

## SISTEMAS DE INTERPOLACION EN $R^2$ .

M. Gasca, V. Ramírez

Dpto. de Ecuaciones Funcionales  
Universidad de Granada

We study the posing and resolution of Hermite-Lagrange interpolation problems in  $R^2$ , by extending the concepts of interpolation system, associated interpolation space and set of associated data which were introduced by Gasca-Maeztu [1].

Principally, the extension is done by substituting the polynomials of degree one (straight lines) which originate the system by any functions  $f(x,y)$ , preserving the same simplicity in the construction by recurrence of the interpolating function that in [1].

### Definición 1

Denominamos sistema de interpolación en  $R^2$  al siguiente conjunto

$$(1) \quad S = \left\{ f_i : \left\{ (u_{ij}, f_{ij}, \alpha_{ij}) \right\}_{j=0 \dots m(i)} \right\}_{i=0 \dots n}$$

donde

- i)  $f_i, f_{ij}, i=0 \dots n, j=0 \dots m(i)$  son funciones de  $R^2$  en  $R$  suficientemente regulares.
- ii)  $u_{ij}$  es un punto de  $R^2$  tal que  $f_i(u_{ij}) = f_{ij}(u_{ij}) = 0$
- iii)  $\alpha_{ij}$  es una variable indicador, que puede tomar los valores cero ó uno, siendo  $\alpha_{im(i)} = 1, i=0 \dots n$ .
- iv)  $f_i$  tiene gradiente distinto de cero en todo  $u_{hk} \in S$  tal

que  $f_i(u_{hk}) = 0$ ,  $\alpha_{hk} = 1$  e  $i \leq h$ .

v)  $f_{ij}$  tiene gradiente distinto de cero en cualquier  $u_{ik} \in S$  tal que  $f_{ij}(u_{ik}) = 0$ ,  $\alpha_{ik} = 1$ ,  $j \leq k$ .

vi) Si  $\alpha_{ij} = 1$ , entonces  $\nabla f_i|_{u_{ij}}$  no es proporcional a  $\nabla f_{ij}|_{u_{ij}}$

Notemos por

$$I = \{(i, j) \in \mathbb{Z}^+ \times \mathbb{Z}^+, i = 0 \dots n, j = 0 \dots m(i)\}$$

$$I' = \{(i, j) \in I \text{ tales que } \alpha_{ij} = 1\}$$

En el conjunto  $I$  consideramos el siguiente orden

$$(2) \quad (i, j) < (h, k) \Leftrightarrow \begin{cases} i < h \\ \text{ó} \\ i = h, j < k \end{cases}$$

### Definición 2

Sea  $S$  un sistema de interpolación en  $\mathbb{R}^2$  y  $(i, j)$  un par de  $I'$ . Entonces notamos por

$$t_{ij} = \begin{cases} 0, & \text{si } j = 0 \\ \text{el número de funciones } f_{i0} \dots f_{ij-1} \text{ nulas en } u_{ij} \text{ cuyo gra-} \\ \text{diente en } u_{ij} \text{ es proporcional al de } f_i, & \text{si } j \geq 1 \end{cases}$$

$$p_{ij} = \begin{cases} 0, & \text{si } j = 0 \\ \text{el número de funciones } f_{i0} \dots f_{ij-1} \text{ nulas en } u_{ij}, \text{ cuyo gra-} \\ \text{diente en } u_{ij} \text{ no es proporcional al de } f_i, & \text{si } j \geq 1 \end{cases}$$

$$e_i = \max_{(i, j) \in I'} \left\{ t_{ij} + \left\lfloor \frac{p_{ij}}{2} \right\rfloor + 1 \right\} \quad i = 0, \dots, n-1$$

donde  $[x]$  significa parte entera de  $x$ .

Denominamos base asociada al sistema  $S$ ,  $B(S)$ , al siguiente conjunto de funciones de  $\mathbb{R}^2$  en  $\mathbb{R}$

$$(3) \quad B(S) = \{\varphi_{ij}\}_{(i, j) \in I'} = \{f_0^{e_0} \dots f_{i-1}^{e_{i-1}} f_{i0} \dots f_{ij-1}\}_{(i, j) \in I'}$$

Por  $\overline{B(S)}$  entenderemos el espacio vectorial engendrado por las funciones de  $B(S)$

Definición 3.-

Sea  $S$  un sistema de interpolación en  $R^2$ , y sea  $(i,j) \in I'$ , entonces notaremos por

$$T_{ij} = \begin{cases} 0, & \text{si } i = 0 \\ \text{la suma de aquellos } e_h, & h < i, \text{ tales que } f_h(u_{ij}) = 0 \text{ y} \\ \nabla f_h|_{u_{ij}} & \text{es proporcional a } \nabla f_i|_{u_{ij}}, & \text{si } i \geq 1 \end{cases}$$

( $\nabla f$  indica, como es habitual, gradiente de  $f$ )

$$P_{ij} = \begin{cases} 0, & \text{si } i = 0 \\ \text{la suma de aquellos } e_h, & h < i, \text{ tales que } f_h(u_{ij}) = 0 \text{ y} \\ \nabla f_h|_{u_{ij}} & \text{no es proporcional a } \nabla f_i|_{u_{ij}}, & \text{si } i \geq 1 \end{cases}$$

$$p_{ij} : \text{ al vector } \left( -\frac{\partial f_i}{\partial y}, \frac{\partial f_i}{\partial x} \right)_{u_{ij}}$$

$$p_{ij} : \text{ al vector } \left( -\frac{\partial f_{ij}}{\partial y}, \frac{\partial f_{ij}}{\partial x} \right)_{u_{ij}}$$

Denominamos conjunto de datos,  $L(S)$ , asociado al sistema de interpolación en  $R^2$  dado en (1) a

$$(4) \quad L(S) = \{L_{ij} \mid (ij) \in I'\}$$

$$\text{donde } L_{ij}(f) = \frac{\partial T_{ij} + t_{ij} + P_{ij} + p_{ij}}{\partial \rho_{ij} + t_{ij} \partial \rho_{ij} + P_{ij} + p_{ij}} f \Big|_{u_{ij}}$$

Teorema 1.

Sea  $S$  un sistema de interpolación en  $R^2$ ,  $B(S)$  la base asociada y  $L(S)$  el conjunto de datos asociados a  $S$ , entonces el determinante

$$(1) \det (L_{ij}(\varphi_{hk}))_{(ij), (hk) \in I'}$$

es triangular inferior con todos los elementos de la diagonal principal distintos de cero.

Nota: Los elementos de  $B(S)$  y de  $L(S)$  los consideramos ordenados, en función de sus subíndices con el orden establecido en (2)

Corolario I.- Los elementos de  $B(S)$  son una base de  $\overline{B(S)}$  y las formas lineales  $\{L_{ij}\}_{(ij) \in I'}$  son linealmente independientes sobre  $\overline{B(S)}$

Teorema 2.

Dado un sistema de interpolación  $S$  y una función suficientemente regular  $g$ , el problema de encontrar otra función  $\varphi \in \overline{B(S)}$  tal que

$$L_{ij}(\varphi) = L_{ij}(g), \quad \forall (ij) \in I'$$

tiene una única solución.

Corolario II.- La función  $\varphi$  puede calcularse de forma iterativa resolviendo un sistema triangular inferior de determinante (1).

#### BIBLIOGRAFIA

- [1] GASCA, M. - MAEZTU, J.I. "On lagrange and Hermite interpolation in  $R^k$ " mandado a Numerische Mathematik, (1980)
- [2] MAEZTU, J.I. "Interpolación de Lagrange y Hermite en  $R^k$ ". Tesis doctoral (Granada, 1979).