2

机电技术

磨床主轴热特性分析及热变形补偿策略*

罗 张祥雷 冯 伟 陈 站 珇

(厦门大学物理与机电工程学院,福建厦门361005)

摘 要 针对五轴数控可转位刀片周边工具磨床建立了砂轮-主轴-轴承-主轴箱的主轴部件有限元模型 分析了主轴 部件的热源及其发热量的计算公式 通过有限元仿真计算得到磨床主轴的热稳态温度场和热变形量 进行了主轴热特性 分析。在不增加温度、位移传感器的基础上提出了有效的主轴热变形补偿策略,实现刀片加工精度达到5μm的精度要 求。

关键词 注轴静刚度 轴承-转子系统 轴承刚度 热变形补偿 中图分类号:TH161 文献标识码:A 文章编号:1672-4801(2014)02-002-03

主轴单元作为磨床的关键部件 其热特性直 接影响磨床加工的精度和稳定性,对其进行准确 的分析至关重要。国内学者吴玉厚对高速电主轴 单元的工作原理、结构、关键技术和性能分析等方 面有较全面的论述¹¹。兰州理工大学对HMC80卧 式加工中心电主轴热、动态特性分析及耦合进行 了研究四。浙江大学的蒋兴奇对主轴轴承的热特 性进行了较深入的研究,并推导了轴承热变形对 轴承动力学特性的影响^[34]。在以上研究的基础 上,本文针对自主开发的五轴数控精密可转位刀 片周边磨床的主轴部件的热特性进行了研究 分 析其达到热稳态时温度场和热变形 提出有效的 主轴热变形补偿策略 为提高工具磨床的稳定性 提供理论依据。

主轴部件的主要热源分析 1



五轴精密数控可转位刀片周边磨床如图1所 示 磨床主要由床身、主轴、卧式回转工作台、立式 回转工作台、头架、尾架、高精度两坐标直线工作 台、砂轮架、修整器等部件组成。图2为磨床的主 轴部件,通过工程分析,它有两个主要热源:一是 电机 主轴电机在空转或加工时所消耗的功率转 变为热量 二是轴承 主轴轴承在高速运转中存在 的复杂摩擦生成热量 直接导致主轴部件的热变 形 严重时甚至会发生金属粘结烧伤现象 使轴承 失效。本文分析暂不考虑磨削热的影响。

2 主轴部件的热态特性分析

2.1 主轴电机的发热计算

主轴电机的损耗一般分为4类:机械损耗、电 损耗、磁损耗和附加损耗。前三类损耗通常称为 主要损耗 附加损耗在总的损耗总所占比例很小, 约为额定功率的1%~5%,可忽略不计题。故电机 产生的热量可采用下式计算:

$$P = \pi a \rho \omega^2 r^4 L + I^2 R + b f B_{\text{max}}^2 \tag{1}$$

式中,a为摩擦系数; ρ 为空气密度; ω 为角速度; r 为转子的外半径 L 为转子的长度 J 为电流 R 为 导体的电阻 b为与电工钢牌号有关的常数 f为磁 化频率 ;B_{max}为磁感应强度最大值。

2.2 轴承的发热计算

轴承的摩擦是内外套圈相对运动时 轴承内 部各元件对该运动阻抗的总和。根据 Palmgren 理论,摩擦力矩M主要由空载时润滑油粘性所产 生的摩擦力矩 Ma和与速度无关的载荷作用产生 的摩擦力矩 M 两部分组成。具体的计算公式如 下[6]:

*国家科技重大专项(2010ZX04001-162)

作者简介 张祥雷(1987 -),男 在读博士,研究方向,复杂曲面成形与精密数控装备制造技术研究。 6 China Academic Journal Electronic Publishing House. All rights reserved. http://www.cnki.net

21994-2016

$$H = 0.1047nM = 10^{-10} f_0(n\gamma)^{2/3} d_m^3 + 10^{-3} f_1(P_0/C_0)^{1/3} P_1 d_m$$
(2)

式中,n 为轴承转速;M 为轴承摩擦力矩; f_0 、 f_1 为相关系数; γ 为运转温度下润滑剂的运动粘度; d_m 为轴承的平均直径; P_0 为轴承的等效静载荷; C_0 为轴承额定静载荷; P_1 为决定摩擦力矩的当量 载荷。

2.3 主轴部件的热态特性分析

对于五轴工具磨床主轴部件的热态特性有限 元分析在如下条件下进行:

1)假设主轴电机的功率损失全部转化为热 量,其值由公式(1)计算;

2)前轴承采用角接触陶瓷球轴承,后轴承为 精密双列圆柱滚子轴承,前后轴承的生热量由公 式(2)计算;

3)主轴冷却系统的冷却油流量为*Q*=2.5 L/min, 入口温度为*T*_{in}=20℃;

4)环境温度为T=20℃。

图 3 为主轴部件采用油冷时的温度场分布, 主轴转速为 2800 r/min,提取仿真的数据可以得到 主轴电机的最高温度为 44.3℃,前轴承的最高温 度为 36.2℃,后轴承的最高温度为 39.5℃。



图3 主轴部件的热稳态温度云图

采用顺序耦合的方式,将主轴部件底部施加 全约束,加载温度计算的结果,获得主轴在热稳定 时的热变形云图,如图4所示。从图中可以看出, 主轴发生膨胀并弯曲,最大的变形量发生在砂轮 上端面,变形值达到了132μm。这主要是由于砂 轮轴电机、轴承产生的热量使砂轮主轴产生热膨 胀,造成主轴的轴向伸长,而主轴前后轴承发热不 均引起了主轴的倾斜。主轴热变形的产生降低了 磨床加工的精度,必须对磨床主轴产生的热变形 进行控制。



3 主轴部件的热变形控制

减小磨床的热变形误差一般有两种方法:误 差防止和误差补偿法⁽³⁾。

误差防止就是通过提高磨床的设计、制造和 装配途径来减少或消除磨床原始误差的方法,这 种靠提高磨床制造精度和安装精度来减少磨床误 差的方法存在很大的局限性,而且经济代价较高。

近年发展起来的误差补偿是一种减少热变形 的经济有效的方法。磨床误差补偿就是人为制造 一种新的误差去抵消磨床的原始误差 随着数控 磨床的大量应用 相应地产生了热误差数控补偿 技术 通过分析磨床热误差变化规律 建立热误差 补偿的数学模型 利用布置在磨床上的传感器实 时测量磨床的温度和热变形 就可以实现磨床热 误差的动态补偿。

对于五轴数控磨床而言,其本身的制造和装 配精度已经很高,采用误差防止的方法减小热误 差将会大大增大成本,采用误差补偿的方法则可 以花很小的代价获得较高的磨床精度。通过布置 温度和位移传感器建立主轴的热误差模型,然后 通过数控系统实施补偿,便可以实时测量并补偿 主轴的热变形误差。另一种补偿方法是每次测量 磨削后的可转位刀片内切圆直径,将实测值跟标 称值做比较,如果偏差值在3μm以内,则认为是 正常偏差范围,不进行补偿;如果偏差值超过 3μm,则补偿偏差值的一定比例,如90%。该方法 避免了使用温度传感器,不需要加工前的热机时 间,并且可补偿包含热、几何等误差,是一种综合 性的补偿方法。经现场验证,该方法将可转位刀 片尺寸的一致性成功控制在5μm以内。

4 结语

针对五轴数控可转位刀片工(下转第10页)

1)刀架预紧力过大。当用扳手松动蜗杆端部 时不易转动,且需用较大力气才可以转动,若下次 夹紧后刀架仍不能正常启动,则可以断定是预紧 力过大造成的。可通过调小刀架电机夹紧电流排 除之。

2) 刀架内部机械卡死。当旋转刀架内部的蜗 杆,无论顺时针或逆时针都无法旋转时,其原因是 机械卡死。第一,检查是否有螺母锁死情况,若 有,应及时调整;第二,检查夹紧装置反靠定位销 是否在反靠棘轮槽内,若在,则需要将反靠棘轮与 螺杆连接销孔回转一个角度重新打孔连接;第三, 检查是否由于润滑系统不良造成蜗杆锁死,若有, 应及时拆开,查清实际情况,加以润滑处理。 3)电源不通,电机不转。检查线路是否完好, 电源开关是否良好接通,开关位置是否正确。电 源通,电机反转,可确定为电机相序接反,可通过 检查线路变换相序排除之,若手动换刀正常,机控 不换刀,则应该检查微机与刀架控制器引线、微机 I/O接口及刀架到位回答信号。

5 结束语

本文采用 PLC 为中心的设计程序,配合数控 系统已成功的应用于经济性数控机床刀架部分改 造。实践证明,整个系统具有一定的通用性,运行 稳定,安装调试方便,可根据车床实际情况灵活的 更改刀位数等。

参考文献:

- [1] 廖常初.西门子人机界面[M].北京 机械出版社 2007.
- [2] 李华主.机械制造技术[M].北京:高等教育出版社,2000.
- [3] 张兴国.可编程序控制器技术应用[M].北京:中国电力出版社,2006
- [4] 祝红方.PLC及其在数控机床上的应用[M].北京:人民邮电局出版社 2007.

(上接第3页)

具磨床的主轴进行热特性分析,应用有限元软件获取主轴的热稳态温度及热变形云图,验证了主轴在电机、前后轴承处发生较大的温度变化,并得到了主轴在热稳定状态时的最大变形量,最后在

分析主轴热特性的基础上提出了减少其热变形的 补偿方法,确保可转位刀片加工精度的稳定性与 保持性达到工程要求。

参考文献:

- [1] 吴玉厚.数控磨床电主轴单元技术[M].北京:机械工业出版社, 2006.
- [2] 赵跃超. HMC80卧式加工中心电主轴热、动态特性分析及耦合研究[D].兰州:兰州理工大学, 2011.
- [3] 蒋兴奇.主轴轴承热特性及对速度和动力学性能影响的研究[D].杭州:浙江大学, 2001.
- [4] 蒋兴奇, 马家驹, 赵联春. 高速精密角接触球轴承热分析[J]. 轴承, 2000, 8:1-4.
- [5] 肖章林, 刘玉荣, 张伯霖. 高速数控磨床主轴轴承的油气润滑技术[J].机械开发,1998(3):18-23.
- [6] Mohammed. A. Alfares, Abdallah. A. Esharkawy. Effects of Axial Preloading of Angular Contact Ball Bearings on the Dynamics of a Grinding Machine Spindle System[J]. Journal of Materials Processing Technology,2003(136):48 ~ 59.
- [7] 庞静珠,李蓓智,杨建国,等.高速磨床电主轴热刚度耦合模型的分析与优化[J]. 东华大学学报(自然科学版), 2012, 38(4): 471-473.
- [8] ABELE E, ALTINTAS Y, KOLAP P, et al. Machine tool spindle unites[J]. CIRP Annals-Manufacturing Technology, 2010, 59 (2):781-802.
- [9] 周金芳,姜万生,王斌洲,等.高速电主轴在线温升及轴向热伸长测试系统的设计[J]. 科学技术与工程, 2012, 12(4):749-752.
- [10] 曹永洁,傅建中.基于高精度位移传感器的机床主轴热变形实时测量.控制与检测, 2006 (12): 42-44.
- [11]张祥雷,姚斌,姚博世,等.可转位刀片周边磨削的夹具变形分析[J].组合机床与自动化加工技术, 2013(3): 9-11.
- [12] 张祥雷, 姚斌, 姚博世,等.五轴工具磨床床身的结构分析与轻量化研究[J].制造技术与机床, 2013(5): 56-59.