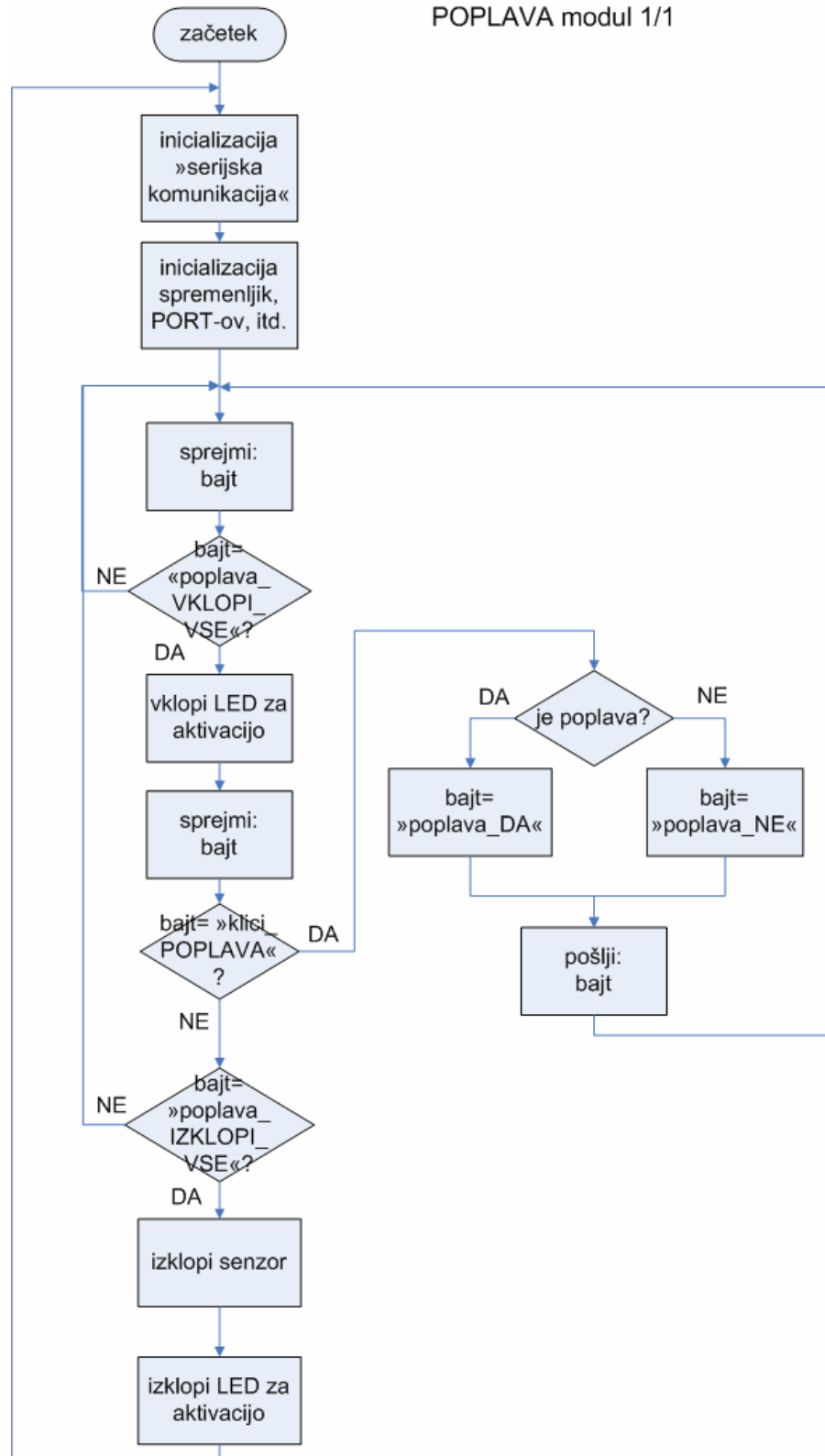
```

4.2.8 POPLAVA modul

Inteligentna hiša ne zaznava samo tistih alarmnih situacij, povzročenih z zunanjimi dejavniki (npr. vstop vlomilca v objekt), temveč tudi kontrolira notranje stanje hiše – *TEMP modul* vzdržuje temperaturo vode/zraka, *POPLAVA modul* obvesti uporabnika v primeru poplave v hiši (npr. zaradi počene vodovodne cevi). *POPLAVA modul* je sprogramiran kot nadzorovalec v kopalnici, vendar ga je z majhnimi spremembami mogoče preprogramirati v senzor odprtih vrat/oken. Ker je veliko nožic še prostih (12), lahko realiziramo tudi več senzorjev z istim PIC-em. Potek delovanja prikazuje diagram 4.17.

Diagram 4.17 POPLAVA modul 1/1

POPLAVA modul 1/1



Nabor možnih ukazov je skop, vendar zadovoljujejo svojemu namenu. Možni so naslednji komunikacijski bajti:

- »poplava_VKLOPI_VSE«: vklopimo modul, ki začne nadzorovati prostor,
- »poplava_NE«: pin senzorja na logično nizkem nivoju (tj. ni alarma),
- »poplava_DA«: pin senzorja na logično visokem nivoju (tj. sprožimo alarm),
- »poplava_IZKLOPI_VSE«: postavimo modul v stanje pripravljenosti (senzorji deaktivirani).

Za serijsko komunikacijo je uporabljena že omenjena rutina, prav tako za časovne zakasnitve (glej nazaj). Program prikazuje primer 4.58.

Primer 4.58 POPLAVA modul: nadzor senzorjev

```

START                                ;začetek programa
    movlw 0x07
    movwf CMCON                       ;izklop komparatorjev (niso potrebni)
    bsf   STATUS,RP0
    movlw b'00000000'
    movwf TRISB
    movwf TRISA
    movlw b'00001000'
    movwf OPTION_REG                 ;interni izvor ure za časovnik TIMER0,
                                     ;predmnožilnik nastavljen na WDT, »pull-
                                     ;up« upori nastavljeni na PORTB

    movlw b'00100000'
    movwf INTCON
    bcf   STATUS,RP0
    init_serijski    RXtris,TXtris    ; inicializacija »serijska
                                     ;komunikacija«: RX= RB4 TX=
                                     ;RB5
cakaj_na_init      ;smo v stanju pripravljenosti
    call sprejem_serijski
    movlw poplava_VKLOPI_VSE_RX
    subwf bajt,W           ;vklopimo modul?
    btfss STATUS,Z
    goto cakaj_na_init    ;ne
    movlw b'10100111'    ;da, vrnemo odziv
    movwf bajt

```

```
        call  oddaja_serijski
komunikacija
        call  sprejem_serijski
        movlw klici_POPLAVA      ;MASTER modul poziv?
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
        goto  komunikacija2     ;ne
        movlw javi_MASTER       ;da
        movwf bajt
        btfsc ALARM             ;preverimo stanje senzorja poplave
        movlw poplava_DA        ;alarm!
        btfss ALARM
        movlw poplava_NE        ;ni alarma
        iorwf bajt,F
        call  oddaja_serijski
        goto  komunikacija
komunikacija2
        movlw poplava_IZKLOPI_VSE_RX
        subwf bajt,W
        btfss STATUS,Z
        goto  komunikacija      ;ni primernega odziva (ali ga sploh ni)
        movlw poplava_IZKLOPI_VSE_TX ;izklopimo modul in gremo na
                                   ;začetek
        movwf bajt
        call  oddaja_serijski
        goto  START
```


5 SKLEP

Prvi del diplomske naloge je obsegal teoretični opis pojma inteligentne hiše in njene prednosti za uporabnika – tako z ekonomskega vidika kot tudi z vidika zagotavljanja kakovosti bivanja. Predstavili smo nekatere bolj uveljavljene produkte, ki jih lahko uvrščamo v kategorijo inteligentnih sistemov, ki so trenutno na tržišču. Proizvajalcev takšnih sistemov je na svetu veliko, čeprav pri nas pojem inteligentne hiše še ni dobro razširjen in je slovenskih ponudnikov bore malo (prevladujejo Dometra, KomfortKlik in Electes¹⁴). Pojavljajo se sicer izdelki, ki kažejo določeno stopnjo inteligence (torej sprejemajo parametre iz okolice ter se odzivajo nanje v skladu z določenimi algoritmi), vendar so le-ti načeloma namenjeni zgolj opravljanju določenih nalog, recimo samo varovanju, samo zbiranju vremenskih podatkov, samo kontroli električne porabe in podobno. Za razliko od tega ponuja pametna hiša medsebojno povezavo naštetih nalog ter dobro izgrajeno komunikacijsko mrežo. Laiku se investicija mogoče zdi neprimerna (cenovni razred od nekaj sto do nekaj tisoč evrov), vendar se po izračunu že samo na primeru varčevanja s toplotno energijo (vklapljanje in izklapljanje ogrevalnega sistema) letni prihranek dvigne za več kot tretjino. Tako dosežemo povrnitev stroškov investicije v manj kot letu in pol[19].

Drugi, večji del diplomskega dela smo posvetili izdelavi dejanskega primerka sistema inteligentne hiše. Uporabili smo mikrokrmilnike, ki so se nam zdeli najprimernejša oblika kontrolnega vezja, saj imajo vgrajeno večino periferije, ki smo jo pri projektu potrebovali. Dodatno smo vključili vse potrebne senzorje ter jim vhode in izhode prilagodili na napetostne nivoje, ki jih razume mikrokrmilnik. Programsko kodo smo vpisovali v zbirniku, ki je pogosta izbira programskega jezika za mikrokrmilnike z majhno količino pomnilniških lokacij. Če bi programe kreirali v ANSI C programskem jeziku, bi potrebovali dva- do trikrat več pomnilnika[20]. S tem smo izboljšali cenovno dostopnost za uporabnike, v primeru da takšen izdelek ponudimo na tržišču. Zbirnik je prišel prav še zato, ker imamo veliko časovno relevantnih procedur (npr. inicializacijo LCD zaslona in digitalnega termometra), ki jih

¹⁴ Podjetje Dometra: <http://www.dometra.si>,
podjetje KomfortKlik: <http://www.comfortclick.com>,
podjetje Electes: <http://www.electes.com>.

enostavno napišemo, saj vemo, da vsak ukaz v zbirniku določa točno določeno število ciklov oscilatorja.

Možne izboljšave izdelanega prototipa, ki so se nam še porodile, so recimo: večje število funkcij in izpopolnjeni algoritmi delovanja ter protokoli komunikacije, vgradnja neprekinjenega napajanja UPS, dodatni moduli in brezžična komunikacijska mreža.

Težave pri programiranju so pogosto nastale zaradi same kompleksnosti algoritmov, saj zbirnikova koda eksponentno postaja nepregledna in težko berljiva. Tako so bili potrebni dolgotrajni in temeljiti pregledi programske kode ter testiranja na testni plošči (angl. »protoboard«). Pomagali smo si še z osciloskopom, testnimi LED-i in izpisom v terminalsko okno na osebem računalniku (za prenos RS-232 znakov). Od strojne opreme smo največ težav imeli z mobilnim telefonom, ki se je med obdelovanjem sprejetih podatkov odzival časovno neenakomerno, zato smo bili primorani vključevati velike časovne zakasnitve. Po uspešno sprogramiranih programih na vseh modulih smo izdelali še vzorčno tiskano vezje (v prilogi).

6 LITERATURA IN VIRI

- [1] Archiform Ltd., »Bridgeway house renderings and illustrations«,
<http://house-renderings.archiform3d.com/3d-gallery/06-bridgeway/plan-illustrations/03-bridgeway-plan-illustration.jpg>,
obiskano: julij 2009
- [2] Wikipedia, »LonTalk«,
<http://en.wikipedia.org/wiki/LonTalk>,
obiskano: avgust 2009
- [3] Wikipedia, »KNX (standard)«,
[http://en.wikipedia.org/wiki/KNX_\(standard\)](http://en.wikipedia.org/wiki/KNX_(standard)),
obiskano: avgust 2009
- [4] Wikipedia, »X10 (industry standard)«,
[http://en.wikipedia.org/wiki/X10_\(industry_standard\)](http://en.wikipedia.org/wiki/X10_(industry_standard)),
obiskano: avgust 2009
- [5] Wikipedia, »ZigBee«,
<http://en.wikipedia.org/wiki/Zigbee>,
obiskano: avgust 2009
- [6] Microchip, »MPLAB ICD2 In-Circuit Debugger User's Guide«,
<http://ww1.microchip.com/downloads/en/devicedoc/51331B.pdf>,
obiskano: julij 2008
- [7] Ian Harries, »HD44780 Instruction Set«,
<http://www.doc.ic.ac.uk/~ih/doc/lcd/instruct.html>,
obiskano: julij 2008
- [8] Siemens, »AT Command Set«,
http://www.sendsms.cn/download/tc35i_atc_v0103_1073581.pdf,
obiskano: julij 2008
- [9] Maxim, »+5C-Powered, Multichannel RS-232 Drivers/Receivers«,
<http://datasheets.maxim-ic.com/en/ds/MAX220-MAX249.pdf>,
obiskano: avgust 2009

- [10] Wikipedia, »Passive infrared sensor«,
http://en.wikipedia.org/wiki/Passive_infrared_sensor,
obiskano: julij 2009
- [11] AARtech Canada, »LC-104-PIMW-W- DSC PIR and Microwave Motion Detector«,
<http://www.aartech.ca/images/cache/193c02be08789163b387b32bf1893d43.jpg>,
obiskano: julij 2009
- [12] Maxim, »DS18B20 Programmable Resolution 1-Wire Digital Thermometer«,
<http://datasheets.maxim-ic.com/en/ds/DS18B20.pdf>,
obiskano: april 2009
- [13] Microchip, »MPLAB Integrated Development Environment«,
[http://www.microchip.com/stellent/idcplg?IdcService=SS_GET_PAGE&nodeId=1406
&dDocName=en019469&part=SW007002](http://www.microchip.com/stellent/idcplg?IdcService=SS_GET_PAGE&nodeId=1406&dDocName=en019469&part=SW007002),
obiskano: julij 2008
- [14] Microchip, »PIC 16F627A/628A/648A Data Sheet«,
<http://ww1.microchip.com/downloads/en/DeviceDoc/40044F.pdf>,
obiskano: junij 2008
- [15] Microchip, »AN556 Implementing a Table Read«,
<http://ww1.microchip.com/downloads/en/AppNotes/00556e.pdf>,
obiskano: avgust 2008
- [16] Ian Harries, »Initialisation of the HD44780«,
<http://www.doc.ic.ac.uk/~ih/doc/lcd/initiali.html>,
obiskano: julij 2008
- [17] Microchip, »PICmicro™ Mid-Range MCU Family Reference Manual, Section 7. Data EEPROM«,
<http://ww1.microchip.com/downloads/en/devicedoc/33023a.pdf>,
obiskano: november 2008
- [18] Lars Pettersson, »SMS messages and the PDU format«,
<http://www.dreamfabric.com/sms/>,
obiskano: junij 2009
- [19] Aljoša Doberšek, »Upravljanje in nadzor inteligentne hiše«,

<http://lpa.feri.uni-mb.si/Diplome/AljosaDobersek.pdf>,

obiskano: januar 2009

- [20] Michael L. Monaghan, »Is the C or Assembly Programming Language Better for Programing PIC Microcontrollers?«,

<http://www.usc.edu/CSSF/Current/Projects/J1610.pdf>,

obiskano: januar 2009

7 PRILOGE

Tabela 7.1 Diagram poteka: legenda









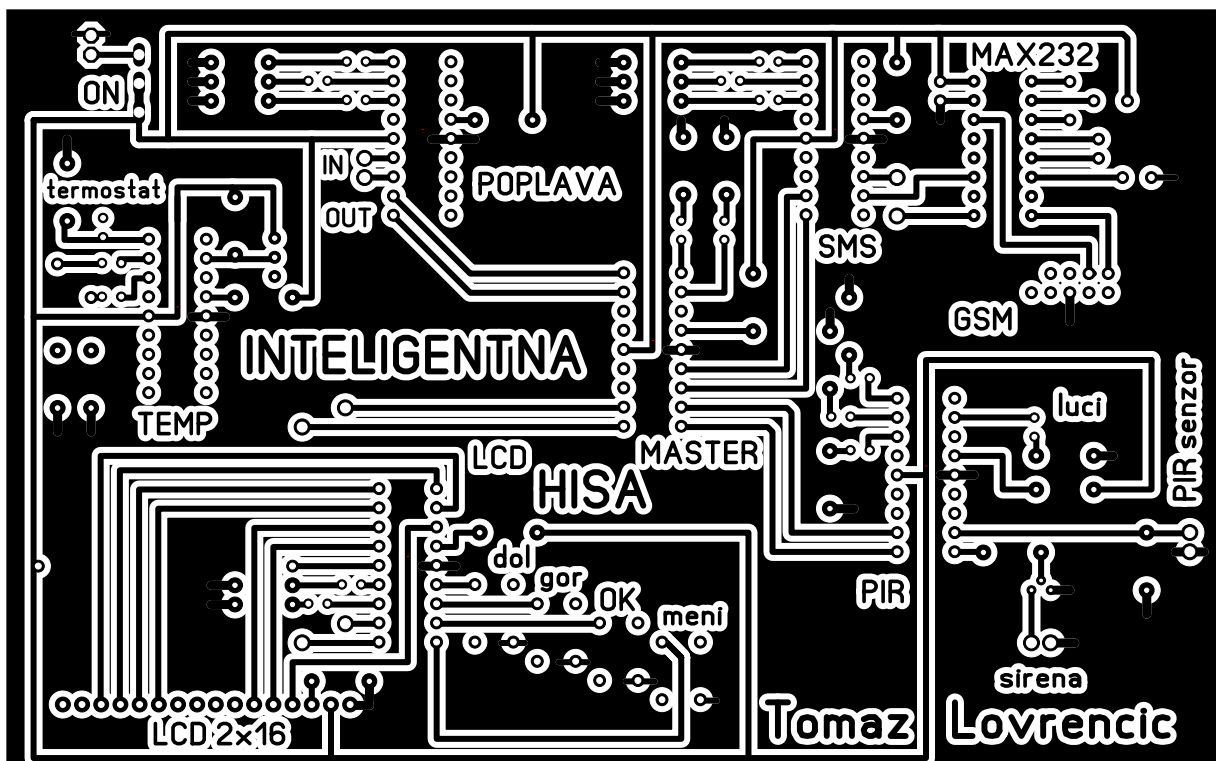
Simbol	Opis
	Proces, korak v programu, dejanje, inicializacijski postopek.
	Odločitveno drevo. Preverjanje vpisanega pogoja.
	Klic funkcije, povezava za izvajanje vmesnega programa.
	Vhodno/izhodna operacija.
	Referenca na drugi list.
	Referenca z drugega lista, nadaljevanje programa s prejšnjega lista.
	Oznaka (angl. »label«).
	Začetek ali konec programa. Konec funkcije: »RETURN«, začetek funkcije: »začetek«.

Tabela 7.2 Strojna oprema: kosovnica

Količina (kosov)	Del	Opombe
3	Microchip PIC 16F648A PDIP	18-pinski mikrokontroler v plastičnem dvovrstičnem ohišju (»PDIP«), http://ww1.microchip.com/downloads/en/DeviceDoc/40044F.pdf
3	Microchip PIC 16F628A PDIP	18-pinski mikrokontroler v plastičnem dvovrstičnem ohišju (»PDIP«), http://ww1.microchip.com/downloads/en/DeviceDoc/40044F.pdf
1	Dallas DS18B20	digitalni termometer, http://datasheets.maxim-ic.com/en/ds/DS18B20.pdf
1	DSC LC-100-PI	komercialni PIR senzor, http://www.dsc.com/index.php?n=products&o=view&id=93
1	MAX232	+5 V gonilnik za RS-232 signale, http://datasheets.maxim-ic.com/en/ds/MAX220-MAX249.pdf
1	Siemens RS232 podatkovni kabel	http://pinouts.ru/CellularPhones-P-W/siemens_c25_s25_pinout.shtml
1	Siemens M50	GSM aparat, http://safemanuals.com/user-guide-instructions-owner-manual/SIEMENS/M50-_E
1	konektor GSM	
1	LCD zaslon	LCD zaslon 2 × 16 alfanumeričnih znakov http://www.cct.com.my
12	LED	svetleče diode za indikacijo stanja modula
12	upor 180 Ω	za LED omejitev napetosti iz +5 V
6	upor 10 kΩ	»RESET« za mikrokontroler PIC
2	upor 4.7 kΩ	»PULL UP« ali »PULL DOWN«
1	senzor poplava	2 nestaknjeni žici
1	LM7805	stabilizator napetosti +5 V, http://www.datasheetcatalog.org/datasheet/fairchild/LM7805.pdf
4	mikro tipka	tipka za tiskano vezje
1	potenciometer 4.7 kΩ	linearni potenciometer za nastavitev kontrasta LCD zaslona
4	kondenzator 1 μF	elektrolitski kondenzator

Tiskanina sistema inteligentne hiše (razmerje 1:1)



Slika modela inteligentne hiše

