第 57 卷 第 2 期 2018 年 3 月

doi:10. 6043/j. issn. 0438-0479. 201707002

基于水平集和最大稳定极值区域的颈椎椎体分割方法

兰添才^{1,2},陈 俊³,张怡晨¹,李翠华^{1*}

(1.厦门大学信息科学与技术学院,福建 厦门 361005;2.龙岩学院信息工程学院, 福建 龙岩 364000;3.龙岩市第二医院康复科,福建 龙岩 364000)

摘要:颈椎椎体的分割在颈椎图像处理中起着关键的作用,是颈椎病灶确定和辅助诊断的重要基础.针对颈椎椎体边缘特征复杂的特点,提出一种基于水平集和最大稳定极值区域(maximally stable extremal regions, MSER)融合的颈椎 椎体分割方法.首先采用基于图像密集度分布的图像分割方法对图像进行粗分割,自动提取颈椎区域;然后采用改进的 水平集方法提取出颈椎椎体的前缘轮廓;根据颈椎椎体后缘的局部稳定特征,采用改进的 MSER 方法提取出椎体的后 缘高亮区域,并结合椎体结构特征,采用最小二乘法拟合出椎体的后缘曲线;最后融合颈椎椎体前缘轮廓与后缘曲线, 从而提取完整的颈椎椎体.实验结果表明,该方法能有效地分割和提取颈椎椎体,提取的后缘曲线接近专家手工提取的 结果,可以为颈椎病的临床诊断提供更客观的诊断依据.

关键词:颈椎分割;水平集;最大稳定极值区域;最小二乘法;结构特征

中图分类号:TP 391.41 文献标志码:A 文章编号:0438-0479(2018)02-0271-08

近年来,由于长时间面对电脑或手机,颈椎病的 患病率逐年增高,发病年龄有明显年轻化的趋势^[1].X 射线、CT 及磁共振成像(magnetic resonance imaging, MRI)等影像学检查已经成为颈椎病诊断的 常规辅助手段,相较于 CT 和 MRI,X 射线检查因其 最简便、直观、经济且有效,目前仍然是颈椎病早期诊 断的主要检查方法^[2].颈椎图像的精确分割可以辅助 医生判断病情,量化分析病灶区域,为颈椎病诊断提 供可靠的依据,在颈椎病的临床诊断中有着非常重要 的研究价值.然而,颈部是人体几何特性和运动特性最 为复杂的部分之一,由于患者个体的差异性、颈椎结 构本身的复杂性和椎体周围组成物质的非均匀性等, 导致难以实现颈椎图像的精确分割.对颈椎的分割,已 有一些学者做了相关研究^[3-5].如,Chen 等^[3]对颈椎形 态进行了定量分析,但其采用人工定点分割,依赖于 操作者的主观经验,且耗时长、重复性低;蓝智聪等[4] 利用抛物线分别对椎体的四条边缘进行拟合,进而提 取颈椎椎体,其提取过程采用人机交互;赵晓光等^[5] 在手工截取颈椎区域的基础上,提出基于边缘和角点 的算法提取椎体左右边缘,并分别用直线和曲线拟合 出椎体的上下边缘,但其鲁棒性有待提高,仅对颈椎 的总体排列和其前方的咽后壁呈"直线"型的颈椎有 较好的效果.

水平集方法在处理医学图像分割问题时具有良好的性能,很多学者在这方面取得了一定的研究成果^[6-10].如,梁礼明等^[6]将水平集模型应用在眼底图像血管的分割中取得了良好的效果;Jeffee等^[7]和Lu等^[8]把水平集方法应用于超声图像的子宫颈以及宫颈细胞的分割中,成功提取宫颈以及成功分割出单个宫颈细胞;Wang等^[9]提出了一种基于概率图谱与形状强度水平集相结合的分割方法并用于肝脏CT图像的自动分割,取得了类似于手工分割的肝脏边界;Cheng等^[10]提出了一种基于B-Snake模型的血管CT图像自动分割方法,算法可以分割出类似于手工获得的血管边界.医学图像分割通常采用多种分割方法的融合^[11].水平集方法对于对比度低或者边缘比较模糊的图像分割不准确,而颈椎椎体后缘相对于前缘,明显具有对比度低、边缘模糊的特点.考虑到后缘具有亮

Citation: LAN T C.CHEN J.ZHANG Y C.et al.Cervical centrum segmentation based on level set and maximally stable extremal regions[J].J Xiamen Univ Nat Sci.2018,57(2):271-278.(in Chinese)

收稿日期:2017-07-06 录用日期:2018-01-17

基金项目:国家自然科学基金(61373077);福建省自然科学基金(2015J01587);福建省科技厅资助高校项目(JK2010056);福建省教育厅项目 (JB10160)

^{*}通信作者:chli@xmu.edu.cn

引文格式:兰添才,陈俊,张怡晨,等.基于水平集和最大稳定极值区域的颈椎椎体分割方法[J].厦门大学学报(自然科学版), 2018,57(2):271-278.

度高、不连续等稳定的局部特征.而对于图像的局部不 变特征提取,最大稳定极值区域(maximally stable extremal regions, MSER)在大部分情况下性能最佳^[12]. 本研究在水平集分割的基础上,提出采用改进的 MSER 方法进一步提取颈椎椎体的后缘,从而提取出 完整的颈椎椎体.

1 算法流程及原理

针对颈椎椎体形态规律一致,后缘存在局部稳定 特征的先验,文中提出一种融合水平集和 MSER 的颈 椎椎体分割方法.算法的分割流程如图 1 所示.



Fig. 1 The flow chart of segmentation

1.1 颈椎区域的自动提取与图像增强

颈椎侧位X射线图像来源于拍摄的头颅定位侧

位片,如图 2(a)所示.原图包含整个头颅的内容,而颈 椎病诊断临床中所关注的区域是七小节颈椎椎体所 在的区域.颈椎区域的提取可以避免对全图进行计算, 提高处理速度.如何快速而准确地将颈椎区域从原图 中分离出来,是整个临床和研究分析过程的首要步骤. 赵晓光等^[5]采用手工提取颈椎区域费时费力.根据颈 椎侧位 X 射线图像中椎体位置的布局,本文中提出一 种基于图像密集度分布的自动提取算法,根据阈值分 割结果的密集度分布来自动提取颈椎区域.具体的提 取步骤如下:

 1)降维处理,将图像统一从1792像素×2392像 素降维到600像素×800像素,降低原图分辨率.

2) 采用最大类间方差法(OTSU)对降维后的图 像进行阈值分割(粗分割),分割结果如图 2(b)所示.

3) 对阈值分割后的结果分别进行水平和垂直方 向的投影,投影直方图如图 2(c)所示.

4)根据水平和垂直方向的投影直方图自动获取 阈值,并将图像大小归一化为192像素×512像素,颈 椎区域自动提取效果如图2(d)所示.

由图 2(b)可知,对阈值分割后的结果进行垂直方 向投影,颈椎部分投影值最高;对分割图进行水平方 向投影,颈椎部分投影具有中间平稳的特性.图 2(c)进 一步验证了这个特征,水平方向投影的结果得到颈椎 区域的水平方向的位置,垂直方向的投影结果得到颈 椎区域的垂直方向位置.从图 2(d)可知,提取结果完 整包括七小节颈椎椎体,且缩小了范围,排除了上方 颅骨和左上方下颌骨等较多的干扰.

受到采集系统和采集条件如光照等诸多因素的 影响,采集到的 X 射线图像的质量不一致,噪声较多, 这会对后续的图像处理产生不利的影响,因此有必要 对粗分割后的颈椎区域进行图像增强.文中的图像增 强主要包括以下 2 种方法:



Fig. 2 Automatic extraction of cervical regions

1) 根据文献[13],对颈椎区域图像进行空域上的 同态滤波以减少颈椎 X 射线图像拍摄时不均匀光照 产生的影响.

2)采用中值滤波对图像进行去噪,滤波算子为 3×1.由先验知识可知,X射线图像中多是椒盐噪声, 而且椎体的边缘信息特别是椎体后缘的高亮信息是 本文中提取颈椎椎体的重要线索.中值滤波的核心思 想是图像中像素灰度值设置为该点某领域窗口内所 有像素灰度值的中值,该方法对消除颈椎图像的椒盐 噪声非常有效,而且可以较好地保留图像的边缘细 节,不破坏颈椎椎体后缘的局部高亮等稳定特征.

1.2 基于水平集的颈椎前缘轮廓提取

Chan 和 Vese^[14]提出的 C-V 模型是一种典型的 基于全局区域的水平集分割模型,C-V 模型把目标与 背景考虑为全域二聚类问题,其缺点主要是不能成功 地分割亮度不均匀的图像.Caselles 等^[15]提出的测地 线活动轮廓(GAC)模型是基于局部边界的水平集分 割模型,缺点是不能成功地分割对比度低及边缘模糊 的图像,容易造成边界泄露,且其存在对凹陷处难分 割的问题.文献[16]表明,若用 GAC 模型中边界能量 项代替 C-V 模型能量泛函中闭合边界曲线 C 的全弧 长项,可获得更好的边界信息.假设定义域为 Ω 的图 像 I(x,y)被闭合边界曲线 C 划分为内部目标区 inside(C)和外部背景区 outside(C).融合区域和边界 特征的能量项后,新的能量泛函表示如下^[16]:

$$E_{\text{CV-GAC}}(c_1, c_2, C) = \lambda_1 \iint_{\text{inside}(C)} (I - c_1)^2 \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y + \lambda_2 \iint_{\text{outside}(C)} (I - c_2)^2 \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y + \mu \oint_C g(C) \, \mathrm{d}s.$$
(1)

其中, c_i (*i*=1,2)表示曲线内部和外部的平均灰度值, $\lambda_i \ge 0$ 为能量项权重系数,系数 $\mu \ge 0$,g 为边界停止 函数.

只有当轮廓线 C 演化到目标边界时,能量泛函才 能达到最小值.优化式(1),即可得到未知数 c₁、c₂ 以 及最终分割轮廓线 C 的位置.

分析图 2(d)可知,经过颈椎区域的提取,颈椎椎体形态较相似,每个椎体的前缘清晰完整,亮度分布均匀,椎体之间有间隙,呈现凹凸状.因此本文中采用 C-V 模型和 GAC 模型相结合的方法提取颈椎的前缘 轮廓.

1.3 基于 MSER 的颈椎后缘曲线提取

颈椎椎体后缘 X 射线图像实际为椎体后缘与两侧横突骨皮质的重叠影像,X 射线成影后该区域的亮度值较大,形成局部高亮,同时团聚成具有一定面积

大小、分布不连续的长条型区域.文献[12,17]的研究 均表明 MSER 算法在稳定性、仿射不变性和对光照的 适应性等方面都优于其他的区域特征提取算法.本文 中从颈椎椎体后缘的局部高亮特征出发,利用 MSER 算法检测出高亮区域,从而实现颈椎椎体的后缘曲线 提取.

1.3.1 颈椎 MSER 区域提取

MSER 算法由 Matas 等^[18]于 2002 年提出, MSER 数学定义为:

对灰度图像 *I*:区域*D* ⊂ *Z*² → *S*,其中*S* = {0,1,…, 255},*S* 是全序的,且满足非对称性、自反性和传递性,定 义邻域关系:*A* ⊂ *D*×*D*,即若 $\sum_{i=1}^{d} | p_i - q_i | \leq 1$,则点 $p,q \in D$ 相邻,并记为 pAq,本文中取 4 邻域.

定义区域D的连通子集Q:对于 $\forall p,q \in Q$,都存 在路径 p,a_1,a_2,\dots,a_n,q ,使得 $pAa_1,a_1Aa_2,\dots,a_nAq$ 相邻,这里 $a_i \in Q, i=1,2,\dots,n$;区域Q的边界 $\partial Q: \partial Q = \{q \in D \setminus Q: \exists p \in Q:qAp\}, 即 \partial Q 当中的像$ 素不属于子集Q,但与Q内至少一个像素相邻.则对于 $极值区域Q <math>\subset D, \forall p \in Q, \forall q \in \partial Q, f:$

 $Q = \begin{cases} MSER + (最大极值区域), I(p) > I(q), \\ MSER - (最小极值区域), I(p) < I(q). \end{cases}$ (2)

假设 $Q_1, \dots, Q_{i-1}, Q_i, \dots$ 为嵌套极 值区域的序 列,即 $Q_{i-1} \subset Q_i$.若稳定方程:

 $q(i) = |Q_{i+\triangle} - Q_{i-\triangle}| / |Q_i|$, (3) 其中, Q_i 表示灰度阈值为*i*时的连通区域, △为灰度 阈值的微小增量,q(i)表示区域 Q_i 的面积变化率.若 *i** 处存在局部最小值,则极值区域 Q_{i*} 即为 MSER.

MSER 提取过程具体包括以下步骤:1) 对给定的 图像采用桶排序(bucket sort),按照亮度大小对所有 像素点进行排序得到灰度值递增的像素点序列;2) 根 据式(2)检测极值区域;3) 根据式(3)提取 MSER;4) 由先验可知,颈椎椎体后缘多为长条形高亮区域,所 以采用矩形拟合方法把问题转化为对 MSER 最小外 接矩形的分析,再根据外接矩形的参数判断是否是颈 椎椎体后缘区域.

1.3.2 噪声区域分析与剔除

由于整幅图像中颈椎椎体后缘区域的像素点的 像素值有着较大相似性,呈现高亮且不连续的短边缘 特征,所以可认为颈椎的每一节椎体的后缘高亮区域 可能对应一个 MSER,因为不连续也可能对应多个 MSER.但是因为颈椎背景复杂,经过粗分割后的颈椎 区域还包括上方的部分颅骨、左上方部分下颌骨以及

后缘周围的棘突、横突等,这些区域也可能存在高亮 部分,在对图像进行 MSER 提取后,除了在椎体后缘 所在区域提取到 MSER 外,在上述这些非目标区域可 能也会提取到一些 MSER.为了有效剔除这些噪声区 域的 MSER,同时又能最大限度地保留椎体后缘上的 MSER,文中提出以下策略:

策略一:剔除不符合高度位置的 MSER.从椎体结构的先验可知,第1,2 节椎体结构特殊,故本文中主要提取第3~7 节颈椎椎体,所以特征点也主要取自第3~7 节颈椎椎体,第2 节椎体以上的 MSER 作为噪声区域剔除.虽然由于个人体质、形变和拍摄角度导致椎体位置不尽相同,但是各节椎体高度大致相同,共7 节椎体,本文中取整体椎体高度的 2/7 作为阈值 剔除第1,2 节椎体中的 MSER.

策略二:剔除不满足横向间距的 MSER.由颈椎结构先验可知,颈椎椎体后缘的纵向偏移应在±15°范围内,所以相邻椎体之间的横向距离也应在较小距离范围内.如图 3(a)所示,假设(x_1, y_1)、(x_2, y_2)为相邻椎体 MSER 矩形的中心点坐标,则两个中心点的横向距离 $|x_2 - x_1|$ 应在一个较小的阈值范围内.按纵轴方向,通过计算相邻 MSER 对应矩形的中心位置的横向偏移,可剔除不满足条件的 MSER.具体操作如下:首先扫描图像中经策略一处理之后的所有经过区域拟合后的矩形区域,分别计算每个矩形的中心点位置坐标,然后按照中心点位置的纵坐标大小对矩形进行排序.假设共有 k 个矩形 R_k ,其对应的中心点位置坐标为(x_i, y_i), $i = 1, 2, \dots, k$,则相邻中心点的平均距离为

$$d_{0} = \frac{\sum_{i=1}^{k-1} |x_{i+1} - x_{i}|}{k}.$$
 (4)

以 d_0 再加上一个增量 ζ_0 作为阈值,用以剔除不符合 条件的噪声 MSER.根据大量实验,本文中设定 ζ_0 为 0.2 mm.

策略三:剔除与椎体前缘距离不相符的 MSER.经 过策略一和策略二,绝大部分噪声区域的 MSER 被排 除,但仍存在个别噪声 MSER 且会对后续处理产生较 大干扰.进一步分析椎体结构特征,椎体的前后缘接近 平行,椎体前后缘之间的距离应基本相同.如图 3(b) 所示,假设点 (x_1,y_1) 、 (x_2,y_2) 为后缘上的 MSER 对 应矩形中心点坐标,根据椎体的刚性特征,则它们与 对应的椎体前缘的横向距离应该接近相等,即 $s_1 \approx s_2$, 据此进一步可剔除噪声区域的 MSER.具体操作步骤 如下:1) 在文中 1.2 提取颈椎椎体轮廓的基础上,对 轮廓进行边缘跟踪并细化;跟踪并细化的效果如图 3



图 3 噪声区域剔除策略示意图 Fig 3 Schematic diagram of the noise regions excluding strategy

(b)所示.2)同策略二,对经策略一处理后的所有矩形 区域,按中心点位置的纵坐标大小对矩形进行排序, 得到排序后的k个矩形 R_i ,其对应的矩形中心点坐标 为 $(x_i, y_i), i = 1, 2, \dots, k.3$)求k个矩形中心点坐标 (x_i, y_i) 横向对应的椎体前缘位置上的点坐标,假设 坐标为 $(x'_i, y'_i).4$)计算椎体的前后缘横向平均距 离,有:

$$d_{1} = \frac{\sum_{i=1}^{k} |x_{i} - x'_{i}|}{k}.$$
 (5)

5) 结合椎体的前后缘宽度先验知识,以 d_1 加上一个增量 ζ_1 作为阈值,剔除不符合条件的 MSER 区域.根据大量实验,本文中设定 ζ_1 为 0.7 mm.

1.3.3 颈椎后缘曲线提取

通过提取椎体的 MSER 区域并排除噪声区域后, 提取所有目标区域 MSER 的矩形中心点,采用最小二 乘法拟合出椎体后缘曲线,但由于排除噪声区域后的 MSER 主要集中在颈椎第 3~7 节椎体,而且 MSER 特征形状不规则,可能会导致后缘曲线的提取存在误 差.为此,本文中采用对后缘曲线进行二次拟合的方 法,首先在拟合出的后缘曲线上获取曲线的顶点位置 坐标,并参照临床中常用的 Boden 氏测量方法^[19]提取 第 2 节颈椎椎体后上缘和第 7 节颈椎后下缘位置上的 两点坐标,根据这两点坐标对曲线进行二次拟合,得 到更准确的后缘曲线.

1.4 算法流程

本文中颈椎椎体分割算法(简称本文算法)的具体流程如下:

1)采用基于图像密集度分布的分割算法自动提 取颈椎区域;

2) 对提取的颈椎区域进行图像增强;

3) 采用 C-V 和 GAC 相结合的水平集算法(CV-GAC)提取颈椎椎体前缘轮廓;

4) 采用 MSER 算法提取颈椎区域的 MSER;

5) 对提取的前缘轮廓进行跟踪并细化处理;

6)结合椎体结构刚性特征,通过文中提出的3种策略剔除噪声区域的 MSER;

7)采用最小二乘法对剔除噪声区域后的所有 MSER进行拟合,得到椎体后缘曲线;

8) 参照 Boden 氏测量方法,分别提取第2节颈椎 椎体后上缘(椎体后缘中偏上)和第7节颈椎后下缘 位置上的两点坐标;

9)结合人工提取的两点坐标,对后缘曲线采用最小二乘法进行二次拟合;

10) 融合前缘轮廓和后缘曲线,提取颈椎椎体区域.

2 实验结果与分析

2.1 实验环境与实验数据

本文中的图像分割实验是在 Windows 系统下,利用 MATLAB R2014b 实现的.Lenovo Thinkpad 笔记本具体配置为 CPU Intel Core(TM) i5 2,60 GHz,4 GB RAM,并采用 SPSS 22.0 软件进行统计学分析.

实验数据来源:本文中实验的所有颈椎 X 射线图 像均由龙岩市第二医院放射科同一组专业技师完成, 摄片条件相同(机器所设置的参数),且拍摄头颅侧位 图像时要求受试者颈部姿势统一.实验选取颈椎病临 床诊断中常见的生理曲度正常、反弓、变直以及旋转 等4种类型 X 射线颈椎侧位图像共计 170 例进行算 法验证.

2.2 实验结果分析

根据本文算法流程,首先要提取椎体的前缘轮 廓,图4分别给出了颈椎生理曲度正常、反弓、变直以 及旋转4种常见类型的X射线原图(图4(a)),CV-GAC提取的颈椎前缘轮廓效果图(图4(b)),专家组 医生手工分割的颈椎前缘效果图(图4(c)).实验中基 于区域的能量函数权重取常用值,即 $\lambda_1 = \lambda_2 = 1$;在实 验中发现 μ 的取值对椎体右侧轮廓影响较大,对左侧 轮廓影响较小,因椎体右侧结构导致右侧背景较复杂. 而本研究关注的是椎体的左侧轮廓,实验中 μ 的值取 为 500. 从4(b)可知,本文中提出的自动提取颈椎区域的 方法简单有效,提取的颈椎区域完整;采用 CV-GAC 方法提取的颈椎椎体前缘轮廓曲线非常贴近颈椎真 实前缘,几乎与颈椎椎体的前缘重合.与图4(c)比较可 知,采用 CV-GAC 方法提取的颈椎椎体前缘接近专家 组手工分割的结果.对于存在较严重病变,如旋转扭曲 的颈椎病变图像,虽然有误检,但实验中发现这种误 检多发生在旋转图像的第2节椎体,是因为旋转使舌 骨在该处形成重影所致,而其他椎体由于具有相对稳 定的刚性结构特征,同样能够得到贴近椎体前缘的较 完整轮廓曲线,这将为后续颈椎椎体后缘曲线的准确 提取起关键作用.



反弓 变直 (a)颈椎X射线侧位图像(原图)





(c)手工方法提取颈椎前缘轮廓效果图



其次,要提取颈椎区域的 MSER 并排除噪声区域 的 MSER,这是后缘曲线提取的关键.图 5(a)是 4 种类 型的颈椎区域 MSER 提取效果图;图 5(b)所示为剔 除噪声区域 MSER 后的效果图,图中被矩形框住的区

域表示选中区域,没有被矩形框住的表示被剔除的噪声区域 MSER.

从图 5(a)可知,各类颈椎图像中第 2~7 节椎体 后缘目标区域的绝大部分高亮 MSER 均能被有效检 出,尽管旋转图像较特殊,仍能有效检出.但同时有较 多噪声区域的 MSER 被检测到,且噪声区域的 MSER 主要集中在图像上部颅骨等处,椎体周围检测出的噪 声区域的 MSER 较少.对于图像上部颅骨等处的噪声 区域的 MSER 采用策略一容易剔除;而椎体周围检测 出的噪声区域的 MSER 虽然较少,但它对后续的椎体 后缘曲线拟合影响较大,必须剔除.本文中剔除噪声区 域 MSER 的 3 种策略都是基于形状结构信息而提出. 实验表明,采用本文中提出的 3 种策略能有效剔除噪 声区域的 MSER,同时又能完整保留椎体后缘高亮区 域的 MSER.剔除效果如图 5(b)所示.



exclusion of the noise regions

本研究中实验结果的好坏主要取决于后缘曲线 提取的准确性,因目前文献尚未查到有公开自动分割 方法用于颈椎后缘曲线提取的先例,无法进行相关的 对比实验.在颈椎诊治中,颈椎曲度值与后缘曲线密切

http://jxmu.xmu.edu.cn

相关,医学通常根据颈椎曲度值来判断病情的严重程 度与类型.为了验证本文算法的有效性和鲁棒性,实验 中成立专家组,由专家组医生手动提取后缘曲线并测 量出颈椎曲度值,与本文算法提取的后缘曲线的曲度 值作比较,以颈椎曲度值这个重要指标来衡量分割算 法的效果.专家组由放射科 3 位专业技师组成,采用目 前常用的 Boden 氏测量方法,分别对粗分割后的 170 例 颈椎侧位图片手工提取其曲度值,最后用 3 位专家的平 均值进行比较;本文算法在提取后缘曲线后,借助医学 影像信息系统(picture archiving and communication systems,PACS)分别获取 170 例图片的曲度值.实验中的 结果采用 SPSS 22 0 进行统计分析,曲度值采用平均值 ±标准差($\bar{x} \pm s$)表示,p 为统计相关性.部分分割结果 如图 6 所示,统计分析结果如表 1 所示.

图 6(a)是采用最小二乘法对排除噪声后剩下的 所有 MSER 区域进行拟合,得到后缘曲线,并与前缘 轮廓进行融合后的结果.为使椎体后缘拟合得更准确, 便于临床诊断数据的提取,参照临床中常用的 Boden 氏测量方法,分别提取第 2 节椎体后缘中偏上位置和 第 7 节椎体后下缘位置上的两点坐标,并对椎体后缘 曲线进行二次拟合,拟合的效果如图 6(b)所示.图 6 (c)给出了专家组医生采用手工分割方法提取的颈椎 后缘曲线效果图.根据文献[19]中的诊断标准,从图 6 (b)可知,正常、反弓和变直 3 种类型的椎体后缘曲线 拟合的效果都很好,与实际的颈椎椎体的后缘都非常 的贴近;虽然旋转类型图像本身特殊,但从拟合的角 度看也比较贴近.与 6(c)比较可知,拟合结果接近专家 组医生手工分割的结果.

从表1也可知,本文算法与专家组手工分割提取的曲度间不存在显著性差异(p>0.05),统计结果表明本文算法提取的后缘曲线接近专家组医生手工分割提取的结果.

为进一步验证本文算法的有效性,根据陈银海 等^[20]对曲度异常的颈椎分类标准,将颈椎图像分为 正常(7 mm 《曲度值《17 mm)、反弓(曲度值《1 mm)和变直(1 mm 《曲度值<7 mm)3 类.并根据之 前提取的曲度值,从 170 例中筛选出区分度较好的正 常图像 55 例、反弓图像 17 例以及变直图像 28 例(共 100 例),采用 SPSS 22.0 再次进行统计学分析比较, 统计结果如表 2 所示.从表 2 可知,采用本文算法提取 的 3 种类型的颈椎后缘曲线的曲度值均与手工分割 结果非常的接近,这进一步表明本文算法提取的后缘 曲线接近专家组医生手工提取的结果,特别是对正 常、反弓及变直的颈椎图像可获得理想的效果.





表1 本文算法和手动分割测得的颈椎曲度

Tab. 1	Cervical curvature measured with proposed
	algorithm and manual segmentation

实验方法	图像数	颈椎曲度 $(\bar{x} \pm s)/mm$	Þ
手工分割	170	9.80±4.6	>0.05
本文算法	170	9.87±4.5	>0.05

Tab 2 Cervical curvature for three types cervical measured with different methods

灾 孙 古 注 。	颈椎曲度 $(\bar{x}\pm s)/mm$			
	正常(55例)	反弓(17 例)	变直(28 例)	
手工分割	10.88±3.60	-3.24 ± 2.00	3.90±1.60	
本文算法	11.07 \pm 3.70	-3.30 ± 1.90	3.97±1.50	

注:横向比较有显著性差异(*p*<0.05);纵向比较无显著性 差异(*p*>0.05).

3 结 论

颈椎侧位 X 射线图像是目前颈椎诊断中最常用 的影像学检查方法,颈椎椎体的分割在 X 射线颈椎图 像数据测量中起着关键的作用.但是因为测量方法受 限,临床实际操作中普遍采用人工分割为主,人工分 割主观性较强、效率低,对此本文中提出了基于水平 集和 MSER 的颈椎椎体分割方法.从实验结果看,该 方法能完整提取颈椎椎体,对正常、反弓及变直的颈 椎椎体特别有效,尤其是后缘曲线的提取与专家手工 提取的结果非常接近,可为颈椎曲度的测量、相邻椎 体屈曲度的测量以及颈椎骨龄判定中的测量等实际 的测量操作提供较准确且客观的数据.因此,本文算法 在颈椎的辅助诊断中具有一定的临床实用价值.

参考文献:

- [1] 张少群,李义凯.颈椎病研究的历史沿革[J].中国康复医 学杂志,2016,31(11):1273-1276.
- [2] 陈超.探讨不同的影像学方法诊断颈椎病的临床价值[J]. 检验医学与临床,2013,10(20):2694-2695.
- [3] CHEN L L, LIN J X, XU T M, et al. The longitudinal sagittal growth changes of maxilla and mandible according to quantitative cervical vertebral maturation[J]. Journal of Huazhong University of Science and Technology (Medical Sciences),2009,29(2):251-256.
- [4] 蓝智聪,陈莉莉,许向阳,等.计算机辅助颈椎分析系统识别颈椎标志点的准确性和重复性探讨[J].临床口腔医学杂志,2010,26(9):526-530.
- [5] 赵晓光,林久祥,王晴竹.颈椎影像计算机自动识别骨龄诊断系统的建立[EB/OL].(2013-09-03)[2017-06-17].http: //www.paper.edu.cn/releasepaper/content/201309-17.
- [6] 梁礼明,黄朝林,石霏,等.融合形状先验的水平集眼底图像 血管分割[J/OL].计算机学报,2016.(2016-11-25).[2017-06-17]. http: // www. cnki. net/kcms/detail/11.1826. TP. 20161125.2311.002.html.
- [7] JEFFEE A I B, PAHL C, ABDULJABBAR H N, et al.

Cervical segmentation in ultrasound image using level set algorithm[C]// Advances in Biomedicine and Health Science.Johor:[s.n.],2013:25-30.

- [8] LU Z, CARNEIRO G, BRADLEY A P.An improved joint optimization of multiple level set functions for the segmentation of overlapping cervical cells[J].IEEE Transactions on Image Processing, 2015, 24(4):1261-1272.
- [9] WANG J K, CHENG Y Z, GUO C Y, et al. Shape—intensity prior level set combining probabilistic atlas and probability map constrains for automatic liver segmentation from abdominal CT images[J]. International Journal for Computer Assisted Radiology and Surgery, 2016, 11(5): 817-826.
- [10] CHENG Y Z, HU X, WANG J, et al. Accurate vessel segmentation with constrained B - Snake [J]. IEEE Transactions on Image Processing, 2015, 24 (8): 2440-2455.
- [11] 王阳萍,杜晓刚,赵庶旭,等.医学影像图像处理[M].北 京:清华大学出版社,2012:69-109.
- [12] MIKOLAJCZYK K, TUYTELAARS T, SCHMID C, et al. A comparison of affine region detectors [J]. International Journal of Computer Vision, 2005, 65 (1/ 2):43-72.
- [13] 闻莎,游志胜.性能优化的同态滤波空域算法[J].计算机 应用研究,2000,17(3):62-65.

- [14] CHAN T F, VESE L.Active contours without edges[J].IEEE Transactions on Image Processing, 2001, 10(2): 266-277.
- [15] CASELLES V, KIMMEL R, SAPIRO G.Geodesic active contours[J]. International Journal of Computer Vision, 1997,22(1):61-79.
- [16] TAO W B, TAI X C. Multiple piecewise constant with geodesic active contours(MPC-GAC) framework for interactive image segmentation using graph cuts optimization[J]. Image and Vision Computing, 2011, 29 (8): 499-508.
- [17] MIKOLAJCZYK K, TUYTELAARS T, SCHMID C, et al. A comparision of affineregion detectors [J]. International Journal of Computer Vision, 2005, 65(1): 43-72.
- [18] MATAS J, CHUM O, URBAN M, et al. Robust wide baseline stereo from maximally stable extremal regions [C]// Proceedings of the British Machine Vision Conference.Cardiff:[s.n.],2002:384-393.
- [19] 王涛,周理乾,孙孟锟,等.6 种颈椎曲度测量方法的可信 度及可重复性比较[J].中国脊柱脊髓杂志,2015,25(4): 323-327.
- [20] 陈银海,姚红华,杨忠.颈椎曲度的 X 线测量在颈椎病康 复评定中的应用价值[J].中国康复,2007,22(3): 156-158.

Cervical Centrum Segmentation Based on Level Set and Maximally Stable Extremal Regions

LAN Tiancai^{1,2}, CHEN Jun³, ZHANG Yichen¹, LI Cuihua^{1*}

(1.College of Information Science and Engineering, Xiamen University, Xiamen 361005, China;
2.College of Information Engineering, Longyan University, Longyan 364000, China;
3.Department of Rehabilitation, Longyan Second Hospital, Longyan 364000, China)

Abstract: Segmentation of cervical centrum plays a key part in cervical image processing, and is an important basis for confirming cervical lesions and auxiliary diagnosis. Targeting on the complexity of cervical centrum margin, this paper presents cervical centrum segmentation based on level set and combination of maximally stable extremal regions (MSER). First, rough segmentation of image will be undergone based on image distribution density to extract cervical regions automatically. Then, the improved level set is adopted to extract lip sketch of the cervical centrum. In line with partial stable features of cervical centrum trailing edge, the improved MSER is adopted to extract highlighted areas in rip of centrum. At the same time, with combination of structure features of the centrum, least square method is taken for centrum rip curve fitting. Finally, cervical centrum lip sketch and trailing curve are combined for extraction of completed cervical centrum. Experiment results show that methods used in this paper can efficiently segment and extract cervical centrum, and the result of trailing curve is similar to that by manual segmentation, and can offer more objective diagnostic basis for clinical diagnosis of cervical spondylosis.

Key words: cervical segmentation; level set; maximally stable extremal regions(MSER); least square method; structure features