第1期 总第169期

文章编号: 1006-852X(2008)06-0018-05

# 先进光学磨削中杯形修整技术开发及应用

王振忠 郭隐彪 黄 浩 何良 宇 (厦门大学机电工程系,福建 厦门 361005)

**摘 要** 对于金刚石砂轮修整,尤其是有高精度要求的圆弧金刚石砂轮,杯形砂轮修整技术可以获得较好的砂轮磨削性能以及修整效率。本文开发了配套超精密平面磨床使用的杯形修整器,分析了其机械误差影响,并完成了修整实验及砂轮表面测量及半径拟合处理,从宏观上考察了该修整器对砂轮磨削性能的提高,结果证明该修整器可以进行有效修整,提高了加工工具精度,能满足金刚石砂轮修整使用要求。

关键词 超精密磨削;杯形砂轮;修整;表面质量;数据处理 中图分类号 TG74 文献标识码 A

## Development and application of cup truer in advanced optical grinding

Wang Zhenzhong Guo Yinbiao Huang Hao He Liangyu

(Dept of Mechanical and Electrical Engineering, Xiam en University, Xiam en 361005, China)

**Abstract** For the diamond wheel truing and dressing especially for high precision are diamond wheel the GC cup tuing technology is often adopted to obtain fine grinding performance and tuing efficiency. This paper presents a cup truer used in surface grinding machine, and analyzes the influence of mechanical error Truing and dressing experiments and surface measurement of grinding wheel are carried out to obtain improvement of grinding performance and accuracy. The results show that the cup truer developed can wellmeet the truing and dressing demand

Keywords ultra-precision grinding cup wheel truing and dressing surface quality; data processing

0 前言

在先进光学制造领域,尤其是大口径光学元件加 工,超精密磨削加工应用越来越广泛。

针对不同机床、砂轮及工件类型,单晶金刚笔、金 刚石滚轮、ELD 在线电解修整、电火花修整、杯形修 整、激光修锐技术等被提出并加以应用<sup>[1-3]</sup>,其中的电 加工修整方法只适用于金属结合剂金刚石砂轮。已有 研究表明,对比各修整方式所能达到的磨粒状态、形状 精度、表面粗糙度及修整效率等指标,在成形修整方 面,杯形砂轮修整技术是比较理想的工作方式<sup>[4-5]</sup>。 本文主要就三轴超精密数控平面磨床上平面、圆弧砂 轮的杯形精密修整技术进行研究,开发一种杯形砂轮 修整器,并进一步探讨其应用。

<sup>\* 1863</sup> 计划重点项目.(2008AA042501); 福建省科技重大专项传题(2006HZ0002-4) China Academic Journal Electronic Publishing House. All rights reserved. http://www.cnki.net

#### 1 修整原理

先进光学元件主要指大口径 ( \$ 300 mm 以上) 平 面、非球面、离轴非球面、楔形非球面及自由曲面等,加 工材料为光学玻璃、微晶玻璃等硬脆性材料,其特点是 大口径、高精度面形、超光滑表面和特殊外形。根据机 床的运动坐标控制方式和种类,可以组合出非球面的 多种加工方式,如加工轴对称非球面的 XZ轴、XZB轴 机床坐标控制等方式,加工自由曲面的 XYZ轴、XYZC 轴等方式。从机床制造和加工通用性方面来看,以数 控高精度 XYZ 三轴联动的平面磨床配上平面砂轮、圆 弧砂轮可以实现平面、非球面等高质量磨削。利用杯 形修整技术,能得到直线度非常高的砂轮截面,同时进 行修锐。利用这一特性,就能修整出任意凸形截面,易 于得到较高的砂轮形状精度。平面及圆弧金刚石砂轮 的杯形砂轮修整原理如图 1所示,杯形砂轮修整器安 装于平面磨床工作台面上。目前,超精密磨削加工大 口径先进光学元件所采用金刚石砂轮直径  $\phi_{300 \text{ mm}}$ 或 φ400 mm, 粗磨阶段砂轮粒度号#200~#600 精磨阶 段砂轮粒度号#800~#1500



从图 1中可以看出, 平面金刚石砂轮修整过程中, 运动关系有平面金刚石砂轮和杯形砂轮的各自旋转以 及工作台的往复运动, 修整进给可以由机床或修整器 提供。对于圆弧修整, 被修整圆弧金刚石砂轮只进行 旋转运动; 杯形砂轮修整器提供摆动和修整进给运动, 还进行杯形砂轮自身的旋转运动, 往复运动同样由机 床工作台提供。

## 2 修整器开发

庄司克雄等人提出的 GC杯形砂轮修整法,其修整机理如下:修形过程中从杯形砂轮上脱落下来的磨粒对金刚石磨粒和结合剂的冲击以及研磨作用产生修形效果,即可整形,也可同时修锐。但这样就造成了砂轮修整器的损耗较大,同时需用较复杂的专用修形装置。

通常修整中,由于杯形砂轮和金刚石砂轮之间呈 水平布置,两者间接触弧长较短。可设计带倾角杯形 砂轮修整器增加接触弧长度,从而提高修整效率和获 得良好表面误差分布。为了达到最大接触弧长,且保 证修整器修形砂轮和金刚石砂轮不干涉,通常修整器 倾角设定为 10°。

针对现有平面磨床上的安装位置,本文所设计的 杯形砂轮修整器如图 2所示,主要有四部分组成:修整 机构、摆动机构、手动进给调节机构、倾角调节机构。 修整机构中由直流调速电机通过圆弧齿形同步带传动 驱动杯形砂轮轴转动来提供修整旋转运动。摆动机构 中采用伺服电机通过圆弧齿形同步带传动驱动摆动轴 旋转来提供圆弧修整摆动运动,考虑圆弧砂轮圆弧部 分半径常用范围 60 mm ~ 90 mm,修整的切角范围在 5°~12°之间,因此通过限位开关限制摆动运动在左右 15°范围内,摆动步长最小 0 01°。手动进给调节机构 包括螺杆和螺母,在修整时手动调节修整进给余量,倾 角调节通过修整机构底座的转轴和支撑螺母来实现倾 角 0°~15°可调。

修整器电气系统部分如图 3所示,由单轴数控系统、伺服电机、伺服变压器、伺服电源、冷却风扇、系统电源、超程限位、电源保护等组成。考虑经济性和设计需要,单轴数控系统采用北京凯恩帝公司的 KND K1SB,伺服电机采用华大电机 30ST – M07 720, 扭矩 7.7 Nm。





(b) 修整器实物图

图 2 修整器设计结构及实物



图 3 电气控制

## 3 修整器误差分析

杯形砂轮修整器在平面磨床上的安装固定误差影 响着修整精度,包括修整器底座的调整、修整机构的调 整、轴线调整等,在圆弧修整时,还有倾角调整。这里 采用电感测微仪进行接触式测量调整。

在杯形砂轮修整器使用中,有两个因素对修整精 度影响较大,一是杯形砂轮的旋转轴是否垂直机床工 作台面;二是杯形砂轮旋转轴线与摆动轴线是否重合。 已有研究表明<sup>[4]</sup>,采用径向切入式修整方式,如果杯形 砂轮的旋转轴没有调整到同机床工作台面完全垂直, 则该旋转轴偏斜量会复印到砂轮截面形状上,且旋转 轴线倾斜角度同金刚石砂轮截面形状倾角在大小上基 本一致。杯形砂轮旋转轴线与摆动轴线不重合将导致 圆弧砂轮截面误差,如图 4所示。



图 4 不重合误差影响

图 5 误差校正方法

通常修整对刀时,采用被修整圆弧金刚石砂轮两 个端面分别与杯形砂轮外圆直接接触,在得到这两个 位置的机床坐标后,取其平均值作为砂轮修整对刀位 置,之后修整过程中缺省认为金刚石砂轮圆弧面中心 与杯形砂轮宽度方向中截面重合。因此需要保证摆动 轴线与杯形砂轮轴线重合,但目前无相应的手段和方 法直接测量该轴线位置。在修整器制造时,这两个误 差可通过机械部件加工精度及装配精度要求保证。为 在使用中方便校正此误差,采取间接方法,即采用验棒 方式。如图 5所示,在摆动轴和杯形砂轮旋转轴上插 入验棒,在机床主轴上固定接触式传感器或打表对验 棒半圆上进行三个最大位置测量,通过测机床坐标的 方式来确定摆动轴线与杯形砂轮轴线的重合度。理想 状态下,两验棒上测量位置的机床坐标应该一致。

#### 4 修整实验

本文所开发的杯形砂轮修整器可以修整平面砂轮 及圆弧砂轮。修整平面砂轮时,将倾角调整为 0°,修 整器调整为水平状态,不做摆动。具体修整过程如图 6所示,虚线框中即为砂轮修整加工循环步骤。

基于杯形砂轮修整原理,对修整器砂轮的选型,其 粒度号要比被修整金刚石圆弧砂轮稍小,其硬度选择 H-J.因为硬度较低,GC磨粒脱落越容易,脱落磨粒 直径越大,对金刚石砂轮的冲击也越大,修整比也大。



图 6 修整控制流程

平面金刚石砂轮修整实验中,杯形砂轮为 GC 磨 粒砂轮,粒度号 W 63,用于修整#600D91平面金刚石砂 轮。修整参数:金刚石砂轮转速 S1=191 r/m in, GC 砂 轮转速 S2=480 r/m in,机床工作台提供往复运动速度  $v_x = 200$  mm /m in,修整进给量 0 02 mm,Y 向修整总量 2 mm。为检验修整效果,分别用修整前后的 D91平面 金刚石砂轮磨削  $\phi100$  mm 光学玻璃,采用磨削参数:X 轴速度  $v_x = 4500$  mm /m in,Z轴速度  $v_z = 120$  mm /m in, 修整进给量 0 02 mm,磨削总量 0 1 mm。图 7为修整 前后金刚石砂轮的磨削效果对比,可以很直观的看到 修整前的磨削表面质量,划痕多而且深,呈不规则分 布,明显差于砂轮修整后的磨削质量,从宏观上验证了 所开发修整装置的有效性及砂轮磨削性能的提高。



(a) 修整前磨削表面

(b) 修整后磨削表面



同样进行了圆弧金刚石砂轮修整实验,用于修整# 600D91圆弧金刚石砂轮。修整参数:圆弧砂轮转速 S1=480 r/m in GC杯形砂轮转速 S2=480 r/m in 修整 $进给量 <math>\Delta Y=1.40 \text{ m}$ ,工作台提供往复运动速度  $v_{x}=300$  mm /m in, 步进摆角  $\Delta \phi = 1.5^{\circ}$ , 摆动范围 ±7.5°, 设置 修整延后率 ε= 33%、倾角为 10°, 修整总量 0.2 mm。 为检验圆弧修整效果, 本文采用圆弧砂轮磨削碳片来 复写修整表面质量。如图 8所示, 左边为 D91 圆弧砂 轮尚未经过修整时磨削的碳片表面, 划痕多且深; 右边 为用 GC 杯形砂轮修整后磨削的碳片表面, 划痕仍然 存在, 但比较均匀且深度有所减小。



(a) 修整前磨削表面

(b) 修整后磨削表面

图 8 圆弧金刚石砂轮修整实验

## 5 砂轮测量及半径拟合

金刚石砂轮修整完成后下一步工作就是如何精确 测量表面形貌并获得砂轮半径等参数用于磨削加工轨 迹的计算。接触式测量方式会造成测头磨损,不适合 于直接测量砂轮表面,非接触测量方式对于粒度号小 的较粗糙砂轮表面误差会较大。同时为了避免砂轮安 装过程中引入新误差,提高加工精度,测量过程中砂轮 不能取下。因此采取如上述的碳片复写间接测量方法 简单可靠,选取接触,非接触测量传感器均可。本文采 取接触式传感器对复写碳片进行测量,在碳片上选取 数个圆弧截面,如表 1所示为两个圆弧截面数据。圆 弧金刚石砂轮宽度 20 mm,测量范围 17 mm,测量间距 0 5 mm,共 35个点。

对砂轮表面测量数据进行处理要得到以下参数: 平面砂轮的直线度误差,以及圆弧砂轮圆弧部分半径 大小及圆度误差。数据处理流程主要包括预处理及拟 合处理两部分,其中预处理包括标度变化、系统误差修 正、剔除粗大误差及平滑处理等。对于平面砂轮,拟合 处理采取一次多项式进行最小二乘法拟合,可计算得 到表面误差数据。在圆度评定与回转精度评定中,由 于数学解析式严谨、几何与统计意义清晰,最小二乘圆 方法得到广泛应用。文中对于圆弧砂轮,采取该方法 进行半径拟合处理及误差计算。如图 9所示,通过

ishing House. All rights reserved. http://www.cnki.net

表 1 圆弧砂轮圆弧截面测量数据

| Х   | Y 1      | Y 2       | Х    | Y 1      | Y 2       |
|-----|----------|-----------|------|----------|-----------|
| 0   | 0        | 0         | 9. 0 | - 0 44   | - 0. 4265 |
| 0 5 | - 0 0475 | - 0. 047  | 9.5  | - 0 439  | - 0. 4245 |
| 1 0 | - 0 092  | - 0. 0935 | 10 0 | - 0 433  | - 0. 4185 |
| 15  | - 0 134  | - 0. 131  | 10 5 | - 0 426  | - 0. 4105 |
| 2 0 | - 0 173  | - 0. 1745 | 11 0 | - 0 415  | - 0. 399  |
| 2 5 | - 0 21   | - 0. 212  | 11 5 | - 0 402  | - 0. 385  |
| 3 0 | - 0 2445 | - 0. 2445 | 12 0 | - 0 386  | - 0. 369  |
| 3 5 | - 0 2775 | - 0. 2765 | 12 5 | - 0 368  | - 0. 3495 |
| 4 0 | - 0 3065 | - 0. 3045 | 13 0 | - 0 347  | - 0. 3265 |
| 4 5 | - 0 3325 | - 0. 3296 | 13 5 | - 0 3225 | - 0. 3015 |
| 5 0 | - 0 3555 | - 0. 3515 | 14 0 | - 0 2945 | - 0. 2735 |
| 55  | - 0 376  | - 0. 3705 | 14 5 | - 0 265  | - 0. 2435 |
| 6 0 | - 0 393  | - 0. 387  | 15 0 | - 0 232  | - 0. 2105 |
| 65  | - 0 4075 | - 0. 401  | 15 5 | - 0 196  | - 0. 178  |
| 7.0 | - 0 42   | - 0. 4115 | 16 0 | - 0 156  | - 0. 1405 |
| 7.5 | - 0 429  | - 0. 4205 | 16 5 | - 0 115  | - 0. 1005 |
| 8 0 | - 0 435  | - 0. 4255 | 17.0 | - 0 069  | - 0. 0575 |
| 8 5 | - 0 439  | - 0. 4275 |      |          |           |



M atlab计算出数据 Y1对应的砂轮表面圆弧半径 R1= 90 988 lmm,数据 Y2对应的圆弧半径 R2= 91 089 5 mm。结合被修整金刚石砂轮粒度大小考虑砂轮表面 粗糙度,从拟合的数据来看, R1和 R2相差 101.4  $\mu$ m, 偏差只有 0.1%,符合精度要求。取 R1和 R2的均值, 最终 R = 91.038 8 mm。如图 9所示,可以发现拟合残 差基本控制在 ±5  $\mu$ m 以内,说明数据处理算法准确有 效。

## 6 结语

根据杯状砂轮修整金刚石砂轮的原理,设计并实 现了相应砂轮修整控制系统,进行了相应砂轮修整实 验,结果表明:所开发杯形砂轮修整器实现了对平面砂 轮及圆弧砂轮的有效修整,提高了加工工具精度控制。 采用碳片复写间接测量方式及最小二乘法拟合方法可 以满足砂轮表面测量及数据处理要求。通过大量修整 实验来获得运动参数与杯形砂轮磨损之间的相对关 系,可实现修整的精确控制,并进一步提高修整精度。

#### 参考文献

- [1] Zhang C, Shin Y C. A novel laser-assisted truing and dressing technique for virified CBN wheels [J]. International Journal of Machine Tools& Manufacture, 2002, 42: 825-835
- [2] Bandyopadhyay B P, Ohm ori H. Efficient and stable grinding of ceramics by electrolytic in process dressing (ELID) [J]. Journal of Materia k Processing Techno bgy, 1997, 66: 18-24
- [3] 庄司克雄. 陶瓷结合剂金刚石砂轮的修整研究(I)[J]. 金刚石 与磨料磨具工程, 1992, (5): 6-12
- [4] 庄司克雄. 陶瓷结合剂金刚石砂轮的修整研究(II)[J]. 金刚石 与磨料磨具工程, 1992, (6): 6-11
- [5] 郭隐彪,张翊,徐雅珍,庄司克雄.圆弧金刚石砂轮的修形及修锐 技术研究[J].制造技术与机床,2003(4):38-42

#### 作者简介

王振忠, 男, 1981年 11月生, 博士研究生, 主要研究方向: 精密 加工及装备技术。

Em a il wangzhen zhong@ xm u edu.cn

收稿日期: 2008- 09- 29

(编辑: 王琴)