



Path Planning Optimization based on Bézier Curves through Open-doors Way Point

Submitted by Philippe Lucidarme on Thu, 09/18/2014 - 15:34

Titre	Path Planning Optimization based on Bézier Curves through Open-doors Way Point
Type de publication	Communication
Type	Communication avec actes dans un congrès
Année	2013
Langue	Anglais
Titre du colloque	10th International Conference on Informatics in Control, Automation and Robotics (ICINCO 2013)
Titre des actes ou de la revue	International Conference on Informatics in Control, Automation and Robotics (ICINCO)
Pagination	156-161
Auteur	Landrault, Simon [1], Lucidarme, Philippe [2], Delanoue, Nicolas [3]
Pays	Islande
Ville	Reykjavik
Notes	du 29 au 31 juillet 2013
URL de la notice	http://okina.univ-angers.fr/publications/ua4081 [4]

Liens

- [1] [http://okina.univ-angers.fr/publications?f\[author\]=6932](http://okina.univ-angers.fr/publications?f[author]=6932)
- [2] <http://okina.univ-angers.fr/philippe.lucidarme/publications>
- [3] <http://okina.univ-angers.fr/nicolas.delanoue/publications>
- [4] <http://okina.univ-angers.fr/publications/ua4081>

Publié sur *Okina* (<http://okina.univ-angers.fr>)