

ЭФФЕКТ СВЯЗАННОСТИ В ДИНАМИЧЕСКОЙ ТЕРМОУПРУГОСТИ ПОЛИМЕРНЫХ МАТЕРИАЛОВ

Э.М. Карташов, заведующий кафедрой
кафедра Высшей и прикладной математики
МИТХТ им. М.В. Ломоносова
e-mail: kartashov@mitht.ru

П оказано, что эффект связанности полей деформации и температуры является существенным для ряда полимеров.

Connection effect of deformation and temperature fields was shown to be significant for some polymers..

Ключевые слова: термоупругость, динамическая постановка, связанность полей деформации и температуры, напряжения.

Key words: thremoelasticity, dynamic posing, connection of deformation and temperature fields, stress.

Согласно законам термодинамики изменение деформации упругого тела сопровождается изменением его температуры, при котором возникает теплоток, обуславливающий увеличение энергии термической системы и, следовательно, термоупругое рассеяние энергии [1]. С этой целью в определяющие соотношения динамической термоупругости вводятся слагаемые, отражающие термодинамический эффект взаимодействия полей деформации и температуры [2]. В кристаллических телах и в ряде аморфных (органические и неорганические стёкла) эффект связанности полей деформации и температуры обычно мало влияет на термическое возмущение и распределение тепловых напряжений. Однако подобное положение не сохраняется для (сравнительно) новых полимерных материалов, например, поливинилацеталей (поливинилбутираль, поливинилформаль, поливинилэтираль: механические и теплофизические характеристики этих полимеров близки) которые, как будет показано ниже, обладают большим параметром связанности.

Вначале рассмотрим теоретические основы предлагаемого подхода.

Пусть $T(M, t)$ – температурная функция, $\sigma_{ij}(M, t)$, $\varepsilon_{ij}(M, t)$, $\vec{u}(M, t) = (u_x, u_y, u_z)$ ($i, j = x, y, z$), соответственно, компоненты тензоров напряжения, деформации, вектора перемещения, удовлетворяющие в области $\Omega = (M(x, y, z) \in D, t > 0)$ следующим уравнением связанной динамической задачи термоупругости в перемещениях [2]:

$$\mu \Delta \vec{u}(M, t) + (\lambda + \mu) \mathbf{grad} [\mathbf{div} \vec{u}(M, t)] - (3\lambda + 2\mu) \alpha_T \mathbf{grad} [T(M, t) - T_0] =$$

$$= \rho \vec{\kappa}(M, t),$$

$$\frac{\partial T(M, t)}{\partial t} = a \Delta T(M, t) -$$

$$- (3\lambda + 2\mu) (\alpha_T T_0 / c\rho) \mathbf{div} [\vec{\kappa}(M, t)],$$

здесь λ, μ – изотермические коэффициенты Ламе; α_T – коэффициент линейного теплового

расширения; T_0 – начальная температура тела в исходном недеформированном и ненапряженном состоянии; ρ – плотность; c – удельная теплоемкость при постоянном объеме; a – температуропроводность материала; $\vec{\kappa} = \partial \vec{u} / \partial t$; упругие постоянные (коэффициент Пуассона ν , модуль сдвига G , модуль Юнга E) связаны с изотермическими коэффициентами Ламе соотношениями $\lambda = 2G\nu / (1 - 2\nu)$, $\mu = G = E / [2(1 + \nu)]$; Δ – оператор Лапласа.

Введём объемную деформацию $e(M, t) = \varepsilon_{xx} + \varepsilon_{yy} + \varepsilon_{zz}$ и сумму нормальных напряжений $\sigma(M, t) = \sigma_{xx} + \sigma_{yy} + \sigma_{zz}$. Из физических уравнений (уравнений закона Гука):

$$\sigma_{ij}(M, t) = 2\mu \varepsilon_{ij}(M, t) + \{ \lambda e(M, t) - (3\lambda + 2\mu) \alpha_T [T(M, t) - T_0] \} \delta_{ij},$$

и геометрических соотношений

$$\varepsilon_{ij}(M, t) = \frac{1}{2} [\partial u_i(M, t) / \partial j + \partial u_j(M, t) / \partial i]$$

следуют равенства

$$e(M, t) = \mathbf{div} [\vec{u}(M, t)],$$

$$e(M, t) = \frac{1 - 2\nu}{2G(1 + \nu)} \sigma(M, t) + 3\alpha_T [T(M, t) - T_0];$$

здесь δ_{ij} – символ Кронекера $\delta_{ij} = \begin{cases} 0, & i \neq j, \\ 1, & i = j. \end{cases}$

Применяя операцию дивергенции к уравнениям (1) и (2) и используя (5), получим основные соотношения, необходимые для дальнейших исследований:

$$\left. \begin{aligned} & \left(\Delta - \frac{1}{v_p^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) e(M, t) = m_1 \Delta T(M, t) \\ & m_1 = \frac{(3\lambda + 2\mu) \alpha_T}{(\lambda + 2\mu)} \end{aligned} \right\};$$

$$\left. \begin{aligned} & \left(\Delta - \frac{1}{a} \frac{\partial}{\partial t} \right) T(M, t) = m_2 \vec{\kappa}(M, t) \\ & m_2 = \frac{(3\lambda + 2\mu) \alpha_T T_0}{\lambda_T} \end{aligned} \right\};$$

где λ_T - теплопроводность материала, v_p - скорость распространения упругой волны расширения

$$v_p = \sqrt{\frac{(\lambda + 2\mu)}{\rho}} = \sqrt{\frac{2G(1-\nu)}{(1-2\nu)\rho}}. \quad (9)$$

Уравнение (7) определяет волну расширения и показывает, что эта волна связана с температурой. Из уравнения (8) следует, что распространение волны расширения связано с производством теплоты. Механическая энергия волны расширения частично переходит в тепловую, что и приводит к повышению температуры. Соотношения (7) – (8) раскрывают физическую суть эффекта связанности. В то же время необходимо отметить, что во всех случаях возникновения чисто температурных напряжений количество подводимой к телу извне теплоты значительно больше того, что создаётся деформационным процессом. Например, в металлических телах деформация упругого тела вызывает малое изменение его температуры, отсюда, в практических расчетах учёт эффекта связанности имеет значение не столько для задач о тепловых напряжениях, сколько для задач о термоупругом рассеянии энергии. Но, как отмечалось, подобное положение не сохраняется для ряда полимерных материалов.

С этой целью рассмотрим динамическую связанную задачу термоупругости для упругого слоя $|z| \leq l$ при мгновенном приложении к теплоизолированным поверхностям $|z| = l$ нормальной сжимающей силы интенсивности P_0 . При этих условиях реализуется случай одномерного движения, когда $u_x = u_y = 0$, $u_z = u_z(z, t)$; $T = T(z, t)$; $\varepsilon_{xx} = \varepsilon_{yy} = 0$. Из (3) следует, что

$$\sigma_{xx}(z, t) = \sigma_{yy}(z, t) = \frac{\nu}{1-\nu} \sigma_{zz}(z, t) - \frac{E\alpha_T}{1-\nu} [T(z, t) - T_0], \quad (10)$$

и, таким образом, на основании (6) и (10) следует, что

$$e(z, t) = \frac{1-2\nu}{2G(1-\nu)} \sigma_{zz}(z, t) + \frac{(1+\nu)}{(1-\nu)} \alpha_T [T(z, t) - T_0] = \frac{1}{\lambda + 2\mu} \sigma_{zz}(z, t) + \frac{(3\lambda + 2\mu)}{\lambda + 2\mu} \alpha_T [T(z, t) - T_0]. \quad (11)$$

Подставим теперь (11) в (7) и (8); в результате получим базовые уравнения для рассматриваемого случая:

$$\overline{\sigma_{zz}}(\xi, p) = \frac{\sigma_0}{pA(p)} \{ [k_2^2 - (1 + \delta_0)p] k_1 \operatorname{sh}(k_1 \xi_0) \operatorname{ch}(k_2 \xi) - [k_1^2 - (1 + \delta_0)p] k_2 \operatorname{sh}(k_2 \xi_0) \operatorname{ch}(k_1 \xi) \} \quad (20)$$

где

$$\overline{A}(p) = [k_1^2 - (1 + \delta_0)p] k_2 \operatorname{sh}(k_2 \xi_0) \operatorname{ch}(k_1 \xi_0) - [k_2^2 - (1 + \delta_0)p] k_1 \operatorname{ch}(k_2 \xi_0) \operatorname{sh}(k_1 \xi_0) \quad (21)$$

$$k_{1,2} = \sqrt{\frac{p}{2} \left[(1 + p + \delta_0) \pm \sqrt{(1 + p + \delta_0)^2 - 4p} \right]^{1/2}} \quad (22)$$

$$\frac{\partial^2 \sigma_{zz}(z, t)}{\partial z^2} + \frac{1}{v_p^2} \frac{\partial^2 \sigma_{zz}(z, t)}{\partial t^2} = \frac{(1+\nu)}{(1-\nu)} \alpha_T \rho \frac{\partial^2 T(z, t)}{\partial t^2}, \quad (12)$$

$$|z| < l, t > 0,$$

$$(1 + \delta_0) \frac{\partial T(z, t)}{\partial t} = a \frac{\partial^2 T(z, t)}{\partial z^2} - \frac{(1+\nu)\alpha_T T_0}{(1-\nu)c\rho} \frac{\partial \sigma_{zz}(z, t)}{\partial t}, \quad (13)$$

$$|z| < l, t > 0,$$

где δ_0 - безразмерный параметр связанности

$$\delta_0 = \frac{(3\lambda + 2\mu)^2 \alpha_T^2 T_0}{c\rho(\lambda + 2\mu)} = \frac{(1+\nu)\alpha_T^2 E T_0}{(1-\nu)(1-2\nu)c\rho}. \quad (14)$$

К уравнениям (12) – (13) присоединим краевые условия

$$\sigma_{zz} \Big|_{z=0} = \frac{\partial \sigma_{zz}(z, t)}{\partial t} \Big|_{t=0} = 0; T \Big|_{z=0} = T_0, |z| \leq l;$$

$$\sigma_{zz} \Big|_{z=l} = -P_0; \frac{\partial T}{\partial z} \Big|_{z=l} = 0; t > 0.$$

Введем безразмерные величины [3]

$$\xi = \frac{v_p z}{a}; \xi_0 = \frac{v_p l}{a}; \tau = \frac{v_p^2 t}{a}; \sigma_0 = \frac{P_0(1-\nu)}{E};$$

$$W(\xi, \tau) = \alpha_T [T(z, t) - T_0]; \sigma_{zz}(\xi, \tau) = \frac{(1-2\nu)}{E} \sigma_{zz}(z, t)$$

и запишем исходную задачу в переменных

(ξ, τ) :

$$\frac{\partial^2 \sigma_{zz}}{\partial \xi^2} - \frac{\partial^2 \sigma_{zz}}{\partial \tau^2} = \frac{\partial^2 W}{\partial \tau^2}, |\xi| < \xi_0, \tau > 0, \quad (15)$$

$$\sigma_{zz} \Big|_{\tau=0} = \frac{\partial \sigma_{zz}}{\partial \tau} \Big|_{\tau=0} = 0; |\xi| \leq \xi_0; \quad (16)$$

$$\sigma_{zz}(\xi, \tau) \Big|_{|\xi|=\xi_0} = -\sigma_0, \tau > 0;$$

$$(1 + \delta_0) \frac{\partial W}{\partial \tau} = \frac{\partial^2 W}{\partial \xi^2} - \delta_0 \frac{\partial \sigma_{zz}}{\partial \tau}, |\xi| < \xi_0, \tau > 0, \quad (17)$$

$$W \Big|_{\tau=0} = 0; |\xi| \leq \xi_0, \frac{\partial W}{\partial \xi} \Big|_{|\xi|=\xi_0} = 0, \tau \geq 0. \quad (18)$$

Решения краевых задач (15) – (18) ищем в пространстве изображений по Лапласу $\int_0^\infty \Lambda \exp(-p\tau) d\tau$. Опуская длительную процедуру преобразований, приведём конечный результат операционного решения задачи:

$$\overline{W}(\xi, p) = \frac{\sigma_0 \delta_0}{A(p)} [k_1 \operatorname{sh}(k_1 \xi_0) \operatorname{ch}(k_2 \xi)] - k_2 \operatorname{sh}(k_2 \xi_0) \operatorname{ch}(k_1 \xi), \quad (19)$$

Для выяснения эффекта связанности нет необходимости переходить к оригиналам в (19) - (20), если учесть длительную громоздкость этого перехода (при отсутствии в таблицах по операционному исчислению оригиналов для изображений в (19) - (20)). Поэтому рассмотрим большие времена $t \gg 1$ после начала процесса. Находим из (19), применяя теорему о конечном значении [4];

$$\Delta T = \lim_{t \rightarrow \infty} [T(z, t) - T_0] = \frac{1}{\alpha_T} \lim_{p \rightarrow 0} p \overline{W}(\xi, p) = \frac{\delta_0 P_0 (1 - 2\nu)}{\alpha_T E (1 + \delta_0)}, \quad (23)$$

и далее из (10)

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \sigma_{xx}(z, t) = \lim_{t \rightarrow \infty} \sigma_{yy}(z, t) = \frac{\nu}{1 - \nu} \lim_{t \rightarrow \infty} \sigma_{zz}(z, t) - \frac{E}{1 - \nu} \lim_{t \rightarrow \infty} [\alpha_T (T(z, t) - T_0)] = -\frac{\nu P_0}{1 - \nu} M_0, \quad (24)$$

где

$$M_0 = 1 + \frac{\delta_0 (1 - 2\nu)}{\nu (1 + \delta_0)} \quad (25)$$

Так как $\sigma_{zz}(z, t)|_{\delta_0=0} = \sigma_{yy}(z, t)|_{\delta_0=0} = -\nu P_0 / (1 - \nu)$,

то

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \sigma_{xx}(z, t) = \lim_{t \rightarrow \infty} \sigma_{yy}(z, t) = \sigma_{xx}(z, t)|_{\delta_0=0} \cdot M_0 = \sigma_{yy}(z, t)|_{\delta_0=0} \cdot M_0. \quad (26)$$

Коэффициент M_0 как раз и характеризует увеличение напряжений (26), обусловленное связанностью полей деформации и температуры.

В качестве иллюстрации теории рассмотрим эффект связанности при внезапном приложении давления $P_0 = 0.981 \cdot 10^8$ Н/м² к упругим слоям из двух существенно различных материалов, а именно к стали и к слою из полимерного материала (поливинилбутирала), который в первом приближении предполагается также упругим. Приведём механические и теплофизические свойства для этих материалов.

Для стали: $E = 2.06 \cdot 10^{11}$ Н/м², $\nu = 0.3 \cdot 10^{-6}$
 $\alpha_T = 12$ 1/град, $c\rho = 3.56 \cdot 10^6$ Дж/м³град.

Для поливинилбутирала:
 $E = 2.75 \cdot 10^9$ Н/м², $\nu = 0.4 \cdot 10^{-4}$ $\alpha_T = 2.3$
 1/град, $c\rho = 1.15 \cdot 10^6$ Дж/м³град.

Принимая $T_0 = 293K$, определяем для

ЛИТЕРАТУРА:

1. Карташов, Э. М. Термодинамические аспекты термоупругости с учётом конечной скорости распространения тепла / Э. М. Карташов // Изв. АН. Энергетика. – 2004. – № 4. – С. 146–159.
2. Карташов, Э. М. Динамические эффекты в твёрдых телах в условиях взаимодействия с интенсивными потоками энергии. (Обзор) / Э. М. Карташов // Итоги науки и техники. Химия и технология высокомолекулярных соединений. – 1988. – Т. 25. – С. 3–84.
3. Коваленко, А. Д. Основы термоупругости / А. Д. Коваленко. – Киев : Наукова Думка, 1970. – 308 с.
4. Карташов, Э. М. Аналитические методы в теплопроводности твёрдых тел / Э. М. Карташов. – М. : Высшая школа, 2001. – 540 с.
5. Карташов, Э. М. Динамическая термоупругость и проблемы теплового удара. (Обзор) / Э. М. Карташов // Итоги науки и техники. Механика деформируемого твёрдого тела. – 1991. – Т. 22. – С. 55–127.

обоих материалов по формуле (14) коэффициент связанности δ_0 и по формулам (23) и (25) соответствующие величины ΔT и M_0 . Из данных таблицы видно, что при учёте связанности приращение температуры ΔT и увеличение напряжений σ_{xx} и σ_{yy} для стали невелики (соответственно 0.18 град и 1.5%), а для поливинилбутирала весьма существенны (соответственно 9.4 град и 15.1%).

Материал	δ_0	ΔT , град	M_0
Сталь	0.0114	0.18	1.015
Поливинилбутираль	0.432	9.4	1.151

Таким образом, если в металлических телах эффект связанности полей деформации и температурного поля мало влияет на термическое возмущение и температурные напряжения, то для полимерных материалов (и материалов на их основе) параметр связанности может играть существенную роль.

Исследования эффекта связанности полей деформации и температуры в рамках классической феноменологии Фурье и гипотезы Катанео – Лыкова - Вернотта о распространении теплоты в твердых телах [4] начаты сравнительно недавно – с 70-х годов прошлого столетия. Несмотря на линейность связанных динамических задач термоупругости (при малых термических возмущениях $[(T - T_0)/T_0] \ll 1$) нахождение аналитических решений этих задач представляет собой сложную математическую проблему, и даже в простейших случаях речь может идти лишь о приближённых решениях для больших или малых времён. В обзорах автора [2, 5] приведен подробный анализ и библиография по связанным задачам. Как показано в [2, 5], рассмотрены ограниченное число областей и весьма частые случаи теплового удара. Следующим шагом в этом направлении является накопление результатов для областей канонического типа для классических и обобщенных моделей нестационарного нагрева и переход к нецилиндрическим областям (с движущимися во времени границами), пока – это открытые вопросы прикладной термомеханики.