ISSN 2305-9001. Вісник НТУУ «КПІ». Серія машинобудування №3 (75). 2015

УДК 621.375.826:621

Дубнюк В.Л., Котляров В.П., д.т.н. проф.; **Ворончак Т.П.** НТУУ «Київський політехнічний інститут» м. Київ, Україна

ЗАСТОСУВАННЯ ШТУЧНИХ НЕЙРОННИХ МЕРЕЖ ДЛЯ ПРОГНОЗУВАННЯ ЯКІСНИХ ПОКАЗНИКІВ ОПЕРАЦІЙ ЛАЗЕРНОЇ ОБРОБКИ

Dubnyuk V., Kotlyarov V., Voronchak T.

National Technical University of Ukraine «Kyiv Polytechnic Institute», Kyiv, Ukraine (kotlyarovv@ukr.net)

APPLICATION OF ARTIFICIAL NEURON NETWORKS FOR PREDICTION OF LASER TREATMENT OPERATION QUALITATIVE RESULTS

Наведено результати спроби застосування штучних нейронних мереж для прогнозування показників якості операції лазерного поверхневого гартування, зокрема, точності розмірних її результатів. Для рішення задачі використано тришарову мережу прямого поширення сигналів, синтаксис якої в середовиці Matlab має вигляд: Net=netff(minmax (X), [P, S, Q], { logsig, logsig, logsig }. Особливостями обраної парадигми мережі є: різноманітність синапсів за розмірністю та об'єктами діяння; можливість формування груп синапсів за об'єктом їх впливу та залежність рівня синапсів та їх ваг від режимних параметрів реалізації операції, точність якої прогнозується. Для тришарового персептрону з прямим поширенням сигналів розроблено систему взаємонезалежних входів та відповідних синаптичних зв'язків, що дозволило лінеаризувати моделі точності розмірних показників операції за різними схемами її організації. Хоча було отримано допустимий рівень похибки прогнозу, виконана спроба тренування мережі із використанням зворотного поширення сигналу для здійснення її само налагодження шляхом функціонального впливу на вагові коефіцієнти синапсів. Крім того, виявлена структура похибки операції дозволяє цілеспрямовано використовувати нережимні методи та засоби підвищення точності обробки або включати в оптимізаційну модель процесу додаткові функціонали нев'язок для пошуку оптимальних режимів обробки.

<u>Ключові слова:</u> лазер, технологія, точність, похибка, гартування, режими опромінення, нейронна мережа.

Вступ

Вивчення якісних характеристик операцій лазерної обробки, зокрема точності розмірних показників, незалежно від складності операції не може здійснюватися за традиційними методиками аналітичного або математичного опису процесу, які використовуються в процедурі проектування технологічного регламенту операції. Перша методика у любому виконанні не володіє достатньою роздільною здатністю для прогнозування мінливості розмірних показників технологічних операцій лазерної обробки навіть в найпростішому їх виді за переліком складових явищ – операції лазерного зміцнювання поверхневого шару матеріалу заготівки [1, 2, 3]. Інша методика математичного опису процесу обробки за результатами обчислювальних експериментів [4] недостатньо чутлива для урахування коливань режимів обробки та їх впливу на розмірні показники операції, а використання експериментальних (натурних) досліджень процесу обробки для його моделювання відносно показників рівня відтворюваності розмірів оброблювальних елементів пов'язано з великим обсягом повторних іспитів для досягнення достатнього значення довірчої вірогідності а результатів [5].

Таким чином, жоден з відомих методів аналізу процесу лазерної обробки не може бути достатньо ефективним для передвіщення очікуваної точності технологічної операції на етапі її проектування.

Мета досліджень (постановка проблеми)

Необхідність в прогнозному оцінюванні очікуваної точності операцій лазерної обробки під час їх проектування пов'язана з тим, що цей показник якості вважається найбільш низьким серед конкурентних (нетрадиційних) методів обробки [6]. На сумарну похибку операції впливає багато факторів, які за своїм станом принципово не можуть бути стабільними, в тому числі ті, які складають технологічний регламент операції. Крім того, в залежності від схеми утворення оброблювального елементу заготівки (отвору, пазу, різу або контуру, який вирізається, чи наноситься на її поверхню або в об'єм) в утворенні похибки приймають участь «розмитті» у часі або у просторі нестабільності, наприклад, темпу надання імпульсів випромінювання, швидкості переміщення променя або заготівки, її оптичних властивостей, структури та складу оброблювального матеріалу, тощо. Цей клас похибок можна вважати традиційним для любої технологічної операції, для оцінки їх вкладу в сумарну похибку можна використовувати відомий принцип представлення Технологічної Системи, що Обробляє (ТОС) у вигляді системи, що перетворює її вхідні збудження в

нестабільність досліджувального розміру (розмірів) [7]. Цей клас похибок майже відсутній в операціях одно імпульсної лазерної обробки отворів, лунок або рисок, в яких відсутні взаємні переміщення інструменту та заготівки під час операції, тому величина сумарної похибки розміру отворів характеризує процес їх формування лазерним променем. В операціях контурного вирізання виробів з листових заготівок або формування в останніх не круглих отворів або з попереком великого розміру за технологічною схемою трепанації, а також в операціях лазерного поверхневого зміцнення до цього додаються похибки реалізації технологічної схеми обробки, які детально розглянуто раніше, і наведені в [8, 9]. Більшу цікавість та цінність складає оцінка похибки обробки, яка пов'язана з діянням променя на заготівку і визначає якість використаного лазерного обладнання та вміння ефективного його застосування, тому наголос потрібно зробити на точності формування окремих елементів, з яких складається технологічний результат обробки. Для операцій лазерного поверхневого впливу (ЗТВ), подібні за формою на поверхні заготівки до попереку лазерного променя (кола, прямокутника – для імпульсного режиму його діяння) або подовжений вздовж його руху окремий слід шириною b, з формою та розмірами їх попереку, відповідними до режиму опромінення.

Вважаючи, що використаний в відомих розробках принцип суперпозиції окремих похибок в сумарну величину, за яким створено модель точності, об'єктивно діє спроможний, це дозволило його використати для прогнозування показників якості операцій лазерної обробки. Це підтверджується значенням показника точності $\Delta \Phi$ передвіщень $\Phi(X_i)$ у порівнянні з експериментальним значенням показника точності Y у вигляді середньоквадратичного відхилення $\Delta \Phi = [1/n \sum (\Phi(X_i) - Y)^2]^{1/2}$. Так, для операцій розмірної обробки [5] з шириною поля розсіяння розмірів оброблених отворів діаметром 0,25 мм $Y_d = 51,6$ мкм величина передвіщення похибки операції $\Delta d = 45,5\pm15,7$ мкм доводить, що похибка прогнозування склала $\Delta \Phi_d = 16,33$ мкм; для операції контурного вирізання імпульсним випромінюванням [9] за передвіщеною похибкою ширини різу $\Delta b = 48\pm23,2$ мкм та шириною експериментального поля розсіяння ширини різу b = 0,25 мм $Y_b = 66$ мкм похибка прогнозування склала $\Delta \Phi_b = 29.36$ мкм, а при безперервному опроміненні при $\Delta b = 45,9\pm93,6$ мкм та b = 0,355 мм $Y_b = 183$ мкм похибка дорівнювала $\Delta \Phi_b = 101,7$ мкм.

Таким чином, зважаючи на одержану точність передвіщення сумарної похибки операцій розмірної і контурної лазерної обробки та достатню інформативність їх моделей точності, розроблених за принципом суперпозиції складових від окремих учасників ТОС, необхідність у виконанні спроби залучення можливостей штучних нейронних мереж (ШНМ) пояснюється наступним:

- можливістю автоматизації процедури корекції технологічного регламенту за результатами зіставлення предикту та цільової функції;
- здатністю ШНМ до навчання шляхом послідовного впливу на чутливості її окремих каналів з оцінкою ступеня зближення предиктів та цільової функції і доведення їх різниці до прийнятно низького рівня.

Перевірці цих можливостей ШНМ присвячена представлена робота, для чого необхідно виконати та дослідити наступне:

- розробити проект ШНМ, мотивовано обираючи її тип, складність, принцип діяння та можливість навчання або самонавчання;
- обґрунтувати вид прогнозу, який найбільш доцільний до використання з метою отримання вірогідних прогнозів;
- наситити проект ШНМ складом взаємонезалежних сигналів для вхідного шару нейронів та відповідними синаптичними зв'язками;
- обрати закономірність діяння активаційної функції (лінійну або стискуючу) для корекції вихідних аксонів в кожному з шарів ШНМ;
- виконати апробацію розробленої ШНМ в умовах реальних операцій лазерної поверхневої обробки. **Результати досліджень**

1. Обгрунтування концепції структури ШНМ

Разом з традиційними методами прогнозування технологічних об'єктів [5, 7, 8] відносно недавно з'явилася і постійно розвивається теорія штучних нейронних мереж, яка зарекомендувала себе в області управління, там, де необхідне вживання людського інтелекту, зокрема при вирішенні завдань прогнозування

Для розробки проекту нейронної мережі для прогнозного оцінювання точності операцій лазерного поверхневого зміцнення використано пакет Matlab [10]. Нехай є N незалежних (одна від одної) змінних – показників нестабільності складових ТОС (інструменту, обладнання та методів її налагодження) та два залежних показника – сумарна похибка ширини Δb (діаметру Δd для імпульсного формування ЗТВ) та глибини Δz зміцненої зони. Для рішення задачі пропонується використати тришарову мережу прямого поширення сигналів. Сформуємо таку мережу, яка утримує Р нейронів у вхідному шарі (за кількістю вхідних змінних), три нейрони у другому (прихованому) шарі та один нейрон у вихідному шарі (для кожного з вихідних показників $\Delta b(\Delta d)$ або Δz).

В середовищі Matlab синтаксис такої нейронної мережі записується наступним чином:

Net=netff(minmax (X), [P, S, Q], { logsig, logsig, logsig

```
де:
```

- minmax (X)- масив мінімальних та максимальних значень для складових \vec{X} вектору входу;
- *N* кількість входів нейронної мережі (ШНМ);
- *P* кількість нейронів у вхідному шарі
- *S* кількість нейронів у прихованому шарі;
- *Q* кількість виходів ШНМ.
- для кожного шару обрано активаційну логістичну (стискуючу або сігмоідальну) функцію logsig.

Методом розрахунку величини похибки ШНМ обрано метод найменших квадратів, тоді ця функція буде мати вигляд:

Net.performFcn='SSE'

На рис. 1 зображено персептрон (предиктор типу P-S-Q) для виконання короткострокових прогнозів (предиктів), які будуються на фактичних даних матриці \vec{X}_{ϕ} , тому мають найвищу точність передвіщення. Особливістю обраної парадигми є:

- різноманітність синапсів за розмірністю та направленістю діяння;
- можливість формування груп синапсів за об'єктом їх впливу;
- залежність рівня синапсів та їх ваг (синаптичних зв'язків) від загальних параметрів функціювання процесу, точність якого прогнозується;
- можливий зворотній зв'язок між виходом персептрона або його складових шарів та відповідних синаптичних зв'язків, який необхідний для мінімізації середньоквадратичної похибки між виходом мережі OUT та встановленим критерієм [OUT]: E = 0,5(OUT - [OUT])²;
- можливість оптимізації технологічного регламенту виконання операції зберігається не лише за рахунок використання нережимних шляхів діяння на процес обробки, а й застосуванням виходів OUT₁; OUT₂ та OUT₃ прихованого шару для їх мінімізації методами непрямої оптимізації [11] в якості додаткових напрямів впливу.



Рис. 1. Трьох шаровий персептрон для прогнозування показників точності операції лазерного поверхневого зміцнення

Для надання обраній парадигмі нейронної мережі робочого стану необхідно її наситити, по перше, складом *взаємонезалежних* входів (з вектором \vec{X}) для вхідного шару нейронів, тобто деякою сукупністю випадкових величин { $x_1, x_2,...x_N$ }, за якими можливе спостереження та які в даному контексті є пророчими (або прогнозними) змінними, а також відповідними синаптичними зв'язками $\vec{W}_{ii}^{(1)}, \vec{W}_{ii}^{(2)}$ та $\vec{A}, \vec{B}, \vec{C}$.

2. Особливості інформаційного забезпечення мережі

Зважаючи на вимоги до умов функціювання нейронних мереж (ШНМ), зокрема, до синапсів вхідного шару $\vec{X}^{(1)}$ та їх синаптичних зв'язків потрібно визначити взаємно незалежні джерела нестабільностей учасників ТОС та їх ваги $\vec{W}^{(l)}$. Основними складовими сумарної похибки є похибки, що створюються недосконалістю і нестабільністю інструменту і устаткування, похибками технологічних прийомів, які використані в технологічній операції, та нестабільністю процесів взаємодії випромінювання з матеріалом заготівок внаслідок варіації властивостей останніх. В роботі [12] наведено схему формування сумарної похибки операцій лазерної поверхневої обробки, а також приведено джерела виникнення її складових.

Як видно із схеми формування сумарної похибки технологічної операції поверхневого зміцнення лазерним променем [12], її наявність визначається коливанням інтенсивності випромінювання в зоні опромінення ΔI_p , до якої також додаються похибки, що вносяться нестабільністю процесів, відповідних за створення зон термічного впливу (ЗТВ) в матеріалі заготівки, і які залежать від характеристик заготівки та властивостей її матеріалу. На підставі аналізу складових сумарної похибки можна визначити перелік вхідних сигналів $\vec{x}^{(1)} (x_1^{(1)}...x_4^{(1)} - інструменту; x_{13}^{(1)} - технологічних прийомів; x_{14}^{(1)}...x_{16}^{(1)} - заготівки) у вигляді початкових збуджень ТОС через канали впливу на процес обробки інструментом, діями технологічного регламенту та$

властивостями заготівки, які можна встановити із схеми накопичення їх недосконалостей:

<u>1. Нестабільність комплексної характеристики процесу обробки</u>, від рівня якої залежить вид взаємодії променя та матеріалу заготівки, - густини потужності теплового джерела $\Delta W_P = A \Delta I_p$ - визначається:

- варіацією довжини хвилі випромінювання λ під час обробки;
- величиною коливання імпульсної енергії ΔE і тривалості дії $\Delta t = \Delta \tau$ або потужності випромінювання ΔP (для безперервного режиму подачі випромінювання);
- нестабільністю просторово-кутових характеристик променя: його діаметру та кута розбіжності ΔD, Δθ;
- флуктуацією просторової структури променя;
- похибками технологічних прийомів та обладнання, на якому вони виконуються, що впливають на:
- о стабільність форми і розмірів каустики перетвореного в інструмент променя $\sigma_{d\Delta F}$;
- о положення в ній заготівки ΔF ;
- о стабільність швидкості робочої подачі ΔV .

2. <u>Нестабільності процесу формування ЗТВ в матеріалі заготівки</u> також додають (за незмінного рівня інших умов обробки) нестабільності параметрів заготівки *Дзаг* (її поверхні *А*, матеріалу і розмірів):

- нестабільність в межах поверхні, що обробляється, та в партії заготівок її оптичних властивостей, за якою варіюється густина потужності теплового джерела ΔW_P та результати його дії;
- таким же чином впливають нестабільності теплофізичних властивостей матеріалу заготівки (ρ, k, c та a), які відповідають за відведення та використання енергії теплового джерела;
- нестабільність теплових процесів в матеріалі заготівки, зокрема швидкості його нагрівання, призводить до невизначеності рівнів критичних температур *T_{кр}*, перевищення яких потрібні для забезпечення обраних структурних перетворень в матеріалі, тобто до коливання форми та розмірів ЗТВ.

3. Математичне моделювання показників точності розмірних характеристик технологічної операції лазерного зміцнення

Першим етапом побудови математичної моделі технологічної операції є вибір для неї вигляду залежності показника якості обробки від впливаючих чинників. Дана функція повинна відображати характерні зв'язки, властиві процесу, зокрема імовірнісний характер складових її параметрів і мати, по можливості, простий (у статистичному сенсі) вигляд.

Для її побудови з метою прогнозування показників точності та оптимізації технологічного регламенту операції було використано нейронну мережу у вигляді асинхронної, багатошарової ШНМ прямого поширення сигналів у парадигмі (рис.2), яка відповідає коментаріям до ШНМ, зображеній на рис.1, та враховує структуру сумарної похибки та склад вектора – матриці вхідних сигналів відповідно до схеми її утворення, яку наведено в [12]. В результаті її діяння результати прогнозу будуть представлені у вигляді **О**UT = **F**(**NET**), де **F** – активізаційна функція, яка перетворює вихідний сигнал суматорів **NET** ($NET = \vec{X} \times \vec{W}$ - лінеаризована функція на виході суматора останнього шару ШНМ) у вихідний сигнал нейронів **О**UT:

$$\Delta b (\Delta d); \Delta z = \sum_{i=1}^{n} a_i x_i + \sum_{j=1}^{m} b_j y_j + \sum_{l=1}^{k} c_l z_j$$
(1)

де: $\vec{X}^{(2)}(x_1...x_i...x_n), \vec{Y}^{(2)}(y_1...y_j...y_m), \vec{Z}^{(2)}.(z_1...z_l...z_k)$ - вхідні змінні на синапсах прихованого шару ШНМ, тобто аксони першого шару та оцінюють вклад недоліків інструменту, технологічних прийомів та заготівок в партії в сумарну похибка. Використані в моделі синаптичні коефіцієнти прихованого шару:





 $a_i; b_j; c_l \in$ ваговими (та перетворюючими розмірність) коефіцієнтами, які разом з коефіцієнтами $\vec{W}^{(l)}$ вхідного шару ШНМ визначають вплив вхідних сигналів \vec{X} на предикти ОUT.

Враховуючи випадковий характер величин синапсів та аксонів, модель (1) є лінійною функцією випадкових величин, її числові характеристики (математичне очікування $m\Delta b$ (Δd ; Δz) та дисперсія $D\Delta b$ (Δd ; Δz)) можуть бути визначені як для функції декількох взаємно незалежних випадкових аргументів [13] із рівнянь (2) та (3). Лінеаризація рівняння (1) за рахунок взаємної незалежності змінних x_i ; y_j ; z_l досягається за умови

достатнього рівня деталізації складових сумарної похибки і виявлення їх початкових джерел.

$$m\Delta b (\Delta d); m\Delta z = \sum_{i=1}^{n} a_i m x_i + \sum_{j=1}^{m} b_j m y_j + \sum_{l=1}^{\kappa} c_l m z_j$$
 (2)

$$D\Delta b (\Delta d); D\Delta z = \sum_{i=1}^{n} a_{i}^{2} Dx_{i} + \sum_{j=1}^{m} b_{j}^{2} Dy_{j} + \sum_{l=1}^{k} c_{l}^{2} Dz_{j}$$
(3)

які пов'язані співвідношенням (для нормального закону розподілу):

$$\Delta b (\Delta d, \Delta z) = m\Delta b (\Delta d, \Delta z) \pm 3 [D\Delta b (\Delta d, \Delta z)]^{\frac{1}{2}}$$
(4)

4. Аналіз джерел складових сумарної похибки операції лазерної поверхневої зміцнюючої обробки

Джерела початкових нестабільностей були встановлено в результаті досліджень особливостей роботи лазерного технологічного устаткування, специфіки побудови технологічних операцій лазерної поверхневої зміцнюючої обробки та звичайних для заготівки властивостей, включаючи її матеріал (табл.1 та табл..2). В таблиці прийняті наступні позначення:

- $\sigma_{U_{H}(E_{H})} = m\overline{U}_{n\bullet}(E_{H})/6$ стандартне відхилення напруги U_{n} (енергії E_{n}) накачування (m – точність вимірювача: вольтметру, калориметру), n_{E} – перевищення енергії накачування порогового рівня);

- $\sigma_T(\sigma_{T_{ax}}, \sigma_{V_{ras}}, \sigma_p, \sigma_\lambda, \sigma_{\Delta F}, \sigma_{Ip}, \sigma_A) = \Delta T/6(\Delta T_{BX}, \Delta V_{ras}, \Delta p, \Delta \lambda, (R_z, It(h)), \Delta I_p, \Delta A)$ - стандартне відхилення температури активного середовища та на вході в ГРК під час генерації; швидкості прокачування газу в ГРК лазера та тиску в ній; довжини хвилі променя; зміщення поверхні заготівки вздовж променя (3м); розрядного струму в ГРК; поглинальної здатності поверхні заготівки (ΔT – інтервал змінення температури активного середовища під час дії імпульсу накачування ($\overline{E}_{\bullet}(\overline{T}_{\bullet})$ - середнє значення імпульсної енергії випромінювання та температури активного середовища, n_T - перевищення максимальної температури T_{Makc} активного середовища, за якої можлива генерація, над середнім її значенням (\overline{T}_{\bullet})); ΔV_{zas} –нестабільність швидкості прокачування газу через ГРК; тиску в останній; ширини спектру генерації лазера $\Delta \lambda$; похибки позиціювання заготівки відносно променя (внаслідок шорсткості поверхні заготівки, допуску на замикаючу ланку розмірного ланцюгу, в який входить розмір заготівки між її базовими поверхнями); варіації розрядного струму в ГРК та поглинальної здатності поверхні заготівки в межах оброблювальної поверхні);

- $\sigma_{E_n(P_n,V,\partial e\phi}) = \delta_{E_H}(\delta_{P_H}, \delta_V, \delta_{\partial e\phi}) \times \overline{E}_{\bullet}(\overline{P}_{\bullet}, \overline{V}_{\bullet}, L)/600$ - стандартне відхилення енергії (потужності) накачування, швидкості подачі та деформації заготівки (відносна нестабільність енергії та потужності накачування, швидкості подачі та не площинності поверхні заготівки (%);

- $\sigma_{a\kappa}, T_{a\kappa}, \Gamma, A_{\pi}$ - стандартне відхилення поверхні заготівки при її розташуванні відносно променя візуальним методом, величина акомодації, збільшення наглядової системи, A_{μ} ,- числова апертура об'єктиву;

- ΔU_{μ} , (ΔI_{p}), $\mathcal{U}n_{Uh}(\mathcal{U}n_{Ip})$, $\Delta U_{pee}(\Delta I_{pee})$ - похибка налагодження режиму (HP): рівня напруги накачування (розрядного струму), ціна поділу вольтметру (амперметру), дискретність регулювання напруги (струму);

- $m_{\Delta F}$ - математичне очікування положення поверхні заготівки в каустиці лазерного променя, перетвореного лінзою (об'єктивом) з фокусною відстанню F (θ кут розбіжності променя, $\chi = \chi_1 + \chi_2 + \chi_3$ - коефіцієнти температурної залежності показника заломлення матеріалу лінзи n, неоднорідності термічного розширення і пружно оптичного ефекту, β - коефіцієнт його об'ємного поглинання [14] та k – теплопровідність; d_n – товщина лінзи, D_n – її діаметр, Z –відстань від перетяжки каустики резонатора лазера w_0 до головної площини лінзи, w_z – радіус пучка на відстані Z; Z_1 – мінімальна відстань лінзи від резонатора лазера, еквівалентного реальному ($L_e = (2RL - L^2)^{1/2} (R, L - радіус кривизни дзеркал резонатора, його довжина); <math>P_{\mu}$, P_{nop} – потужність накачування активного середовища та її пороговий рівень; $n_{\lambda o}$, $n_{\lambda d}$ – показники заломлення матеріалу лінзи для середньої, найменшої

та найбільшої довжини хвиль із спектру генерації лазера

- h_p , L_a – висота та довжина розрядної камери газового лазера; є, p_0 , η_{eo} , τ_{μ} , γ , ϖ , ξ , U_{μ} , U_{δ} , $V_{\Gamma PK}$, T_{opt} , R – параметри ГРК газового лазера з конвективним охолодженням (див.[15]).

Аксони першого шару ШНМ за таким сполученням його синапсів та вагових коефіцієнтів складуть

систему залежних від вхідних нестабільностей показників варіації параметрів складових ТОС $\vec{X}^{(2)}, \vec{Y}^{(2)}, \vec{Z}^{(2)}$ (рис.2). Для їх об'єднання в групи похибок розмірів оброблених елементів заготівки відповідно до учасників ТОС матриця синаптичних коефіцієнтів прихованого шару ($\vec{A}, \vec{B} \ i \ C$) повинні виконувати також роль перетворюючих величин, трансформуючи нестабільність параметрів обробки в похибку відповідного показника, в нашому випадку – розмірів ЗТВ (ширини *b* та глибини *h*) після лазерної обробки (табл.2).

Таблиця 1

Параметри синапсів та синаптичних коефіцієнтів першого шару ШНМ									
$ec{X}^{(l)}$	Початкові нестабільності (синапси)	$ec{W}^{(l)}$	Синаптичні коефіцієнти	Примітки					
Нестабільності характеристик інструменту (лазерного променя)									
$x_l^{\prime (l)}$	$\sigma_{U_{H}} = m \times \overline{U}_{H^{\bullet}} / 600$	$w_1^{\prime(1)}$	$2En_E(U_{H}\sigma_{U_{H}}+3\sigma_{U_{H}}^2)/[U_{H}^2(n_E-1)]$	імпульсні					
$x_{2}^{\prime (l)}$	$\sigma_T = \Delta T / 6$	$w_2^{\prime(1)}$	$2\overline{E}_{\bullet}/[\overline{T}_{\bullet}(n_T^2-1)]$	лазери					
$x_{l}^{\prime\prime(l)}$	$\sigma_{EH} = \delta_{E_{H}} \times \overline{E}_{H\bullet} / 600$	$w_1''^{(1)}$	$\{[(\epsilon/p_0)h_p]\eta_{eo}/[(\epsilon/p_0)h_p+U_n+U_{\delta}]\}$	імпульсні конвективні					
$x_{2}''^{(l)}$	$\sigma_{Tex} = \Delta T_{ex} / 6$	$w_2''^{(1)}$	[-c ₂₀₃ ρ ₂₀₃ V _{ΓΡΚ} η _{eo}]	газові					
$x_{3}^{''(1)}$	$\sigma_{V_{2}a_{3}} = \Delta V_{2}a_{3} / 6$	$w_{3}^{\prime\prime(1)}$	$[(T_{opt} - T_{ex})c_{a3}\rho_{a3}h_pL_a\eta_{eo}]$	лазери на СО ₂					
$x_{4}^{''(l)}$	$\sigma_p = \Delta p / 6$	$w_4''^{(1)}$	$[(T_{opt} - T_{ex})c_{2a3}h_p L_a V_{2a3}\tau \eta_{eo}/RT_{opt}]$						
$x_{l}'''^{(l)}$	$\sigma_{P_H} = \delta_{P_{_H}} \times \overline{P}_{_H \bullet} / 600$	$w_1^{\prime\prime\prime}^{(1)}$	$\{[(\varepsilon/p_0)h_p]\eta_{eo}/[(\varepsilon/p_0)h_p+U_n+U_{\delta}]\}$	безперервні конвективні газові					
$x_2^{\prime\prime\prime}{}^{(l)}$	$\sigma_{Tex} = \Delta T_{ex} / 6$	$w_2'''^{(1)}$	[-c _{2a3} ρ _{2a3} V _{ΓPK} η _{eo}]						
$x_{3}^{\prime\prime\prime}^{\prime\prime})$	$\sigma_{V_{2a3}} = \Delta V_{2a3} / 6$	$w_3'''^{(1)}$	$[(T_{opt} - T_{ex})c_{a3}\rho_{a3}h_pL_a\eta_{eo}]$	лазери на СО2					
$x_4'''^{(l)}$	$\sigma_p = \Delta p / 6$	$w_4'''^{(1)}$	$[(T_{opt} - T_{ex})c_{a3}h_pL_aV_{ca3}\eta_{eo}/RT_{opt}]$						
$x_{I}^{\prime (l)}$	$\sigma_{U_H} = m \times \overline{U}_{H^{\bullet}} / 600$	$w'_{5}^{(1)}$	$[2\overline{\tau}_{\bullet}\tau_{\mu}/(\overline{U}_{_{H}}n_{E}\overline{\tau}_{_{H}\bullet})]$	імп.твердо- тільний лазер					
$x_{1}^{''(l)}$	$\sigma_{E_n} = \delta_{E_n} \times \overline{E}_{h\bullet} / 600$	$w_5''^{(1)}$	$[2\gamma/\{P_{nop}/ln[1/(1-\varpi-\xi)]\}]$	імп. газовий лазер					
$x_{I}^{\prime (l)}$	$\sigma_{P_{H}} = \delta_{P_{H}} \times \overline{P}_{H^{\bullet}} / 600 (\overline{P}_{H^{\bullet}} = \overline{E}_{H^{\bullet}} \times f)$	$w_{6}^{(1)}$	$\{4\sqrt{\lambda/L_{e\kappa_{\theta}}}P_{nop}/[P_{H}^{4}(P_{H}-P_{nop})^{2}]^{1/3}\}$	твердотільні та газові лазери					
	Нестабільності техі	юлог	чних прийомів при виконанні операції						
$x_{5}^{\prime (l)}$	$\sigma_{\lambda} = \Delta \lambda / 6$	$w_{8}^{(1)}$	$\{F_{\overline{\lambda}_{\bullet}}(n_{\overline{\lambda}_{\bullet}}-1)[1/(n_{(\overline{\lambda}_{\bullet}+3\sigma_{\lambda})}-1)-(n_{(\overline{\lambda}_{\bullet}-3\sigma_{\lambda})}-1)]\}$						
$x_{5}^{''(l)}$	$\overline{m}_{\Delta F}' = w_8^{(1)} x_5''^{(1)} = \overline{P}_{\bullet} \beta \theta \chi d_{\pi} (F^2 - Z \Delta F) (1 + 2 \ln[D_{\pi}/w_z]) / \{F w_z [(w_0 \Delta F)^2 + (\Delta F^2 - \theta Z \Delta F)^2]^{1/2} k\}$								
$x_{5}^{\prime\prime\prime}(l)$	$m_{\Delta F}''' = w_{10} x_5'''^{(1)} = \{1 - $	$[n_{\lambda_p}($	$\left[\left(n_{\lambda_{\partial}}-1\right)^{2}\right]/\left[\left(n_{\lambda_{\partial}}\left(n_{\lambda_{p}}-1\right)^{2}\right]F_{\lambda_{\partial}}\right]$						
$x_{6}^{(l)}$	$\sigma_{\Delta F}'' = \sigma_{a\kappa} = T_{a\kappa} / 6 = $ = 42 / Γ^2 + 1.80 $A\Gamma$ + 1,1.24000 A^2	$w_{11}^{(1)}$	1						
$x_7^{(l)}$	$\sigma_{\Delta F}^{\prime\prime} = R_z(R_a)/6$	$w_{12}^{(1)}$	1						
$x_8^{(1)}$	$\sigma_{\Delta F}^{\prime\prime\prime} = It(h)/6$	$w_{13}^{(1)}$	1						
<i>x</i> ⁽¹⁾ ₉	$m''_{\Delta F} = w_{14}^{(1)} x_9^{(1)} = \frac{\theta}{2F} \left[\left(\frac{2w_0 \Delta F}{F} \right)^2 + \left(\theta F - \frac{\theta}{F} \right)^2 \right]$	$\left(\frac{Z_1}{F}\Delta F\right)$	$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \left(\theta F - \frac{\theta Z_1}{F} \Delta F\right) (\Delta Z) + A_a \frac{w_0^3}{F^2} \left\{ \left[1 + \left(2(Z_1 + \Delta Z)/L_e\right)^2\right]^{\frac{3}{2}} \right\}$	$\left[\left(2Z_{1}/L_{e}\right)^{2}\right]^{3/2}$					
$x_{10}^{(1)}$	$\sigma_{U_{H}}'' = \Delta U_{H} / 6 = (0.5 \mu_{U} + \Delta U_{per} + m \times \overline{U}_{\bullet}) / 6$	$w_{15}^{(1)}$	1						
$x_{11}^{(l)}$	$\sigma_{Ip}^{''} = \Delta I_p / 6 = \left(0.5 \mathcal{L} \eta_{Ip} + \Delta I_{pez} + m \times \bar{I}_{\bullet}\right) / 6$	$w_{16}^{(1)}$	1						
$x_{12}^{(l)}$	$\sigma_{\partial e \phi} = \delta_{\partial e \phi} \times L/600$	$w_{17}^{(1)}$	1						
$x_{13}^{(l)}$	$\sigma_V = \delta_V \times \overline{V_{\bullet}} / 600$	$w_{18}^{(1)}$	1						
Нестабільності властивостей заготівки									
$x_{14}^{(l)}$	$\sigma_A = (A_{o\kappa c} - A_{mam}) / 6 = \Delta A / 6$	$w_{19}^{(1)}$	1						
$x_{16}^{\prime (1)}$	$\sigma_{V_{H}} = 4A\sqrt{a/(\tau\pi)^{3}}e^{-Z^{2}/4a\tau}/kd_{0}^{2}]\sigma_{E_{H}}$	$w_{21}^{\prime(1)}$		імпульсне опромінення					
$x_{16}^{\prime\prime(l)}$	$\sigma_{V_n} = 4A\sqrt{a/\pi^3 t} / kd_0^2]\sigma_{P_n}$	$w_{21}''^{(1)}$	$\left[\frac{1}{3}(3k^{2}a_{0}^{2}/4DV_{H}^{2})^{3}\right]$	безперервне опромінення					

3a	лежності для розрахунку синаптичних коефіцієнтів прихованого шару персептрона (рис.)	Таблиця 2 2) ШНМ			
Koe¢.	Розрахункові залежності	Умови			
A B C \mathbf{a}_{b1}	$2(16\pi + d^2)^{1/2}(\pi d^2 \pi A + \sqrt{16})^{-1}(ln(A + d/(2kT + \sqrt{16} + d^2 + d\pi)))^{-1/2}$	обробки			
a _{b2}	$\frac{1}{2(104 + d_{\Delta F})} = \frac{1}{(104 + d_{\Delta F})} = 1$				
a _{b3}	$\frac{\{a_{AF} + 32a\tau inf AI_{p}a_{AF}/(2kI_{3M}\sqrt{16 + a_{AF}/a\tau})\}}{F(8a\tau + d_{p}^2nI_{p}^2)^2} \times \frac{[a_{AF} + 32a\tau inf AI_{p}a_{AF}/(2kI_{3M}\sqrt{16 + a_{AF}/a\tau})]}{I(6 + d_{p}^2/a\tau)!2d_{p}^{-1}((6a\tau + d_{p}^2))^2} \times \frac{[a_{AF} + 32a\tau inf AI_{p}a_{AF}/(2kI_{3M}\sqrt{16 + a_{AF}/a\tau})]}{I(6 + d_{p}^2/a\tau)!2d_{p}^{-1}}$				
b _{b1}	$DF^{-1}d_{a}^{-1}f_{A}^{-1}g_{A}^{-1}(d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F_{A}^{-1}/d_{a}F$				
b _{b2}	$2AI_{n}d_{AF}^{2}kT_{nn}/a\tau [16a\tau + (d_{AF}^{2}/a\tau)]^{1/2}$	Імпульсне			
$\mathbf{b}_{b3} = \mathbf{a}_{b1}$	$\frac{2(16at + d_{2E}^{2})^{1/2}(\pi d_{2E}^{2}\tau AI_{E})^{-1}(\ln f AI_{E}d/(2kT_{ee})^{-1/2})}{2(16at + d_{2E}^{2})^{1/2}(\pi d_{2E}^{2}\tau AI_{E})^{-1}(\ln f AI_{E}d/(2kT_{ee})^{-1/2})}$				
b _{b4} =b _{b1}	$DF^{-1}d_{AF}^{-1}\{8a\tau/V + d_{AF}^{2}\ln[2AI_{p}d_{AF}/2kT_{av}\sqrt{16 + d_{AF}^{2}/a\tau}]\}\{(16a\tau + d_{AF}^{2})\ln[AI_{n}d_{AF}/(d_{xF}kT_{av}\sqrt{16 + d_{AF}^{2}/a\tau})]\}^{-1/2}$				
b_{b4}′=b _{b1}	$\frac{DF^{-1}d_{AE}^{-1}\{8\pi/V + d_{AE}^{2} \ln[2AI_{e}d_{AE}/2kT_{ev}\sqrt{16 + d_{AE}^{2}/4T}]\}}{[16\pi + d_{AE}^{2}/(16\pi + d_{AE}^{2})]\ln[AI_{e}d_{AE}/(d_{AE}kT_{ev}\sqrt{16 + d_{AE}^{2}/4T})]]^{-1/2}}$				
c _{b1} =a _{b1}	$\frac{2}{2(16a\tau + d_{AF}^{2})^{1/2} (\pi d_{AF}^{2} \tau AI_{n})^{-1} \{\ln f AI_{n} d/(2kT_{nn}\sqrt{16 + d_{AF}^{2}/a\tau})I\}^{-1/2}}{2(16a\tau + d_{AF}^{2})^{1/2} (\pi d_{AF}^{2} \tau AI_{n})^{-1} \{\ln f AI_{n} d/(2kT_{nn}\sqrt{16 + d_{AF}^{2}/a\tau})I\}^{-1/2}}$				
c _{b3}	$-0.5T_{24}^{-1}(16ad_{AF}/V + d_{AF}^{2})^{1/2} \{ln[2AE/\pi d_{AF}\tau kT_{34}\sqrt{16 + Vd_{AF}}/c]$				
a _{z1}	$4T k \left(A I^2 \tau \pi d_{er}^2 \right)^{-1}$	НЯ			
a _{z2}	$\frac{(a/\pi\tau)^{1/2} - kT_{3M}/AI_{p}\tau}{(a/\pi\tau)^{1/2} - kT_{3M}/AI_{p}\tau}$	(TEM _{mn}).			
a _{z3}	$-2kT_{3M}/AI_pd_{\Delta F}$	$d >> 2\sqrt{a\tau}$			
b _{z1}	$-2kT_{3M}D/AI_pFd_{\Delta F}$	для 110			
b _{z2}	$a\tau [1/d_{\Lambda F} - d_{\Lambda F} / (8a\tau + d_{\Lambda F}^2)] / \{ [a\tau ln(AI_n \pi d_{\Lambda F} / 8kT_{3M} [1 + d_{\Lambda F}^2 / 8a\tau] \}^{1/2}$				
b _{z3} =a _{z1}	$\frac{1}{4T_{zv}k\left(AI_{p}^{2}\tau\pi d_{AF}^{2}\right)^{-1}}$				
b _{z4} =b _{z1}	$-2kT_{3M}D/AI_pFd_{\Delta F}$				
$c_{z1}=a_{z1}$	$4T_{3M}k\left(AI_p^2\tau\pi d_{\Delta F}^2\right)^{-1}$				
c _{z3}	$-2a\tau/{T_{3M}[4a\tau ln(AI_{p}\pi d_{\Delta F}/8T_{3M}k(1+d_{\Delta F}^{2}/8a\tau)^{1/2}]^{1/2}}$				
a _{b1}	$(\pi d_{\Delta F})^{-1} (8/eV cp T_{_{3M}} AI_{_{D}})^{1/2}$				
a _{b3}	$F(2AI_p/eVcpT_{_{3M}})^{1/2}$				
b _{b1}	$DF^{-1}(2AI_p/eVc\rho T_{3M})^{1/2}$				
b _{b2}	$2(2AI_p / \pi eV c \rho T_{3M})^{1/2}$				
$b_{b3}=a_{b1}$	$(\pi d)^{-1} (8/eVc\rho T_{_{3M}}AI_p)^{1/2}$				
$\mathbf{b}_{b4} = \mathbf{b}_{b1}$	$DF^{-1}(2AI_p / eVc\rho T_{_{3M}})^{1/2}$				
b _{b5}	$-d_{\Delta F}(2AI_{p}/\pi eV^{3}c\rho T_{3M})^{1/2}$	Безперервн			
$c_{b1=}a_{b1}$	$(\pi d)^{-1} (8/eV c \rho T_{_{3M}} A I_p)^{1/2}$	опромінен-			
c _{b3}	$-d_{\Delta F}(2AI_p/\pi eVc\rho T_{_{3M}}^3)^{1/2}$	рівномірно-			
a _{z1}	$\frac{8}{3} \times (T_{n\pi} - T_{3M}) (\pi T_{n\pi})^{-1} \{ \frac{2a^2\gamma}{V^2 A^2 I_p^2 \pi^2 d_{\Delta F}^4 k T_{n\pi}} \}^{1/3}$	му розподілу			
a _{z3}	$(8F/3)(T_{n\pi}-T_{3M})T_{n\pi}^{-1}[a^{2}\gamma AI_{p}/(4\pi^{2}kT_{n\pi}V^{2}d_{\Delta F})]^{1/3}$	інтенсивно- сті на			
b _{z1}	$(2D/3F)(T_{n\pi}-T_{3M})T_{n\pi}^{-1}(a^2\gamma AI_p/(4\pi^2 kT_{n\pi}V^2 d_{\Delta F})^{1/3}$	поверхні зони			
b _{z2}	$\frac{2}{3} \times (T_{n\pi} - T_{3M})(8a)^{2/3} (\pi T_{n\pi}^2 V)^{-2/3} [\gamma A I_p / (4kd_{\Delta F})]^{1/3}$	опромінен-			
b _{z3} =a _{z1}	$\frac{8}{3} \times (T_{nn} - T_{3M}) (\pi T_{nn})^{-1} \{ \frac{2a^2 \gamma}{V^2 A^2 I_p^2 \pi^2 d_{\Delta F}^4 k T_{nn}} \}^{1/3}$	КИ			
b _{z4} =b _{z1}	$(2D/3F)(T_{n\pi}-T_{3M})T_{n\pi}^{-1}(a^{2}\gamma AI_{p}/(4\pi^{2}kT_{n\pi}V^{2}d_{\Delta F})^{1/3}$				
b _{z5}	$-\frac{8}{3} \times (T_{nn} - T_{3M}) (VT_{nn})^{-1} ([a^2 d_{\Delta F}^2 \gamma A I_p / (4\pi^2 T_{nn} k V^2)]^{1/3}$				
$c_{z1}=a_{z1}$	$\frac{8}{3} \times (T_{nn} - T_{3M}) (\pi T_{nn})^{-1} \{ \frac{2a^2 \gamma}{V^2 A^2 I_p^2 \pi^2 d_{\Delta F}^4 k T_{nn}} \}^{1/3}$				
c _{z3}	$-(4/T_{n_2})\int a^2\gamma d_{AE}AI_{n_2}/(4\pi^2 V^2 kT_{n_2})I^{1/3}$				

5. Прогнозування точності операцій поверхневого лазерного зміцнення

Використовуючи схему формування сумарної похибки та структуру створеної ШНМ (рис.2), включаючи розроблену систему початкових нестабільностей ТОС, тобто вхідних синапсів мережі, для визначених та випробуваних режимів технологічної операції (табл.3), запрогнозовано складові та сумарну похибку операцій лазерної поверхневої зміцнюючої обробки. До вхідних синапсів прихованого шару, що визначають нестабільності учасників ТОС застосовано вагові коефіцієнти \vec{A} , \vec{B} i \vec{C} , для визначення яких використано аналітичні моделі процесу обробки відносно ширини та глибини ЗТВ $b, z = f(E(P), \tau, \theta....)$ за схемою: $a_{b1} = \frac{\partial d}{\partial E}; a_{b2} = \frac{\partial d}{\partial \tau}; a_{b3} = \frac{\partial d}{\partial \theta} \dots b_{z1} = \frac{\partial z}{\partial (\Delta F)}; b_{z2} = \frac{\partial z}{\partial (d_{\Delta F})} \dots b_1 = \frac{\partial b}{\partial \partial P} = \frac{1}{A}a_{b1}; c_{b3} = \frac{\partial b}{d(T_{\kappa p})}$ і т.д. Залежності для їх

розрахунків можна знайти в [12].

Таблиця 3

Режими виконання операцій операції лазерної поверхневого зміцнення при імпульсному та
безперервному опроміненні заготівки

N⁰	Параметр обробки	Вели-	Розмір-	Значення	
3/п		чина	ність	імпульсний	безперервн.
				режим	режим
1	Випромінювач (ЛТУ)	-	-	Квант-15	ТЛ-1,5
2	Активне середовище випромінювача:		-		
	ТИП	-		YAG:Nd ⁺³	CO_2
	розміри	<i>H×D×L</i>	ММ	ø8×120	30×100×
					1150
3	Розподіл інтенсивності в промені	-	-	рівномірне	
4	Резонатор випромінювача: дзеркало 1	R_1	MM	1200	24.10^3
	дзеркало 2	R_2		1200	3.10 ⁴
	довжина	L_p		560	6800
5	Ємність Формуючої Лінії Накачування (ФЛН)	С	мкФ	2000	-
6	Індуктивність ФЛН	L	мкГн	1000	-
7	Напруга накачування	U_{μ}	В	2200±22	1495±15
8	Розрядний струм	I_p	Α	-	16
9	Імпульсна енергія випромінювання	E	Дж	40	-0
10	Потужність випромінювання	Р	Вт	-	1500±30
11	Тривалість імпульсу випромінювання	τ	с	4×10 ⁻³	-0
12	Частота надходження імпульсів	f	Гц	10±0,25	-
13	Кут розбіжності променя	θ	рад	6.10-3	1,4.10-3
14	Діаметр променя	D	ММ	8	19
15	Телескоп: збільшення	Γ	раз	1,5	-
16	Фокусна відстань перетворюючої лінзи	F	ММ	70	150
17	Положення поверхні заготівки в каустиці променя	ΔF	ММ	+18,5±0,1	+15,0±0,1
	відносно її горловини				
18	Діаметр променя на поверхні заготівки	$d_{\Delta F}$	MM	3,6	3,1
19	Густина енергії в зоні опромінення	W_E	Дж/см²	400	4769
20	Інтенсивність променя на поверхні заготівки	I_p	BT/cm ²	10 ⁵	10 ⁴
21	Швидкість відносного переміщення променя та	I/		0.12+0.01	0.8+0.02
	заготівки	V	M/XB	0,15±0,01	0,8±0,02
22	Коефіцієнт перекриття	k_n	-	0,6	0,8
23	Заготівка: матеріал	-	-	У8(норм)	У8(норм)
	температура зміцнення	$T_{3M}+\Delta T$	°C	760+151	760+140
	розміри поверхні, що зміцнюється	b×l	MM	25×100	40×1500
	поглинальне покриття поверхні, що зміцнюється	-	-	без покриття	оксидування
	шорсткість поверхні в зоні опромінення		МКМ	≤2,5	≤ 2,5
24	Розміри попереку зони зміцнення	b × z	MM	6,28×0,155	5,1×2,17
25	Кількість проходів в межах зони зміцнення	п	ШT.	6	6

На рис. 3 та 4 зображено графічні структури сумарних похибок операцій поверхневого лазерного зміцнення при імпульсному та безперервному опроміненні заготівки.

Аналіз даних розрахунків та структури сумарної похибки (рис.3 та 4) дозволяє оцінити дієздатність отриманих моделей точності операцій імпульсного та безперервного режимів операцій поверхневого лазерного зміцнення, порівнюючи їх із експериментальними даними та подібними результатами для інших видів технологічних операцій лазерної обробки. Його результати викладено у висновках та рекомендаціях.



Рис. 3. Схема формування зони зміцнення та структура сумарної похибки операції лазерного імпульсного опромінення поверхні



Рис. 4. Схема формування зони зміцнення та структура сумарної похибки операції лазерного безперервного опромінення поверхні

Висновки та рекомендації

1. Значення передбачених величин випадкової складової сумарної похибки ширини одиничної ЗТВ b ($6\sigma_{\Delta b} = 0,301 \text{ мм} - для$ імпульсного опромінення та $6\sigma_{\Delta b} = 1,178 \text{ мм}$) (рис.3 та, 4) близькі до експериментальних значень 0,45 і 1,32 мм, одержаних авторами [16], що свідчить про коректність запропонованої методики тому, що у складі сумарної похибки зміцненої поверхні заготівки вона переважає похибки технологічної схеми [8].

2. Як для імпульсного, так і для безперервного режиму опромінення *ширина зони* зміцнення *b* більш чутлива до нестабільностей вхідних параметрів процесу \vec{X} , чим глибина *z* (рис.3 та 4).

3. Загальним для обох режимів опромінення є визначальний вплив стабільності рівня поглиненої енергії на відтворюваність розмірних характеристик зони зміцнення; так, елементарні похибки, викликані нестабільністю коефіцієнта поглинання *A*, складають ~ 42-48 % (імпульсний режим рис.3)), 48-54 % (безперервний режим рис.4); похибками налаштування енергетичного режиму HP 13-15 % і 30-33 %, варіаціями енергетичних характеристик випромінювання (*E* або *P*) 15 -18 % і 6-7 % відповідно.

4. Суттєвий рівень нестабільності швидкості нагріву V_{μ} і охолоджування заготівки при імпульсному режимі опромінення (рис.3), слідством чого є велика мінливість інтервалу критичних температур ΔT_{3M} поліморфних перетворень при нагріві і охолоджуванні зони зміцнення, пояснює вагомішу частку елементарної похибки $c_{z3}\sigma_{z3}$ для імпульсної обробки (10-19 %) (рис.3) тоді, як при безперервному опроміненні (рис.4) вона складає лише (2,5-4 %).

5. Не дивлячись на високі рівні синаптичних коефіцієнтів прихованого шару ШНМ, що описують реакцію ТОС на мінливість *умов опромінення* (b_{bl} i b_{zl}), вклад останньої складової в сумарну похибку невеликий (6-8% і 1-2%), оскільки розрахунки виконані для точнішого методу взаємного позиціювання променя та заготівки (методу подвійного зображення), що виключає або скорочує деякі складові похибки ($b_{bl}\sigma_{AF}$; $b_{zl}\sigma_{AF}$). Постійна

складова цієї елементарної похибки $m_{\Delta F}^{m} = w_{10} x_5^{m(1)}$ також значно зменшена при імпульсному режимі обробки (рис.3) на величину скорочення значення подовжньої хроматичної аберації (для $\lambda_e = 0,63$ і $\lambda_p = 1,06$ мкм - для твердотільного випромінювача), а також взаємовиключної дії на розмір променя на поверхні заготівки абераційних і дифракційних ефектів при видаленні лінзи від резонатору $\overline{m}_{\Delta F}' = w_8^{(1)} x_5^{m(1)}$ і термодеформації її

серединної частини $m''_{\Delta F} = w_{14}^{(1)} x_9^{(1)}$ від нагрівання променем при безперервному опроміненні (рис.4).

6. Очікуваний зворотній зв'язок між виходом персептрона NET або його складових шарів NET₁, NET₂, NET₃ (рис.2) та відповідних синаптичних зв'язків (*exid 1, exid 2 ma exid 3*), який можна використати для мінімізації середньоквадратичної похибки між виходом мережі та встановленим критерієм $E = 0.5(OUT - [OUT])^2$, в складних персептронах не використовується тому, що при впливі на рівень синаптичних коефіцієнтів зміниться технологічний регламент, тобто режим виконання операції та розмірні її результати b_{nom} та z_{nom} (рис.3 та 4).

7. Наведений аргумент свідчить, що для обраної цілі використання ШНМ - прогнозування результату операції - оптимізація її внутрішніх параметрів підналагодженням (навчанням) під конкретну задачу неможлива, але за допомогою функції помилок можна оцінити якість роботи нейронної мережі за аналізом рівня суми квадратів помилок.

8. Використання ШНМ дає можливість для оптимізації технологічного регламенту виконання операції не лише визначенням шляхів не режимного діяння на процес обробки, а при використанні виходів OUT_1 ; OUT_2 та OUT_3 прихованих шарів для мінімізації складових сумарної похибки Δb (*d* та z) методами непрямої оптимізації [14] в якості додаткових напрямів діяння на процес обробки.

9. Використовуючи також зважені долі сумарної похибки від будь-яких учасників технологічної операції, можна визначити умови обмеження їх вхідних нестабільностей (наприклад, потужності випромінювання, неточності розмірів заготівки, похибки вольтметру або швидкості подачі і ін.) з позицій скорочення загального рівня або частини сумарної похибки розмірних показників операції.

Аннотация. Приведены результаты попытки применения искусственных нейронных сетей для прогнозирования показателей качества операции лазерного поверхностного упрочнения, в частности, точности размерных ее результатов. Для решения задачи использована трехслойная сеть прямого распространения сигналов, синтаксис которой в среде Matlab имеет вид: Net=netff(minmax (X) [P, S, Q] { logsig, logsig, logsig }. Особенностями избранной парадигмы сети является: разнообразие размерности синапсов и объектов их воздействия; возможность формирования групп синапсов по объектам их влияния и зависимость уровня синапсов и их веса от режимов реализации операции, точность которой прогнозируется. Для трехслойного персептрона с прямым распространением сигналов разработана система взаимно независимых входов и соответствующих синаптичних связей, что позволило линеаризовать модели точности прогноза, выполнена попытка тренировки сети с использованием обратного распространения сигнала, а полученная количественная структура погрешности операции позволила целеустремленно использовать не режимные методы и средства повышения точности обработки или включать в оптимизационную модель процесса дополнительные функционалы невязок для поиска оптимальных режимов обработки.

<u>Ключевые слова: лазер</u>, технология, точность, погрешность, закалка, режимы облучения, нейронная сеть

Abstract.

<u>Purpose</u>. Attempt of the use of artificial neuron network for a prognosis and management <u>precision</u> of laser <u>hardening</u> treatment operation.

<u>Methodology approach</u>. For the decision of task the three-layered network with signal direct distribution, the syntax of which looks like in the environment of Matlab is used: Net=netf(minmax (X) [P, S, Q]{ logsig, logsig, logsig }.

<u>Findings.</u> There are results of artificial neuron networks application for prediction of laser surface treatment operation qualitative dates, in particular, to precision of size its results. For the decision of task the three-layered network with signal direct distribution, the syntax of which looks like in the environment of Matlab is used: Net=netff(minmax (X) [P, S, Q]{ logsig, logsig, logsig }. The select network paradigm features are: a variety of synapses is after a dimension and action orientation; possibility of synapses groups forming after their influence objects and dependence of synapses level and them weights from the regime operation realization parameters precision of which is forecast. For three-layered perseptron with direct distribution of signals the system of mutually independent entrances and proper synapse connections is developed, that allowed to linearize model of operation size indexes' precision under different charts of its organization.

<u>Findings.</u> The possible level of prognoses' error was although got, it was succeeded to use training of network with the use of reverse distribution of signal for realization of it adjusting by functional influence on the synapse coefficients.

<u>Originality</u>. However, the found out the structure of operation error allows purposefully to use not regime methods and facilities for increasing of treatment precision or add to the optimization model of process the additional functional of misclosures for the search of the optimum modes of treatment.

Keywords: laser, technology, precision, error, hardening, modes of irradiation, neuron network.

Бібліографічний список використаної літератури

- 1. *Коваленко В.С.* Упрочнение деталей лучом лазера / В.С. Коваленко, Л.Ф. Головко, А.И. Стрижак и др. К.: Техніка, -1981. – 130с.
- Григорьянц А.Г. Технологические процессы лазерной обработки / А.Г. Григорьянц, И.Н. Шиганов, Н.И. Мисюра. М: МГТУ им. Баумана. - 2008. – 664с.
- 3. Семенцев А. М. Выбор режимов лазерной термообработки сталей различных классов / А. М. Семенцев // М: Упрочняющие технологии и покрытия. – 2006. - №9
- 4. Дубнюк В.Л. Результати застосування чисельних методів вирішення рівняння теплопровідності при проектуванні операцій лазерної поверхневої обробки деталей друкарських верстатів В.П. Котляров, В.Л.Дубнюк, О.П. Худякова. Технологія і техніка друкарства (ВПІ) НТУУ «КПІ».- 2014.- №4 (46).- С. 52-70
- 5. *Котляров В.П.* Экспериментальное исследование качественных результатов обработки отверстий / Котляров В.П., Коваленко В.С., Анякин Н.И. Технология и автоматизация машиностроения. 1985. № 36. С. 57-65
- 6. *Котляров В.П.* Технологія лазерної обробки : підруч. [для студ. вищ. навч. закл.] / В. П. Котляров Ніжин: НДУ ім.. М.Гоголя, 2010. 308 с.
- 7. Гаврилов А.Н. Точность производства в машиностроении и приборостроении. М.: Машиностроение, 1977. 567 с
- 8. *Kotlyarov V.* Analysis of the sizing error structure of laser profiling / V.Kotlyarov, Yu.Konovalenko, V.Dubnyk & others. Surface engineering and applied electrochemistry (USA) / 1996. №1 P. 1-6
- 9. *Kotlyarov V.* Quantitative analysis of the total error of dimensional results of laser profile cutting operations / V.Kotlyarov, Yu.Konovalenko, V.Dubnyĸ. Surface engineering and applied electrochemistry (USA) / 1996. №2 Р. 1-6
- 10. Медведев В.С. Нейронные сети. Matlab 6 / В.С. Медведев, В.Г. Потемкин. Диалог-МИФИ. 2002. 496с.
- 11. *Новик Ф.С.* Оптимизация процессов технологии металлов методами планирования экспериментов / Ф.С.Новик, Я.Б.Арсов. – М.: Машиностроение. - 1980. – 304 с.
- 12. Котляров В.П. Нестабільність розмірів шару лазерного зміцнення деталей гірничих машин / В.П. Котляров, М.І. Сергієнко, З. Надаль, О.В.Богданова. Вісник КПІ (серія "Гірництво"). 2000. № 2. С. 81-86
- 13. Венцель Е.С. Теория вероятностей и ее инженерное применение / Е.С.Венцель, Л.А.Овчаров М: Наука. 1988. 480с.
- 14. *Абильсиитов Г.А.* Технологические лазеры т.1 / Г.А.Абильсиитов, В.Г. Гонтарь, В.С.Голубев и др. М: Машиностроение. 1991. 432с.
- 15. *Абильсиитов Г.А.* Мощные газоразрядные CO₂- лазеры и их применение в технологии. / Г.А.Абильсиитов, Е.П.Велихов, В.С.Голубев и др. Л.: Знание. 1973, 108с.
- 16. *Басс М.Я.* Использование математического планирования эксперимента при разработке технологического процесса поверхностного упрочнения деталей лазером. / М.Я. Басс, В.И Тютюнников, рук, деп, в Союзтехноприбор, DP1085, 1979. С. 9

References

- 1. Kovalenko V.S. Uprochnenie detaley luchom lasera. V.S. Kovalenko, L.F.Strijak i dr. Kyiv.: Tehnika 1981. 130p.
- 2. *Grigor'yanc A.G.* Tehnologicheskie processy lasernoy obrabotki. A.G.Grigor'yanc, I.N.Shiganov, N.I.Misyura. Moscow: MGTU im. Baumana 2008. 664p.
- 3. *Semencov A.M.* Vybor rejimov lasernoy termoobrabotki staley razlichnyh klassov. A.M.Semencov. M: Uprochnyayuschie tehnologii i pokrytiya. 2006. No 9
- 4. *Dubnyuk V.L.* Rezul'taty zastosubann'a chisel'nyh metodiv vyrishenn'a rivnyann'a teploprovidnosti pry proektuvanni operaciy lasernoi poverhnevoi obrobky deteley drukars'kih verstativ. V.P.Kotlyarov, V.L.Dubnyuk, O.P.Hudyakova. Tehnologiya i tehnika drukarstva (VPI) NTUU "KPI". 2014. No 4(46). P. 52-70
- 5. *Kotlyarov V.P.* Eksperimental'noe issledovanie kachestvennyh resul'tatov obrabotki otverstiy. V.P.Kotlyarov, V.S. Kovalenko, N.I.Anyakin. Tehnologiya i avtomatizaciya mashinostroeniya. 1985. No 36. P. 57-65
- 6. *Kotlyarov V. P.* Tehnologiya lasernoi obrobki. Pidruchnyk [dlya studentiv vysh.navch.zakl.]. V.P.Kotlyarov. Nijyn: NDU im. M.Gogolya, 2010. 308p.
- 7. Gavrilov A.N. Tochnost' proizvodstva v mashinostroenii i priborostroenii. Moscow: Mashinostroenie, 1977. 567p.
- 8. *Kotlyarov V.* Analysis of the sizing error structure of laser profiling. V.Kotlyarov, Yu.Konovalenko, V.Dubnyk & others. Surface engineering and applied electrochemistry (USA). 1996. No 1. P. 1-6
- 9. *Kotlyarov V.* Quantitative analysis of the total error of dimensional results of laser profile cutting operations. V.Kotlyarov, Yu.Konovalenko, V.Dubnyk. Surface engineering and applied electrochemistry (USA). 1996. No 2. P. 1-6
- 10. Medvedev V.S. Neyronnye seti. Matlab 6. V.S. Medvedev, V.G.Potyemkin. Dialog MIFI. 2002. 496p.
- 11. Novik F.S. Optimizaciya processov tehnologii metallov metodami planirovaniya eksperimentov. F.S.Novik, Ya.B.Arsov. Moscow: Mashinostroyenie. 1980. 304p.
- 12. *Kotlyarov V. P.* Nestabil'nist' rozmiriv sharu lasernogo zmicnenn'a detaley girnichnych mashin. V.P.Kotlyarov, M.I.Sergienko, Z.Nedal', O.V.Bogdanova. Visnyk KPI (seriya "Girnyctvo"). 2000. No 2. P. 81-86
- 13. Vencel E.S. Teoriya veroyatnosti i ee injenernoye primeneniye. E.S. Vencel, L.A. Ovcharov. Moscow. Nauka. 1988. 480p.
- 14. *Abil'siitov G.A.* Technologicheskie lasery t.1. G.A.Abil'siitov, V.G.Gontar, V.S.Golubev i dr. Moscow: Mashinostroyeniye. 1991. 432p.
- 15. *Abil'siitov G.A.* Moschnyye gazorazryadnye CO₂- lasery i ih primenenie v tehnologii. G.A.Abil'siitov, E.P.Velihov, V.S.Golubev i dr. Lviv: Znanie. 1973. 108p.
- 16. *Bass M.Ya.* Ispol'zovanie matematicheskogo planirovaniya eksperimenta pri razrabotke tehnologicheskogo processa poverhnostnogo uprochneniya detaley laserom. M.Ya.Bass, V.I.Tyutyunnikov, ruk, dep.v Soyuztehpribor. 1979. P. 9