

Tema 3: Herramientas de diseño

- Dificultades en el diseño de un SE
- Herramientas de diseño
 - Requerimientos del entorno de desarrollo
 - Simuladores
 - Analizador Lógico
 - Sistemas de depuración. Monitores
 - Emuladores ROM
 - Emuladores In-Circuit (ICE)
- Test

Bibliografía: Capítulos 4, 5, 6, 7 y 8

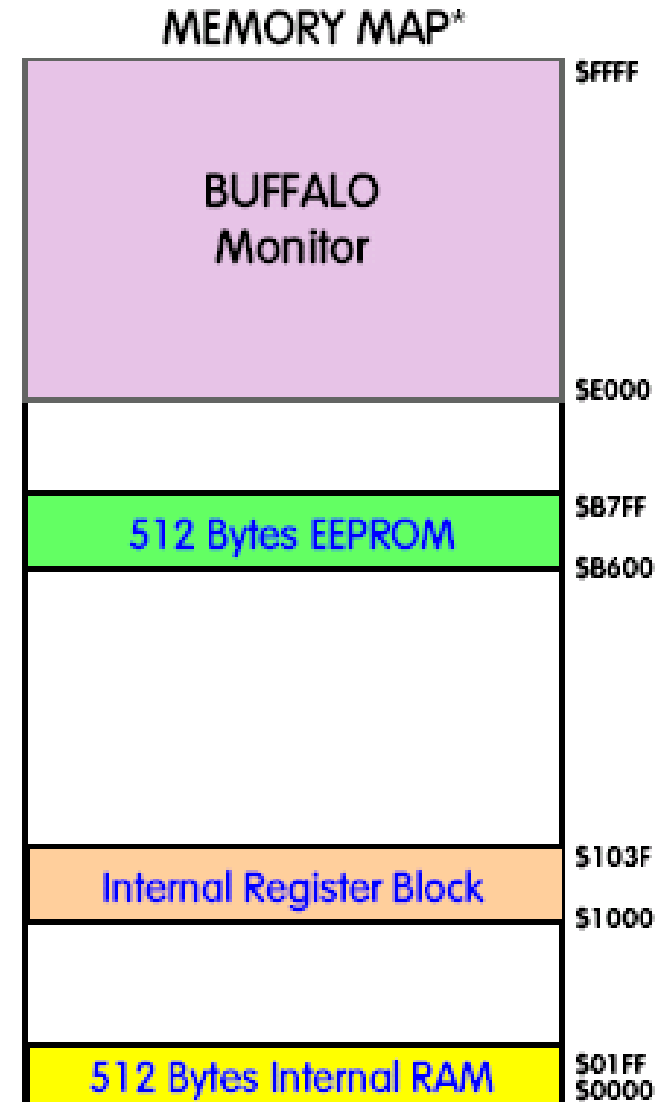
“Embedded Systems Design: An introduction to Processes, Tools, & Techniques”.
Arnold S. Berger. CMP Books, 2002. Cap.

Dificultades en el diseño de un SE

- El desarrollo de aplicaciones para un PC se realiza con herramientas que funcionan sobre la misma plataforma donde esta se ejecutará
- El software de un SE se ejecuta en un hardware único
 - Distinto del *host* donde se desarrolla
 - Es posible que éste no existiera cuando se creó el entorno de desarrollo
- Al escribir código para un SE debemos conocer de éste
 - Uso y organización de la memoria, incluyendo manejo de la pila
 - Qué ocurre al arrancar el sistema (direcc. Inicio, qué ejecuta, etc.)
 - Cómo se manejan las interrupciones y las excepciones

Organización de la memoria

- Mapa de Memoria
 - Espacio de código
 - ROM/EPROM/EEPROM/Flash/
 - Espacio de datos
 - Pila
 - Memoria Libre (variables)
 - Espacio de E/S
 - Registros E/S, Timer, Conv. A/D, etc.
 - Reset, excepciones e interrupciones
 - Espacio de expansión
 - RAM
 - ROM
 - E/S



* with 68HC11E9BFN MCU

Sistema de arranque (Reset)

- Supondremos que el SE ejecuta un código almacenado en el espacio de memoria propio → Memoria ROM/EEPROM
- Fases del arranque
 - Fase Hardware (después de activar la línea de RESET)
 - Fuerza al procesador a ejecutar el programa de arranque o transferir el control a este programa → La dirección inicial siempre es fija
 - Fase Software (primeras instrucciones del programa de arranque)
 - Unas pocas instrucciones que inicializan los elementos principales del hardware (conv. A/D, timer, etc.) y estructuras de datos en memoria (pila, excepciones, etc.)

Ciclo de respuesta de las interrupciones

- Diferencias en el manejo de las interrupciones según el tipo de procesador
- ¿Cómo sabe la CPU dónde encontrar el código de manejo de la interrupción?
 - Vectorización? Direcciones fijas?
- ¿Qué hace para salvar y restaurar el “contexto” del hilo principal?
 - Qué registros intervienen?
- ¿Cuándo deberían habilitarse las interrupciones?

Llamada a funciones y marco de pila

- Instrucciones de llamada y retorno
- Instrucciones de manejo de la pila
 - Load/store sobre el puntero de pila → manual (MIPS R2000)
 - Instrucciones *push* (apilar) y *pop* (desapilar) (MC68HC11)
- Código generado por los compiladores
 - Apilado de argumentos en la pila
 - Llamada a la función (almacenamiento direcc. retorno en pila)
 - Reserva almacenamiento variable locales (pila)
 - Trabajo de la función
 - Liberación almacenamiento variables locales
 - Retorno de la función
 - Desapilado del espacio usado para los argumentos

Emplazamiento/ubicación de código

- El código diseñado debe ser independiente de las posiciones de memoria absolutas (Position Independent Code (PIC))
 - Uso de etiquetas/símbolos
 - Uso de referencias relativas
- Código reubicable
 - Simplifica el emplazamiento de código generado desde compiladores de alto nivel
 - Permite a módulos individuales ser actualizados independientemente y recompilados
 - En sistemas de propósito general simplifica la gestión de la memoria y facilita el uso de librerías compartidas precompiladas.
- El enlazador o linker
 - Se encarga de unir los objetos reubicables y generar el código ejecutable final

Herramientas de diseño

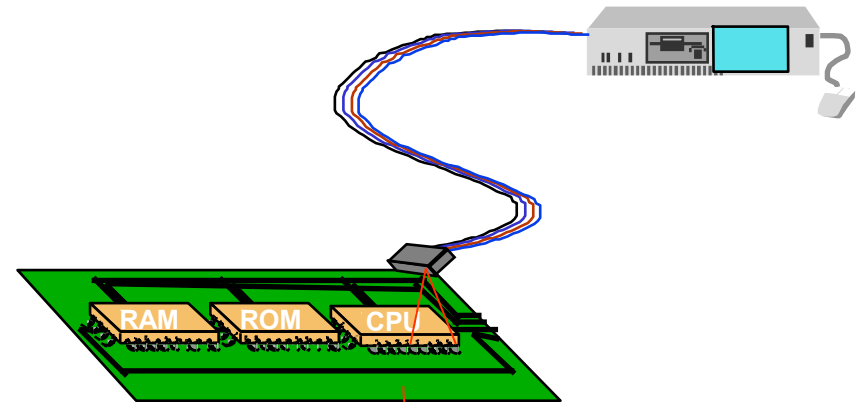
- Un sistema de diseño mínimo debe:
 - Proporcionar un control de ejecución para el SE (total, paso a paso)
 - Permitir un medio para reemplazar el código del SE
 - Proporcionar una monitorización no intrusiva (que no afecte al comportamiento del sistema monitorizado) de la ejecución en el SE
- El sistema de diseño más barato que cumple estas condiciones está formado por:
 - Núcleo de depuración (conectado a un programa depurador remoto en un *host*)
 - Un analizador lógico
 - A veces, se requiere además un emulador de ROM (aconsejable)

Simuladores

- ISS (Instruction Set Simulator)
 - Programa que crea una versión virtual del microprocesador / microcontrolador
 - Permiten compilar y/o desarrollar código ejecutándolo en la propia estación de trabajo (*host*)
- Algunos están muy elaborados y permiten
 - Compilar/Ensamblar código (incluso desde lenguajes de alto nivel)
 - Ejecución paso a paso
 - Visualizar memoria, registros, etc
 - Manejar puertos de E/S, interrupciones, timers
- Ejemplos HC11:
 - Wookie
 - Shadow11

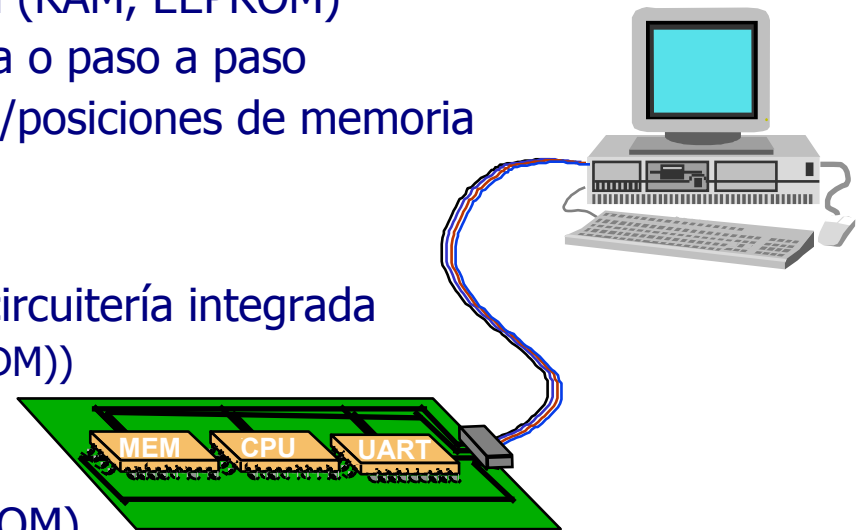
Analizador Lógico

- Complementa otras → Depuradores (debuggers)
- Toma simultánea de señales digitales
- Análisis en Tiempo Real del procesador
- Trazas de ejecución CPU/ acceso a memoria
- Sin perturbación significativa del sistema
- Modos
 - Tiempos → Sinc. reloj interno
 - Transiciones, glitches (pulsos indeseados)
 - Estados → Sincronizado con el reloj del SE (Clock, E)
 - Posibilidad de desensamblado
- Triggers → disparo toma datos
 - Nivel, flancos
 - Estados
 - Transición estados



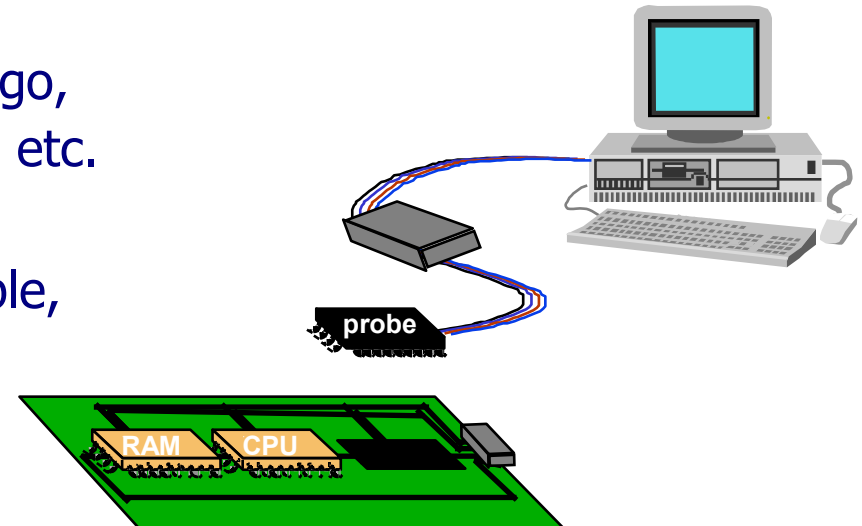
Depuradores

- Servicios de ejecución
 - Puntos de ruptura (Breakpoints)
 - Carga de programas desde el *host*
 - Visualizar/modificar registros, memoria (RAM, EEPROM)
 - Ejecutar desde una dirección: completa o paso a paso
 - Ensamblar/desensamblar instrucciones/posiciones de memoria
- Núcleo de depuración → en el SE
 - Hardware: Capacidad del procesador/circuitería integrada
 - Motorola: Background Debug Mode (BDM))
 - Joint Test Action Group (JTAG)
 - Software: Monitor (HC11: buffalo en ROM)
- Depurador Remoto → en el host
 - Simple (terminal) o sofisticado (debugger, máquina virtual, etc.)
- Se conectan mediante una interfaz serie



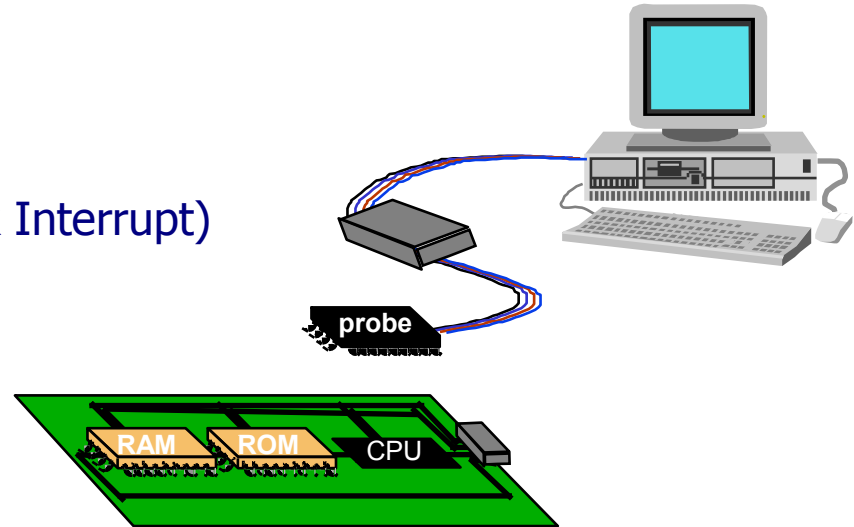
Emulador de ROM

- Permite cargar rápidamente la imagen del código en una RAM
- RAM de doble puerto → acceso simultáneo SE/*HOST*
- Elementos
 - Cable con conector para sustituir la ROM
 - RAM rápida para emular la ROM
 - Procesador de control local
 - Comunicación con el *host*
 - Otras: memoria de trazas (buffer), alg. de programación
- Ventajas
 - Genérico, descarga rápida de código, trazado de ROM, UART, breakpoints, etc.
- Inconvenientes
 - Memoria de SE en condición estable, código en ROM, algunos SE ejecutan el código en RAM



ICE

- ICE: In Circuit Emulator
- Solución integrada (debugger, emulador ROM, AL y más)
 - Control de ejecución
 - Sustitución de memoria en el *host*
 - Trazado en tiempo real
- Bloques que lo componen:
 - Lógica de control de NMI (No Mask Interrupt)
 - Lógica de selección de memoria
 - ROM y RAM de respaldo (*shadow*)
- Desventajas:
 - Díficiles de usar
 - Caros
 - Específicos de un procesador/familia de procesadores
- Tipos
 - Sistemas de desarrollo completos
 - Conectados a un *host*
- Etapas del diseño → configuraciones



Test

- Por qué?
 - Buscar errores (bugs) en el software/hardware
 - Reducir costes de desarrollo y mantenimiento
 - Aumentar las prestaciones
- Cuando?
 - Tan pronto como sea posible → Coste = exp (tiempo proyecto)
- Qué comprobar?
 - Funcionalidades diseñadas/modificadas/ampliadas
 - Hacer test por pares: uno diseña y el otro hace el test.
- Tipos de test
 - Caja blanca: comprobación de elementos internos del SE
 - Caja negra: Sin conocer el funcionamiento interno del SE
- Cuando parar?
 - Lo dice el jefe / errores < k / errores = 0
- Tests más críticos
 - Tiempo real

Conclusiones

- Problemas al abordar el diseño de un SE
- Características Herramientas de Diseño
- Alternativas en la instrumentación necesaria
- Facilidades de los fabricantes para depuración
- Importancia del test en el producto final