



CARTographie et localisation d'Objets Multi-robots : Architecture, Technique de déploiement, positionnement Intra-robots et Communications

Submitted by Philippe Lucidarme on Thu, 09/18/2014 - 15:23

Titre	CARTographie et localisation d'Objets Multi-robots : Architecture, Technique de déploiement, positionnement Intra-robots et Communications
Type de publication	Figure, illustration
Année	2012
Source	Bulletin de l'AFIA - issue 76 - April 2012 - pp 34-35.
Auteur	Lucidarme, Philippe [1], Lagrange, Sébastien [2]
URL de la notice	http://okina.univ-angers.fr/publications/ua4079 [3]
Collection	Bulletin de l'AFIA - issue 76 - April 2012 - pp 34-35.

Liens

[1] <http://okina.univ-angers.fr/philippe.lucidarme/publications>

[2] <http://okina.univ-angers.fr/sebastien.lagrange/publications>

[3] <http://okina.univ-angers.fr/publications/ua4079>

Publié sur *Okina* (<http://okina.univ-angers.fr>)