

DESAIN DAN IMPLEMENTASI *TRACKING WAYPOINT* DENGAN METODE
NEURO-FUZZY UNTUK SISTEM NAVIGASI *UNMANNED GROUND*
VEHICLE BERBASIS *GPS*

(Design and Implementation Tracking Waypoint using Neuro-Fuzzy
for Unmanned Ground Vehicle Based on GPS)

TUGAS AKHIR

**Diajukan sebagai salah satu syarat untuk melaksanakan
Sidang Tugas Akhir pada Jurusan Teknik Elektro
Institut Teknologi Telkom**

Oleh

HASBI ASH SHIDDIEQY

115090118



**INSTITUT TEKNOLOGI
TELKOM**

**FAKULTAS ELEKTRO DAN KOMUNIKASI
INSTITUT TEKNOLOGI TELKOM
BANDUNG**

2013