

GRÁF-TULAJDONSÁGOK LOKÁLIS FELISMERHETŐSÉGÉRŐL

ÉS DEFINIÁLHATÓSÁGÁRÓL

Turán György

Szeged, 1980.



1.1. Bevezetés

Legyen adva egy gráf, és a gráf minden csúcsában egy-egy véges automata, melyek a gráf élein keresztül kommunikálnak egymással, azaz minden automata csak a vele szomszédos csúcsokban elhelyezett automaták állapotát "látja". A - korlátos fokszámú - gráfok mely tulajdonságaihoz létezik olyan automata, melynek egy-egy példányát egy gráf csúcsaiban elhelyezve, az így kapott rendszer a tulajdonság felismerésére képes? Másképpen fogalmazva, gráfok tulajdonságainak eldöntésére lokális, vagy "rövidlátó" algoritmusokat [15] keresünk.

Ennek a továbbiakban lokális gráf-automatának nevezett modellnek két vonását emeljük ki, melyek a hasonló modellektől megkülönböztetik.

Először is, a feladat az automaták hálózatának, a gráfnak "felderítése" - ebben különbözik a sejtautomatáktól, ahol az automaták kapcsolódási rendszere adott, és a változó bemenet az automaták kezdőállapotaiba van kódolva. Mindkét modellben közös a párhuzamosítás lehetősége, mivel az egyes automaták egymással párhuzamosan is végezhetnek hasznos munkát. A gráf-automata algoritmusok egyik lehetséges alkalmazási területe éppen a meglévő algoritmusok párhuzamosítása. /A sejtautomatákkal közös az a probléma is, hogy a párhuzamososságért cserébe az információ továbbításnak a lokalizáltságból származó környékességgel kell fizetni./

Másodszor, az egyes automaták végesek - ez különbözteti meg a lokális gráf-automatákat az un. osztott számítógéprendszerrel /distributed system/ kapcsolatos rokon modellektől. Ez a megszorítás megakadályozza azt, hogy minden processzornak



saját "neve" legyen, azaz egy csuce a többi csuce számára nem azonosítható. A lehetséges algoritmusok számára ez igen lényeges korlátozást jelent.

A lokális gráf-automata modell - tudomásom szerint - első részletesebb tárgyalása Rosenstiehl, Fikeel és Holliger [15] cikkében található, ahol a szerzők néhány alapvető rendezési és szinkronizációs konstrukciót dolgoztak ki. Wu és Rosenfeld [18] cikke újabb, hasonló elveken alapuló algoritmusokat tartalmaz. Angluin [1] cikke pedig áttekinti a modellt egyes változatait, elsősorban a gráfok szimmetriáival kapcsolatos kérdések szempontjából.

A további vizsgálatot talán az indokolja, hogy az eddigiekből nem látszik világosan, hogy valójában milyen széles tulajdonság-osztályról is van szó? Ugy tűnik, hogy ez az automata-fajta a gráf-tulajdonságoknak egy elég természetes osztályát jelöli ki.

A lehetséges karakterizációkkal kapcsolatban Lovász László vetette fel a logikai karakterizáció problémáját. Ez a következőt jelenti: milyen logikai keretben definiálhatók a lokális gráf-automatával felismerhető tulajdonságok?

Nyelvosztályok karakterizációját illetően általában az automataelméleti, grammatikai és algebrai karakterizációk összehasonlítása áll előtérben. A számítástudomány sok alapvető eredménye tartozik ebbe a körbe, pl. a Chomsky-féle hierarchia automataelméleti jellemzése, az absztrakt nyelvsaládok /AFL/ elmélete, az automaták és nyelvek szintaktikus félcsoportjának vizsgálatai, stb.

Logikai karakterizációra két példát említünk.

Büchi tétele [14] szerint, ha egy nyelv szavait véges rendezett halmazon értelmezett monadikus strukturáknak tekintjük /ahol a részhalmazok az abc betűinek felelnek meg/, akkor egy nyelv pontosan akkor reguláris, ha monadikus másodrendű formulával definiálható.

Fagin tétele [5] azt mondja ki, hogy véges strukturák egy osztálya pontosan akkor NP-beli /a természetes kódolással/, ha egzisztenciális másodrendű formulával definiálható - mászóval, ha un. pszeudoelemi struktúraosztály.

Visszatérve a lokális gráf-automatákra, a felismerhető tulajdonságok vizsgálata azt mutatja, hogy ezek általában olyan tulajdonságok, melyek a gráfok részgráfjairól mondanak valamit: Például, Hamilton-kör létezése a gráfban olyan részgráf létezését jelenti, mely összefüggő és melyben minden csúcs másodfokú.

Ez olyan másodrendű formulákkal való definiálhatóságot jelentene, melyekben másodrendű változóként egyváltozós /monadikus/ relációkon kívül olyan kétváltozós /diadikus/ relációk is szerepelhetnek, melyek részrelációi a gráf éleit által reprezentált relációknak /ezeket a továbbiakban gyenge diadikus másodrendű formuláknak nevezzük/.

A gyenge diadikus másodrendű formulákkal definiálható tulajdonságokról /mászóval a részgráfok nyelvén definiálható tulajdonságokról/ azt mutatjuk meg, hogy a lokális gráf-automatával felismerhető tulajdonságok osztályának /a továbbiakban \mathcal{L} -osztály/ valódi részét alkotják /a két osztály között elhelyezkedő tulajdonság: automorfizmus létezése a gráfban/.

A \mathcal{L} -osztályt helyigény szempontjából jellemezve azt

mutatjuk meg, hogy valódi része a $DLBA^*$ -osztálynak /ez a bemenet leírásához szükséges helyen felismerhető gráftulajdonságok osztálya/.

A dolgozat két részből áll; az első részben automatákat konstruálunk gráftulajdonságok lokális gráf-automatával történő felismerésére, a második részben pedig definiálhatósággal kapcsolatos kérdésekkel foglalkozunk.

Az alábbiakban röviden összefoglaljuk az egyes fejezetek tartalmát;

Az első fejezet hátralévő részében a legfontosabb definíciókat adjuk meg, a definíciókat indokló és magyarázó megjegyzésekkel.

A második fejezetben automatát konstruálunk gráf síkbe rajzolhatóságának eldöntésére /ez az algoritmus polinomiális: [48] ilyen algoritmus létezését nyitott kérdésként említi, megjegyzi, hogy Tarjan lineáris algoritmusát nem vihető át lokális gráf-automatára/, az algoritmus [3] algoritmusának adaptációja. Algoritmust adunk tetszőleges, a részgráfok nyilván definiálható tulajdonság eldöntésére, ezenkívül bizonyos partició gráftulajdonságok, automorfizmus létezése, és gyenge direkt szorzatként való előállíthatóság eldöntésére. Megoldjuk az ún. kitüntetett csúcs problémát: lokális gráf automatával, mely gráfokon tudjuk bárhonnán elindulva végül mindig ugyanazt a csúcsot azonosítani?

A harmadik fejezet a definiálhatósággal foglalkozik. Először a felhasznált matematikai logikai segédeszközöket ismertetjük; a modullelméletben sokat használt Fraïssé-Ehrenfeucht-

5

-féle játékok módszerét, és az ultraszorzást. Alkalmazásként megmutatjuk, hogy az n szögpontu gráfokon Hamilton-kör létezését definiáló elsőrendű formula legalább $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor$ kvantort tartalmaz, és más bizonyítást adunk Pósa Lajos [14] egy tételére, mely szerint az összefüggőségre vonatkozó kvantorszám $\log n$ nagyságrendű. Ezután a monadikus, egzisztenciális gyenge diadikus, gyenge diadikus és diadikus másodrendű formulákkal definiálható tulajdonság-osztályok közötti valódi tartalmazási relációkat igazoljuk, természetes gráftulajdonságok /összefüggőség, teljes párosítás, Hamilton-kör és automorfizmus létezése/ adott keretben való definiálhatatlanságán keresztül.

A fejezet utolsó részében a Fraïssé-Ehrenfeucht-módszer további alkalmazásaként a környezetfüggetlen nyelvek egy logikai karakterizációját adjuk meg. Belátjuk, hogy egy nyelv pontosan akkor környezetfüggetlen, ha $\exists R(\Psi_0 \wedge \Psi_1)$ alakban definiálható, ahol R kétváltozós reláció, Ψ_0 egy konkrét elsőrendű formula, Ψ_1 pedig R -re vonatkozóan gyenge diadikus másodrendű formula, azaz a változóként szereplő kétváltozós relációk R részrelációira vannak negezorítva.

A negyedik fejezetben a korábbiak alapján az \mathcal{L} osztálynak egyes egyéb osztállyal való kapcsolatát vizsgáljuk [17]-nek a helyigény-hierarchiára vonatkozó tételéből röviden megmutatjuk, hogy \mathcal{L} az említett $DXBA^*$ -osztály valódi része, vagy, ami ezzel ekvivalens, hogy "névhasználat", azaz véges automata helyett $\log n$ méretű memória bevezetése növeli az automata felismerő képességét. Végül néhány megoldatlan problémát említünk.

Ezúton szeretném őszintén megköszönni Lovász László akadémikusnak számomra igen fontos és megtisztelő támogatását és figyelmét, Gécseg Ferenc egyetemi tanárnak azt, hogy munkám folytatását lehetővé tette, valamint Pósa Lajosnak, hajdan volt egyetemi témavezetőnek értékes megjegyzéseit és tanácsait.

1.2. Definíciók

1.1. Definíció: gráfon véges, irányítatlan, összefüggő, hurok és többszörös élek nélküli gráfot értünk, $G=(V,E)$, ahol V a csucok, E az élek halmaza. d -gráf az olyan gráf, amelyben minden csucs foka legfeljebb d / ahol d tetszőleges, előre rögzített szám /. A definíciókban és az egész 2. fejezetben gráf alatt végig d -gráfot értünk.

1.2. Definíció: a $G=(V,E)$ gráf $v \in V$ csucsára vonatkozó ρ_v iránytűnek nevezzük v szomszédainak egy permutációját. A G gráf iránytűrendszerének nevezzük a $\rho = \{\rho_v : v \in V\}$ halmazt.

1.3. Definíció: alapgráf a $G_1 = \{G, \rho, C\}$ hármass, ahol G gráf, ρ a G iránytűrendszere, $C: V \rightarrow C_1 \cup C_2$ pedig G csucainak címkézése, C_1, C_2 véges halmazok, $C_1 \cap C_2 = \emptyset$ és pontosan egy csucs címkéje C_1 -beli / ez a kitüntetett csucs /. / Ld. 1.2. Megj. /

1.4. Definíció: alapautomata az

$$\mathcal{A} = (\bar{Q}, Q, \bar{K}, K, \bar{V}, V, \bar{A}, A, \bar{R}, R, B, \sigma)$$

12-es, ahol (\bar{Q}) Q a / kitüntetett / állapotok,

(\bar{K}) K a " kezdőállapotok,

(\bar{V}) V a " végállapotok,

(\bar{A}) A a " elfogadó végállapotok,

(\bar{R}) R a " elutasító végállapotok

halmaza, B a bemenőjelek halmaza, σ pedig a deter-



minisztikus átmenetfüggvény $(\sigma: (\bar{Q} \cup Q) \times B \rightarrow (\bar{Q} \cup Q))$

ha teljesülnek a következő feltételek:

- (i) a megfelelő kitüntetett és nem-kitüntetett állapothalmazok diszjunktak ;
- (ii) $\bar{K} \cup \bar{V} \subset \bar{Q}$; $\bar{K} \cap \bar{V} = \emptyset$; $\bar{A} \cup \bar{R} \subset \bar{V}$; $\bar{A} \cap \bar{R} = \emptyset$;
és hasonlóan a nem-kitüntetett állapothalmazokra ;
- (iii) $B = \bigcup_{i=1}^d (\bar{Q} \cup Q)^i$
- (iv) $i \neq j \Rightarrow \sigma((\bar{Q} \cup Q)^{i+1} - (\bar{K} \cup \bar{K})^{i+1}) \cap \sigma((\bar{Q} \cup Q)^{j+1} - (\bar{K} \cup \bar{K})^{j+1}) = \emptyset$
- (v) $q_0, \dots, q_i \in K \Rightarrow \sigma(q_0, (q_1, \dots, q_i)) = q_0$;
- (vi) $q_0, \dots, q_i \in \bar{V} \cup V \Rightarrow \sigma(q_0, (q_1, \dots, q_i)) = q_0$;
- (vii) $q_0 \in \bar{Q} \Rightarrow \sigma(q_0, (q_1, \dots, q_i)) \in \bar{Q}$;
 $q_0 \in Q \Rightarrow \sigma(q_0, (q_1, \dots, q_i)) \in Q$.
- /Ld. 1.3. , 1.4. Megj./

1.5. Definíció: lokális gráf-automata az

$$L = (G_1, \mathcal{A})$$

pár, ahol G_1 alapgráf, \mathcal{A} alapautomata,

1.6. Definíció: az L lokális gráf-automata egy konfigurációja egy $C: V \rightarrow \bar{Q} \cup Q$ leképezés. A C_0 konfiguráció kezdő-konfiguráció, ha minden $v \in V$ -re $C_0(v) \in \bar{K} \cup \bar{K}$, és pontosan egy $v \in V$ -re $C_0(v) \in \bar{K}$. A C_t konfiguráció végkonfiguráció, ha minden $v \in V$ -re $C_t(v) \in \bar{V} \cup V$.

Egy C_{i+1} konfiguráció a C_i konfiguráció követő konfigurációja, ha minden $v \in V$ -re, ha $\beta_v = (v_1, \dots, v_j)$, akkor

$$C_{i+1}(v) = \sigma(C_i(v), (C_i(v_1), \dots, C_i(v_j))) .$$

A C_0, \dots, C_t konfigurációsorozat teljes számítási

sorozat, ha C_0 kezdőkonfiguráció, C_t végkonfiguráció, és C_{i+1} a C_i követő konfigurációja ($i=0, \dots, t-1$)

L a G_1 -et elfogadja, ha létezik teljes számítási sorozat, és minden $v \in V$ -re $C_t(v) \in \bar{A} \cup A$, elutasítja, ha $C_t(v) \in \bar{R} \cup R$.

1.7. Definíció: az \mathcal{A} alapautomata eleget tesz a szinkronitási feltételnek, ha minden G_1 alapgráfra az $L=(G_1, t)$ lokális gráf-automatának van teljes számítási sorozata, és abban minden $i < t$ -re és minden $v \in V$ -re $C_i(v) \notin \bar{V} \cup V$.

1.8. Definíció: az \mathcal{A} alapautomata az $\mathcal{A}_1, \dots, \mathcal{A}_m$ alapautomaták szorzata, ha teljesülnek az alábbi feltételek:

$$(i) \quad \bar{Q} = \bigcup_{i=1}^m \bar{Q}_i ; \quad \bar{K} = \bar{K}_1 ; \quad \bar{V} = \bar{V}_m ;$$

/ hasonlóan a nem-kitüntetett állapothalmazokra/

$$(ii) \quad B = \bigcup_{i=1}^m B_i ; \quad \sigma = \bigcup_{i=1}^m \sigma_i ;$$

valamint minden i -re ($i=1, \dots, m$)

$$(iii) \quad ((\bar{Q}_i \cup Q_i) - (\bar{K}_i \cup K_i \cup \bar{V}_i \cup V_i)) \cap ((\bar{Q}_j \cup Q_j) - (\bar{K}_j \cup K_j \cup \bar{V}_j \cup V_j)) = \emptyset ;$$

$$(iv) \quad \{ \bar{H}_{i,j} = \bar{V}_i \cap \bar{K}_j \} \text{ a } \bar{V}_i \text{ partíciója}$$

/ hasonlóan a nem-kitüntetett állapothalmazokra/

(v) ha valamely G_1 alapgráfra C_t az $L=(G_1, t)$ lokális gráf-automata végkonfigurációja és $v_0 \in V$ -re

$$C_t(v_0) \in \bar{V}_i \cap \bar{K}_j)$$

akkor minden $v \in V$ -re ($v \neq v_0$)

$$C_t(v) \in V_i \cap K_j$$

teljesül ;

(vi) \mathcal{A}_i eleget tesz a szinkronitási feltételnek.

/ Ld. 1.5., 1.6. Megj. /

1.9. Definíció: legyen \mathcal{A} alapautomata, \mathcal{S} pedig egy leképezés, mely gráfokhoz a gráf csucsain értelmezett relációk egy halmazát rendeli:

$$\mathcal{S}: G \mapsto \mathcal{S}_G = \{ S_G^i \}_{i \in I_G}$$

Definiáljuk a $g_{(A, G, v, \rho)}: \mathcal{S}_G \rightarrow \mathcal{S}_G$ leképezést.

Legyen G gráf, $v \in V$ a G gráf csucsa, $G_1 = (G, \rho, C_0)$ alapgráf, ahol C_0 az $L = (G_1, \mathcal{A})$ lokális gráf-automata kezdőkonfigurációja, melyre v a kitüntetett csucs, és

$S \in \mathcal{S}_G$ a C_0 -ba kódolt reláció. Legyen S' a C_t végkonfigurációba kódolt reláció, és tegyük fel, hogy C_t mindig létezik, és S' nem függ C_0 -tól / csak v -től /. Akkor $g_{(A, G, v, \rho)}(S) = S'$. Ezek után azt mondjuk, hogy \mathcal{A} felsorolja \mathcal{S} -et, ha minden (G, v, ρ) hármasra és valamely $S_G^0 \in \mathcal{S}_G$ -re

$$\mathcal{S}_G = \left\{ g_{(A, G, v, \rho)}^i(S_G^0) : i = 0, 1, \dots, n_G \right\}$$

teljesül, és $g^{n_G}(S_G^0)$ -t \mathcal{A} felismeri. /Ld. 1.8. Megj./

1.10. Definíció: gráfok egy tulajdonságán gráfok egy osztályát értjük, egy gráf rendelkezik a tulajdonsággal, ha benne van az osztályban.

1.11. Definíció: az \mathcal{A} alapautomata a \mathcal{T} tulajdonságot felismeri, ha minden G gráfra és $G_1 = (G, \rho, C_0)$ alapgráfra /ahol C_0 az \mathcal{A} kezdőkonfigurációja/ az $L = (G_1, \mathcal{A})$ lokális gráf-automata a G_1 -et pontosan akkor fogadja /utasítja/ el, ha $G \in \mathcal{T}$ ($G \notin \mathcal{T}$). A \mathcal{T} tulajdonság lokális gráf-automatával felismerhető, ha van \mathcal{T} -t felismerő alapautomata. A továbbiakban a lokális gráf-automatával felismerhető tulajdonságok osztályát \mathcal{L} -osztálynak nevezzük. /Ld. 1.9. Megj./

1.12. Definíció: legyen f egy gráfokon értelmezett /egész értékű/ függvény. Az A alapautomata az f függvényt kiszámítja, ha minden G gráfra és $G_1 = (G, p, C_0)$ alapgráfra /ahol C_0 az A kezdőkonfigurációja/, az $L = (G_1, A)$ lokális gráf-automata végállapotában $f(G)$ kódolva van. /Ld. 1.10. Megj./

1.13. Definíció: színezett gráf a (G, G_1, \dots, G_k) $k+1$ -es, ha G gráf, G_i pedig a G részgráfja /részgráfon itt az élek egy részhalmazát értjük/. Színezett alapgráf a $G_1 = (G, p, C)$ hármass, ha G_i csucsainak címkéje speciális C^* halmazba tartozik. Színezett gráftulajdonosság a (G, G_1, \dots, G_k) $k+1$ -esek egy osztálya. Az automatával való felismerhetőség és kiszámíthatóság definíciója a közönséges esettel analóg. /Ld. 1.11 és 1.12. Megj./

1.14. Definíció: a gráfok nyelve az az elsőrendű nyelv, amely az egyenlőségen kívül egyetlen kétváltozós relációjelet tartalmaz, melyet $R(x, y)$ -nal jelölünk. Másodrendű formula, olyan formula, melyben változóként relációk is előfordulhatnak. Egy másodrendű formula monadikus, ha minden változóként szereplő reláció egyváltozós, diadikus, ha ezek legfeljebb kétváltozósak. Egy másodrendű formula egzisztenciális, ha $\exists R_1 \dots \exists R_k \Phi$ alakú, ahol Φ elsőrendű formula.

1.15. Definíció: a gráfok nyelvén irt diadikus másodrendű formula gyengén diadikus, vagy a részgráfok nyelvén irt formula,

ha diadikus másodrendű kvantorai

$\exists R_i (\forall x_1 x_2 (R_i(x_1, x_2) \rightarrow R(x_1, x_2)) \wedge \dots)$
és $\forall R_i (\forall x_1 x_2 (R_i(x_1, x_2) \rightarrow R(x_1, x_2)) \rightarrow \dots)$
alakuak.

1.16. Definíció: a $\Phi(R)$ formula a \mathcal{T} tulajdonságot definiálja,
ha

$$G \models \Phi(R) \Leftrightarrow G \in \mathcal{T}.$$

A $\Phi(R, R')$ formula a \mathcal{T} színezett gráftulaj-
donságot definiálja, ha

$$(G, G') \models \Phi(R, R') \Leftrightarrow (G, G') \in \mathcal{T}.$$

Ha \mathcal{F} formulák egy osztálya, akkor \mathcal{T} \mathcal{F} -ben
definiálható, ha van olyan $\Phi \in \mathcal{F}$, mely \mathcal{T} -t
definiálja. A monadikus másodrendű formulával defi-
niálható gráftulajdonságok osztályát \mathcal{M} -osztály-
nak, az egzisztenciális monadikus másodrendű formu-
lával definiálható gráftulajdonságok osztályát \mathcal{M}_e
osztálynak, a gyengén diadikus másodrendű formulával
definiálható gráftulajdonságok osztályát \mathcal{S} -osz-
tálynak, az egzisztenciális, gyengén diadikus másod-
rendű formulával definiálható gráftulajdonságok osz-
tályát \mathcal{S}_e -osztálynak, a diadikus másodrendű for-
mulával definiálható gráftulajdonságok osztályát
 \mathcal{D} -osztálynak nevezzük. / Színezett gráftulajdon-
ságokra ugyanezen elnevezéseket használjuk./

1.3. Megjegyzések

- 1.1. Megjegyzés: mivel a továbbiakban véges automatákra szorítunk, a fokszámok korlátossága lényeges feltétel. Az általunk használt modellnek létezik egy olyan bővítése, melyben ez a feltétel nem szerepel, és a fellépő kérdések hasonlóak: a bővített modellben nem azt követeljük meg, hogy minden csucsban ugyanolyan automata működjön, hanem azt, hogy azonos fokú csucshoz azonos automata tartozzon, fokszámkorlátozás nélkül /Angluin [1]/. Az algoritmusok erre a modellre általában változtatás nélkül átvihetők.
- 1.2. Megjegyzés: kitüntetett csucs létezésének feltételezése nélkül /vagyis, ha az automaták azonos állapotból indulnak/ az itt tárgyaltaktól különböző problémákhoz jutunk, melyekben a gráfok szimmetriatulajdonságai játszanak fontos szerepet /Angluin [1]/. Megjegyezzük, hogy pl. egy reguláris gráf csucsai állandóan azonos állapotban maradnak.
- 1.3. Megjegyzés: a (iii) feltétel azt fejezi ki, hogy egy automata bemenetét szomszédainak állapotai alkotják. A (iv) feltétel azt fejezi ki, hogy tulajdonképpen csak az azonos fokú csucshoz azonos automata - de a fokszámok korlátossága miatt mindegy, hogy d darab automatáról, vagy csak egyről beszélünk. Az (v), (vi) feltételek a sejtautomatáknál szokásos stabilitási feltételek. Az automatákról feltettük, hogy determinisztikusak: a nem-determinisztikus modellel való kapcsolat ugyanolyan

74
tisztázatlan, mint a determinisztikus és nem-determinisztikus modellek kapcsolata általában.

1.4. Megjegyzés: a modelltől feltettük, hogy szinkronikusan működik, azaz minden automata egyszerre változtat állapotot. Ez a megkötés nem szükségszerű, csak kényelmes: aszinkron rendszerrel szinkron rendszer szimulálható /az egyes automaták egy mod3 számláló segítségével "várják be egymást", ld. Angluin [1], Rosenstiehl [15]/.

1.5. Megjegyzés: a szinkronitási feltétel azt jelenti, hogy valamennyi automata egyszerre jut végállapotba. Ez semmiféle megszorítást nem jelent, de az automaták szorzása során kényelmes kikötés. Tetszőleges automatát módosíthatunk úgy, hogy eleget tegyen a szinkronitási feltételnek, ha felhasználjuk az ún. "firing-squad" probléma ismert megoldását /Rosenstiehl [15]/.

1.6. Megjegyzés: a (iii) feltétel azt mondja ki, hogy az automaták közbülső állapotai különbözőek, ez a szinkronitási feltétellel együtt azt jelenti, hogy egyszerre csak egy automata működik. A (iv) feltétel azt jelenti, hogy az egyes automaták egy determinisztikus program szerint váltják egymást /az (v) feltétel a (iv)-re vonatkozó konzisztenciát jelent/. Ez a program felfogható olyan véges automatának, melynek állapotai $\{1, 2, \dots, m\}$ bemenethalmaza $\bigcup_{i=1}^m \bar{V}_i$

Megfordítva: adott /diszjunkt állapothalmaz/ A_1, \dots, A_m alapautomatákhoz, és a fenti tulajdonságu véges automatahoz /a megfelelő kezdő-, és végállapothalmazok azonosítása után/ az (i)-(ii) feltételekkel /mint definícióval/



olyan A alapautomatát rendelhetünk, mely az A_1, \dots, A_m alapautomaták szorzata. Ez szemléletes és kényelmes módja automaták egyszerűbb automatákból történő felépítésének, a továbbiakban automatákat általában ilyen szorzatként fogunk megadni.

1.7. Megjegyzés: a definíciók megadásánál arra törekedtünk, hogy a definíciók lehetőséget adjanak az egyes konstrukciók pontos megadására - a továbbiakban a terjedelem korlátozására és a tulságos formalizmus elkerülésére törekszünk, és ahol szemléletesen világos, hogy miről van szó, az automatákat nem a definícióknak megfelelően, hanem "csak" vázlatosan fogjuk megadni.

1.8. Megjegyzés: ez a definíció az "A automata felsorolja a gráf csucsainak részhalmazait" jellegű állítások pontosítására szolgál. Szemléletes jelentése a következő: ha az automata bekapcsolásakor a csucok egy részhalmaza speciális állapotban van, az automata megállásakor a csucok egy másik részhalmaza lesz speciális állapotban, ha most erről a részhalmazról indulunk, az újabb megálláskor egy harmadik, stb., végül valamikor mindegyik részhalmaz kerül speciális állapotba, és amikor az utolsó részhalmaz kerül sorra, speciális végállapot jelzi, hogy a felsorolás befejeződött. A "konfigurációba kódolt reláció" kifejezést nem definiáljuk, ezt adott esetben mindig külön fogjuk meghatározni. Pl. csucok részhalmazainak felsorolásánál az éppen soron következő részhalmaz csucsai valamely speciális állapot-halmazbeli állapotot kapnak. Mentegetőzsképpen: erre a definícióra azért van szükség, mert az algoritmusok sokszor különböző relációk felsorolhatóságán

mulnak /pl. az un. NP-teljes problémák lényegében mást nem tesznek lehetővé/, így a későbbiekben a megfogalmazás egyszerűsödik, ha a "felsorolást" nem kell minden reláció esetében külön definiálni.

- 1.9. Megjegyzés: az 1. Def. után tett megjegyzés értelmében itt d -gráfok osztályairól van szó. Tetszőleges \mathcal{T} gráftulajdonság felismerhetőségén értelemszerűen azt értjük, hogy minden d -re a \mathcal{T} -beli d -gráfok osztálya felismerhető. Ez vonatkozik pl. a Hamilton-kört tartalmazó gráfok osztályára.
- 1.10. Megjegyzés: a későbbiekben a gráf csucsain rendezést fogunk definiálni, ezután a lokális gráf-automata $|V|$ helyigényű Turing-gép szimulálására képes, így $f(G)$ kódolásán pl. érthetjük bináris alakjának a szimulált memóriában való felírását /mindig $f(G) = O(|V|)$, így ez lehetséges/.
- 1.11. Megjegyzés: a színezett gráfokra azért van szükség, mert az egyes algoritmusok során olyan automatákat is definiálni fogunk, melyeknek kezdőállapotában nem csak a gráf, hanem annak néhány részstrukturája is kódolva van. Másrészt a színezett gráfok lehetőséget adnak kiszámítási feladatok eldöntési feladatként való átfogalmazására: $f(G)$ akkor és csak akkor számítható ki lokális gráf-automatával, ha $\mathcal{T} = \{(G, k) : k \leq f(G)\}$ eldönthető, ahol k -t k -elemű részhalmaz formájában kódolva színezett gráf-tulajdonságot kapunk.
- 1.12. Megjegyzés: az automaták egy állapotát sok esetben célszerű úgy elképzelnünk, hogy az a következő információkat tartalmazza egy \dot{c} -edfoku csucsban:

17

"1. szomszédosnak üzenem, hogy M_1
i. " " " " M_i ."

ahol M_1, \dots, M_i egy rögzített véges halmaz elemei. Ezzel ekvivalens elképzelés, hogy az éleknek van állapota /itt lényeges a korlátos fokszámra tett kikötésünk/, a fentiekkel összhangban egy él állapota a rajta áthaladó üzenetekből álló rendezett pár. Így pl. egy részgráf csucsaiban a részgráf éleit is kódolhatjuk.

2. Algoritmusok

Ebben a fejezetben eldöntési és kiszámítási algoritmusokat adunk meg. Először olyan automatákat konstruálunk, melyekből a továbbiakban a 8. Def.-ban szereplő szorzás segítségével kaphatunk újabbakat: ezek az automaták a csucsk rendezésére, egyszerű részstrukturák felsorolására szolgálnak. Ezután egy olyan algoritmust mutatunk be, mely egy gráf sikbarajzolhatóságát dönti el $O(n^2)$ ütemben. Az algoritmus Demoucron, Malgrange és Pertuiset [3] sikbarajzolhatósági algoritmusának alkalmazása lokális gráf-automatákra. A fejezet harmadik részében főleg az un. NP-teljes feladatokra adunk algoritmusokat, ezek különböző relációk felsorolásán alapulnak. Lényeges szempont, hogy milyen relációkat kell felsorolnunk: mivel a lokális gráf-automata lehetséges állapotainak száma $O(c^n)$, nem sorolhatunk fel olyan relációkat melyekből "tul sok" van. A fejezet negyedik részében az un. azonosítási problémával foglalkozunk.

2.1. Felsoroló automaták

A gráfban szereplő kitüntetett csucs jelentősége abban áll, hogy segítségével a gráf csucsaain rendezést definiálhatunk. Ez a rendezés azután a gráf egyéb részstrukturáinak rendezése is kiterjeszthető. A rendezés egy feszítőfa konstrukcióján keresztül valósítható meg: a feszítőfából a \wp iránytüreendszer segítségével származtatható. A konstruált feszítőfa a későbbiekben információtovábbításra szolgál, mélysége arányos a legtávolabbi csucs elérési idejével, így célszerű - bár az algoritmusok létezése szempontjából közömbös - mélységét lehetőleg kicsire választani. A konstrukció valóban ún. breadth-first feszítőfát szolgáltat, mely az adott gyökérből felépíthető minimális mélységű feszítőfa. A feszítőfa felépítése már Rosenstiehl [15]-ben és Wu és Rosenfeld [19]-ben is megtalálható, központi szerepe miatt azonban röviden itt is leírjuk.

Al automata: breadth-first feszítőfa konstrukciója

Tetszőleges $G_1 = (G_1, \wp_1, C_0)$ alapgráfra /ahol C_0 az $L = (G_1, A1)$ lokális gráf-automata kezdőkonfigurációja/ az $L = (G_1, A1)$ lokális gráf-automatának létezik teljes számítási sorozata, és végkonfigurációjában a feszítőfa irányított élei speciális végállapothalmazba jutnak. /Ld.1.10.

Megj./

A konstrukció vázlata:

Az első ütemben a kitüntetett csucs automatája "felébreszti" a szomszédait. A következő ütemben ezek visszaküldenek egy "vettem" üzenetet. Az ezután következő ütemben minden felébresztett csucs felébreszti még fel nem ébresztett szomszédait. Egy olyan csucs, mely több csucsból kap ébresztést, csak az ezek közül legkisebb indexű csucsba küld visszajelzést. Ha egy csucs az elküldött ébresztés utáni ütemben "vettem" visszajelzést kap az i -edik szomszédjától, memóriájában feljegyzi: "az i -edik szomszéd felé előre-él megy". Ha egy csucs "vettem" visszajelzést küld a i -edik szomszédjának, memóriájában feljegyzi: "a i -edik szomszéd felé hátra-él megy". Ha egy csucs az elküldött ébresztés utáni ütemben nem kap visszajelzést i -edik szomszédjától, memóriájában feljegyzi: "az i -edik szomszéd felé nem megy él".

Ha egy csucsból a felébresztése utáni ütemben sem indul ki előre-él, a belőle kiinduló hátra-len "levél kész" üzenetet küld és "alvó" állapotba megy át. Ha egy csucs minden belőle kiinduló előre-él végpontjából megkapta a "levél kész" vagy a "kész" üzenetek valamelyikét, a belőle kiinduló hátra-élen "kész" üzenetet küld és "alvó" állapotba megy át. /Az "alvó" állapotban a csucs megőrzi a szerzett információkat./ Ha a fa gyökere minden belőle induló előre-él végpontjából megkapta a "levél kész" vagy "kész" üzenetek valamelyikét, a feszítőfa építése befejeződött.

Az alábbi nyilvánvaló lemma a további felsoroló automaták konstrukcióját egyszerűsíti.

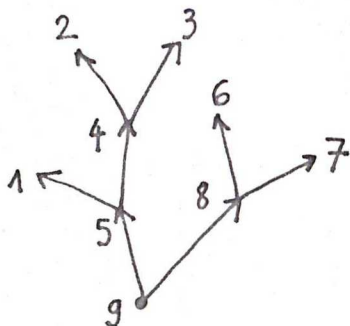
Lemma: legyen S, S_G mint a 9. Def.-ban, $R_{G, \rho, V}$ rendezési reláció az S_G halmazon, A alapautomata, $G_1 = (G_1, \rho_1, C)$ ahol C az $L = (G_1, A)$ kezdőkonfigurációja. Tegyük fel, hogy

$g_{(A, G_1, \rho_1, V)}^i(S) = S'$ /ahol S' az S reláció $R_{G_1, \rho_1, V}$ szerinti rákövetkezője/ teljesül. Akkor A felsorolja S -et.

Bizonyítás: $S_G^0 = \min_{R_{G_1, \rho_1, V}} S_G$ -ről indulva $g^i(S_G^0)$ a rendezésben az $(i+1)$ -edik legkisebb elem.

A2 automata: a csucok felsorolása

A fenti jelöléseket használva $S_G = V$, $R_{G_1, \rho_1, V}$ pedig pl. az A1 automata által meghatározott feszítőfából származó preorder rendezés, melyet az 1. ábra szemléltet.



1. ábra

Az 1. lemma szerint olyan automatát kell konstruálnunk, mely tetszőleges csucsnak megtalálja a rákövetkezőjét.

Legyen $E(v)$ a V csucs őse a fában. A V csucs W rákövetkezőjét az alábbi egyszerű program adja meg:

- 1) ha $E(v) = \emptyset : (v = \text{MIN}; \text{STOP})$ különben $v_0 \leftarrow v$
- 2) $v_1 \leftarrow E(v) ; v_0 \leftarrow v_1 ;$
- 3) ha $H_1 = \{v_2 : E(v_2) = v_1 \wedge v <_{\rho_{v_1}} v_2\} \neq \emptyset : v_3 \leftarrow \min_{\rho_{v_1}} H_1 ; v_0 \leftarrow v_3 ;$
különben $w \leftarrow v_1 ; \text{STOP}.$
- 4) ha $H_2 = \{v_4 : E(v_4) = v_3\} \neq \emptyset : v_3 \leftarrow \min_{\rho_{v_3}} H_2 ; v_0 \leftarrow v_3$ menj 4)
különben $w \leftarrow v_3 ; \text{STOP}.$

A program utasításainak végrehajtásához csupán a v_1, v_3 csucok iránytűire van szükség. A v_0 változó értéke az egyetlen aktív csucot jelzi. (G_1, A_2) működése során mindig a

V_0 -nak megfelelő csucs automatája van aktív állapotban, és hajtja végre az aktuális /lokálisan végrehajtható/ utasítást.

A3 automata: az élek felsorolása

Ebben az esetben $S_G = E$, $R_{G, \rho, \nu}$ pedig a csucsek rendezéséből lexikografikus módon származó rendezés megszorítása a gráf éleire. Az 1. lemma szerint olyan automatát kell konstruálnunk, mely a gráf tetszőleges élének megtalálja a rákövetkezőjét.

Az (i, j) pár rákövetkezője $(i, j+1)$ ha $j \neq n$, és $(i+1, i+2)$ ha $j = n$ és $i < n-1$. Ezt az A2 automata meg tudja keresni, mégpedig $2D$ ütemben, ahol D a feszítőfa mélysége. Tekintsük a $j \neq n$ esetet. Az $(i, j+1)$ pár pontosan akkor éle a gráfnak, ha az i csucs szomszédai között $2D$ ütemen belül megjelenik a $(j+1)$ csucs. A $2D$ ütem mérése a feszítőfa leghosszabb utját egyszer oda-vissza bejáró "mérő-automatával" valósítható meg. /A $j = n$ eset hasonlóan intézhető el./

A4 automata: a csucsek részalmazainak felsorolása

Ebben az esetben $S_G = 2^V$, $R_{G, \rho, \nu}$ pedig legyen a következő:

$$V_1 <_{R_{G, \rho, \nu}} V_2 \iff$$

$|V_1| < |V_2|$, vagy
 $|V_1| = |V_2| = 2k+1$, és $V_1 <_{R'} V_2$, ahol R'
 a csucsek rendezéséből adódó
 lexikografikus rendezés, vagy
 $|V_1| = |V_2| = 2k$, és $V_1 <_{R'} V_2$, ahol R'
 a csucsek rendezésének megfor-
 ditásából adódó lexikografikus
 rendezés.

Legyen $V_1 = \{a_1, \dots, a_k\} \subseteq \{1, \dots, n\}$ ($a_1 < \dots < a_k$).
 Akkor a V_1 halmaz V_1' rákövetkezőjét az alábbi módon
 kapjuk:

$$\underline{\text{ha}} \quad H = \{a \mid a \in V_1 \wedge a+1 \notin V_1 \wedge a+1 \leq n\} \neq \emptyset :$$

$$a_0 \leftarrow \max H$$

$$H_1 \leftarrow \{a \mid a \in V_1 \wedge a < a_0\} ; \quad j \leftarrow |H_1| ;$$

$$H_2 \leftarrow \{a_0+1, \dots, a_0+k-j\} ;$$

$$V_1' \leftarrow H_1 \cup H_2$$

$$\underline{\text{különben}} \quad a_0 \leftarrow \min V_1 \quad (\underline{\text{ha}} \quad a_0=1: V_1' = \max, \underline{\text{különben}}:)$$

$$a_0 \leftarrow a_0 - 1$$

$$V_1' \leftarrow \{a_0\} \cup V_1 .$$

Itt az $a+1$ /rákövetkezés/, \max , \min operációk a $|V_1|$ -hez tartozó \mathbb{R}' rendezés szerint értendők, mely a halmaz elemszámának növekedésekor megfordul. Így a halmazok nem egészen a szokásos lexokografikus rendezés szerint vannak felsorolva.

Könnyen látható, hogy a fenti operációk az A2 automata segítségével megvalósíthatók.

A5 automata: az élek részhalmozainak felsorolása

Ebben az esetben $\mathcal{S}_G = 2^E$, $\mathbb{R}_{G, \beta, V}$ pedig ugyanugy származik az élek rendezéséből, mint az A4 automatánál definiált rendezés a csucok rendezéséből. A konstrukció is ugyanaz, azzal a különbséggel, hogy itt az A3 automatát használjuk.

2.2. Sikbarajzolhatóság

2.1. Tétel: van olyan lokális gráf-automata, mely egy gráf sikbarajzolhatóságát $O(n^2)$ ütemben eldönti.

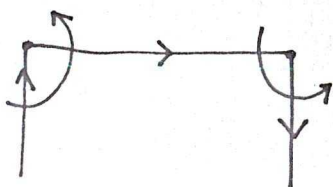
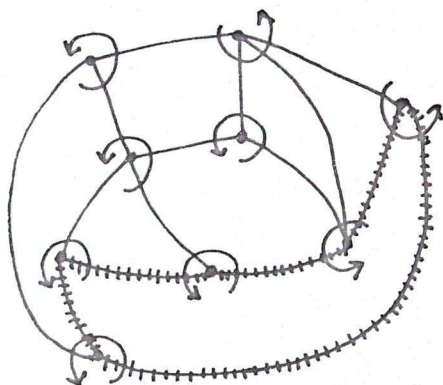
Bizonyítás: Olyan automatát konstruálunk, mely a gráfot először kétszeresen összefüggő komponenseire bontja, majd az egyes komponensek sikbarajzolhatóságát dönti el, párhuzamosan. Az automatát a két részfeladatot végrehajtó automata szorzataként definiáljuk majd /ld. 5. ábra/

A kétszeresen összefüggő komponensek keresésére használhatjuk Wu és Rosenfeld [19] automatáját, mely $O(n^2)$ idő alatt működik.

A kétszeresen összefüggő komponensek sikbarajzolhatóságának eldöntésére Demoucron, Malgrange és Pertuiset [3] algoritmusát adaptáljuk lokális gráf-automatákra.

Egy kétszeresen összefüggő gráf sikbarajzolhatóságát a következőképpen is megfogalmazhatjuk: minden csucshoz

megadható a csucsból induló élek egy ciklikus sorrendje /és a sorrendhez tartozó + körüljárás/ úgy, hogy különböző csucshoz tartozó sorrendek konzisztensek legyenek. Ezen a következőt értjük: induljunk el egy tetszőleges élen, és új csucsbba érve azon az élen haladjunk tovább, mely az adott élet /+ körüljárás szerint/ a ciklus sorrendben követi. A ciklikus sorrendek akkor konzisztensek, ha minden így de-

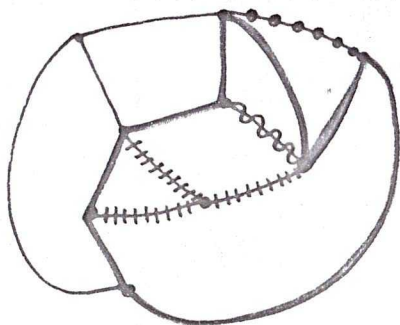


2. ábra

finiált ut egyszerű kör.

A lokális gráf-automata egy gráf síkbarajzolását a csucokban megadott ciklikus sorrendek formájában fogja kódolni. Lapnak a fenti módon kapható egyszerű köröket nevezzük.

2.1. Definíció: legyen $G=(V,E)$ gráf, $G'=(V',E')$ részgráfja $(V' \subseteq V, E' \subseteq E)$. A G gráf e_1 és e_2 éle ekvivalens, ha létezik olyan ut, melynek első éle e_1 , utolsó éle e_2 , és belső csúcsa nincs V' -ben. Egy ekvivalencia osztályt a G gráf G' -re vonatkozó hidjának nevezünk.



3. ábra

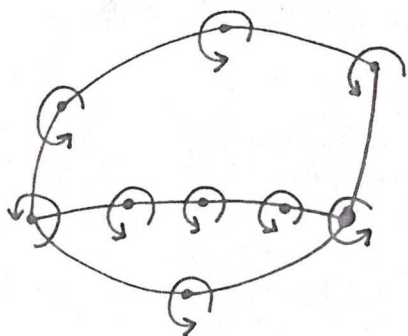
A 3. ábra a 2. ábra gráfjának a pirossal jelzett részgráfra vonatkozó hidjait jelzi. A definiált reláció valóban ekvivalencia: ha $p_1 = e_1 \tilde{p}_1 e_2$, $p_2 = e_2 \tilde{p}_2 e_3$, ahol \tilde{p}_1, \tilde{p}_2 G' -től diszjunkt utak, akkor $p_3 = e_1 \tilde{p}_1 \tilde{p}_2 e_3$ e_1 -et és e_3 -at összekötő kivánt tulajdonságú ut.

2.2. Definíció: legyen $G=(V,E)$ gráf, $G'=(V',E')$ síkbarajzolható részgráf, legyen adva továbbá G' egy síkbarajzolása, L a síkbarajzolás egy lapja, és H a G' -re vonatkozó hid. H az L lapba rajzolható, ha a H -beli élek minden V' -beli végpontja L -en van.

Ezután a kétszeresen összefüggő gráfok síkbarajzolhatóságát eldöntő algoritmus a következő:

- 1/ Legyen $G' = \emptyset$.
- 2/ Válasszuk G egy K körét, legyen $G' := K$. Ha ilyen nincs, vagy $G = K$, menj 7/-re.
- 3/ Keressük meg a G gráf G' -re vonatkozó hidjait. Ha van olyan hid, amely egy lapba sem rajzolható, menj 4/-re. Ha ilyen nincs, de van olyan H hid, mely pontosan egy lapba rajzolható, menj 5/-re. Különben menj 6/-re.
- 4/ G nem sikbarajzolható.
- 5/ Válasszunk H -ben egy P utat, melynek két végpontja G' -beli. Legyen $G' := G' + P$. Ha $G' = G$ menj 7/-re. Különben menj 3/-ra.
- 6/ Legyen H tetszőleges hid. Menj 5/-re.
- 7/ G sikbarajzolható.

Az algoritmus során a G' gráf sikbarajzolására is szükségünk van. Így a $G' := G' + P$ operáció azt is jelenti, hogy az új

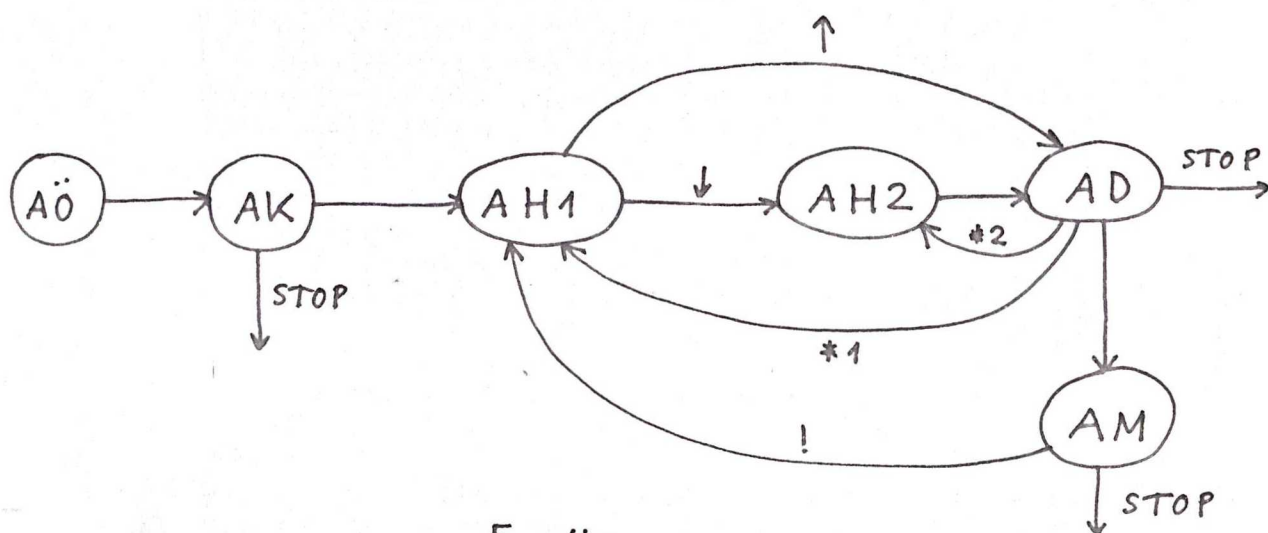


4. ábra

éleket az ut két végpontjában a ciklikus sorrendben a lapot alkotó két él közé iktatjuk, az új csúcsokon pedig a két új éllel ciklikus sorrendet kezdünk. Az új csúcsokon a körüljárást a keletkezett két lap körüljárásával konzisztensen adjuk meg.

Amennyiben van a gráfban olyan él, melynek mindkét végpontja G' -beli, ez az él önmagában hidat alkot. Az ettől különböző hidak tartalmaznak nem G' -beli csucst is. Hidak keresésénél ezt a két esetet külön fogjuk vizsgálni.

Az algoritmus lényeges operációi: hidak keresése, hid lapbarajzolhatóságának eldöntése, és a $G' := G' + P$ operáció. A feladatot megoldó automatát ezen részfeladatokat megoldó automaták alábbi szorzataként állítjuk elő.



5. ábra

- 1/ A $(G, A\ddot{o})$ automata alapgráfról indul. Végállapotában az elvágó élek egy speciális "halott" állapothalmazba jutnak, és minden 2-szeresen összefüggő komponensében egyetlen csucs kitüntetett állapotba kerül [19] /.
- 2/ A (G, AK) automata 2-szeresen összefüggő alapgráfról indul. Végállapotában egy kör speciális $\hat{V} < \bar{V}UV$ állapothalmazba jut. Ha nincs ilyen, vagy a gráf egy kör, egy másik speciális végállapothalmazba jut.
- 3/ A $(G, AH1)$ automata olyan alapgráfról indul, melyben egy síkbarajzolható G' részgráf és ennek egy síkbarajzolása

van kódolva. Ha van olyan $(v,w) \in E$, melyre $v,w \in V'$, speciális \uparrow állapothalmazba jut /és kitünteti a (v,w) élet/. Ha nincs ilyen él, valamely \downarrow állapothalmazba jut.

4/ A (G_1, AH_2) automata olyan alapgráfról indul, melyben egy sikbarajzolható G' részgráf és ennek sikbarajzolása van kódolva. Végállapotában egy $v \in V'$ csucs és a hozzá tartozó hid élei speciális $\hat{V} \subset \bar{V} \cup V$ állapothalmazba jutnak.

5/ A (G_1, AD) automata olyan alapgráfról indul, melyben egy sikbarajzolható G' részgráf, ennek egy sikbarajzolása, és egy, a G' -re vonatkozó H hid van kódolva. Ha H egy lapba sem rajzolható, valamely STOP végállapotba jut. Ha H pontosan egy lapba rajzolható, valamely $*$ állapothalmazba jut. Ha H 2 lapba rajzolható, akkor attól függően, hogy H milyen típusu, $*1$, illetve $*2$ végállapothalmazba jut, és H élei valamely \mathcal{X} "halott" végállapothalmazba jutnak, azaz a továbbiakban csak üzenettovábbításra szolgálnak. Ha H 2 lapba rajzolható, de $G' + H = G$ "élő" éleivel, akkor szintén a $*$ végállapothalmazba jut.

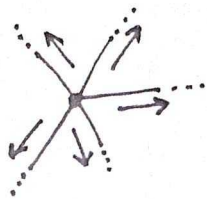
6/ A (G_1, AM) automata olyan alapgráfról indul, melyben egy sikbarajzolható G' részgráf, ennek egy sikbarajzolása, és egy lapba rajzolható H hidja /a hozzá tartozó L lappal/ van kódolva. Végállapotában a $G' + P$ részgráf és ennek egy sikbarajzolása van kódolva. Amennyiben $G' + P = G$ speciális STOP végállapothalmazba jut, különben valamely végállapothalmazba jut.

A (G_1, AK) automatáról könnyen látható, hogy megvalósítható, és egyszeri működése $O(n)$ lépést igényel, ahol $n = |V|$. A (G_1, AH_1) automata a feszítőfa segítségével $O(D)$ idő alatt működik, ahol D a feszítőfa mélysége /a v,w csucok "üzenetet küldenek" a gyökér felé, a gyökér a legkorábban érkezett

üzenetet választja és erről értesítést küld - ha nincs $v_i w$ csucs, ez az A3 automatánál leírt módszerrel deríthető ki/.

A (G_1, AH_2) automata $O(v_i)$ idő alatt működik, ahol v_i a V csucshoz tartozó hid csucsainak száma. Itt V gyökerű feszítőfa építéséről van szó, és G' csucsait "határnak" tekintjük. A (G_1, AH_2) automata egy teljes ciklusa /az összes $v \in G'$ csucsot tartalmazó hidak felsorolása/ $O(n)$ ütem.

A (G_1, AD) automata úgy működik, hogy a H hid egy G' -beli csucsából induló legfeljebb d lapot körbejárja, és mindegyik lapról ellenőrzi, hogy H összes G' -beli csucsát tartalmazza-e. Ez $O(n)$ lépést vesz igénybe.



6. ábra

Végül a (G_1, AM) automata a H hidban egy G' -beli csucsból G' -be vezető utat keres /a 2-szeres összefüggőség miatt ilyen ut létezik/. Ez a keresés megint $O(n)$ lépést vesz legfeljebb igénybe.

A (G_1, AM) automata $O(n)$ -szer működik, mert minden működése legalább egy éllel növeli a G' gráfot. Így az egész algoritmus műveletigénye $O(n^2)$.

Megjegyezzük, hogy a definíciókban megkövetelt szinkronizáció is $O(n)$ lépést igényel /Rosenstiehl és tsai [15]/.

Ezzel a 2.1.tétel állítását igazoltuk.

2.3. Nem-polinomiális algoritmusok

A gráfokra vonatkozó eldöntési és optimalizálási feladatok jelentős része un. NP-teljes feladat. Ezen feladatok közös vonása, hogy általában valamilyen tulajdonságu reláció /részgráf, a csucsk egy permutációja, stb./ kereséséből állnak, és egy adott relációról "könnyű" eldönteni, hogy rendelkezik-e az adott tulajdonsággal. Általános tapasztalati tény, hogy az ismert legjobb algoritmusok is lényegében - heurisztikus megfontolásokkal gyorsítva - az összes keresett reláció felsorolásán, "végigpróbálgatásán" alapulnak. Ennél többre természetesen most sem számíthatunk, hiszen a vizsgált modell a szokásosnak megszorítása. Esetünkben azonban újabb nehézségek is fellépnek. Az összes permutáció felsorolása például $n!$ közbülső állapotot igényel / n csucsu gráfra/, így ez lokális gráf-automatával nem lehetséges. Egy problémát akkor tudunk megoldani, ha a keresést /a 9. Def. értelmében/ valamely felsorolható relációsosztályra /pl. a permutációk esetében néha a fa-permutációkra/ tudjuk korlátozni.

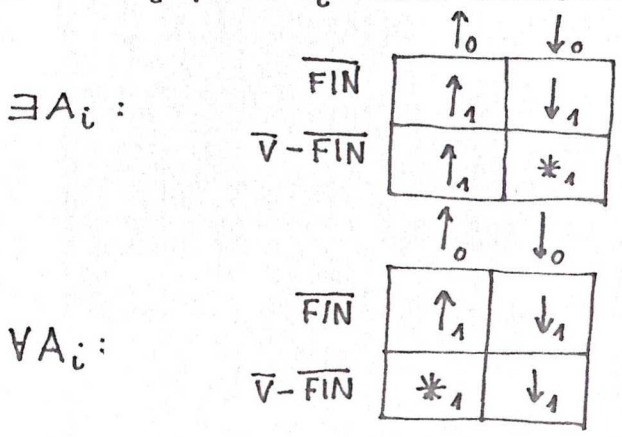
2.2. Tétel: legyen \mathcal{T} gráf-tulajdonság és

$$\mathcal{T} \Leftrightarrow Q_1 S_1 \dots Q_k S_k \Phi(R, S_1, \dots, S_k)$$

ahol $Q_i \exists$ vagy \forall kvantor, S_i lokális gráf-automatával felsorolható leképezés, Φ pedig \mathcal{L} -beli szinezett gráf-tulajdonság. Akkor $\mathcal{T} \in \mathcal{L}$.

Bizonyítás: legyen A_i az S_i leképezést felsoroló automata.

Legyen $\exists A_i, \forall A_i$ ezek módosított változata:

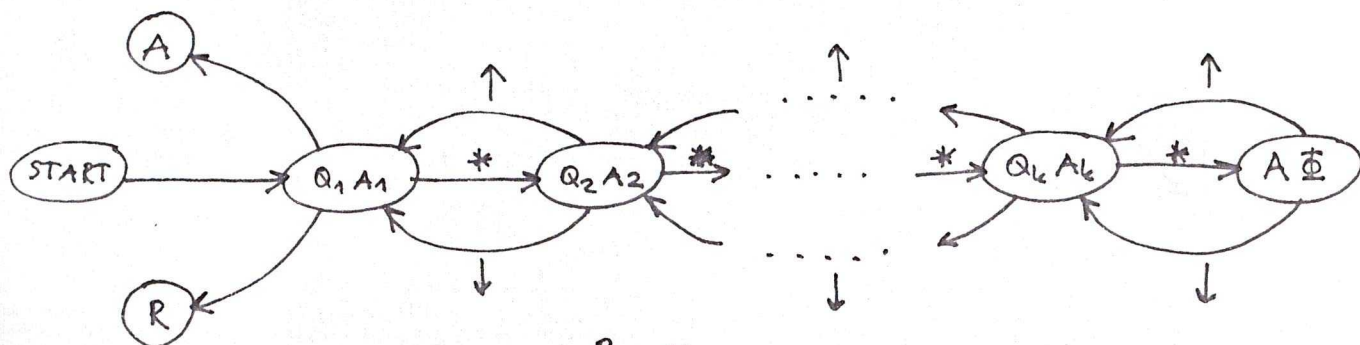


7. ábra

Itt $\{\uparrow_0, \downarrow_0\}$ a kezdőállapotok, $\{\uparrow_1, \downarrow_1, *_1\}$ a végállapotok egy partíciója. A $\exists A_i$ automata működése: ha \uparrow_0 -beli kezdőállapotból indul, minden működés nélkül azonnal \uparrow_1 -beli végállapotba jut. Ha \downarrow_0 -beli kezdőállapotból indul, és ez a felsorolás szerint utolsó S_i -beli relációt kódolja, azonnal \downarrow_1 -beli végállapotba jut; ellenkező esetben működni kezd /ekkor lehetséges végállapotait $*_1$ -gyel jelöltük/. Szemléletesen ez azt jelenti, hogy igenlő válasz esetén leállítja a keresést, tagadó válasz esetén tovább folytatja a felsorolást, amíg ez lehetséges. A $\forall A_i$ automata interpretációja hasonló. /A továbbiakban $\downarrow_0, \downarrow_1$ -ra nem használunk külön jelölést./

Az $A\Phi$ automata az S_1, \dots, S_k relációkkal szinezett alapgráfról indul, és \uparrow -beli, illetve \downarrow -beli végállapotba kerül aszerint, hogy az alapgráf rendelkezik-e a Φ tulajdonsággal.

Ezután tekintsük a következő automata-sorozatot:



8. ábra

A kvantorok számára vonatkozó indukcióval láthatjuk be, hogy ez az automata valóban eldönti a \mathcal{T} tulajdonságot.

2.1. Következmény: $\mathcal{S} \subseteq \mathcal{L}$

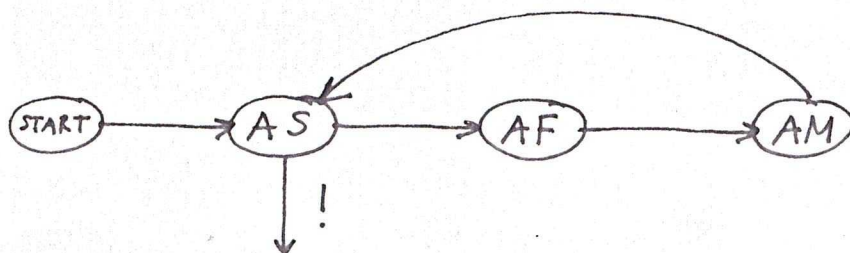
Bizonyítás: \mathcal{S} -beli tulajdonságok esetén $\mathcal{S}_i = \bigvee_i 2^V_i 2^E$ ezekről láttuk, hogy felsorolhatóak, Φ pedig egy rögzített k csucsu szinezett részgráfra vonatkozó kvantormentes zárt formula, így lokális gráf-automatával eldönthető.

2.1. Lemma legyen \mathcal{S} felsorolható leképezés, f_1 pedig a (G, S) párokon értelmezett lokális gráf-automatával kiszámítható függvény /ahol $S \in \mathcal{S}_G$ /. Akkor

$$f(G) = \min_{S \in \mathcal{S}_G} f_1(G, S)$$

is lokális gráf-automatával kiszámítható függvény.

Bizonyítás: legyen AF olyan automata, mely az $f_1(G, S)$ függvényt kiszámítja, AM két kódolt szám minimumát képező automata, AS a \mathcal{S} -et felsoroló automata. Az ábrán jelölt ! állapot az utolsó \mathcal{S}_G -beli relációhoz tartozó végállapotot jelzi.



9. ábra

A 2.4.Lemma következményeként nyilvánvalóan kiszámíthatók az olyan típusu optimalizálási feladatok, amelyeknél bizonyos tulajdonságu csucs- vagy élhalmazok közül keresünk maximálisat /ill. minimálisat. Néhány példa /Garey-Johnson [8] /:

minimális lefedő ponthalmaz, domináns ponthalmaz, "feedback" ponthalmaz,

maximális független ponthalmaz, sikbarajzolható részgráf, k-reguláris részgráf,

maximális élszámú párosítás, vágás, kör, stb.

A lokális gráf-automatával való felismerhetőség szempontjából érdekesek azok az optimalizálási feladatok, melyekben a gráf csucsainak vagy éleinek valamilyen szempontból optimális particióját keressük. Mivel az összes partíciók száma

$\sim \frac{1}{\sqrt{n}} d(n)^{n+\frac{1}{2}} e^{d(n)-n-1}$, ahol $d(n) \log d(n) = n$, nem létezik olyan automata, mely a csucsok összes partícióját felsorolja.

Az alábbiakban a partíciók optimumaként definiált feladatok egy osztályáról mutatjuk meg, hogy lokális gráf-automatával kiszámíthatóak.

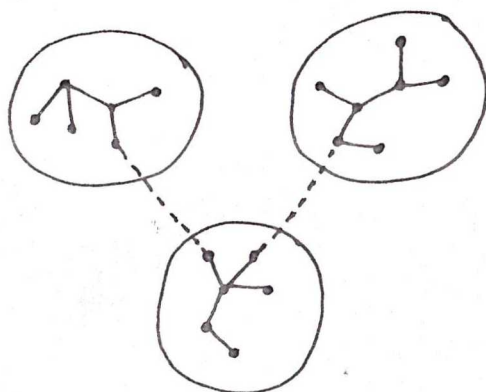
2.3. Definíció: a $G=(V,E)$ gráf csucsainak egy $\mathcal{P}=(H_1, \dots, H_m)$ particiója összefüggő, ha a H_i részhalmazok által feszített részgráfok összefüggők.

2.2. Lemma: az összefüggő particiók felsorolhatók.

2.1. Megjegyzés: összefüggő partició kódolásán a H_i részhalmazok által feszített részgráfok egy-egy feszítőfájának megadását fogjuk érteni.

Bizonyítás: Tekintsük a H_i halmazok F_i feszítőfáit. Az

$\bigcup_{i=1}^m F_i$ élhalmazt a G gráf F feszítőfájává egészíthetjük ki. Legyen $E' = F - \bigcup_{i=1}^m F_i$. Akkor a \mathcal{P} összefüggő particiót az (F, E') párral azonosíthatjuk, ahol F feszítőfa, E' pedig éleinek egy részhalmaza. Így az (F, E') párokat felsorolva /megint lexikografikusan/ az összefüggő particiók felsorolását kapjuk /esetleg egy particiót többször is/.



10. ábra

2.4. Definíció: legyen $\mathcal{P}=(V_1, \dots, V_k)$ a $G=(V,E)$ gráf csucsainak egy összefüggő particiója. G -nek \mathcal{P} -re vonatkozó kontrakciója $G'=(V',E')$, ahol

$$V' = \{1, \dots, k\}, \quad E' = \{(i, j) : \exists v_i \in V_i, v_j \in V_j : (v_i, v_j) \in E\}.$$

Jelölésben $G' = G / (V_1, \dots, V_k)$.

2.2. Következmény: lokális gráf-automatával kiszámíthatók az alábbi függvények:



a/ $\chi(\bar{G})$, ahol χ a kromatikus szám

b/ $\min \{k : V = V_1 \cup \dots \cup V_k, V_i \cap V_j = \emptyset, |V_i| \geq \ell, G(V_i, E_i) \in \mathcal{T}^*\}$

ahol $G(V_i, E_i)$ /a V_i által feszített/ összefüggő részgráf, $\mathcal{T}^* \in \mathcal{L}$ tetszőleges.

c/ $\min \{k : V = V_1 \cup \dots \cup V_k, V_i \text{ összefüggő}, G/(V_1, \dots, V_k) \in \mathcal{T}^*\}$

ahol $\mathcal{T}^* \in \mathcal{L}$ tetszőleges.

Bizonyítás:

a/ $\chi(\bar{G}) = \min \{k : V = V_1 \cup \dots \cup V_k, V_i \cap V_j = \emptyset, G(V_i, E_i) \text{ teljes gráf} \}$ így ez a b/ speciális esete

b/ Legyen $\mathcal{S} : G \longrightarrow \{S_G = (V_1, \dots, V_k) \text{ összefüggő partíciók} \}$

és

$$f(G, S(V_1, \dots, V_k)) = \begin{cases} k, & \text{ha } |V_i| \geq \ell \text{ és } G(V_i, E_i) \in \mathcal{T}^* \\ \infty & \text{különben} \end{cases}$$

akkor \mathcal{S}, f eleget tesznek a 2.1.Lemma feltételeinek

c/ Legyen \mathcal{S} mint a b/-ben,

és

$$f(G, S(V_1, \dots, V_k)) = \begin{cases} k, & \text{ha } G/(V_1, \dots, V_k) \in \mathcal{T}^* \\ \infty & \text{különben} \end{cases}$$

ekkor újra alkalmazhatjuk a 2.1.Lemmát. A $G/(V_1, \dots, V_k)$ gráf vizsgálatánál a V_i -beli legkisebb indexű csucs szimulál \mathcal{T}^* -ot eldöntő automatát.

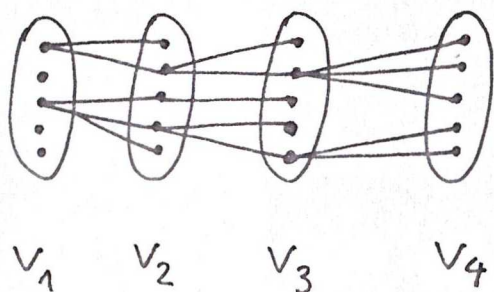
2.5. Definíció: a $G=(V, E)$ gráfra $V' \subseteq V$ domináns halmaz, ha minden $w \in V - V'$ -re létezik $v \in V'$, hogy $(v, w) \in E$. Egy gráf domatikus száma az a legnagyobb k , melyre

$V = V_1 \cup \dots \cup V_k, V_i \cap V_j = \emptyset$, és V_i domináns halmaz minden

i -re.

2.3. Lemma: a domatikus szám lokális gráf-automatával kiszámítható.

Bizonyítás: bár a tulajdonság definíciójában nem összefüggő particiók szerepelnek, a probléma átfogalmazható ilyen alakura.



11. ábra

Mivel V_i domináns halmaz, V_{i+1} minden csucsából megy él V_i -be. Egy-egy ilyen élet választva minden V_{i+1} -beli csucshoz ($i \geq 1$) olyan fákat kapunk, melyek gyökere V_1 -beli, a V_i -beli csucsokat pedig az jellemzi, hogy a gyökértől vett távolságuk pontosan $(i-1)$.

Igy az adott erdőből a $\{V_1, \dots, V_k\}$ partició rekonstruálható. Egy erdőt az (F, E', V') hármas határoz meg, ahol F feszítőfa, E' az F éleinek részhalmaza, V' pedig a gyökerek halmaza. Innen az állítás a 2.2.Tételt és a 2.1.Lemmát felhasználva következik.

Most néhány az eddigtilt eltérő jellegű gráftulajdonság eldöntésére adunk algoritmust.

2.6. Definíció: legyen $G=(V, E)$ gráf, $f: V \rightarrow \mathbb{N}$ injekció.

Legyen

$$B(G) = \min_f \max_{(v,w) \in E} \{ |f(v) - f(w)| \}.$$

$B(G)$ -t a G gráf szélességének /bandwidth/ nevezzük.

Legyen

$$B_k = \{ G \mid B(G) \leq k \}.$$

A szélesség a gyakorlatban sokat használt gráf-tulajdonság. Mátrixok sor- és oszlopcserékkel való "majdnem" diagonális alakra hozásánál van szerepe.

2.3. Tétel: $\mathcal{B}_k \in \mathcal{L}$, minden k -ra.

Bizonyítás: Tegyük fel, hogy $G \in \mathcal{B}_k$, és legyen f olyan, hogy $\forall (v, w) \in E$ -re $|f(v) - f(w)| \leq k$. Definiáljuk éleinek egy színezését:

$$(v, w) \in C_i \iff f(v) - f(w) = i$$

azaz G éleit a "hosszuknak" megfelelően színeztük, s $(-k, -k+1, \dots, k-1, k)$ színekkel. Tekintsük a G -gráf tetszőleges $K = (e_1, \dots, e_\ell)$ körét. Legyen

$$a_i = |\{e_j \in C_i\}|,$$

akkor C_i definíciója miatt

$$(1) \quad \sum_{i=-k}^k i \cdot a_i = 0$$

Legyen $P = (e_1, \dots, e_\ell)$ út, az a_i számokat hasonlóan definiálva ekkor

$$(2) \quad \sum_{i=-k}^k i \cdot a_i \neq 0$$

teljesül. Továbbá $v = f^{-1}(1)$ -re, illetve $u = f^{-1}(m)$ -re

$$(3) \quad (v, w) \in E \implies (v, w) \in C_{-1} \cup C_{-2} \cup \dots \cup C_{-k}$$

$$(4) \quad (u, z) \in E \implies (u, z) \in C_1 \cup C_2 \cup \dots \cup C_k$$

Ezen feltételek azonban elégségesek is: ha létezik (1)-(4)-nek eleget tevő C színezés, akkor $G \in \mathcal{B}_k$. Ennek igazolására megadunk egy megfelelő f függvényt.

Legyen $f^{-1}(1) = v$, ahol v a (3)-nek eleget tevő csucs. Legyen $w \in V$, és $P = (e_1, \dots, e_\ell)$ v -t és w -t összekötő ut. Legyen

$$f(w) = \sum_{i=1}^{\ell} c(e_i) \quad \text{ahol } c(e_i) \text{ az } e_i \text{ él színe.}$$

Akkor (1) miatt $f(w)$ definíciója egyértelmű, és (2) miatt $u \neq w \Rightarrow f(u) \neq f(w)$. Továbbá definíció szerint $(u, w) \in E$ -re $|f(u) - f(w)| = |c(u, w)| \leq k$.

Az eddigiekből azt látjuk, hogy

$$G \in \mathcal{B}_k \iff \exists E_1 \dots \exists E_{2k} \forall K \forall P \begin{cases} E = E_1 \cup \dots \cup E_k, E_i \cap E_j = \emptyset, \\ K\text{-ra } \sum_i a_i = 0 \\ P\text{-re } \sum_i a_i \neq 0, (3), (4) \end{cases}$$

Az ekvivalens átfogalmazásra a 2.2.Tétel alkalmazható.

2.7. Definíció: legyen $G = (V, E)$ gráf, $G_1 = (G, \rho, C)$ alapgráf, F pedig a G egy feszítőfája. A V csucsk (F, ρ) -ből származtatott permutációján a megfelelő preorder sorrendet értjük. A csucsk egy π permutációja fa-permutáció, ha valamely (F, ρ) párból származik. /A továbbiakban π és (F, ρ) közt nem teszünk különbséget./

2.2. Megjegyzés: egy (F, ρ) fa-permutáció kódolásán azt értjük, hogy F mint élhalmaz van kódolva, $\rho = (\rho_1, \dots, \rho_n)$ pedig csucsonként /ez azt jelenti, hogy $O(d \cdot d!)$ állapothalmazú automatára van szükségünk/.

2.4. Lemma: a fa-permutációk felsorolhatók.

Bizonyítás: Ebben az esetben $\mathcal{S}_G = \{(F, \rho') : F \text{ feszítőfa, } \rho' \text{ iránytűrendszer}\}$.

$R_{G, \rho, V}$ pedig a feszítőfák és iránytürendszerek rendezéséből lexikografikusan származik. A feszítőfákon az élhalmazok rendezésének megszorítása ad rendezést. Az iránytürendszereken az iránytük rendezéséből kapunk rendezést lexikografikus rendezése.

Legyen AI olyan automata, mely az iránytüket felsorolja, AF pedig olyan automata, mely adott részgráfról eldönti, hogy feszítőfa-e. Akkor a keresett $AF1$ automata az $AI, AF, A2$ és $A5$ automaták alkalmas szorzataként áll elő.

2.8. Definíció: $Aut = \{G: G \text{-nek van valódi automorfizmusa}\}$

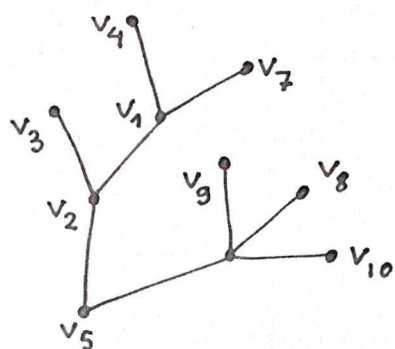
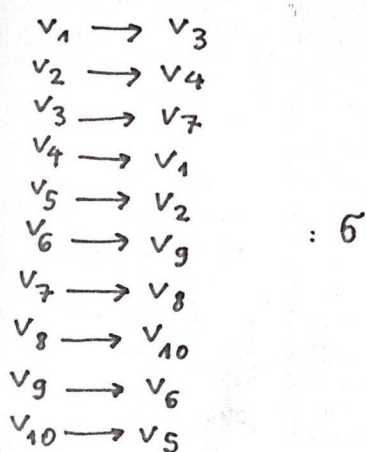
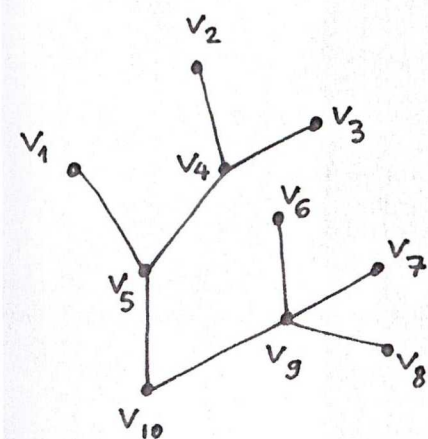
2.4. Tétel: $Aut \in \mathcal{L}$.

Nyilvánvaló, hogy Aut másodrendű diadikus formulával definiálható, $\exists R_1 \Phi$ alakban, ahol R_1 a csucsközti kölcsönösen egyértelmű megfeleltetés. Mivel R_1 nem feltétlenül gyenge diadikus reláció, azl. Következmény közvetlenül nem alkalmazható. Így egyéb megközelítést keresünk.

2.5. Lemma: legyen $G=(V, E) \in Aut$, $G_1=(G, \rho, C)$ alapgráf,

$\pi = (v_1, \dots, v_n)$ a csucsköz G_1 -ből származtatott rendezése, σ pedig a G automorfizmusa. Legyen $\pi' = (\sigma(v_1), \dots, \sigma(v_n))$. Akkor π' fa-permutáció.

Bizonyítás: legyen (F, ρ) a π -t származtató alapfa. Legyen $\sigma(F)$ az F feszítőfa képe. Mivel σ automorfizmus, ha $(v_i, v_j) \in E$, akkor $(\sigma(v_i), \sigma(v_j)) \in E$ is tel-



12. ábra

jesül. $\sigma(F)$ összefüggő és körmentes, valamint minden csucsban tartalmaz élt, azaz szintén feszítőfa, mégpedig F -fel izomorf.

A ρ irányítrendszer egy $\sigma(\rho)$ irányítrendszert határoz meg $\sigma(G)$ -n a természetes módon: ha v szomszédainak sorrendje $(v_{i_1}, \dots, v_{i_\ell})$, akkor $\sigma(v)$ szomszédainak sorrendje $(\sigma(v_{i_1}), \dots, \sigma(v_{i_\ell}))$.

A preorder rendezés definíciójából következik, hogy ekkor π' a $(\sigma(F), \sigma(\rho))$ alapfa által meghatározott rendezés.

A2.4.Tétel bizonyítása: először olyan AU automata konstrukcióját vázoljuk, mely adott $\pi = (v_{i_1}, \dots, v_{i_n})$ fa-permutáció esetén eldönti, hogy a $\sigma(v_j) = v_{i_j}$ leképezés automorfizmus-e. Az AU automata egy $A3$ automatából, és az $A3$ működésével párhuzamosan a π -hez tartozó (F, ρ) alapfán $A3$ -at szimuláló $A3'$ automatából áll. Egy-egy

üzenetekkel egyeztetni, hogy az egymásnak megfeleltetendő élpárok a gráfnak mindkettőn élei, vagy nem-élei. Ha eltérést tapasztalnak, π nem automorfizmus.

Az AU automatát az 24. Lemmában szereplő $AF1$ automatával szorozva olyan automatát kapunk mely eldönti Aut -ot.

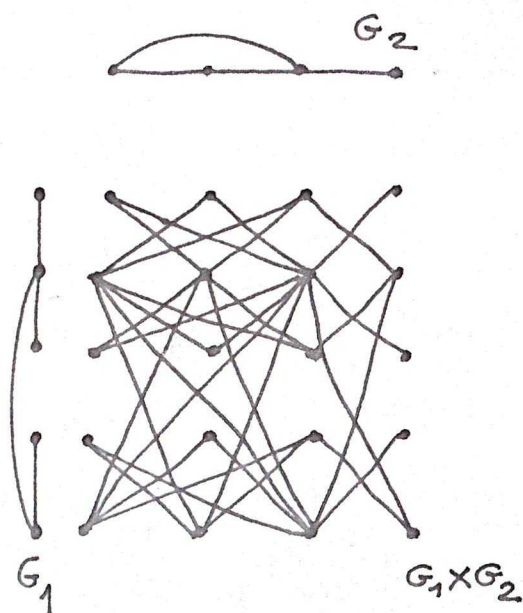
2.9. Definíció: a $G_1=(V_1, E_1)$ és $G_2=(V_2, E_2)$ gráfok gyenge direkt szorzatán azt a $G=(V, E)$ gráfot értjük, melyre

$$V = V_1 \times V_2$$

$$E = \{ ((v_1, v_2), (w_1, w_2)) : (v_1, w_1) \in E_1 \wedge (v_2, w_2) \in E_2 \}.$$

Legyen $\chi G = \{ G : \exists G_1, G_2 : G_1 \times G_2 = G \}$.

Két gráf gyenge direkt szorzatát a 13. ábra szemlélteti.



13. ábra

Megjegyezzük, hogy a "kinálkozó" partició éppen független halmazokból áll, így az összefüggő particiók felsorolása és ezzel együtt a 2.2. Lemma közvetlenül nem alkalmazható. A továbbiakban szükségünk lesz az alábbi lemmákra. A $G=(V, E)$ gráf éleinek egy $E = E_1 \cup \dots \cup E_k$ particiója összefüggő él-partíció, ha minden i -re az E_i élhalmazok összefüggő gráfot alkotnak.

2.6. Lemma: /ld. Lovász [12]/: $G_1 \times G_2$ akkor és csak akkor összefüggő, ha G_1, G_2 összefüggők és legalább egyikük tartalmaz páratlan kört.

2.7. Lemma: az összefüggő él-partíciók felsorolhatók.

2.3. Megjegyzés: egy él-partíció kódolásán az egy halmazba tartozó élek összetartozásának közös csuczukban való tárolását értjük.

Bizonyítás: legyen $E = E_1 \cup \dots \cup E_k$, $E_i \cap E_j = \emptyset$, és legyen az élek szokásos rendezésében $e_i = \min E_i$, valamint $e_1 < e_2 < \dots < e_k$. Így minden él-partíció halmazait egyértelműen rendeztük. A felsorolás ezután az A4 automatánál használt módszerrel elvégezhető.

2.3. Következmény: lokális gráf-automatával kiszámítható

$$\max \{ k : E = E_1 \cup \dots \cup E_k, E_i \cap E_j = \emptyset, E_i \text{ öf.}, G(v_i, E_i) \in \mathcal{T}^* \}$$

ahol $\mathcal{T}^* \in \mathcal{L}$ tetszőleges tulajdonság.

Most visszatérünk a gyenge direkt szorzat vizsgálatára.

2.5. Tétel: $XG \in \mathcal{L}$.

Bizonyítás: tegyük fel, hogy $G = G_1 \times G_2$. A 2.6. Lemma szerint

pl. G_2 tartalmaz páratlan kört. Legyenek e_1, \dots, e_k a G_1 gráf élei és

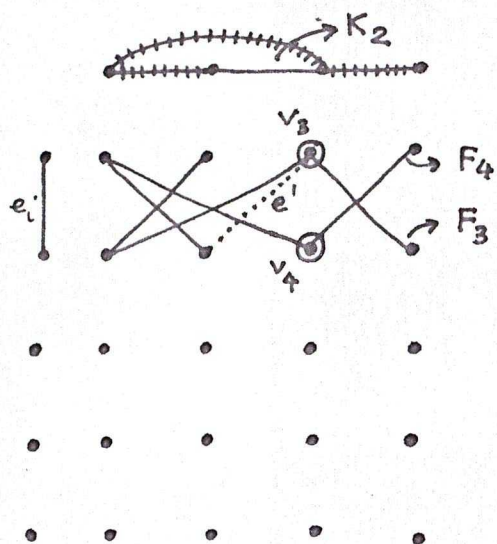
$$E_i = e_i \times G_2 \quad i = 1, \dots, k.$$

Ekkor E_i összefüggő, mivel G_2 -ről feltettük, hogy tartalmaz páratlan kört. Másrészt nyilván (E_1, \dots, E_k) a G éleinek egy partíciója, azaz (E_1, \dots, E_k) összefüggő él-partíció.

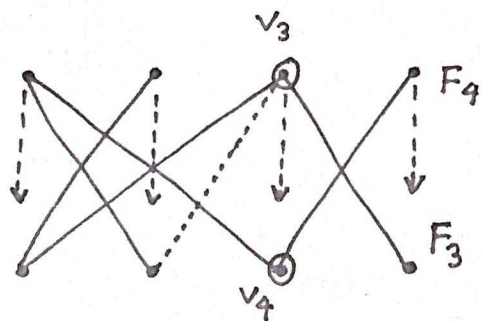
Nézzük meg, hogy (E_1, \dots, E_k) milyen további tulajdonságokkal rendelkezik.

A gyenge szorzat definíciója alapján az E_i által alkotott gráf páros gráf.

Legyen G_2 páratlan köre K_2 , K_2 egy éle e , F_2 pedig a G_2 egy olyan feszítőfája, melyre $(K_2 - e) \subseteq F_2$.
/Ld. a 13. ábrát./



14. ábra



15. ábra

A G_1 gráf tetszőleges e_i élére.

$$e_i \times F_2$$

két F_2 -vel izomorf F_3, F_4 fából áll, melyeket

$$e_i \times e$$

egyik e' éle az $e_i \times G_2$ gráf egy F_0 feszítőfájává egészít ki.

Könnyen látható, hogy léteznek olyan v_3, v_4 csucsk és ρ_3, ρ_4 iránytürendszerek F_3 -on és F_4 -on, hogy az általuk származtatott sorrendben a megfelelő indexű csucsk "egymás alattiak" legyenek /ld.

15. ábra/ Ha v_i, v_j' ill. w_i, w_j' az F_3 ill. F_4 fa i -edik és j -edik csucsa, akkor igazak a következők:

- (1) $(v_i, v_j) \in G \iff (w_i, w_j) \in G$
- (2) $(v_i, w_j) \in G \iff (w_i, v_j) \in G$
- (3) $(v_i, w_i) \notin G$.

Legyen

$$H_1 = \{v : v \in F_3, d(v, v_3) \text{ } F_3\text{-ben páros}\} \cup \{v : v \in F_4, d(v, v_4) \text{ } F_4\text{-ben páratlan}\}$$

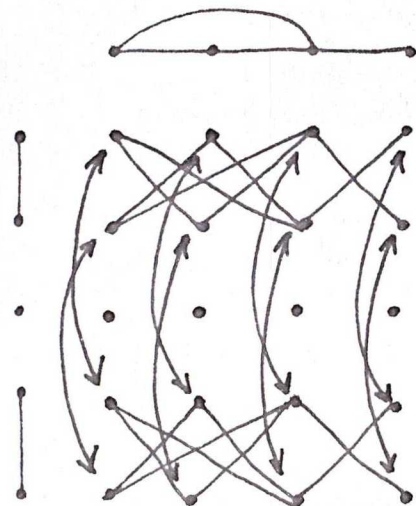
$$H_2 = \{v : v \in F_4, d(v, v_4) \text{ } F_4\text{-ben páros}\} \cup \{v : v \in F_3, d(v, v_3) \text{ } F_3\text{-ben páratlan}\}.$$

Akkor, mivel $e_i \times G_2$ páros gráf,

(4) H_1, H_2 független halmazok.

Az eddigi feltételek csak azt biztosítják, hogy az E_i által alkotott gráf előáll $e_i \times G_2^{(i)}$ gyenge direkt szorzatként, még azt is biztosítanunk kell, hogy a $G_2^{(i)}$ gráf i -től független. Tekintsük a G_1 gráf e_i, e_j éleit. Ekkor az $e_i \times G_2$ és az $e_j \times G_2$ gráfok között az (F_3^i, F_4^i) és (F_3^j, F_4^j) fák

közti sorrendtartó leképezés automorfizmus.



16. ábra

Továbbá igaz az is, hogy a $(H_1^i, H_2^i), (H_1^j, H_2^j)$ halmazokra

(5) $(H_1^i \cup H_2^i) \cap (H_1^j \cup H_2^j) = \emptyset$

vagy

$$H_{\varepsilon_1}^i = H_{\varepsilon_2}^j \text{ és } H_{(3-\varepsilon_1)}^i \cap H_{(3-\varepsilon_2)}^j = \emptyset$$

teljesül.

Az eddigi feltételeket összefoglalva: ha $G = G_1 \times G_2$, akkor van olyan (E_1, \dots, E_k) összefüggő élpártíció, és minden i -re E_i -nek olyan $F^i = (F_3^i \cup F_4^i \cup e^i)$ feszítőfája és \mathcal{P}_i iránytűrendszere, hogy az (1)-(5) feltételek teljesülnek. Ezek a feltételek elégségesek is, mert az (1), (2), (5) feltételekből a G_1, G_2 gráfok meghatározhatók.

Másrészt az 4. és 7. Lemmák alapján az élpártíciók, feszítőfák és iránytűrendszerek felsorolhatók, és a feltételek teljesülése lokális gráf-automatával ellenőrizhető.

2.4. Azonosítási probléma

Gráfok mely osztályához létezik olyan automata, mely egy, az adott osztályhoz tartozó G gráfból származtatott bármely alapgráfról indítva végül mindig ugyanazt a $v \in V$ csucst juttatja kitüntetett állapotba? Másképpen fogalmazva: mely gráfokon tudhat egy automata bárhonnan indítva mindig ugyanoda eltalálni? Az alábbiakban erre a kérdésre adunk választ.

Legyen

$$\mathcal{AS} = \{ G : \exists v \in V : \forall \sigma \in \text{Aut}(G) : \sigma(v) = v \} ,$$

ahol $\text{Aut}(G)$ a G gráf automorfizmusainak halmaza.

2.8. Lemma: ha $G \notin \mathcal{AS}$, akkor $\{G\}$ -re az azonosítási probléma nem oldható meg.

Bizonyítás: legyen a tetszőleges kiindulóponttól "megtalált" csucs v_0 . Mivel $G \notin \mathcal{AS}$, van olyan $\sigma \in \text{Aut}(G)$, melyre $\sigma(v_0) = v_1 \neq v_0$. Legyen G_0 tetszőleges alapgráf, G_1 pedig $\sigma(G_0)$, azaz a címkézésre $C_1(\sigma(v)) = C_0(v)$ $\forall v \in V$ -re, és hasonlóan, ha (v, w) a V csucsban az i -edik él, akkor G_1 -ben $(\sigma(v), \sigma(w))$ a $\sigma(v)$ csucsban legyen i -edik él. Ekkor G_1 -ről indítva, az automata $\sigma(v_0) = v_1$ -et találja meg, vagyis ellentmondásra jutottunk.

A továbbiakban felhasználjuk Pósa [14] alábbi tételét.

2.6. Tétel: Pósa [14]: létezik olyan (diédikus) másodrendű $\Phi(x_1, x_2)$ formula, mely tetszőleges G automorfizmusmentes gráf csucsain rendezést definiál.



Bizonyítás: a csucsokat tetszőleges sorrendben véve, írjuk fel a gráf adjacenciamátrixát. Különböző permutációkhoz különböző mátrixok tartoznak, különben a permutációkban egymásnak megfelelő csucsokat egymásra képezve a gráf automorfizmusát kapnánk. Így van egy permutáció, melyhez a pl. sorfolytonosan leolvasott/ legkisebb mátrix tartozik. Ez a permutáció definiálható /diadikus/ másodrendű formulával, mégpedig

$$\Phi_0(R_1) \leftrightarrow [R_1 \text{ lin. rend.} \wedge \forall R_2 (R_2 \text{ lin. rend.} \rightarrow (\exists R_3 \text{ párosítás: } \Psi))]$$

alakban, ezekután $\Phi(x_1, x_2)$ pedig

$$\Phi(x_1, x_2) = \exists R_1 (\Phi_0(R_1) \wedge R_1(x_1, x_2))$$

alakban adódik.

A tétel alkalmazásánál ugyanaz a nehézség lép fel, mint az automorfizmusmentesség eldöntésénél: a definiáló formula nem gyengén diadikus. Az azonosítási probléma megoldásában újra az ott alkalmazott észrevételt használjuk.

2.7. Tétel: \mathcal{AS} -ra az azonosítási probléma megoldható, azaz létezik olyan automata, melyre tetszőleges $G \in \mathcal{AS}$ gráfra, minden $G_1 = (G_1, \rho_1, c_0)$ alapgráfra /ahol c_0 az A kezdőkonfigurációja/ az $L = (G_1, A)$ lokális gráf-automata végállapotában ugyanaz a \forall csucs kerül kitüntetett állapotba.

Bizonyítás: legyenek π_1, \dots, π_m a G gráf fa-permutációi, $A(\pi_1), \dots, A(\pi_m)$ a hozzájuk tartozó adjacencia-mátrixok. Legyen $A = \min \{A(\pi_i)\}$, ahol a rendezés pl. sorfolytonosan olvasva értendő, és legyen továbbá

$$P = \{ \pi_i : A(\pi_i) = A \} .$$

Tekintsük a $V_0 = \{v : \forall \sigma \in \text{Aut}(G) : \sigma(v) = v\}$

halmazt, mely feltételeink szerint nem üres. Azt állítjuk, hogy minden $v \in V_0$ -ra

$$(*) \quad \pi_i, \pi_j \in P \implies \pi_i(v) = \pi_j(v)$$

teljesül. Tegyük fel, hogy $\pi_i, \pi_j \in P$, és

$$\pi_i(v) \neq \pi_j(v)$$

akkor a $v \mapsto \pi_i^{-1}(\pi_j(v))$ leképezés automorfizmus /mert $A(\pi_i) = A(\pi_j)$ / és v -t nem hagyja fixen.

Az is igaz, hogy a $(*)$ feltétel csak $v \in V_0$ -ra teljesül. Ha $v \notin V_0$, legyen σ olyan, hogy $\sigma(v) \neq v$ és $\pi \in P$ tetszőleges. Akkor $\pi\sigma \in P$, és

$$\pi(v) \neq \pi\sigma(v).$$

Vagyis P rendezést definiál V_0 csucsain. Az azonosítandó csucs az ezen rendezésben minimális elem. A keresett automata a fa-permutációkat felsoroló AF1 automataból a szokásos konstrukciókkal kapható.

3. Definiálhatóság

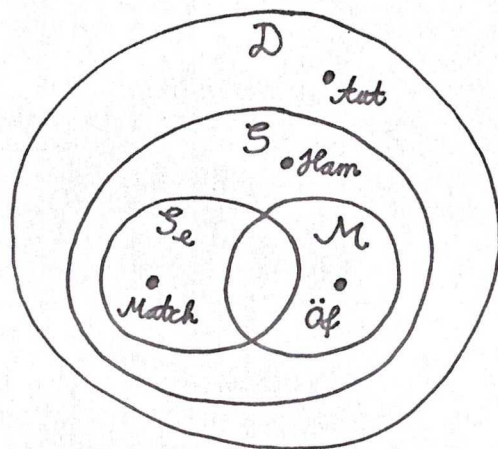
A fejezet első részében gráf-tulajdonságok, második részében környezetfüggetlen nyelvek definiálhatóságával foglalkozunk. A gráf-tulajdonságokkal kapcsolatban elsősorban negatív állításokat keresünk. A definiálhatóságra vonatkozó negatív eredmények összefügghetnek bonyolultságra vonatkozó negatív eredményekkel: közös vonásuk, hogy adott problémaosztálynak valamely /logikai v. algoritmikus/ kereben való elhelyezhetetlenségét mutatják. Közvetlen kapcsolatot mutat Fagin már idézett tétele: ha például belátnánk, hogy a Hamilton-kört nem tartalmazó gráfok osztálya nem definiálható egzisztenciális másodrendű formulával, ez egyben az $NP \neq NP^C$ sejtést is igazolná.

Két módszert használunk fel: az un. Fraissé-Ehrenfeucht-játékokat és az ultraszorzást. Ezek segítségével az \mathcal{M} , \mathcal{S}_e , \mathcal{S} és \mathcal{D} osztályok közti valódi tartalmazási relációkat állapítunk meg.

Először példákat mutatunk definiálhatóságra, majd a felhasznált matematikai logikai segédeszközöket ismertetjük. Ezután igazoljuk a gráf-tulajdonságok definiálhatóságára vonatkozó negatív állításokat. Ezeket /a 3.2., 3.3. Tételek kivételével, melyek egyéb osztályokkal foglalkoznak/, a 17. ábra foglalja össze.

Ebben a fejezetben gráfon véges, hurok és többszörös élek nélküli gráfot értünk /és nem tesszük fel, hogy a foksámok korlátosak/.

A következő jelöléseket használjuk: $\text{Ham} = \{G: G \text{ tart. Hamilton-kört}\}$, $\text{Match} = \{G: G \text{ tart. teljes párosítást}\}$, $\text{Öf} = \{G: G \text{ összefüggő}\}$, $\text{Aut} = \{G: G\text{-nek van automorfizmusa}\}$.



17. ábra

A fejezet második részében a környezetfüggetlen nyelvek egy logikai karakterizációját adjuk meg, a Fraissé-Ehrenfeucht-játék alkalmas változatának segítségével.

3.1. Példák3.1. Lemma: $\mathcal{H}am \in \mathcal{S}$.Bizonyítás: megadjuk a definiáló formulát.

$$\Phi_1(R_1) = \left[\forall x_1, x_2 (R_1(x_1, x_2) \rightarrow R(x_1, x_2)) \wedge \forall x_1, \exists x_2, x_3 \forall x_4 ((x_2 \neq x_3) \wedge R_1(x_1, x_2) \wedge \right. \\ \left. \wedge R_1(x_1, x_3) \wedge (R_1(x_1, x_4) \rightarrow (x_2 = x_4 \vee x_3 = x_4))) \right]$$

$$\Phi_2(R_1) = \left[\forall H ((\exists x_1 H(x_1) \wedge \exists x_2 \neg H(x_2)) \rightarrow \exists x_2, x_3 (H(x_2) \wedge \neg H(x_3) \wedge R_1(x_2, x_3))) \right]$$

$$\Phi = \exists R_1 (\Phi_1(R_1) \wedge \Phi_2(R_1)).$$

Φ_1 azt fejezi ki, hogy R_1 részgráf, melyben minden csucs másodfoku, azaz független körökből áll, Φ_2 pedig azt, hogy minden részhalmazt és a komplementerét köti össze R_1 -beli él.

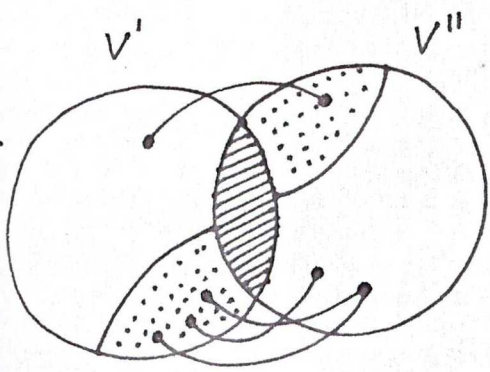
3.2. Lemma: $\{(G, V') : V' \subset V, V' \text{ max. flen } G\text{-ben}\} \in \mathcal{S}$.Bizonyítás: megadjuk a definiáló formulát.

$$\Phi_1(V') = \forall x_1, x_2 ((V'(x_1) \wedge V'(x_2)) \rightarrow \neg R(x_1, x_2))$$

$$\Phi_2(V') = \left[\forall V'' (\Phi_1(V'') \rightarrow \exists R_1 (\forall x_1, x_2 (R_1(x_1, x_2) \rightarrow R(x_1, x_2)) \wedge \right. \\ \wedge (\forall x_3 ((V''(x_3) \wedge \neg V'(x_3)) \rightarrow \exists! x_4 (V'(x_4) \wedge R_1(x_3, x_4))) \wedge \\ \left. \wedge (\forall x_3 ((V'(x_3) \wedge \neg V''(x_3)) \rightarrow \exists \leq 1 x_4 (V''(x_4) \wedge R_1(x_3, x_4)))) \right)]$$

$$\Phi = \Phi_1(V') \wedge \Phi_2(V').$$

Itt Φ_1 azt fejezi ki, hogy V' független halmaz, Φ_2 pedig azt, hogy minden V'' független halmazra $V''-V'$ élekkel párosítható $V'-V''$ -be /az aláhuzott feltétel nélkül az állítás nyilvánvaló/.



18. ábra.

Ez nyilván elégséges feltétel.
 Szükségessége azért igaz, mert

$$(V' - V'', V'' - V')$$

páros gráf. Ha a lefogó pontok
 minimális száma $> |V'' - V'|$
 akkor a pirossal jelzett halmaz
 $|V'|$ -nél nagyobb független.
 Így König tételét alkalmazva
 kapjuk az állítást.

A következő példában olyan elsőrendű formulát keresünk,
 mely az n csucsu összefüggő gráfok osztályát definiálja.
 Az alábbi lemma azért is érdekes, mert felhasználható logikai
 elméletek bonyolultságának alsó becslésénél /ld. Ferrante-
 Rackoff [7]/.

3.3. Lemma: /Pósa [14]/: létezik olyan, a gráfok nyelvén irt Φ_n
 elsőrendű formula, melyre ha a $G=(V, E)$ gráfra $|V|=n$,
 akkor $G \models \Phi_n \iff G$ összefüggő, és Φ_n kvantorainak
 száma $3 \lceil \log_2(n-1) \rceil + 2$.

Bizonyítás: Ha G csucsainak száma n , akkor G pontosan akkor
 összefüggő, ha bármely két csucsa összeköthető legfeljebb $n-1$
 hosszúságu uttal.

Legyen $\Psi_\ell(x_1, x_2)$ olyan, a gráfok nyelvén irt formula,
 mely pontosan akkor igaz, ha x_1 és x_2 összeköthető legfeljebb
 2^ℓ hosszúságu uttal. Akkor

$$\Psi_{\ell+1}(x_1, x_2) = \exists x_3 (\Psi_\ell(x_1, x_3) \wedge \Psi_\ell(x_3, x_2)) .$$

Itt Ψ_ℓ kvantorainak számát K_{V_ℓ} -vel jelölve, $K_{V_1} = 1$, és

$$K_{V_{\ell+1}} = 2 \cdot K_{V_\ell} + 1,$$

azaz $K_{V_\ell} = 2^\ell - 1$. Vegyük észre, hogy $\Psi_{\ell+1}$ másképpen is felírható.

$$\Psi_{\ell+1}(x_1, x_2) = \exists x_3 \forall x_4 \forall x_5 \left[((x_4 = x_1) \wedge (x_5 = x_3)) \vee ((x_4 = x_3) \wedge (x_5 = x_2)) \right] \rightarrow \Psi_\ell(x_4, x_5)$$

Erre a felírásra $K_{V_1} = 3$, és

$$K_{V_{\ell+1}} = K_{V_\ell} + 3$$

azaz $K_{V_\ell} = 3\ell$.

Ha most $2^{\ell-1} + 1 < n \leq 2^\ell + 1$, akkor minden n csucsu G gráfra G pontosan akkor összefüggő, ha

$$G \models \forall x_1 x_2 \Psi_\ell(x_1, x_2).$$

Vagyis a $\Phi_n = \forall x_1 x_2 \Psi_{\lceil \log_2(n-1) \rceil}(x_1, x_2)$

formula eleget tesz a lemma feltételeinek.

3.2. Matematikai logikai segédeszközök, Fraissé- -Ehrenfeucht-játék

Most egy olyan módszert ismertetünk röviden, mely hatékony eszközt szolgáltat struktúraosztályok definiálhatóságának vizsgálatára. A módszer Fraissé-től származik, Ehrenfeucht alkalmazta elemi ekvivalenciával kapcsolatban /melynek eleve csak végtelen modelleken van értelme/, véges modellekre pedig Fagin [6] használta az összefüggő gráfok osztályának egzisztenciális, monadikus másodrendű formulával való definiálhatatlanságának bizonyítására.

Tekintsük a következő játékot. Adva van két gráf, G_1 és G_2 , és két játékos, I és II . Egy forduló abból áll, hogy I választ egy gráfot a kettő közül, és abban egy pontot, egy halmazt, vagy egy kétváltozós relációt. Ennek megfelelően II a másik gráfban választ - I választásával összhangban - egy pontot, egy halmazt, vagy egy kétváltozós relációt. Előre rögzített számú n fordulót játszanak, az n . forduló után II akkor nyer, ha a választott pontok által feszített struktúra a két gráfban /az ujonnan felvett halmazokkal és relációkkal együtt/ izomorf. Ellenkező esetben I nyer.

Tehát II arra törekszik, hogy sikeresen "utánozza" I -et a másik strukturában.

A játéknak több lehetséges variációja van, attól függően, hogy lépésként milyen struktúrák választását engedjük meg. Ha

csak pontokat választunk, elsőrendű játékról, ha pontokat és halmazokat választunk /másodrendű/ monadikus játékról, ha pontokat, halmazokat és az élek részhalmazait választhatjuk, /másodrendű/ gyenge diadikus játékról beszélünk.

Az alkalmazások alapjául szolgáló lemmát a gyenge diadikus játékokra vonatkozóan mondjuk ki.

3.4. Definíció: a G_1, G_2 gráfokat n -edrendben ekvivalensnek nevezzük, /és $G_1 \cong_n G_2$ -vel jelöljük/ ha az n -fordulás játékban II -nek nyerőstratégiája van.

3.4. Lemma: \cong_n ekvivalencia-reláció.

Bizonyítás: Legyen $G_1 \cong_n G_2$ és $G_2 \cong_n G_3$. Megadjuk II egy nyerőstratégiáját a (G_1, G_3) játékban. Legyen I lépése G_1 -ben S_1 /pont, halmaz, vagy részhalmaz/, erre II válasza a (G_1, G_2) játékban adott nyerőstratégia szerint S_2 . Tekintsük a (G_2, G_3) játékot, és tegyük fel, hogy ha itt I a G_2 -ben S_2 -t választja, akkor II G_3 -ban nyerőstratégiája szerint S_3 -t választja.

A (G_1, G_3) játékban II válasza S_1 -re legyen S_3 . /Hasonlóan járhatunk el, ha I G_3 -ba kezd./ Akkor n forduló után II nyer, mert a G_1 -ben és G_3 -ban választott strukturák mindegyik a II által fiktíven G_2 -ben választott strukturával izomorf.

3.5. Lemma: [11]: ha $G_1 \cong_n G_2$, akkor egy /másodrendű/ gyenge diadikus, legfeljebb n kvantort tartalmazó formula akkor és csak akkor igaz G_1 -en, amikor G_2 -n.

Bizonyítás: tegyük fel, hogy a Φ formula igaz G_1 -en, de nem igaz G_2 -n. Az n -fordulás gyenge diadikus játékból nyerőstratégiát fogunk megadni I számára, és ezzel ellentmondásra jutunk az \cong_n definíciójával. Az egyszerűség kedvéért a lemmát a

$$\Phi = \exists S_1 \forall S_2 \exists S_3 \Psi(S_1, S_2, S_3)$$

esetre igazoljuk, általános kvantorszerkezetre a bizonyítás teljesen hasonló, de tulságos formalizmust igényelne.

Feltételünk szerint:

$$G_1 \models \exists S_1 \forall S_2 \exists S_3 \Psi(S_1, S_2, S_3)$$

$$G_2 \models \forall S_1 \exists S_2 \forall S_3 \neg \Psi(S_1, S_2, S_3)$$

ahol S_i elsőrendű, vagy gyenge diadikus másodrendű változó.

Az első fordulóban I a G_1 gráfban olyan S_1 strukturát választ, melyre $\forall S_2 \exists S_3 \Psi(S_1, S_2, S_3)$ teljesül. II válasza G_2 -ben legyen S_1' .

Mivel G_2 -n Φ hamis, S_1' -hez létezik olyan S_2 , melyre G_2 -ben $\forall S_3 \neg \Psi(S_1', S_2, S_3)$ teljesül.

A második fordulóban I a G_2 gráfban választja ezt az S_2 strukturát. II válasza G_1 -ben legyen S_2' .

Mivel G_1 -n Φ igaz, S_1 -hez és S_2' -hez van olyan S_3 , melyre $\Psi(S_1, S_2', S_3)$ teljesül.

A harmadik fordulóban I a G_1 gráfban választja ezt az S_3 strukturát. II válasza G_2 -ben legyen S_3' . Mivel G_2 -ben $\forall S_3 \neg \Psi(S_1', S_2, S_3)$, így végül

$$G_1 \models \Psi(S_1, S_2', S_3)$$

$$G_2 \models \neg \Psi(S_1', S_2, S_3')$$

ami ellentmond a választott részstrukturák izomorfizmusának.

3.4. Megjegyzés: a bizonyításból jól látható, hogy a változók jellegéről semmit nem használtunk ki. Szórol szóra elmondhatuk volna ugyanezt a másik két fajta játékra /és akkor természetesen a megfelelő formulákra/, sőt, olyan általánosított kvantorokra is, ahol egyes változók speciális struktúrák lehetnek, feszítőfák, független halmazok, stb. Megkövetelhetjük volna azt is, hogy II -nek csak olyan játékokban legyen nyerőstratégiája, ahol meg van kötve, hogy I az i -edik fordulóban G_{ε_i} -be játszik adott típusu változóval, ebben az esetben a tételben olyan formulák szerepelnek, melyek i -edik helyén rögzített kvantor van \exists , ha I abba a gráfba játszik, ahol Φ igaz, ellenkező esetben \forall . Fagin [6] ilyen speciális játékkal bizonyítja azt a tételét, melyet a bevezetésben említettünk.

Ultraszorzat

Az ultraszorzás a modellelmélet egyik alapvető operációja új modellek konstruálására. Az alábbiakban egyszerűség kedvéért a gráfok esetére szorítkozva ismertetjük a fogalmat.

3.2. Definíció: egy H halmaz $\mathcal{U} = \{H_\gamma\}_{\gamma \in \Gamma}$ részhalmazrendszerét ultrafilternek nevezzük, ha

- $\emptyset \notin \mathcal{U}$
- $x \in \mathcal{U}, x \supseteq y \Rightarrow y \in \mathcal{U}$
- $x, y \in \mathcal{U} \Rightarrow x \cap y \in \mathcal{U}$
- $\forall X$ -re $X \in \mathcal{U}$ vagy $H - X \in \mathcal{U}$.

\mathcal{U} principális ultrafilter, ha $\bigcap_{\gamma \in \Gamma} H_\gamma = \emptyset$.

3.2. Megjegyzés: be lehet látni, hogy minden végtelen halmazon létezik principális ultrafilter.

3.3. Definíció: legyen $G_1 = (V_1, E_1), G_2 = (V_2, E_2), \dots$ gráfok egy sorozata, \mathcal{U} ultrafilter \mathbb{N} -en. A G_1, G_2, \dots gráfok ultraszorzata a következő $G = (V, E)$ gráf.

$$V = \prod_{i=1}^{\infty} V_i / \mathcal{U}$$

, azaz a Descartes-szorzat két elemét ekvivalensnek tekintjük, ha azon koordináták halmaza, melyen megegyeznek, \mathcal{U} -beli.

E definíciója:

$$((x_1, x_2, \dots), (y_1, y_2, \dots)) \in E$$



$$\{i : (x_i, y_i) \in E_i\} \in \mathcal{U},$$



ahol $x_i, y_i \in V_i$. Jelölésben $G = \prod_{i=1}^{\infty} G_i$.

3.3. Megjegyzés: az így kapott gráf csucsainak száma kontinuum. Az ultraszorzatok alapvető tulajdonságát mondják ki az alábbi tételek /ld. pl. Chang-Keisler [2]/:

3.1. Tétel: legyen $\Phi(x_1, \dots, x_n)$ elsőrendű formula a gráfok nyelvén, szabad változói x_1, \dots, x_n . Legyen továbbá

$$\tilde{x}_1 = (x_{1,1}^1, x_{2,1}^1, \dots)_1, \dots, \tilde{x}_n = (x_{1,n}^n, x_{2,n}^n, \dots)_n.$$

Akkor

$$\{i : G_i \models \Phi(x_{i,1}^1, \dots, x_{i,n}^n)\} \in \mathcal{U} \Leftrightarrow G \models \Phi(\tilde{x}_1, \dots, \tilde{x}_n).$$

Ennek a tételnek a "pseuodoelemi" változatára lesz szükségünk.

3.6. Lemma: legyen $\Phi(x_1, \dots, x_n)$ egzisztenciális másodrendű formula, melynek szabad változói elsőrendűek, $\tilde{x}_1, \dots, \tilde{x}_n$ a fenti. Ekkor

$$\{i : G_i \models \Phi(x_{i,1}^1, \dots, x_{i,n}^n)\} \in \mathcal{U} \Rightarrow G \models \Phi(\tilde{x}_1, \dots, \tilde{x}_n).$$

Bizonyítás vázlata: legyen a Φ formula $\exists R_1 \dots \exists R_k \Psi$ alakú, ahol Ψ elsőrendű formula. Akkor azon G_i gráfokon, amelyekben Φ igaz, felvehetjük a Ψ -t kielégítő R_i relációkat. Ezen relációk ultraszorzatait tekintve G -n, a kapott (R, R_1, \dots, R_k) relációstruktúra ki fogja elégíteni Ψ -t /itt R a gráf éleit jelenti/.

3.3. Gráf-tulajdonságok definiálhatósága

A definiálhatósággal kapcsolatos negatív állítások igazolásához célszerű olyan gráfokat találnunk, melyek /a játékoknál definiált értelemben/ ekvivalensek. Ilyen gráfokat konkrétan megadni általában elég nehéz, azonban erre nincs is szükség. Ekvivalens gráfok létezését az alábbi lemma biztosítja, mely [11] egy lemmájával analóg. Az \cong_n reláció alatt a gyenge diadikus játéokra vonatkozó ekvivalenciát értjük.

3.7. Lemma: \cong_n ekvivalenciaosztályainak száma legfeljebb $F(n)$,

ahol

$$F(n) = 2^2 \cdot \dots \cdot 2^n$$

$$\left(\sum_{m=0}^n \sum_{i=1}^m 2^{\binom{i}{2}} (2^{\binom{i}{2}+1})^{n-m} i! S(m, i) \right)$$

ahol $S(m, i)$ másodfajú Stirling-szám.

Bizonyítás: tegyük fel, hogy valamely G gráfban n forduló után a P_1, \dots, P_m pontok és az R_1, \dots, R_{n-m} relációk kerültek kiválasztásra /ahol R_i monadikus vagy gyenge diadikus reláció, és a P_j pontok, valamint az R_i relációk közt egyenlők is lehetnek, hiszen pl. ugyanaz a pont több fordulóban is választható/. A választott pontok által feszített (R, R_1, \dots, R_k) típusu strukturák /itt R a gráf összekötöttségi relációja/ száma legfeljebb

$$\sum_{i=1}^m 2^{\binom{i}{2}} (2^{\binom{i}{2}+1})^{n-m} i! S(m, i) .$$

Ugyanis ha P_1, \dots, P_m közt i darab különböző pont van, ezek $2^{\binom{i}{2}}$ különböző részgráfot feszíthetnek, mindegyik R_i is legfeljebb $2^{\binom{i}{2}}$ -féle lehet /ha R_i monadikus, 2^i adódik, de $2^i \leq 2^{\binom{i}{2}+1}$ / . Az m pontot i részre

$S(m, i)$ különböző módon particionálhatjuk, és minden particiót $i!$ különböző módon rendezhetünk.

Igy m -re összegezve egy $f(n)$ felső becslést kapunk az n forduló után elérhető részstrukturák számára, ahol

$$f(n) = \sum_{m=0}^n \sum_{i=1}^m 2^{\binom{i}{2}} (2^{\binom{i}{2}+1})^{n-m} i! S(m, i).$$

Alkalmazzunk "visszafelé való indukciót". Tegyük fel, hogy $n-1$ forduló után a P_1, \dots, P_m' pontok, és az R_1, \dots, R_{n-1-m}' halmazok kerültek kiválasztásra. Rendeljük hozzá

$(P_1, \dots, P_m', R_1, \dots, R_{n-1-m}')$ -höz a következő lépésben elérhető végkonfigurációk halmazát. Ez legfeljebb $2^{f(n)}$ féle módon lehetséges.

És így tovább, minden $(P_1, \dots, P_i, R_1, \dots, R_j)$ választáshoz hozzárendelhetünk egy $(n+1-i-j)$ -edrendű halmazstrukturát, mégpedig legfeljebb

$$2^{\binom{n-i-j}{2}} 2^{f(n)}$$

féle. Így a kezdőállapothoz, és ezzel a G gráfhoz

$$2^{\binom{n}{2}} 2^{f(n)}$$

féle halmazstrukturát rendelhetünk. Azt állítjuk, hogy ha a

G_1, G_2 gráfokra a hozzájuk rendelt halmazstruktúra megegyezik, akkor a (G_1, G_2) játékban II-nek nyerőstratégiája van. Ez valóban indukcióval látható: I egy választása egy

eggyel alacsonyabb rendű halmazstruktúra választását jelenti G_i -ben, ehhez G_{3-i} -ben tartozik egy olyan választás, mely ugyanazt az egyel alacsonyabb rendű halmazstruktúrát származtatja. /Könnyen látható, hogy pont választásának csak pont választása felelhet meg, és halmaz választásának csak halmaz választása./

3.4. Megjegyzés: ha elsőrendű játékra szorítkozunk, a megfelelő ekvivalenciaosztályok számára ugyanígy kapunk felső becslést csupán $f(n)$ lesz

$$\sum_{i=1}^n 2^{\binom{i}{2}} i! S(n, i)$$

alakú.

3.5. Megjegyzés: a lemma a következő, talán meglepő módon is fogalmazható: akárhogy adunk meg $F(n) + 1$ darab gráfot, ezek között mindenképpen akad kettő, melyeket semmilyen legfeljebb n -kvantoros formulával sem tudunk megkülönböztetni. /Itt megint hasonló állítás érvényes bármilyen típusú struktúraosztályra, és bármilyen kvantorra./

Legyen \mathcal{T} gráftulajdonság, $\mathcal{T}_n = \{G: G \in \mathcal{T}\} \cap \{G: |V|=n\}$, azaz \mathcal{T}_n a \mathcal{T} -beli n -csucsú gráfok halmaza. \mathcal{T}_n természetesen elsőrendű formulával definiálható minden rögzített n -re, hiszen csak véges sok gráfot tartalmaz. Kérdés azonban, hogy hány kvantor szükséges egy definiáló formulához? Nyilván n kvantor mindig elégséges, hiszen

$$\exists x_1, \dots, x_n \left[\bigwedge_{\substack{1 \leq i < j \leq n \\ 1 \leq j' < n}} (x_i \neq x_{j'}) \wedge \bigvee_k \varphi_k \right]$$

definiáló formula, ahol φ_k ($k=1, \dots, m$) az összes \mathcal{T}_n -beli gráfok teljes leírása. Az alábbiakban alsó becsléseket adunk

a definiáló formulák kvantorainak számára, melyet $K_n(\mathcal{T})$ -vel jelölünk.

3.2.Tétel: $K_n(\mathcal{Ham}) \geq \lfloor \frac{n}{2} \rfloor$.

Bizonyítás: legyen Φ m_0 kvantoros elsőrendű definiáló formula, melyre tehát minden n -csucsu gráfra teljesül, hogy

$$G \models \Phi \iff G \in \mathcal{Ham}.$$

Legyen továbbá G_1 és G_2 két n -csucsu gráf, melyekre $G_1 \in \mathcal{Ham}$, $G_2 \notin \mathcal{Ham}$, és az elsőrendű játékban $G_1 \cong_{m_1} G_2$. Akkor a 3.5.Lemma szerint minden legfeljebb m_1 kvantoros Ψ formulára

$$G_1 \models \Psi \iff G_2 \models \Psi,$$

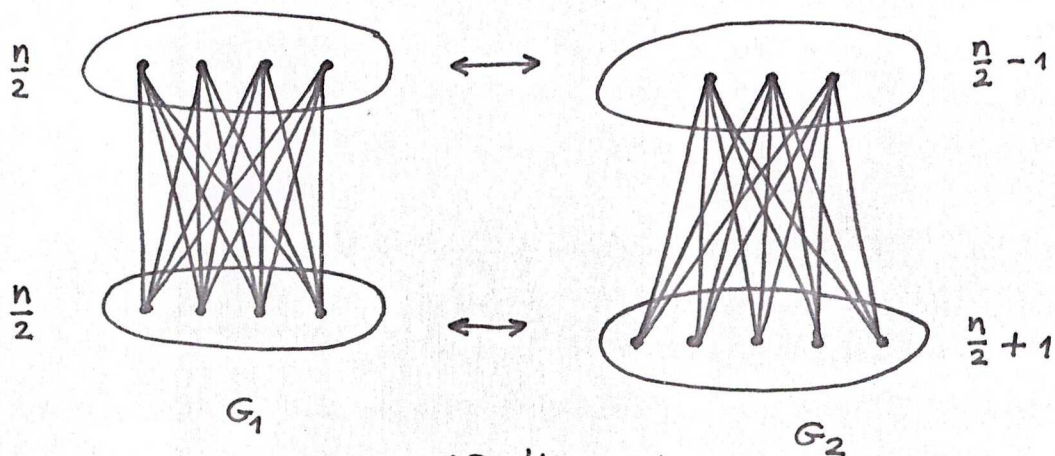
vagyis a Φ -re tett feltevésünk miatt $m_1 < m_0$.

Igy állításunkat beláttuk, ha meg tudunk adni egy $G_1 = (V_1, E_1)$ és egy $G_2 = (V_2, E_2)$ gráfot úgy, hogy az alábbi feltételek teljesüljenek:

- (i) $|V_1| = |V_2| = n$
- (ii) $G_1 \in \mathcal{Ham}$, $G_2 \notin \mathcal{Ham}$
- (iii) $G_1 \cong_{m_1} G_2$ az elsőrendű játékban, ahol $m_1 = \lfloor \frac{n}{2} \rfloor - 1$.

Legyen először n páros. Jelölje $B(i, j)$ az $i+j$ csucsu, egy i és egy j elemű független halmazból álló teljes páros gráfot.

$$\begin{aligned} \text{Legyen} \quad G_1 &= B\left(\frac{n}{2}, \frac{n}{2}\right) \\ G_2 &= B\left(\frac{n}{2}-1, \frac{n}{2}+1\right). \end{aligned}$$



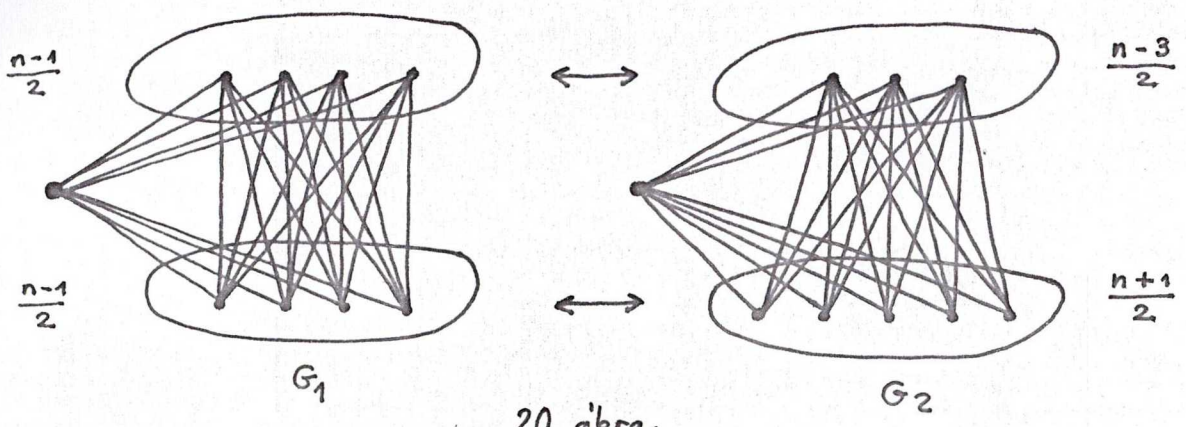
19. ábra.

Akkor nyilván $G_1 \in \mathcal{H}am$, másrészt $G_2 \notin \mathcal{H}am$, mert a Hamilton-kör csucsai felváltva tartalmaznának alsó és felső pontokat.

Be kell még látnunk, hogy a (iii) feltétel is teljesül. Ehhez megadjuk II. egy nyerőstratégiáját. II. az ábrán jelzett módon megfelelteti egymásnak G_1 és G_2 komponenseit. Ha I. az egyik gráf valamely komponenséből választ pontot, úgy II. a másik gráf ezen komponensnek megfelelő komponenséből választ pontot. /Ha I. már választott pontot választ újra, akkor II. is ennek megfelelően ismételi./

Igy a játék során a két gráfban választott részgráf két izomorf teljes páros gráf lesz, egészen addig, amíg II. folytatni tudja stratégiáját. Először akkor akadhat el, amikor a legkisebb komponens már megtelt. Így $\frac{n}{2} - 1$ fordulón át sikeresen követheti nyerőstratégiáját.

Ha n páratlan, tekintsük a 20. ábra gráfjait.



20. ábra.

Megint nyilván $G_1 \in Ham$, másrészt $G_2 \notin Ham$, mert ha G_2 tartalmazna Hamilton-kört, akkor $B(\frac{n-3}{2}, \frac{n+1}{2})$ tartalmazna Hamilton-utat, de tetszőleges ut csak eggyel több alsó csucsot tartalmazhat, mint felső csucsot.

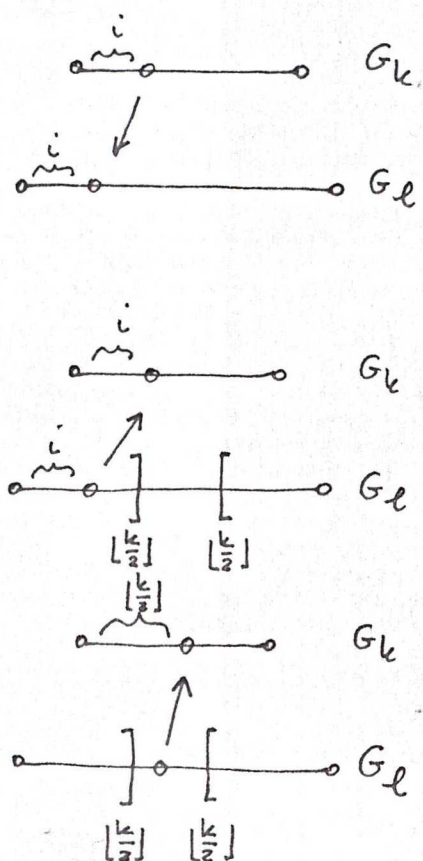
II. nyerőstratégiája csak annyiban módosul, hogy ha I. a kitüntetett csucsot választja az egyik gráfban, akkor II. a kitüntetett csucsot választja a másik gráfban. Így itt II.-nek $\frac{n-3}{2}$ fordulón át van nyerőstratégiája.

3.1. Következmény: $K_n(Match) \geq \frac{n}{2}$, ha n páros. A fenti bizonyítás erre az esetre is alkalmazható. /Ha n páratlan, $K_n(Match) = 1.$

Ezután az összefüggőségre vonatkozó K_n mennyiséget vizsgáljuk. Előbb két lemmát igazolunk.

3.8. Lemma: legyen G_k k -hosszusú, G_l l -hosszusú lánc ($k < l$), és tegyük fel, hogy az elsőrendű játék első két fordulójában a négy végpont lett kiválasztva. Akkor II.-nek további $\lfloor \log_2 k \rfloor - 2$ fordulón keresztül nyerőstratégiája van.

Bizonyítás: Megadjuk II. nyerőstratégiáját. Ha I. a G_k -ban választ pontot, legyen ennek a közelebbi végponttól vett



21. ábra.

indukciós feltevés megint alkalmazható. / ha $k=8$, II.-nek

2 fordulón át van nyerőstratégiája./

3.9. Lemma: legyen G_1 n hosszúságú kör, G_2 pedig két $\frac{n}{2}$ hosszúságú körből álló gráf. Akkor $G_1 \cong_m G_2$ az elsőrendű játékban, ahol $m = \lfloor \log_2 n \rfloor - 2$.

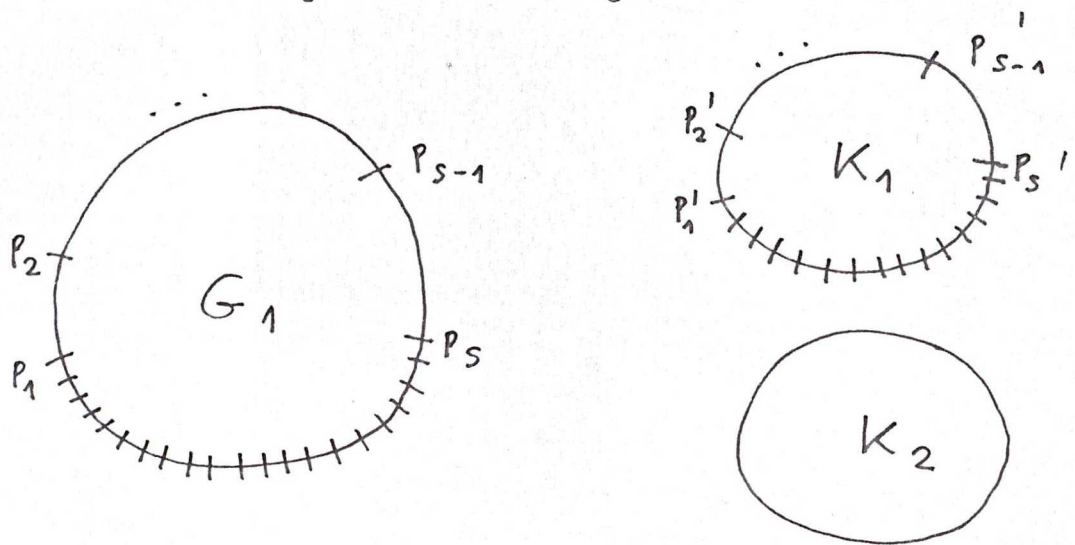
Bizonyítás: tekintsük a játék állását S lejátszott forduló után. Az általánosság megszorítása nélkül feltehetjük, hogy a választott pontok különbözőek. A G_2 gráf két komponensét

távolsága i . Akkor II. a G_l -ben az egyik végponttól i távolságra választ pontot. A keletkező két szakaszpár közül az egyik izomorf szakaszból áll, a másikon a rövidebbik szakasz hossza is $\geq \lfloor \frac{k}{2} \rfloor$, így indukcióval az állítás igaz.

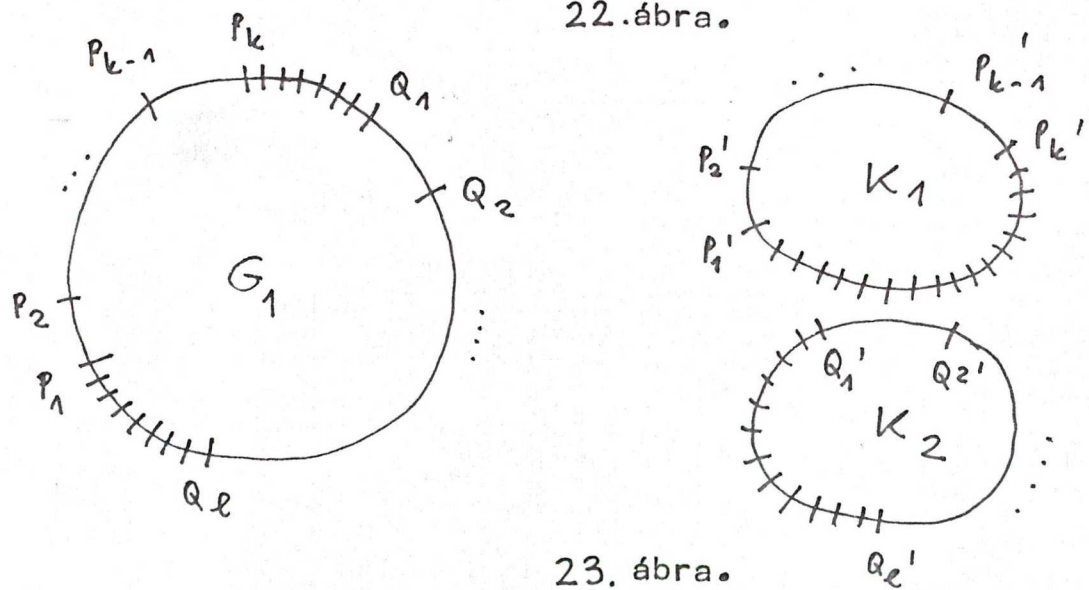
Ha I. a G_l -ben választ pontot, és ez az egyik végponthoz $\lfloor \frac{k}{2} \rfloor$ -nél közelebb van, II. a G_k -ban az egyik végponttól ugyanilyen távolságra választ pontot. A fentiek erre az esetre is vonatkoznak.

Ha I. a G_l -ben a végpontoktól $\lfloor \frac{k}{2} \rfloor$ -nél nagyobb távolságra választ pontot, akkor II. G_k /egyik/ középső pontját választja. A keletkező részzszakaszok hossza $\geq \lfloor \frac{k}{2} \rfloor$, így az

K_1, K_2 -vel, a K_1 -ben választott pontokat P_i' -vel, az ezeknek megfelelő G_1 -beli pontokat P_i -vel, a K_2 -ben választott pontokat / ha vannak ilyenek/ Q_j' -vel, az ezeknek megfelelő G_1 -beli pontokat Q_j -vel jelöljük. A pontok indexe most nem a forduló sorszámának, hanem a körökön vett sorrendjüknek felel meg.



22. ábra.



23. ábra.

II stratégiájában először is arra törekszik, hogy / a 22., 23. ábráknak megfelelően/ az egymásnak megfelelő pontpárok sorrendje az egyes körökön megegyezzen, és ha G_2 mindkét komponensén vannak választott pontok, akkor ezek

G_1 -beli megfelelői külön köriveken helyezkedjenek el. Ezenkívül kitüntetett köriveket tart számon, ezek az ábra esetében / amikor G_2 -ben csak K_1 -beli pontok lettek kiválasztva/ egymásnak megfelelő pontok közti ívek, a ábr esetében / amikor K_1 -ből és K_2 -ből lettek kiválasztva pontok/ G_1 -ben a $P_1 Q_2, P_k Q_1$, G_2 -ben a $P_1' P_k', Q_1' Q_2'$ ívek / ha pl. $k=2$, akkor a két $P_1' P_k'$ ív közül a hosszabb./

II a következő feltételek érvényben tartására törekszik: S lejátszott forduló után

$$1/ P_i P_{i+1} \cong_{m_s} P_i' P_{i+1}' \quad (i = 1, \dots, k-1)$$

$$Q_j Q_{j+1} \cong_{m_s} Q_j' Q_{j+1}' \quad (j = 1, \dots, l-1)$$

$$\text{ahol } m_s = \lfloor \log_2 n \rfloor - s - 2 \quad ;$$

$$2/ \text{ a kitüntetett körivek hossza } \geq \lfloor \frac{n}{2^s} \rfloor .$$

Tegyük fel, hogy S forduló után s feltételek teljesülnek. Az $S+1$. fordulóban **I** lehetséges lépései a következők:

$$A/ \text{ I a } P_i P_{i+1}, P_i' P_{i+1}' \quad (i = 1, \dots, k-1) , \\ Q_j Q_{j+1}, Q_j' Q_{j+1}' \quad (j = 1, \dots, l-1)$$

szakaszok valamelyikéről választ pontot ;

$$B/ \text{ I kitüntetett szakaszból választ pontot.}$$

Az A/ esetben **II** a választott szakasznak megfelelő szakaszból az 1/ szerint létező nyerőstratégiájának megfelelően választ pontot, ekkor a pontok kívánt sorrendje, valamint az 1/, 2/ feltételek továbbra is érvényben maradnak.

A B/ esetben további két eset lehetséges.

B.1./ $l = 0$ /azaz G_2 -ben csak K_1 -beli pontok let-
tak kiválasztva, a 22. ábra esete/. Legyen a választott
 P pont G_1 -beli, és legyen $d(P, P_1) \leq d(P_s, P)$,
ahol d a megfelelő körívek hossza.

B.1.1./ $d(P, P_1) < \lfloor \frac{n}{2^{s+1}} \rfloor$. Ekkor Π a K_1 -beli kitün-
tetett köríven azt a P' pontot választja, melyre

$$d(P', P_1') = d(P, P_1)$$

és az új kitüntetett körívek (P_s, P) , illetve (P_s', P') .
Ekkor $(P, P_1) \cong (P', P_1')$ / a két ív izomorf/, és

$$\min(d(P_s, P), d(P_s', P')) \geq \lfloor \frac{n}{2^s} \rfloor - \lfloor \frac{n}{2^{s+1}} \rfloor \geq \lfloor \frac{n}{2^{s+1}} \rfloor$$

miatt 1/ és 2/ továbbra is érvényben marad.

B.1.2./ $d(P, P_1) \geq \lfloor \frac{n}{2^{s+1}} \rfloor$. Ekkor Π a K_1 -beli kitün-
tetett körív P' felezőpontját választja, és az új kitün-
tetett körívek (P_s, P) , illetve (P_s', P') . Most

$$\min(d(P, P_1), d(P', P_1'), d(P_s, P), d(P_s', P')) \geq \lfloor \frac{n}{2^{s+1}} \rfloor$$

így egyrészt teljesül a 2/ feltétel, másrészt a 3.8. lemmá-
ból az 1/ feltétel is teljesül.

Ha a választott pont K_1 -beli, hasonlóan járhatunk el.

B.2./ $l \neq 0$. Ekkor a fentiekhez hasonlóan járhatunk
el, azzal a kiegészítéssel, hogy ha a választott pont G_1 -beli,
akkor Π pontosan akkor választ K_1 -beli pontot, ha P a
kitüntetett körív P_i ($i=1, k$) végpontjához van közelebb.

Megjegyezzük, hogy az első K_2 -beli pont választása-
kor a stratégia szerint Π G_1 -ben a $P_1 P_s$ kitüntetett
körív Q felezőpontjával válaszol, ekkor a G_1 -ben kelet-

kező két uj kitüntetett körívre

$$\min(d(p_s, q), d(q, p_1)) \geq \left\lfloor \frac{n}{2^{s+1}} \right\rfloor,$$

azaz a 2/ feltétel továbbra is teljesülni fog. Ezenkívül az első két forduló után nyilván teljesülnek a feltételek.

Innen $s = \lfloor \log_2 n \rfloor - 2$ választással kapjuk a lemma állítását.

Ezután kimondhatjuk Pósa [14] tételét, melyet ő a Fraissé-Ehrenfeucht-játékoktól különböző módszerrel bizonyított.

3.3. Tétel: /Pósa [14] /: $\lfloor \log_2 n \rfloor - 1 \leq K_n(\text{Öf}) \leq 3 \lfloor \log_2(n-1) \rfloor + 2$.

Bizonyítás: a második egyenlőtlenséget a 3.3. Lemma igazolja.

Az első egyenlőtlenség a 3.2. Tétel bizonyításánál használt gondolatmenettel következik a 3.9. Lemmából.

Megjegyezzük, hogy a 3.3. Tétel felső becslése sz alábbi, kicsit erősebb formában is igaz.

3.2. Következmény: $K_n(\text{Öf}) \leq \frac{5}{2} \lfloor \log_2(n-1) \rfloor + 2$

Bizonyítás: a 3.3. Lemma bizonyításában $\Psi_e(x_1, x_2)$ azt jelentette hogy x_1 és x_2 legfeljebb 2^e hosszúságú uttal összeköthetők. Jelölje $\Psi_e^{(s)}(x_1, x_2)$ azt a formulát, mely pontosan akkor igaz, ha x_1 és x_2 legfeljebb s^e hosszúságú uttal köthetők össze. Akkor

$$\Psi_{e+1}^{(s)}(x_1, x_2) = \exists x_3 \dots x_{s+1} \forall x_{s+2} x_{s+3} \left[((x_{s+2} = x_1 \wedge x_{s+3} = x_3) \vee \dots \vee (x_{s+2} = x_{s+1} \wedge x_{s+3} = x_2)) \rightarrow \Psi_e^{(s)}(x_{s+2}, x_{s+3}) \right].$$

Innen a kvantorok számát K_v -vel jelölve $K_{v_{e+1}} = K_{v_e} + (s+1)$, azaz tetszőleges n -re $\lfloor \log_s(n-1) \rfloor (s+1) + 2$ kvantorra van szükség az összefüggőség leírásához. A fenti állítás $s=4$ -re adódik.

A következőkben a bevezetésben említett tartalmazási relációkról látjuk, be, hogy valódiak, a 3.4-6. Tételek egy-egy ellenpéldája segítségével. Itt jegyezzük meg, hogy $Match \in \mathcal{S}_e$ nyilván igaz, $Ham \in \mathcal{S}$ a 3.1. Lemmából, $\emptyset \in \mathcal{M}$ a 3.6. Tétel következményéből, és $Aut \in \mathcal{D}$ a 2.4. Tételt követő megjegyzésből. Az $\mathcal{M}_e \in \mathcal{S}_e, \mathcal{M}_e \in \mathcal{M}, \mathcal{S}_e \in \mathcal{S}, \mathcal{M} \in \mathcal{S} \in \mathcal{D}$ tartalmazási relációk a definíciók nyilvánvaló következményei. Így a továbbiakban csak a negatív jellegű állítások igazolásával foglalkozunk.

3.4. Tétel: $Ham \notin \mathcal{M}$.

Bizonyítás: tegyük fel, hogy a Φ monadikus másodrendű formula definiálja a Hamilton-kört tartalmazó gráfok osztályát és



legyen Φ kvantorainak száma n . Legyen G_1 és G_2 két gráf, melyekre

- (1) $G_1 \in \text{Ham} \quad (\Leftrightarrow G_1 \models \Phi)$
- (2) $G_2 \notin \text{Ham} \quad (\Leftrightarrow G_2 \not\models \Phi)$

és (3) $G_1 \cong_n G_2$ a monadikus másodrendű játékban.

Akkor az ekvivalenciából

$$G_1 \models \Phi \Leftrightarrow G_2 \models \Phi$$

azaz ellentmondásra jutottunk. Így a tételt beláttuk, ha meg tudunk adni az (1)-(3) feltételeknek eleget tevő G_1, G_2 gráfokat.

A 3.7. Lemma monadikus játékra vonatkozó változatában az n -edrendű ekvivalenciaosztályok számára

$$r = 2 \cdot \sum_{m=0}^n \sum_{i=1}^m 2^{\binom{i}{2}} (2^i)^{n-m} i! S(m, i)$$

alakban kapunk felső becslést. Tekintsük a C_1, C_2, \dots, C_{r+1} gráfokat, ahol C_i teljes gráf. A 3.7. Lemma szerint ezek közt van két ekvivalens, azaz $C_i \cong_n C_j$ a monadikus másodrendű játékban.

Legyen $G_1 = (C_i, C_i)$, $G_2 = (C_i, C_j)$, azaz mindkettő két diszjunkt teljes gráfból álló gráf. Akkor $G_1 \cong_n G_2$, hiszen megadhatjuk II. egy nyerőstratégiáját: G_1 egyik komponensének G_2 C_i -komponensét, G_1 másik komponensének G_2 C_j -komponensét felelteti meg, és a két gráfpáron külön-külön játszik, a (C_i, C_j) páron tudjuk, hogy van nyerőstratégiája, a (C_i, C_i) páron pedig a nyilvánvaló nyerőstratégiát alkalmazhatja.

Ha $G_1 \cong_n G_2$, akkor $\overline{G_1} \cong_n \overline{G_2}$. Ez általában igaz a monadikus másodrendű játékra, hiszen komplementerképzéssel

az n -edik forduló után adódó gráfok izomorfizmusa nem változik. /A gyenge diadikus játékra nem igaz, hogy $G_1 \cong_n G_2 \rightarrow \overline{G}_1 \cong_n \overline{G}_2$ - ezt éppen az itt használt két gráf mutatja./

De $\overline{G}_1 = B(i, i)$, $\overline{G}_2 = B(i, j)$, ahol B teljes páros gráfot jelöl.

A 3.2.tétel bizonyításánál láttuk, hogy $\overline{G}_1 \in \text{Ham}$, $\overline{G}_2 \notin \text{Ham}$. Azaz a $\overline{G}_1, \overline{G}_2$ gráfok eleget tesznek az (1)-(3) feltételeknek.

3.3. Következmény: $\text{Match} \notin M$.

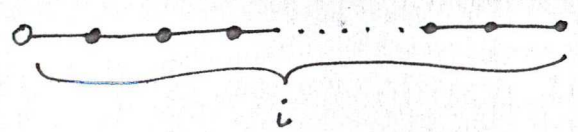
Bizonyítás: a fenti gondolatmenet itt is alkalmazható.

3.5. Tétel: $\text{Aut} \notin S$.

Bizonyítás: tegyük fel, hogy Φ gyenge diadikus másodrendű formula, mely az Aut osztályt definiálja, és Φ kvantorainak száma n . Akkor a 3.4.Tétel bizonyításának gondolatmenetét használva ellentmondásra jutunk, ha meg tudunk adni olyan G_1, G_2 gráfokat, melyekre $G_1 \in \text{Aut}$, $G_2 \notin \text{Aut}$, és $G_1 \cong_n G_2$ a gyenge diadikus játékban.

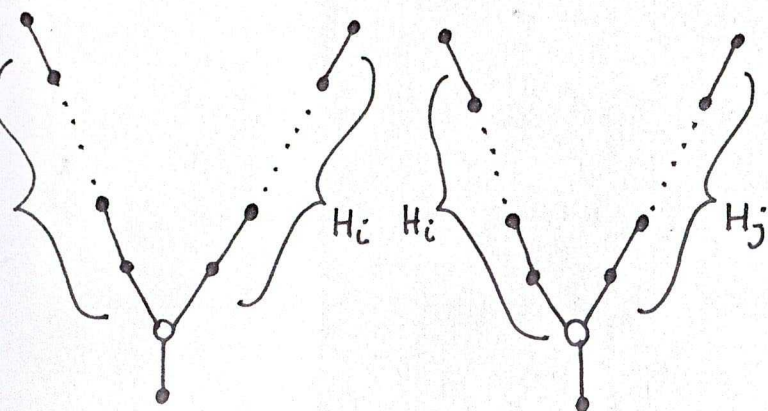
A 3.7. Lemma érvényes marad akkor is, ha a Fraissé-Ehrenfeucht játékot nem gráfokon, hanem szinezett gráfokon definiáljuk. Ha olyan gráfokat tekintünk, melyek csúcsait 2 szinnel szinezhetjük, $F(n)$ csak annyiban változik, hogy a kitevőben egy újabb 2^i szorzó lép fel.

Legyen H_i az 24. ábrán látható szinezett gráf.



24. ábra

Tekintsük a $H_1, \dots, H_{F(n)+1}$ szinezett gráfokat, ezek közt a 3.7. Lemma szerint van két ekvivalens: $H_i \cong_n H_j$ a gyenge diadikus játékban.



25. ábra

Legyen G_1' és G_2' a 25. ábrán látható két színezett gráf.

Akkor belátható, hogy $G_1' \cong_n G_2'$ a gyenge diadikus játékokban. II. nyerőstratégiája a következő: a két gráf bal és jobb szárát megfelelteti egymásnak és a két páron különkülön játszik, a (H_i, H_j) -n létező nyerőstratégiának, illetve

a (H_i, H_i) -n létező természetes stratégiának megfelelően.

/A gráfok színezése biztosítja, hogy a két stratégia konzisztens, a kitüntetett csucsra mindkét láncon ugyanaz a válasz./

A színezést elhagyva, G_1' -ből és G_2' -ből a G_1, G_2 gráfokat kapjuk. Nyilván ekkor is $G_1 \cong_n G_2$ a gyenge diadikus játékokban. Továbbá $G_1 \in \mathcal{Aut}$, hiszen a "függőleges tengelyre való tükrözés" automorfizmusa. Végül $G_2 \notin \mathcal{Aut}$, hiszen egy automorfizmusnál a harmadfokú pont kell, hogy maradjon, és a két lánc nem cserélhet helyet, hiszen $i \neq j$. Ezzel a tétel állítását igazoltuk. Megjegyezzük még, hogy a gyenge diadikus-ságra azért van szükség, hogy II. nyerőstratégiája megadható legyen a két szár-páron létező nyerőstratégia alapján.

Az alábbi tétel bizonyítása Lovász [13] monadikus esetre adott bizonyításának alkalmazása a gyenge diadikus esetre.

3.6. Tétel: $\text{Ham} \notin \mathcal{S}_e$.

Bizonyítás: tegyük fel, hogy a Φ egzisztenciális, gyenge diadikus formula definiálja a Ham osztályt, és legyen

$$\Phi = \exists R_1 \dots \exists R_k \Psi$$

alaku, ahol $R_{s_1}, \dots, R_{s_\ell}$ egyváltozós, $R_{t_1}, \dots, R_{t_{k-\ell}}$

kétváltozós relációk, Ψ pedig elsőrendű formula. Tekintsük a G_1^1, G_2^1, \dots gráfsorozatot, ahol G_i^1 i -hosszúságú kör, azaz $G_i^1 \models \Phi$.

Legyen H_i^1 az az (R_1, R_1, \dots, R_k) típusu struktúra, melyet G_i^1 -ből a Φ -t kielégítő valamely R_1, \dots, R_k relációk hozzávételével kapunk.



26. ábra.

Tekintsük G_i^1 egy j hosszúságú ivét. Ez az iv a csucsnak az R_1, \dots, R_k relációkhoz való viszonyát tekintve legfeljebb

$$(2^j)^\ell (2^{j+1})^{k-\ell} \leq 2^{k(j+1)}$$

féle lehet. Az i hosszúságú körön felvehetünk $\lfloor \frac{i}{j+2} \rfloor$ db

diszjunkt j hosszúságú ivet, ezek között tehát lesz legalább

$$\left\lfloor \left\lfloor \frac{i}{j+2} \right\rfloor \frac{1}{2^{k(j+1)}} \right\rfloor$$

db /az R_1, R_1, \dots, R_k relációk szempontjából/ izomorf iv.

Legyen

$$j = \left\lfloor \frac{1}{4^k} \log_2 i \right\rfloor$$

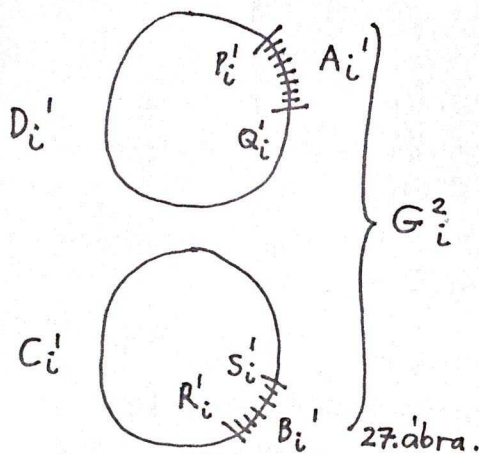
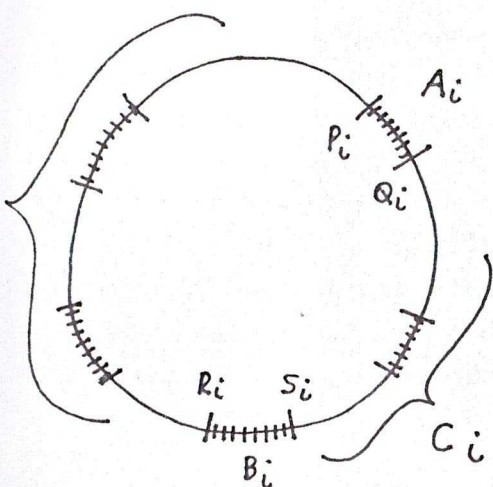
akkor elég nagy i -re az izomorf ivek száma $> i^{1/2}$.

Tekintsük ezeket az izomorf iveket /ld. 27. ábra/ Válasszunk

ezek közül kettőt, melyek között mindkét keletkező félköriven található egy izomorf iv /az ábrán A_i, B_i /. Az A_i, B_i választása után a körön keletkező 4 ívet jelöljük A_i, B_i, C_i, D_i -vel. Képezzük a 27. ábrán látható G_i^2 gráfot. C_i és D_i egy-

aránt $\geq \lfloor \frac{1}{4k} \log_2 i \rfloor$ hosszúságu ivek. Értelmezzük G_i^2 -n az R_1, \dots, R_k relációkat úgy, hogy A_i és A_i', \dots, D_i és D_i' ezen relációkra vonatkozóan is izomorfak legyenek. Feltevézésünk szerint

$$G_i^2 \not\equiv \bigoplus \text{ azaz } \forall R_1 \dots \forall R_k: G_i^2 \not\equiv \neg \Psi.$$



Jelöljük az R_1, \dots, R_k relációkkal kibővített G_i^1, G_i^2 gráfokat H_i^1 -vel, illetve H_i^2 -vel. Akkor

$$\prod_{i=1}^{\infty} u_i H_i^1 \models \Psi$$

$$\prod_{i=1}^{\infty} u_i H_i^2 \models \neg \Psi$$

Ha tehát igazoljuk, hogy $\prod_{i=1}^{\infty} u_i H_i^1 \cong \prod_{i=1}^{\infty} u_i H_i^2$, akkor

ellentmondásra jutottunk.

/Mind G_i^1 -n, mind G_i^2 -n igaz a

$$\forall x_1 \exists x_2 x_3 \left[(x_2 \neq x_3) \wedge R(x_1, x_2) \wedge R(x_1, x_3) \wedge \forall x_4 (R(x_1, x_4) \rightarrow (x_4 = x_2 \vee x_4 = x_3)) \right]$$

formula, azaz mindkét ultraszorzat mindkét irányban végtelen utakból áll./

Az alábbiakban $\sum_{i=1}^{\infty} u_i H_i^1$ -et S^1 -gyel, $\sum_{i=1}^{\infty} u_i H_i^2$ -t S^2 -vel jelöljük.

Legyen $v^1 \in S^1$, és

$$d_i(v^1) = \min(d(v_i^1, P_i), d(v_i^1, Q_i), d(v_i^1, R_i), d(v_i^1, S_i))$$

ahol d a gráfon vett távolságot jelenti. Legyen

$$V_1^1 = \{v^1 \in S^1 : \forall m \in \mathbb{N} : \{i : d_i(v^1) = m\} \notin \mathcal{U}\}$$

$$V_2^1 = \{v^1 \in S^1 : \exists m \in \mathbb{N} : \{i : d_i(v^1) = m\} \in \mathcal{U}\}.$$

Ha $v^1 \in V_2^1$, akkor az A_i, \dots, D_i ívek hosszának végtelenhez tartása miatt az $\{i : d(v_i^1, P_i) = m\}, \dots, \{i : d(v_i^1, S_i) = m\}$ halmazok közül pontosan egy \mathcal{U} -beli, eszerint particionálva V_2^1 -t kapjuk a $V_{2,P}^1, \dots, V_{2,S}^1$ halmazokat.

Hasonlóan definiáljuk a $V_1^2, V_{2,P}^2, \dots, V_{2,S}^2$ halmazokat.

A csucsokat tehát aszerint particionáltuk, hogy minden

m -re "majdnem minden" / \mathcal{U} -beli/ indexhalmazon "kritikus" csucstól m -nél távolabb vannak-e, vagy ha nem, az adott m_0 -ra mely "tipusu" csucstól vannak "majdnem minden" i -re m_0 távolságra.

Továbbá legyen $v^1 \in S^1$ -re $I_A(v^1) = \{i : v_i^1 \in A_i\}, \dots, I_D(v^1) = \{i : v_i^1 \in D_i\}$. Megint ezen halmazok közül pontosan egy lesz \mathcal{U} -beli. Legyen

$$V_A^1 = \{v^1 \in S^1 : I_A(v^1) \in \mathcal{U}\}$$

$$\vdots$$

$$V_D^1 = \{v^1 \in S^1 : I_D(v^1) \in \mathcal{U}\}.$$

Hasonlóan kapjuk a $V_{A,1}^2, \dots, V_D^2$ halmazokat.

Azaz a csucsokat most aszerint particionáltuk, hogy majdnem minden m -re milyen típusu körívhez tartozó csucst tartalmaznak.

Legyen f az a G_i^1 és G_i^2 közti bijekció, mely A_i és A_i^1, \dots, D_i és D_i^1 között izomorfizmus. Ez S^1 és S^2 között egy F bijekciót határoz meg.

Belátható, hogy a V_1^1, V_2^1 halmazok S^1 végtelen utjainak egy partícióját adják. Valóban, mert pl. ha $v^1 \in V_1^1$ és w^1 -re

$$(v^1, w^1) \in E\left(\bigtimes_{i=1}^{\infty} \mathcal{U} G_i^1\right),$$

akkor $\{i : |d_i(v^1) - d_i(w^1)| \leq 1\} \in \mathcal{U}$

alapján $w^1 \in V_1^1$ is következik. Hasonlóan látható be az állítás V_2^1 -re, valamint a V_1^2, V_2^2 halmazokra is.

Igy elég igazolnunk hogy a két ultraszorzat a V_1^1, V_1^2 , illetve a V_2^1, V_2^2 halmazokra megszorítva izomorf.

A V_1^1, V_1^2 halmazok között F izomorfizmus, hiszen ha $v^1 = (v_1^1, v_2^1, \dots) \in V_1^1$, akkor a v^1 -et tartalmazó uton minden m -re v^1 m sugaru környezete v_i^1 G_i^1 -beli szomszédainak szorzatából áll, és ezek az m hosszúságú ívek $F(v^1)$ -re is ugyanazok / mivel $v^1 \in V_1^1$, A_i, \dots, D_i hossza $\rightarrow \infty$, és G_i^1, G_i^2 megfelelő ivei izomorfak /.

Legyen ezután $v^1 \in V_2^1$. Tegyük fel, hogy

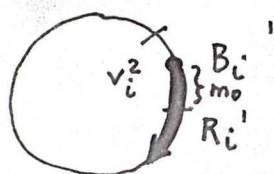
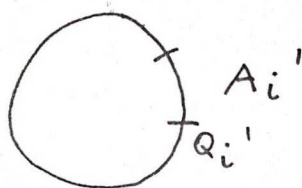
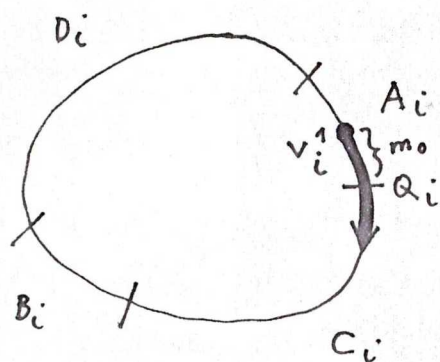
$$v^1 \in V_{2,p}^1 \cap V_A^1.$$

Ekkor a v^1 -en áthaladó ut első m_0 hosszúságú szakaszán v_i^1 A_i -beli szomszédainak szorzata, majd ezután D_i -beli szomszédainak szorzata következik, az ut másik irányában pedig az A_i -beli szomszédok szorzata. Így F ezen uthoz is vele izomorfát rendel.

Hasonló állítás igaz a $v^1 \in V_{2,p}^1 \cap V_D^1$ esetben, és ugyan-

ilyen megfontolással a $v^1 \in V_{2,S}^1$ esetben is.

Nézzük most a $v^1 \in V_{2,R}^1 \cap V_A^1$ esetet. Ekkor a v^1 -en áthaladó ut az egyik irányban m_0 szakaszon v_i^1 A_i -beli szomszédainak szorzatát, majd ezután v_i^1 C_i -beli szomszédainak szorzatát, a másik irányban pedig az A_i -beli szomszédok szorzatát tartalmazza. Legyen $v^2 = (v_1^2, v_2^2, \dots)$, ahol v_i^2



28. ábra.

a G_i^2 gráf B_i^1 ivének R_i^1 -től m_0 távolságra levő pontja. Akkor a v^1 -t és v^2 -t tartalmazó végtelen utak a fentiek szerint izomorfak, továbbá ez a megfeleltetés kölcsönösen egyértelműen felelteti meg egymásnak a $V_{2,R}^1 \cap V_A^1$ -beli, illetve $V_{2,R}^2 \cap V_B^2$ -beli elemet tartalmazó utakat.

A hátralevő $v^1 \in V_{2,R}^1 \cap V_D^1$, $v^1 \in V_2^1$ esetekben a fentihez hasonló módon adható meg a megfeleltetés, így végül S^1 és S^2 izomorfizmusa adódik.

3.4. Következmény: $\mathcal{O}f \in \mathcal{M} - S_e$

Bizonyítás: az $\mathcal{O}f \notin S_e$ állítás igazolására a fenti bizonyítás alkalmazható. Másrészt

$G \in \mathcal{O}f \Leftrightarrow \forall H((\exists x_1 H(x_1)) \wedge (\exists x_1 \neg H(x_1))) \rightarrow \exists x_1 x_2 (H(x_1) \wedge \neg H(x_2) \wedge R(x_1, x_2))$
ami az $\mathcal{O}f \in \mathcal{M}$ állítást igazolja.

Ezzel a fejezet elején említett tartalmazási relációkat beláttuk.

A környezetfüggetlen nyelvek egy logikai jellemzése

Az alábbiakban arra törekszünk, hogy a reguláris nyelvek Büchi-féle jellemzéséhez hasonló jellemzést adjunk a környezetfüggetlen nyelvek osztályára. A monadikus másodrendű formuláknál bővebb formulaosztályt kell megadnunk, a diadikus másodrendű formulák osztálya viszont már túl bő: belátható, hogy az $\{a^n b^n c^n\}$ nyelv, mely nem környezetfüggetlen, definiálható diadikus másodrendű formulával. Várható, hogy a keresett formulaosztály csupán valamilyen értelemben egzisztenciális formulákat tartalmaz, hiszen tetszőleges kvantorszerkezet esetén a környezetfüggetlen nyelvek komplementer képzésre való zártságára következtethetnénk /ami nem teljesül/.

Legyen $\Sigma = \{\sigma_1, \dots, \sigma_s\}$ 'abécé', $\omega = x_1 \dots x_k \in \Sigma^*$.

Ekkor ω -t véges rendezett halmaznak tekinthetjük, melynek elemein adva van egy legfeljebb s -elemű partíció, azaz ω -nak megfeleltethetünk egy

$$S_\omega = \{(1, \dots, k), \leq, H_1, \dots, H_s\}$$

strukturát, ahol $H_i \cap H_j = \emptyset$ ($i \neq j$), és $(1, \dots, k) = \bigcup_{i=1}^s H_i$.

Ezután nem teszünk különbséget ω és S_ω között. Az alábbiakban a

(\leq, H_1, \dots, H_s) nyelvet rögzítettnek tekintjük, és az

$\omega \models \Phi$ jelölést a szokásos értelemben használjuk. Legyen továbbá

$$L_\Phi = \{\omega : \omega \in \Sigma^*, \omega \models \Phi\}$$

a Φ formula által definiált nyelv.

Olyan $\mathcal{F} = \{\Phi_1, \Phi_2, \dots\}$ formulaosztályt keresünk, melyre teljesül a következő: minden $\Phi_i \in \mathcal{F}$ -re L_{Φ_i} környezetfüggetlen, és minden L környezetfüggetlen nyelvhez van olyan $\Phi_i \in \mathcal{F}$, hogy $L = L_{\Phi_i}$.

3.4. Definíció: legyen (H, \leq) véges rendezett halmaz. Az R H -n értelmezett szimmetrikus kétváltozós reláció nem-kereszteződő, ha nincs olyan $x_1 < x_2 \leq x_3 < x_4$, hogy $R(x_1, x_3)$ és $R(x_2, x_4)$ teljesül. Az R maximális nem-kereszteződő reláció, ha nincs olyan $R' \not\subseteq R$ reláció, melyre R' nem-kereszteződő.

A következő definícióban az eddig használt gyenge diadikus formula fogalmát általánosítjuk több relációjelet is tartalmazó nyelv esetére.

3.5. Definíció: legyen (R, P_1, \dots, P_{s+1}) nyelv, ahol R kétváltozós reláció, P_1, \dots, P_{s+1} pedig tetszőleges változószerű relációk. Egy Φ diadikus másodrendű-formula R -re gyengén diadikus, ha a változóként szereplő kétváltozós relációkat R részrelációira szorítjuk meg, azaz az ezekhez tartozó kvantorok

$$\exists R_i (\forall x, y (R_i(x, y) \rightarrow R(x, y)) \wedge \dots)$$

illetve

$$\forall R_i (\forall x, y (R_i(x, y) \rightarrow R(x, y)) \rightarrow \dots)$$

alakúak.

Esetünkben $(P_1, \dots, P_{s+1}) = (\leq, H_1, \dots, H_s)$.

/A továbbiakban kétváltozós reláció alatt mindig szimmetrikus relációt értünk, és az erre vonatkozó megszorítást a formulákban külön nem tüntetjük fel. Az állítások ezen megszorítás nélkül is változatlanok maradnak, csak a jelölések válnak körülményesebbé./

3.6. Definíció: egy Φ diadikus másodrendű formula nem-kereszteződő egzisztenciális formula, ha \nexists .

$$\exists R (\Psi_0 \wedge \Psi_1)$$

alaku, ahol Ψ_0 rögzített elsőrendű formula, mely azt fejezi ki, hogy R nem-kereszteződő reláció, Ψ_1 pedig tetszőleges R -re gyengén diadikus formula az $(R, \leq, H_1, \dots, H_s)$ nyelven.

A Ψ_0 formulát konkrétan is megadjuk:

$$\Psi_0 = \forall x_1, x_2, x_3, x_4 \neg ((x_1 < x_2 \leq x_3 < x_4) \wedge R(x_1, x_3) \wedge R(x_2, x_4)) .$$

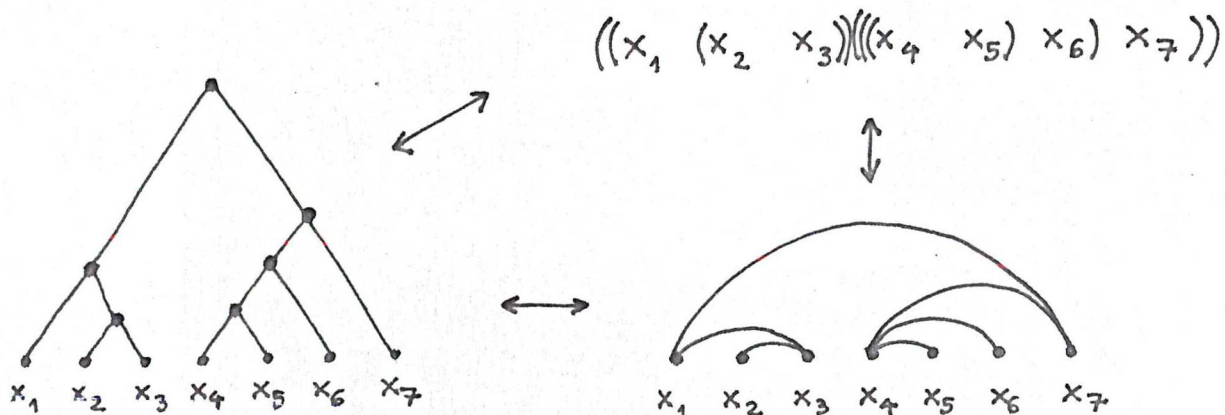
3.7. Tétel: egy L nyelv akkor és csak akkor környezetfüggetlen, ha nem-kereszteződő egzisztenciális formulával definiálható.

Az állítás bizonyítása előtt egy megjegyzést teszünk a nem-kereszteződő relációkkal kapcsolatban, és definiáljuk a Fraissé-Ehrenfeucht-játéknak a bizonyításban használt változatát.

Legyen $\omega = x_1 \dots x_k$. A továbbiakban felhasználjuk, hogy természetesen kölcsönösen egyértelmű megfeleltetés létesíthető a következő objektumok között:

- a; bináris rendezett fák az $x_1 \dots x_k$ levelekkel
- b; ω teljes zárójelezései
- c; maximális nem-kereszteződő relációk ω -n.

Ezt az alábbi ábra szemlélteti: $\omega = x_1 x_2 x_3 x_4 x_5 x_6 x_7$.



2.9. ábra

Ezen megfeleltetéseket nem formalizáljuk, csak c_i -t illetően jegyezzük meg, hogy az $\omega = x_1 \dots x_k$ szóra, ha R maximális nem kereszteződő reláció, akkor nyilván $R(1, k)$ fennáll, és az

$$l = \max (\{i: R(1, i) \wedge i \neq k\} \cup \{1\})$$

$$m = \min (\{j: R(j, k) \wedge j \neq 1\} \cup \{k\})$$

jelölésekkel $m = l + 1$ teljesül.

Hasonló megfeleltetés létesíthető az ω szóra épített bináris erdők és az ω -n értelmezett nem-kereszteződő relációk között.

A Fraissé-Ehrenfeucht-játék most használandó változata a következő: a játék az $A_1 = (\omega_1, R_1)$, $A_2 = (\omega_2, R_2)$ strukturákon folyik, ahol $\omega_i \in \Sigma^*$, R_i pedig nem-kereszteződő reláció ω_i -n ($i=1, 2$). A játék lehetséges lépései: az S_{ω_i} struktura egy elemének, elemei egy részhalmazának, és R_i egy részrelációjának választása. Ezenkívül azt a megszorítást tesszük, hogy ha az I. játékos az A_i strukturában a maximális /minimális/ elemet választja, akkor a II. játékos köteles az A_{3-i} strukturában is a maximális /minimális/ elemet választani. Az n -edik forduló után II. akkor nyer, ha a választott pontthalmazok az ω_i -n adott $R_{i_1} \subseteq_1 H_1, \dots, H_s$ relációkkal és az ugyanannal választott relációkkal együtt izomorfak. Az n -edrendű ekvivalenciát most erre a játékra vonatkoztatva használjuk. A 3.5., 3.7. lemmák megfelelői az értelemszerű módosításokkal itt is érvényesek.

/Megjegyezzük, hogy fenti megszorítás - legfeljebb - az utolsó fordulóban jelent tényleges megszorítást. A "színezett struktura" terminológiát is használhattuk volna, de ez most elbonyolítaná a megfontolásokat./

Ezután az n -edrendű ekvivalenciára vonatkozó "additivitási" lemmát igazolunk.

3.10. Lemma: legyen $A_1 = (\omega_1, R_1)$, $A_2 = (\omega_2, R_2)$, ahol $\omega_i \in \Sigma^*$, R_i pedig nem-keresztvező reláció ω_i -n, $\omega_1 = x_1 \dots x_l$, $\omega_2 = x_1' \dots x_{l'}'$,

$\omega_1 = \omega_3 \omega_4$, $\omega_2 = \omega_5 \omega_6$ és tegyük fel, hogy

(i) $i \in \omega_3, j \in \omega_4 \rightarrow ((i=1 \text{ és } j=l) \text{ vagy } \neg R_1(i, j))$

(ii) $i \in \omega_5, j \in \omega_6 \rightarrow ((i=1 \text{ és } j=l') \text{ vagy } \neg R_2(i, j))$

(iii) $R_1(1, l) \leftrightarrow R_2(1, l')$,

valamint az $A_3 = A_1/\omega_3$, $A_4 = A_1/\omega_4$, $A_5 = A_2/\omega_5$, $A_6 = A_2/\omega_6$ jelölésekkel $A_3 \cong_n A_5$, $A_4 \cong_n A_6$ teljesül. Akkor $A_1 \cong_n A_2$.

Bizonyítás: a II. játékos nyerőstratégiája a szokásos módon az

(A_3, A_5) , (A_4, A_6) párokon adott nyerő-

stratégiák kombinációjával adódik. Fel-

tételeink szerint - az esetleg létező

$(1, l)$, $(1, l')$ élektől eltekintve - a játé-

kosok által választható kétváltozós relációk

nem tartalmazhatnak A_3, A_4 illetve

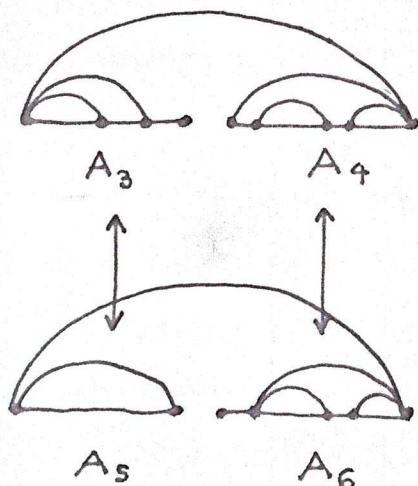
A_5, A_6 közötti éleket. A játék defini-

ciójában a végpontokra tett megszorítás

és a lemma (iii) feltétele miatt az

$(1, l)$, $(1, l')$ élek választása sem okoz ellent-

mondást.



30. ábra.

3.7. Tétel bizonyítása: a; először azt látjuk be, hogy ha L környezet-

független, akkor $L = L \bar{\Phi}$, ahol $\bar{\Phi}$ nem-keresztvező egzisztenci-

ális formula. Feltehetjük, hogy L Chomsky-féle normálalakú

nyelvtannal van adva, azaz $L = L(G)$, $G = (V_N, V_T, Y_1, F)$,

$$V_N = (Y_1, \dots, Y_m),$$

$V_T = \{\sigma_1, \dots, \sigma_s\} = \Sigma$, az F szabályok pedig $Y_i \rightarrow Y_j Y_k, Y_i \rightarrow \sigma_j$ alakúak.

A bizonyítás a levezetési fák nem-kereszteződő relációként való kódolásán alapul.

Legyen az $Y_i \rightarrow Y_j Y_k$ szabályra

$$\varphi_{j,k}(x_1, x_2) = \exists x_3 ((x_1 \leq x_3 < x_2) \wedge R_j(x_1, x_3) \wedge R_k(x_3, x_2))$$

$$\varphi_0 = \forall x_1, x_2 \bigwedge_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}} \neg (R_i(x_1, x_2) \wedge R_j(x_1, x_2))$$

/Itt x_3' az x_3 rákövetkezője, ez a \leq relációval megfogalmazható, de nem írjuk ki részletesen./

Legyen

$$\Psi_2 = \forall x_1, x_2 ((x_1 = \min \wedge x_2 = \max) \rightarrow R_1(x_1, x_2)) \wedge \varphi_0 \wedge \bigwedge_{i=1}^n \forall x_1, x_2 ((R_i(x_1, x_2) \wedge (x_1 < x_2)) \rightarrow \bigvee_{(j,k) \in I_i} \varphi_{j,k}(x_1, x_2)) \wedge \bigwedge_{i=1}^n \forall x_1 (\bigvee_{i=1}^n R_i(x_1, x_1) \wedge \bigwedge_{i=1}^n \forall x_1 (R_i(x_1, x_1) \rightarrow \bigvee_{j \in I_i'} H_j(x_1)))$$

ahol $I_i = \{(j, k) : Y_i \rightarrow Y_j Y_k \in F\}$

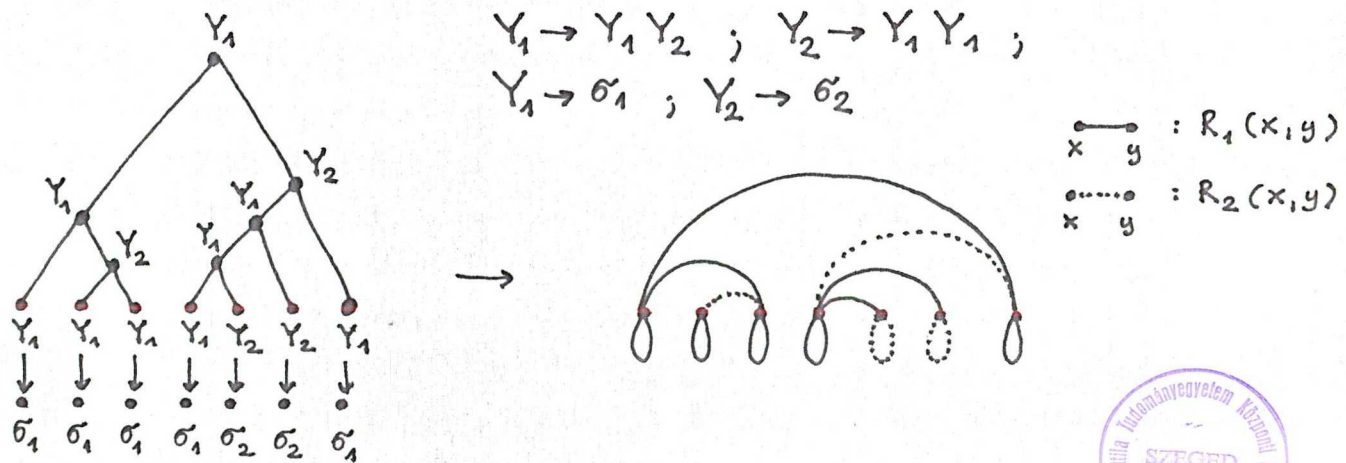
$I_i' = \{j : Y_i \rightarrow \sigma_j \in F\}$

Végül legyen

$$\Phi = \exists R (\Psi_0 \wedge \exists R_1, \dots, R_n \Psi_2)$$

ahol Ψ_0 a 3.6. Definícióban szereplő formula.

A konstrukciót egy egyszerű nyelvtan esetében a 31. ábra szemlélteti.



31. ábra.



A Ψ_2 formula biztosítja, hogy a formulát kielégítő R_1, \dots, R_n relációkra $R_1 \cup \dots \cup R_n$ maximális nem-keresztteződő reláció.

Igy a 81. oldalon említett megfeleltetés segítségével adódik, hogy $\omega \in L$ pontosan akkor, ha $\omega \models \Phi$.

b; Másodszor azt látjuk be, hogy minden Φ nem-keresztteződő egzisztenciális formulára L_Φ környezetfüggetlen.

Legyen $\Phi = \exists R (\Psi_0 \wedge \Psi_1)$, a Ψ_1 kvantorainak száma n .

Az n -edrendű ekvivalenciaosztályok halmazát jelöljük \mathcal{C} -vel,

$\mathcal{C} = \{C_1, \dots, C_r\}$. Ha $\omega \in \Sigma^*$, és R nem-keresztteződő reláció ω -n, akkor $A = (\omega, R)$ n -edrendű ekvivalenciaosztálya legyen $C(A)$, és végül legyen

$$\mathcal{C}_0 = \{C_i : C_i = C(A) \Rightarrow A \models \Psi_1\}.$$

Azt állítjuk, hogy $\omega \in L_\Phi$ pontosan akkor, ha van olyan R nem-keresztteződő reláció ω -n, hogy az $A = (\omega, R)$ struktúrára

$$C(A) \in \mathcal{C}_0.$$

Ha van ilyen R reláció, akkor definíció szerint $A \models \Psi_1$, amiből $\omega \models \Phi$ következik, hiszen az R reláció kielégíti Ψ_0 -t.

Másrészt, ha $\omega \models \Phi$, akkor van ω -n olyan R nem-keresztteződő reláció, mellyel $A = (\omega, R)$ -re $A \models \Psi_1$, azaz $C(A) \in \mathcal{C}_0$.

Igy a tétel igazolásához elég belátnunk, hogy

$$L_\Phi = \{\omega : \exists R \text{ nem-keresztteződő} : A = (\omega, R)\text{-re } C(A) \in \mathcal{C}_0\}$$

környezetfüggetlen.

Legyen minden $C_p \in \mathcal{C}_0$ ekvivalenciaosztályra G_p a következő nyelvtan: $G_p = (V_N, V_T, Y_1^p, F)$ ahol

$$V_N = \mathcal{C} ; \quad V_T = \Sigma ; \quad Y_1^p = C_p ;$$

$F = F_1 \cup F_2$, ahol

$$F_1 = \left\{ C_i \rightarrow C_j C_k : \begin{array}{l} \text{ha } \omega_1\text{-re } \exists R_1, \text{ hogy } C((\omega_1, R_1)) = C_j, \text{ és} \\ \omega_2\text{-re } \exists R_2, \text{ hogy } C((\omega_2, R_2)) = C_k, \text{ akkor} \\ \omega = \omega_1 \omega_2\text{-re és } R = R_1 \cup R_2\text{-re, vagy} \\ R = R_1 \cup R_2 \cup (\min, \max)\text{-ra } C((\omega, R)) = C_i \end{array} \right\}$$

$$F_2 = \left\{ C_i \rightarrow \sigma_j : \begin{array}{l} \text{ha } \omega = \sigma_j \text{ és } R = \emptyset \text{ vagy } R = \{(1, 1)\}, \\ \text{akkor } C((\omega, R)) = C_i \end{array} \right\}$$

Ekkor azt állítjuk, hogy

$$L_{\Phi} = \bigcup_{C_p \in \mathcal{C}_0} L(G_p)$$

Ebből a tétel állítása már következik, hiszen CF az egyesítésre zárt.

Ha $A = (\omega, R)$ -re $C(A) = C_i$, akkor legyen $\omega = \omega_1 \omega_2$, R_1, R_2 az R megszorításai ω_1 -re, illetve ω_2 -re, és tegyük fel, hogy erre a felbontásra a 3.10. lemma feltételeinek megfelelően ha $i \in \omega_1, j \in \omega_2$, akkor $i = \min, j = \max$ vagy $\neg R(i, j)$ teljesül. Ilyen felbontás mindig létezik, pl. a 82. oldalon definiált ℓ segítségével kapható.

A 3.10. Lemma szerint a $C((\omega_1, R_1)) = C_j, C((\omega_2, R_2)) = C_k$ jelölésekkel

$$C_i \rightarrow C_j C_k \in F_1.$$

Legyen $\omega \in L_{\Phi}$, R pedig olyan

nem-keresztződő reláció ω -n, hogy

$C((\omega, R)) = C_p \in \mathcal{C}_0$ teljesül. Ekkor a

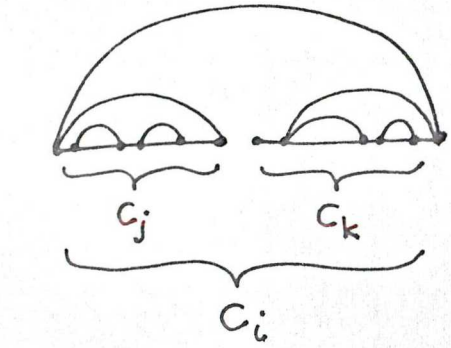
fenti felbontás ismételt alkalmazásával

a $C_{i_1} \dots C_{i_k}$ szó egy G_p -beli leve-

zetését kapjuk, ahol $1 \leq s \leq k$ -ra C_{i_s} az

egyetlen betüből álló x_s szóra (x_s, \emptyset)

vagy $(x_s, \{(1, 1)\})$ n -edrendű ekvivalen-

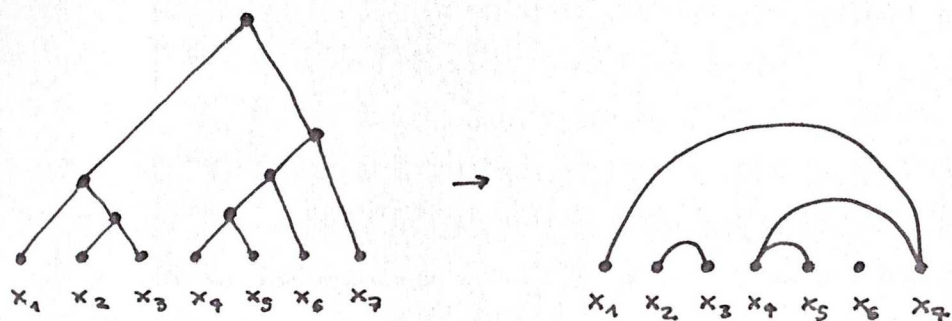


32. ábra

cia-osztálya /attól függően, hogy $R(x_s, x_s)$ vagy $\neg R(x_s, x_s)$

teljesül/. Ezután megfelelő F_2 -beli helyettesítésekkel $C_{i_1} \dots C_{i_k}$ -ből ω -t kapjuk, vagyis így végül ω egy G_p -beli levezetése adódik.

Végül legyen $\omega \in L(G_p)$ valamely p -re. Tekintsük ω egy G_p -beli levezetési fáját.



33. ábra

A 81. oldalon említett megfeleltetéshez hasonlóan ebből a levezetési fából rekonstruálható egy olyan R nem-keresztvezető reláció, mellyel $A = (\omega, R)$ -re $C(A) = G_p$ teljesül, amiből $\omega \in L \underline{\Phi}$ következik. A rekonstrukciónál azt is figyelembe kell vennünk, hogy a $C_i \rightarrow C_j C_k$ szabály az $R = R_1 \cup R_2$, vagy az $R = R_1 \cup R_2 \cup (\min, \max)$ relációkkal adódik /bár ez itt nem lényeges, megjegyezzük, hogy mindig csak az egyik eset állhat fenn, hiszen a /min, max/ él hozzávétele megváltoztatja az ekvivalencia-osztályt/.

Ezzel a 3.7. Tételt igazoltuk.

4. Oszályozás

Ebben a fejezetben az \mathcal{L}_1 , \mathcal{S} osztályok, valamint az ismert bonyolultsági osztályok kapcsolatát tekintjük át, részben az eddigiek alapján, majd néhány nyitott problémát említünk.

Turing-gépen olyan modellt fogunk érteni, melyben a bemenet külön, csak olvasásra szolgáló szalagon van tárolva. Ez lehetővé teszi $\sigma(n)$ nagyságrendű hely-bonyolultságok vizsgálatát is, mert hely-bonyolultságon a munkaszalagon felhasznált rekeszek száma értendő.

A következő jelöléseket használjuk /a részletes definíciókat ld. Garey-Johnson [8] /:

$$\mathcal{NP} = \left\{ \begin{array}{l} \text{nem-determinisztikus Turing-géppel polinomiális} \\ \text{idő alatt felismerhető nyelvek} \end{array} \right\} ;$$

$$\mathcal{DSPACE}(f(n)) = \left\{ \begin{array}{l} \text{determinisztikus Turing-géppel } f(n) \text{ helyen} \\ \text{felismerhető nyelvek} \end{array} \right\} ;$$

$$\mathcal{PSPACE} = \left\{ \begin{array}{l} \text{determinisztikus Turing-géppel polinomiális helyen} \\ \text{felismerhető nyelvek} \end{array} \right\} .$$

Használjuk továbbá az \mathcal{NP} -teljes, \mathcal{PSPACE} -teljes nyelv fogalmát.

Gráfon ebben a fejezetben újra d -gráfot értünk, ahol $d (\geq 3)$ tetszőleges rögzített szám. Ennek megfelelően egy gráf 0-1 sorozat formájában történő kódolásán a csucshoz tartozó d -hosszusú adjacencialisták felsorolását értjük /azaz kisebb fokszám esetén 0 -kal egészítjük ki a listát/.

Ez a kódolás minden n -szögpontu d -gráfhoz $O(dn \log n)$ hosszúságu 0-1-sorozatot rendel, és optimális abban az értelemben, hogy nincs olyan kódolás, mely minden n -szögpontu d -gráfhoz $o(n \log n)$ hosszúságu 0-1-sorozatot rendel.

\mathcal{S} -osztályon ebben a fejezetben az előzőleg használt \mathcal{S} -osztály d -gráfokra való megszorítását értjük.

A lokális gráf-automatával felismerhető, illetve a részgráfok nyelvén definiálható gráf-tulajdonságoknak a bevezetőben említett kapcsolatára vonatkozik az alábbi állítás.

4.1. Tétel: $\mathcal{S} \subsetneq \mathcal{L}$.

Bizonyítás: $\mathcal{S} \subseteq \mathcal{L}$ a 2.1. Következmény miatt. Másrészt $\text{Aut} \in \mathcal{L}$ a 2.4. Tétel szerint, és $\text{Aut} \notin \mathcal{S}$ a 3.5. Tétel szerint. A 3.5. Tétel ellenpélda-gráfjában minden csucs legfeljebb harmadfoku, így a tétel d -gráfokra megszorítva is igaz marad.

A továbbiakban a szokásos bonyolultsági osztályok definícióját kissé módosítanunk kell, ha az \mathcal{L} -osztállyal való kapcsolatukat vizsgáljuk. Egy G d -gráf kódját /a fejezet elején leírt kódolás szerint/ $k(G)$ -vel jelöljük.

4.1. Definíció: legyen $\Sigma = \{0,1\}$, $L \subseteq \Sigma^*$. L d -gráftulajdonság, ha teljesülnek az alábbi feltételek:

(i) minden $w \in \Sigma^*$ -ra, ha nincs olyan G d -gráf, melyre $k(G) = w$, akkor $w \notin L$,

(ii) ha a G, G' d -gráfokra $G \cong G'$, akkor $k(G) \in L \Leftrightarrow k(G') \in L$.

4.2. Definíció: $DSPACE^*(f(n)) = DSPACE(f(n)) \cap \{L: L \text{ d-gráf-tul.}\}$
 $DLBA^* = DSPACE^*(n)$.

Nyilvánvalóan igaz az alábbi megjegyzés.

4.1. Megjegyzés: \mathcal{L} tartalmaz NP -teljes feladatot és tartalmazza NP -teljes feladat komplementerét. Ehhez felhasználjuk, hogy *Ham* d -gráfokra megszorítva is NP -teljes feladat marad [8].

Felvethető a kérdés, hogy \mathcal{L} tartalmaz-e PSPACE-teljes feladatot? Az ismert PSPACE-teljes gráf tulajdonságok / egy kivétellel / gráfokon játszott játékokkal kapcsolatosak. / \exists -kvantorokkal NP-beli problémát, korlátos váltokozású kvantorszerkezettel pedig az un. polinomiális hierarchia egy osztályába tartozó problémát kapunk, mely része a PSPACE-osztálynak, és - a $P \neq NP$ sejtéshez hasonlóan - az sejthető, hogy valódi része. A játékok ezzel szemben n -csu-
 n -csu gráfon n -szeres váltokozású kvantorszerkezetet jelentenek.

Az alábbiakban a Geography néven ismert játékot definiáljuk.

Adva van egy G irányított gráf, és G -nek egy V csúcsa, valamint két játékos, I és II. A V csúcsból indulva felváltva lépnek, mindig az utolsónak választott csúcsból még ki nem választott élen továbbhaladva. Az vesz, aki először nem tud lépni.

$$Geo = \{(G, v) : G=(V, E) \text{ irányított gráf, } v \in V, a \text{ fenti játékban I nyer}\}$$

$$d-Geo = Geo \cap \{(G, v) : G=(V, E) \text{ d-gráf irányított éllel, } v \in V\}$$

4.1. Lemma /T.J.Schaefer [17] /: *Geo* PSPACE-teljes.

Bizonyítás vázlata [17]: ismeretes, hogy a

$$\exists x_1 \forall x_2 \dots \exists x_{2k+1} (C_1 \wedge \dots \wedge C_m)$$

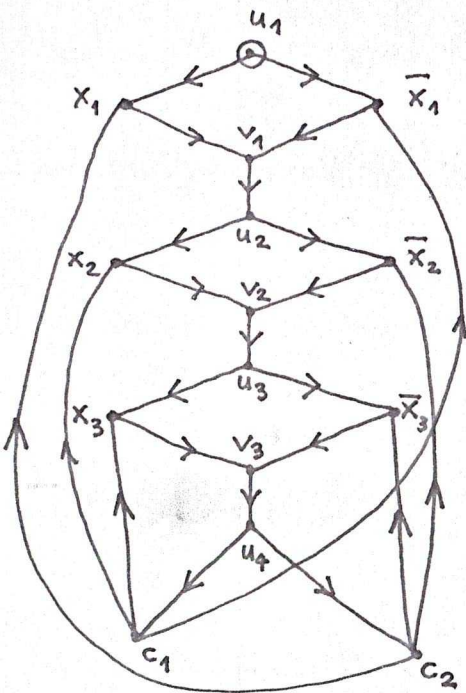
alaku kifejezések igazságértékének eldöntése / ahol C_i a változóknak vagy negáltjaiknak egy diszjunkciója / PSPACE-teljes feladat, ezt vezetjük vissza *Geo*-ra. A fenti probléma úgy is fogalmazható, hogy adott CNF formulán I és II felváltva jelölik ki a változók igazságértékét, I nyer, ha végül \uparrow érték adódik, különben II nyer ; eldöntendő, hogy ki nyeri a

játékot. A probléma *Geo*-ra való visszavezetését a

$$\exists x_1 \forall x_2 \exists x_3 ((\bar{x}_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (x_1 \vee \bar{x}_2 \vee \bar{x}_3))$$

formula esetére adjuk meg.

Az x_i változónak az x_i, \bar{x}_i, u_i, v_i csucskok, a C_i konjunkciós tagnak a C_i csucs felel meg. Az első $3(2k+1)$ lépésben x_i igazságértékének kijelölése történik, a $3(2k+1)$. lépésben I az u_{k+1} -re lép. Ha az eredeti formulán II nyer, akkor egy kielégítetlen konjunkciós tagnak megfelelő C_i -re



34. ábra.

léphet, ezután bármelyik C_i -beli x_j -re is lép I ,

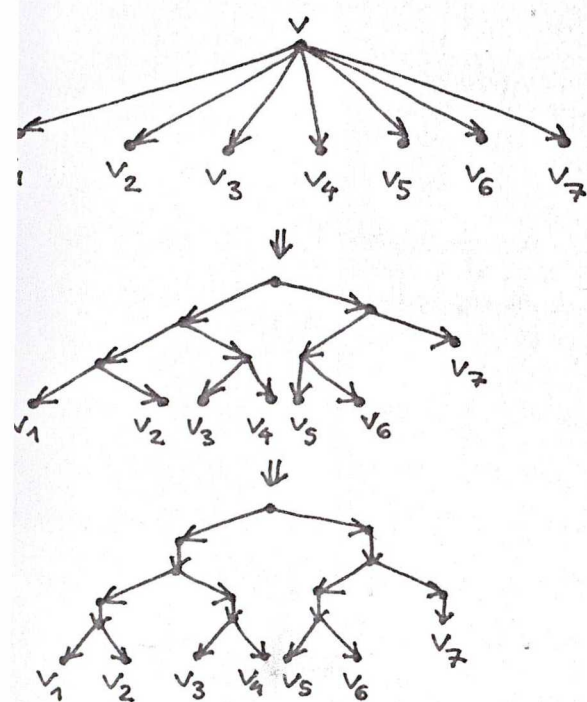
II továbbléphet v_j -re, és nyer. Ellenkező esetben hasonlóan látható be, hogy I nyer.

4.2. Lemma: d -Geo PSPACE-teljes, ha $d \geq 4$.

Bizonyítás: csak azt a transzformációt adjuk meg, melynek segítségével egy tetszőleges $G=(V,E)$ irányított gráfból olyan $G'=(V',E')$ irányított gráfot kaphatunk, melyben a ki-, és befokok összege ≤ 4 , és melyre

$$I \text{ nyer } G\text{-n} \iff I \text{ nyer } G'\text{-n.}$$

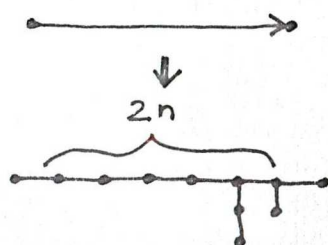
A transzformációt a 35. ábra mutatja, először a V csucsból induló éleket V gyökerű bináris fával helyettesítjük, majd a bináris fát "megemeljük". Így a V csucsból továbblépő játékos V bármelyik eredeti somszédjába eljuthat, ellenfelének mindig csak egyetlen lépése van. Ezzel a transzformációval minden csucs kifokát ≤ 2 -re csökkentettük, ezután ugyanígy a befokokat is ≤ 2 -re csökkenthetjük.



35. ábra.

4.2. Tétel: \mathcal{L} tartalmaz PSPACE-teljes feladatot.

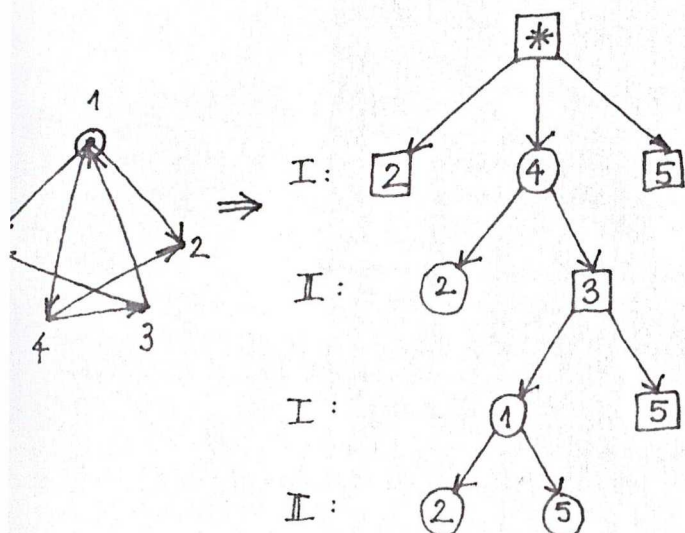
Bizonyítás: először megjegyezzük, hogy egy irányított d -gráf irányítatlan d -gráfként kódolható a 36. ábra transzformációjával, ezenkívül a játékban szereplő V csucst speciális részgráffal kódolhatjuk. Ha d -Geo^{*}-



36. ábra.

gal jelöljük az így kódolt d -Geo-beli gráfok osztályát, akkor nyilván d -Geo is PSPACE-teljes. Másrészt belátjuk, hogy d -Geo^{*} $\in \mathcal{L}$.

Tekintsük a játék lehetséges kimeneteleit ábrázoló fát. A fa csucsain \square (\circ) jelzi, hogy a játék adott pontján I (II) nyer, a kiértékelés a szokásos módon alulról fölfelé történik.



A kiértékelésnél adott ponton csak a játék addigi menetét leíró irányított utat kell ismernünk, ez viszont / az irányított gráf irányítatlan kódjában is / lokális gráf-automatában kódolható, így a 2. fejezet módszereivel a keresett automata megkonstruálható.

37. ábra.

A fejezet hátralevő részében az \mathcal{L} -osztályt a $DSPACE^*$ -osztályokkal hasonlítjuk össze. Megadjuk azt a $DSPACE^*$ -osztályt, mely megegyezik az \mathcal{L} -osztállyal, és ennek segítségével megmutatjuk, hogy bár a lokális gráf-automata és a lineárisan korlátozott automata egyaránt "magan a gráfon" dolgozik, a kétféle reprezentáció különbözősége miatt az utóbbi felismerő ereje nagyobb.

4.3. Tétel: $\mathcal{L} \subseteq DLBA^*$

A tétel igazolásához előbb egy lemmát bizonyítunk.

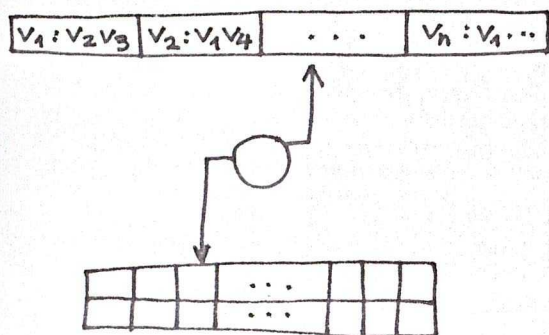
4.3. Lemma: $\mathcal{L} = DSPACE^* \left(\frac{n}{\log n} \right)$

Bizonyítás: ha egy d -gráfra $|E(G)| = n$, akkor csucsainak száma m , ahol

$$\frac{n}{\log_d n} < m < (1+\varepsilon) \frac{n}{\log_d n} .$$

Az $\mathcal{L} \subseteq \text{DSPACE}^*\left(\frac{n}{\log n}\right)$ relációt az igazolja, hogy n -csucsu gráfon a csucok rendezése után m méretű memória szimulációja lehetséges.

Másrészt, legyen adva az A alapautomata. /Megjegyezzük, hogy alapgráf kódolását a listákon belüli sorrendek megadásával végezhetjük./ Az M_A Turing-



38. ábra

gép működjön a következőképpen: munkaszalagjára kijelöli az $1, \dots, m$ rekeszeket, melyekben az egyes csucok állapotait tárolja majd, illetve egy másik "csatornán" segédszámításokat végez. Egy csucs új állapotának kiszámítását úgy végzi el,

hogy a segédzalagon kiszámítja a csucs sorszámának bináris alakját, és az adott csucshoz tartozó listát bemásolja a segédzalagra. Ezután megkeresi a listán szereplő csucok állapotait, és ebből kiszámítja a vizsgált csucs új állapotát. /A lista bemásolása $\sim d \log_2 n$ helyet igényel, így elfér a munkaszalagon./ Ha M_A bemenete nem d -gráf kódja, akkor a bemenetet elutasítja. Az így konstruált M_A nyilván ugyanazt a d -gráf-tulajdonságot ismeri fel, mint az A alapautomata, így az $\mathcal{L} \subseteq \text{DSPACE}^*\left(\frac{n}{\log n}\right)$ reláció is teljesül.

Felhasználjuk az alábbi tételt, melyet csak az itt felhasználandó alakjában mondunk ki.

4.4. Tétel: /Stearns-Hartmanis-Lewis [18] /: van olyan L nyelv, melyre

$$L \in \text{DSPACE}(n), \text{ de } L \notin \text{DSPACE}\left(\frac{n}{\log n}\right).$$

Bizonyítás: [18] Egy M_0 Turing-gépet definiálunk. Adott $w = x_1 \dots x_n$ szóra M_0 munkaszalagján kijelöl n rekeszt, a továbbiakban csak ezen a helyen dolgozik, ha valamelyik lépésben ki kellene lépnie innen, akkor elutasítja w -t és megáll. Ezzel biztosítjuk, hogy az M_0 által felismert nyelv $DSPACE(n)$ -beli. Kiszámítja az i -edik Turing-gép, M_i átmenetfüggvényét, ahol i az w számértéke, és elkezdi szimulálni M_i működését az w bemeneten. Az M_i által megtett lépéseket a munkaszalag egy külön csatornáján tartja számon. Az M_0 gép az w szót elutasítja, ha M_i leírása túl sok helyet igényel, vagy az M_i által megtett lépések száma már nem fér el a munkaszalagon. M_0 szintén elutasítja az w szót, ha M_i elfogadja w -t, végül elfogadja w -t, ha szimulálása befejeződik, és M_i elutasítja w -t. Az M_0 által felismert nyelv nem $DSPACE(o(n))$ -beli, hiszen ellenkező esetben M_0 képes lenne a nyelvet $o(n)$ helyen felismerő M gép szimulálására, és ekkor az M bemeneten a nyelv definíciója szerint ellentmondásra jutnánk.

Ahhoz, hogy a fenti tételt alkalmazni tudjuk, olyan, a tételben szereplő L nyelv létezését kell biztosítanunk, amely d -gráftulajdonság.

4.4. Lemma: van olyan d -gráftulajdonság, melyre $L \in DSPACE(n)$, de $L \notin DSPACE\left(\frac{n}{\log n}\right)$.

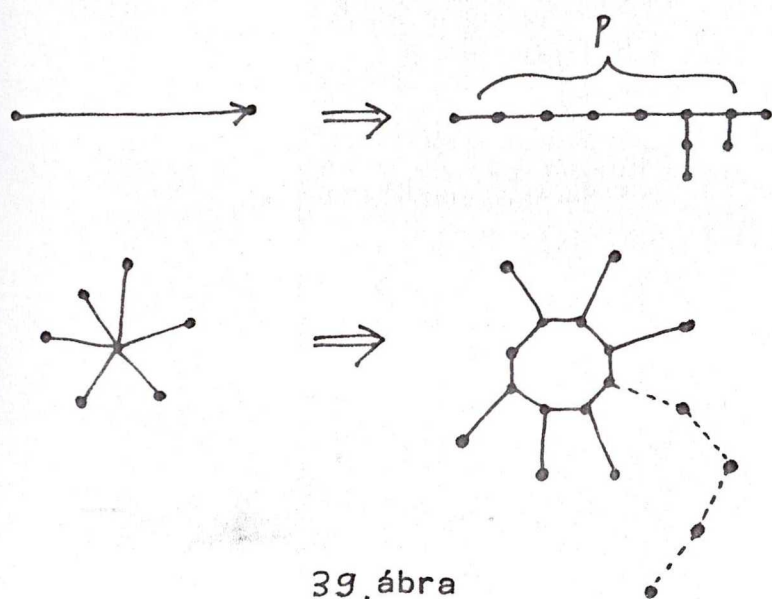
Bizonyítás: a fenti tétel bizonyítását alkalmazhatjuk, csak a Turing-gépeket kell d -gráfok formájában kódolnunk, úgy, hogy minden Turing-géphez végtelen sok, az adott gépet kódoló d -gráf tartalmazzon. Egy lehetséges kódolás a következő. A Turing-gép legyen $M = \langle Q, \Sigma, q_0, F, \delta \rangle$, ahol Q az állapotok halmaza, Σ a szalag-abc, q_0 a kezdőállá-



pot, F az elfogadó állapotok halmaza, δ az átmenetfüggvény, $(q, \sigma) \rightarrow (q', \sigma', d')$ alakú utasítások halmaza, ahol $d' \in \{\leftarrow, \rightarrow, \downarrow\}$. Irjuk át δ -t $(q, \sigma, d) \rightarrow (q', \sigma', d')$ alakra, azzal a kikötéssel, hogy minden $q \in Q, \sigma \in \Sigma$ -ra

$$\delta(q, \sigma, \leftarrow) = \delta(q, \sigma, \rightarrow) = \delta(q, \sigma, \downarrow) = \delta(q, \sigma).$$

Igy a Turing-gép átmenetfüggvénye egy $G = (V, E)$ irányított gráffal adható meg, ahol $V \cong Q \times \Sigma \times \{\leftarrow, \rightarrow, \downarrow\}$. Ebből irányítatlan gráfot kapunk, ha az irányított éleket a 39. ábra



39. ábra

gráfjával helyettesítjük, ahol p -t később határozzuk meg. A csucsfokszámát 3-ra csökkenthetjük, ha a 39. ábra helyettesítéseit elvégezzük, ahol a csucs helyébe tett kör hosszát megint csak később határozzuk meg.

A csucszok száma az eredeti gráfban $S \leq 3|Q||\Sigma|$. Az i -edik csucst $S+i$ hosszúságú körrel kódoljuk, p -t pedig $3S$ -nek választjuk, hogy az irányított élekből álló körök a csucszokat kódoló köröktől megkülönböztethetők legyenek. A kezdő-, és végállapotokat speciális részgráfok hozzáillesztésével kódoljuk, valamint a csucszokhoz rendelt körök szabad csucsaiból tetszőleges hosszúságú utak létezését engedjük meg.

Ha egy Turing-gépet az így hozzárendelt gráf kódjával kódolunk, akkor ezzel a kódolással a gép szimulálható lesz, és alkalmazhatjuk a 4.4. Tétel bizonyítását:

A 4.3. Tétel bizonyítása: legyen \mathcal{T} a 4.4. Lemmában szereplő L által meghatározott gráf-tulajdonság. Erre $L \in \text{SPACE}(n)$, és $\mathcal{T} \notin \mathcal{L}$, hiszen ellenkező esetben $L \in \text{SPACE}\left(\frac{n}{\log n}\right)$ teljesülne.

Megjegyezzük, hogy \mathcal{T} nem "természetes" gráf-tulajdonság, hiszen a következőképpen fogalmazható meg: egy n -szögpontu G gráfra $G \in \mathcal{T}$ pontosan akkor, ha a G által kódolt Turing-gép a saját kódját $n \log n$ helyen számolva elutasítja.

4.1. Következmény: ha a lokális gráf-automata definícióját úgy módosítjuk, hogy az egyes csucokban nem véges automatát, hanem n -szögpontu gráf esetén $\log n$ -memóriájú Turing-gépet helyezünk el, akkor az így kapott automatafajta felismerő képessége növekszik, hiszen a fenti L ekkor felismerhetővé válik. /Ez a módosítás azt jelenti, hogy minden automatának annyi hely áll rendelkezésére, amivel az automatát tartalmazó csucs "nevét" le tudja írni./

Végül néhány megoldatlan problémát említünk:

1; "Természetes", nem \mathcal{L} -beli gráftulajdonság keresése.

Egy jelölt a következő tulajdonság: $\{G: I \text{ nyer a Kayles-játékban}\}$, ahol a játék a következő: a játékosok felváltva választanak pontokat, mindig csak olyan pont választható, mely a korábban választott pontok egyikével sincs összekötve, és az vesz, aki először nem tud lépni.

Ezenkívül a Band-width(k) tulajdonságra sem sikerült algoritmust találni abban az esetben, ha k nem rögzített, hanem $k = k(n) \rightarrow \infty$.

2; Elemi gráfosztályok automataelméleti jellemzése.

Egy gráfosztály elemi, ha elsőrendű formulával axiomatizálható. Szavakra az elemi osztályok az un. csillag-mentes automatákkal felismerhető nyelvek. Elképzelhető, hogy a gráf valamely reprezentációján mozgó csillag-mentes automatóval jellemezhető az osztály.

3; Monadikus hierarchia.

Eredetileg Fagin [6] bizonyította, hogy monadikus formulákra a \exists - és \forall -osztályok különböznek. Azóta is megoldatlan, hogy ez a hierarchia több kvantor esetén folytatódik-e? /Tetszőleges változószámu relációkkal az un. polinomiális hierarchia adódik, melyre ugyanez a kérdés a $P=NP$ probléma általánosítása, így "reménytelen"./

Irodalomjegyzék

- [1] D. Angluin: Local and Global Properties in Networks of Processors Proc. 12. ACM. Symp. on Th. of Comp. Los Angeles, 1980. pp. 82-93.
- [2] Chang-Keisler: Model Theory /North-Holland, 1973/.
- [3] Demoucron-Malgrange-Pertuiset: Graphes plein-airs, reconnaissance et construction de représentations plein-airs topologiques. R. Fr.R.Op., 1964, pp. 33-47.
- [4] A. Ehrenfeucht: An application of games to the completeness problem for formalized theories, Fund. Math. 1961, pp. 129-141.
- [5] R. Fagin: Generalized First-order Spectra and Polynomial-Time Recognizable Sets, Compl. of Comp., SIAM-AMS. Proc. VII. 1977.
- [6] R. Fagin: Monadic Generalized Spectra, Zeitschr. für M.L. 1975, pp. 89-96.
- [7] Ferrante-C. Rackoff: The Computational Complexity of Logical Theories, Lect. Notes in Math. No. 718, Springer 1979.
- [8] R. Garey-D.S. Johnson: Computers and Intractability /San Francisco, 1979/.
- [9] F. Gécseg-I. Peák: Algebraic Theory of Automata /Ak. Kiad. 1972/
- [10] P. Hájek-T. Havránek: Mechanizing Hypothesis Formation /Springer, 1978./
- [11] R.E. Ladner: Application of Modell Theoretic Games to Discrete Linear Orders and Finite Automata, Inf. and Contr. 1977, pp. 261-303.

- [12] L.Lovász: Combinatorial Problems and Exercises / Ak.
kiadó , 1979 /
- [13] L.Lovász-P.Gács : Some remarks on generalized spectra
Zeitschrift für Math. Logik, 1977, pp. 547-554.
- [14] Pósa Lajos / kiadatlan /
- [15] Rosenstiehl-Fixsel-Holliger: Intelligent graphs,
Graph Th. and Computing, Ac.Press,1972,pp.219-265.
- [16] A.Salomaa: Formal Languages / Ac.Press, 1973/
- [17] T.J.Schaefer: On the complexity of some two-person
perfect-information games, J.Comp.Syst.Sc.
1978,pp.185-225.
- [18] Stearns-Hartmanis- Lewis : Hierarchies of memory limited
computations, IEEE Conf.Rec.Switch.Circ.Th.,1965.
- [19] A.Wu - A.Rosenfeld : Cellular Graph Automata I-II.
Inf.and Contr.,1979,pp.305-353.



Tartalom

1.1.	Bevezetés	1
1.2.	Definíciók	7
1.3.	Megjegyzések	13
2.	Algoritmusok	18
2.1.	Felsoroló automaták	19
2.2.	Sikbarajzolhatóság	24
2.3.	Nem-polinomiális algoritmusok.	30
2.4.	Azonosítási probléma	45
3.	Definiálhatóság	48
3.1.	Példák	50
3.2.	Matematikai logikai segédeszközök	53
3.3.	Gráf-tulajdonságok definiálhatósága	59
3.4.	A környezetfüggetlen nyelvek egy logikai jellemzése	79
4.	Osztályozás.	88
	Irodalom	99