

REGRESIÓN BAYESIANA LINEAL PARA CALIBRAR LOS PARÁMETROS DE UN MODELO DE HORNO DE ARCO

REGRESIÓN BAYESIANA LINEAL PARA CALIBRAR LOS PARÁMETROS DE UN MODELO DE HORNO DE ARCO

ESTIMATING ARC FURNACE MODEL PARAMETERS USING BAYESIAN LINEAR REGRESSION

Jesser James Marulanda Durango

Ing. Electricista, MSc., Profesor Auxiliar, Facultad de Ingeniería,
Investigador Grupo de Electrónica de Potencia.
Universidad Tecnológica de Pereira, Pereira, Colombia.
jjmarulanda@utp.edu.co

Mauricio Alexander Álvarez López

Ing. Electrónico, PhD., Profesor Asociado, Facultad de Ingeniería,
Investigador Grupo de Automática.
Universidad Tecnológica de Pereira, Pereira, Colombia.
malvarez@utp.edu.co

Alfonso Alzate Gómez

Ing. Electricista, MSc., Profesor Titular, Facultad de Ingeniería,
Investigador Grupo de Electrónica de Potencia.
Universidad Tecnológica de Pereira, Pereira, Colombia.
alalzate@utp.edu.co

Fecha de recepción: 27 de abril de 2013

Fecha de aprobación: 16 de diciembre de 2013

RESUMEN

Este documento presenta la calibración de los parámetros de un modelo de horno de arco eléctrico, que tiene en cuenta la naturaleza no lineal y la impedancia variable que exhibe este tipo de carga. A partir de la ecuación diferencial no lineal que describe la característica estática voltaje-corriente del arco eléctrico, se establece una ecuación equivalente lineal que facilita el ajuste de las constantes del modelo, usando mediciones reales de voltaje y de corriente tomadas en la etapa más crítica de la operación del horno. Se muestra el procedimiento de ajuste de los parámetros del modelo usando regresión Bayesiana Lineal. Se presenta a través de gráficas, la relación entre los parámetros del modelo de la etapa determinista y el comportamiento de la varianza de las funciones de densidad de probabilidad Gaussianas a posterior con el número de datos usados para la calibración del modelo. La

validación de los resultados obtenidos se realiza simulando el modelo con los parámetros estimados para luego comparar éstos con mediciones reales. Se ha utilizado un medidor de Flicker que cumple con el estándar CEI IEC 61000-4-15 para determinar la Sensación Instantánea de Flicker (*I_{FL}*) de las fluctuaciones presentes en las formas de onda reales y simuladas de las corrientes del arco eléctrico. Adicionalmente, se presenta en una gráfica el contenido armónico real y simulado de las corrientes de fase generadas en el horno.

Palabras clave: Horno de arco, oscilador de Chua, inferencia Bayesiana.

ABSTRACT

In this paper, the authors present the calibration of the parameter of arc furnace that considers the non-linearity and high variability of this type of load. Starting with a nonlinear differential equation that describes the voltage-current characteristic of the arc, an equivalent linear equation that simplifies the estimation of the original model parameters is proposed. Parameter estimation is then accomplished using Bayesian linear regression using measurements taken during the furnace's most critical operation point. Relationships between the estimated value for the parameters and their uncertainty, in terms of the number of observations included in the model calibration process, are shown. Results obtained through simulation with the estimated parameters are contrasted against real data. A flicker meter, which complies with the IEC standard 61000-4-15, is used for determining the instantaneous flicker level (*I_{FL}*) due to fluctuations present in the real and simulated current waveforms. Finally, the harmonic content of the real and simulated current waveforms is compared.

Keywords: arc furnace, Chua's circuit, Bayesian inference.

INTRODUCCIÓN

El horno de arco eléctrico es conocido como el sistema más utilizado en las grandes industrias metalúrgicas para la producción de acero, aluminio, cobre y otros metales. El funcionamiento del horno de arco se divide en la etapa de fusión y en la etapa de refinado. La etapa de fusión se realiza a plena potencia y se complementa con energía auxiliar procedente de quemadores oxigas

y lanzas de O₂ para quemar los combustibles que pueda presentar la carga. Cuando la chatarra está totalmente fundida a unos 1600°C, el metal líquido se transporta al horno cuchara para ser sometido a un proceso de transformación denominado afino, donde se eliminan las impurezas y se agregan ferroaleaciones para ajustar la composición química del metal. Durante las dos fases del proceso de fundición, se observan caídas momentáneas de tensión (*Flicker*) en

el barraje de conexión de la instalación o Point of Common Coupling (*PCC*) y en otros barrajes aledaños [1], en particular se hacen más severas durante la fase de fusión debido a que piezas de la chatarra que se funden cortocircuitan continuamente los electrodos del horno.

El efecto Flicker, también conocido como efecto parpadeo, puede originar molestias visuales en las instalaciones de iluminación dependiendo de su frecuencia y amplitud [2]. Otro problema que genera el horno de arco, para las redes de distribución, es la inyección de corrientes armónicas, que se originan por la naturaleza no lineal del fenómeno asociado al arco eléctrico, posibilitando la operación indeseada de los equipos conectados a la red de distribución y en las instalaciones eléctricas de usuarios aledaños. Operadores de red y usuarios de este tipo de carga conocen estos inconvenientes y en consecuencia, deben generar estrategias para su mitigación; como por ejemplo, el empleo de modelos matemáticos de horno arco que permitan predecir los impactos en la calidad de la energía del sistema de distribución que tendrían nuevas instalaciones, o evaluar el desempeño de sistemas de compensación como el D-StatCom (*Distribution Static Compensator*) o el SVC (*Static Var Compensator*) para instalaciones ya existentes [3].

Varios modelos matemáticos se han propuesto para el horno de arco eléctrico. En [4] se presenta un modelo que requiere las formas de onda reales de los voltajes y las corrientes del arco eléctrico. El modelo consiste en una resistencia variable en serie con

una inductancia, junto con varias fuentes de corriente en paralelo para generar algunos armónicos que presentan las corrientes del arco eléctrico reales. La desventaja que tiene este planteamiento es que requiere de una cantidad masiva de datos para determinar los valores de funcionamiento de los elementos del modelo. Un enfoque con un modelo oculto de Markov para modelar el arco eléctrico se presenta en [5]. El modelo requiere muestras aleatorias de las señales reales de voltaje y corriente del arco eléctrico por fase en varios ciclos de funcionamiento, para generar diferentes puntos de operación sobre la curva voltaje – corriente con un valor de probabilidad relacionado con el modelo oculto de Markov. El modelo interactúa con el sistema eléctrico de potencia a través de fuentes de voltajes controladas por corriente. El modelo se valida usando datos reales.

Uno de los problemas que resulta del uso de estos modelos matemáticos está relacionado con la sintonización adecuada de sus parámetros. Actualmente, se encuentran en la literatura varios modelos para el horno de arco que tienen en cuenta las fluctuaciones en las formas de onda de voltaje y corriente del arco eléctrico, donde la sintonización de sus parámetros se realiza de forma heurística[6], o con base en gran cantidad de mediciones de voltajes, corrientes, Índices de Severidad de Flicker de Corta Duración (*PST*) de hornos existentes [7], o con base en curvas que muestran el comportamiento del factor de potencia real en este tipo de instalaciones [8]. En [9], se presenta una metodología para calibrar algunos de los parámetros del modelo propuesto en [10],

usando estimación por máxima verosimilitud, en el que no es posible establecer la incertidumbre sobre los valores obtenidos en los parámetros. En [11], se utiliza una red neuronal para estimar todos los parámetros del modelo propuesto en [10], donde el conjunto de datos de entrenamiento se ha generado usando simulación.

Sin embargo, ninguna de las técnicas utilizadas para estimación de parámetros aplicadas a modelos de horno de arco tiene en cuenta algún tipo de incertidumbre sobre los parámetros. En este documento, se muestra una metodología para la sintonización automática de los parámetros del modelo de horno de arco presentado en [10], usando inferencia Bayesiana [12], teniendo en cuenta el nivel de incertidumbre sobre los parámetros del modelo que se estiman.

La sintonización de los parámetros se realiza con datos reales tomados en el ciclo de fusión del horno de arco [13]. Las señales que se utilizan son las formas de onda de los voltajes de fase y las corrientes del arco eléctrico en el secundario del transformador que energiza los electrodos del horno, muestreadas a una frecuencia de 2048 muestras por segundo. El modelo del horno de arco trifásico se ha realizado en el programa Pscad®, y el algoritmo de regresión Bayesiana lineal se ha implementado en Matlab®. La validación de los resultados se realiza comparando inicialmente los valores eficaces de las señales modeladas y reales. Luego se presenta una comparación de la Sensación Instantánea de Flicker (*IFL*) de las tres corrientes del arco, usando

el flickermeter descrito en [14]. En los resultados obtenidos se compara el espectro armónico de las formas de onda de las corrientes de arco reales y simuladas. Finalmente, se presentan algunas conclusiones.

1. MATERIALES Y MÉTODOS.

1.1. MODELO MATEMÁTICO DEL HORNO DE ARCO.

En este trabajo se utilizó el modelo presentado en Alzate et al [10]. En resumen, el modelo se divide en dos partes, inicialmente se determina la característica estática no lineal entre el voltaje y la corriente del arco eléctrico y luego se considera el comportamiento dinámico del arco eléctrico modulando en amplitud el radio del arco eléctrico con tres señales: Una señal sinusoidal de baja frecuencia [15], una señal caótica de baja frecuencia generada con el oscilador de Chua [16]-[17] y una señal aleatoria con distribución de probabilidad Gaussiana.

El comportamiento determinista se obtiene resolviendo la siguiente ecuación diferencial Acha et al [18],

$$k_1 r^2 + k_2 r \frac{dr}{dt} = \frac{k_3}{r^2} i^2, \quad (1)$$

donde r es el radio del arco, i es la corriente instantánea del arco en amperios y k_n ($n=1,2,3$), son las constantes del modelo que se desean estimar. El comportamiento dinámico del arco se obtiene generando un comportamiento de tipo aleatorio a la va-

riable de estado r , para esto esta variable se modula en amplitud con las tres señales

mencionadas anteriormente, lo que se describe matemáticamente como:

$$r_d = r [1 + m_s \text{sen} (2\pi ft)] (1 + m_g g_n) (1 + m_c c_h), \quad (2)$$

donde f es la frecuencia de las variación sinusoidal, m_s , m_g y m_c son los índices de modulación de amplitud sinusoidal, aleatorio y caótico respectivamente, g_n es una señal aleatoria con distribución de probabilidad normal y c_h es una señal caótica en la banda de frecuencias de 3 a 25 Hz. Luego, el voltaje instantáneo del arco v en voltios, se determina a partir de la siguiente ecuación,

$$v = Ri = \frac{k_3}{r^2} i, \quad (3)$$

donde R es la resistencia del arco en ohmios. Este voltaje se incluye al sistema de

potencia a través de una fuente de voltaje controlada "Single Phase Voltage Source Model" de la librería de fuentes de voltaje de Pscad™. Para ajustar el factor de modulación m_s y la frecuencia de modulación f se requieren mediciones reales de voltajes y corrientes del arco eléctrico para cada fase. Con relación a los índices de modulación m_g y m_c se han seleccionado heurísticamente valores diferentes para las tres fases con el objetivo de introducir desbalances en los voltajes del horno, y sus valores son proporcionales al PST medido en los nodos superiores del circuito del horno de arco. En la Tabla 1, se presentan los valores de los índices de modulación empleados.

Tabla 1. Parámetros de ajuste de la fase dinámica del modelo.

	Fase a	Fase b	Fase c
m_s	0.0735	0.0525	0.0105
m_c	0.0875	0.0625	0.0125
m_g	0.084	0.0006	0.012
f (Hz)	16.4	16.4	16.4

El circuito eléctrico que conecta el horno de arco se basa en la topología presentada en

[9]. En la Figura 1, se muestra el circuito implementado en PSCAD™.

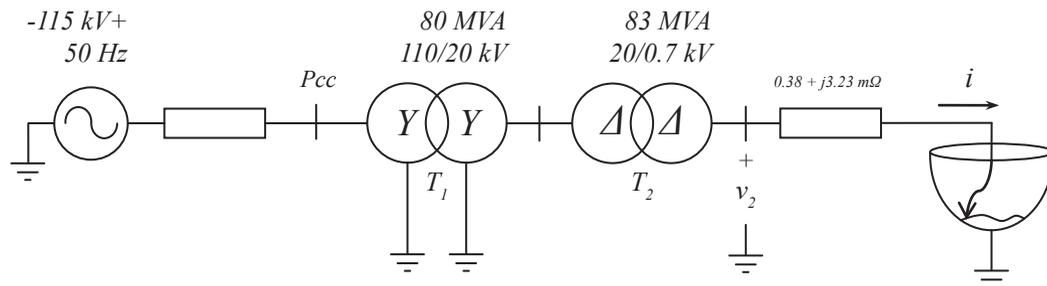


Figura 1. Diagrama unifilar de la topología del circuito eléctrico del horno de arco.

1.2. REGRESIÓN BAYESIANA LINEAL

Considerando el modelo matemático del horno de arco dado por la ecuación , se propone estimar los parámetros k_1 , k_2 y k_3 por medio de regresión Bayesiana Lineal a partir de los datos reales tomados del comportamiento del horno de arco. La ecuación que describe el modelo del horno de arco se puede transformar a un modelo de regresión lineal, como se describe en Marulanda et al [9], y que consiste en una combinación lineal de las variables de entrada.

$$y(\mathbf{w}, \mathbf{x}) = w_0 + w_1 x_1 + \dots + w_m x_m. \quad (4)$$

En el modelo de regresión lineal, las observaciones z_1, z_2, \dots, z_m se relacionan con la función $y(\mathbf{w}, \mathbf{x})$ a través de la expresión:

$$Z_i = y(\mathbf{w}, \mathbf{x}_i) + \varepsilon = \mathbf{w}^T \mathbf{x}_i + \varepsilon, \quad (5)$$

$$p(\mathbf{z}/\mathbf{w}) = \prod_{i=1}^N p(z_i/\mathbf{w}) = \prod_{i=1}^N N(z_i/y(\mathbf{w}, \mathbf{x}_i), \beta^{-1}), \quad (7)$$

donde \mathbf{z} es el vector aleatorio que contiene todas las observaciones, es decir $\mathbf{z}^T = (z_1, z_2, \dots, z_m)$ y N es el número de observaciones. La

donde ε representa el ruido presente en las observaciones y explica cómo las mismas se alejan o acercan al valor del modelo. En lo que sigue asumimos que ε sigue una función de densidad Gaussiana, $\varepsilon \sim N(0, \beta^{-1})$, donde β se conoce como la precisión.

Dados los coeficientes w_0, w_1, \dots, w_m , la variable z_i sigue una función de densidad Gaussiana,

$$p(Z_i) = N(z_i | y(\mathbf{w}, \mathbf{x}_i), \beta^{-1}), \quad (6)$$

donde $\mathbf{w}^T = (w_0, w_1, \dots, w_m)$. En el análisis de regresión clásico, se asume que las observaciones son independientes e idénticamente distribuidas (IID-Independent and Identically Distributed), luego

ecuación se conoce como la *función de verosimilitud*. Un método convencional para estimar los parámetros \mathbf{w} consiste en encon-

trar los valores del vector \mathbf{w} que maximizan el logaritmo de la función de verosimilitud, $\log p(\mathbf{z}/\mathbf{w})$. Este criterio de estimación se conoce como *Estimación por Máxima Verosimilitud* (EMV) y equivale al criterio de mínimos cuadrados en el caso Gaussiano.

La EMV es un tipo de estimación puntual, en el que no es posible establecer la incertidumbre sobre el valor obtenido de

los coeficientes \mathbf{w} . La estimación Bayesiana, por el contrario, asigna una función de probabilidad a priori a los coeficientes \mathbf{w} , que actualiza a través de la función de verosimilitud para producir una estimación de los parámetros que tenga en cuenta la incertidumbre de los mismos. La función de probabilidad actualizada para los parámetros \mathbf{w} se obtiene empleando el teorema de Bayes,

$$p(\mathbf{w} / \mathbf{z}) = \frac{p(\mathbf{z} / \mathbf{w})p(\mathbf{w})}{p(\mathbf{z})} = \frac{p(\mathbf{z} / \mathbf{w})p(\mathbf{w})}{\int p(\mathbf{z} / \mathbf{w})p(\mathbf{w})d\mathbf{w}}, \quad (8)$$

donde $p(\mathbf{w}/\mathbf{z})$ es la función de probabilidad a posteriori y $p(\mathbf{z})$ se conoce como la evidencia. Como la función de verosimilitud es una función cuadrática en \mathbf{w} , una opción natural para la función de probabilidad a priori, $p(\mathbf{w})$, es de nuevo una función cuadrática en \mathbf{w} , de manera tal que la función de probabilidad a posteriori puede calcularse fácilmente. En particular, asumimos que la función de probabilidad a priori para \mathbf{w} sigue la forma $p(\mathbf{w})=N(\mathbf{w}/\mathbf{0},\alpha^{-1}\mathbf{I})$, donde \mathbf{I} es la matriz identidad y α es la precisión de los parámetros \mathbf{w} .

Se puede demostrar [12] que la función de probabilidad $p(\mathbf{w}/\mathbf{z})$ está dada como:

$$p(\mathbf{w}/\mathbf{z}) = N(\mathbf{w}/\mathbf{m}_N, \mathbf{S}_N), \quad (9)$$

donde $\mathbf{m}_N = \beta \mathbf{S}_N \mathbf{X}^T \mathbf{z}$, $\mathbf{S}_N^{-1} = \mathbf{X}^T \mathbf{X}$ y \mathbf{X} es una matriz cuyas filas están dadas por \mathbf{x}_i^T , para $1 \leq i \leq N$. Con esta función de probabilidad $p(\mathbf{w}/\mathbf{z})$ es posible calcular la función de probabilidad predictiva para un nuevo valor de salida z_* , dado un nuevo valor de entrada x_* . [12],

$$p(z_*/z, x_*) = N(z_*/\mathbf{m}_N^T x_*, \sigma_N^2(x_*)), \quad (10)$$

Donde $\sigma_N^2(x_*) = \beta^{-1} + x_*^T \mathbf{S}_N x_*$.

Para emplear las expresiones anteriores en la práctica, es necesario estimar los valores de α y β . La inferencia Bayesiana en este caso consistirá en asumir funciones de

probabilidad a priori $p(\alpha)$ y $p(\beta)$, para luego marginalizar estas variables en la función a posterior $p(\mathbf{w}/\mathbf{z})$ y en la función predictiva $p(z^*/z, x_*)$. Por simplicidad, asumimos que las variables α y β actúan como parámetros y usamos EMV para encontrar sus valores.

En este caso la función de verosimilitud que se emplea es la función de evidencia $p(\mathbf{z})$, y

la función a maximizar con respecto a α y β es el logaritmo $\ln p(\mathbf{z})$,

$$\ln p(\mathbf{z}) = \frac{\mathbf{m}}{2} \ln(\alpha) + \frac{N}{2} \ln(\beta) - E(\mathbf{m}_N) + \frac{1}{2} \ln |S_N| - \frac{N}{2} \ln(2\pi). \quad (11)$$

La maximización de la expresión anterior con respecto a α y β lleva a las siguientes ecuaciones de re-estimación para estas variables [12],

$$\alpha = \frac{\gamma}{\mathbf{m}_N^T \mathbf{m}_N}, \quad (12)$$

$$\frac{1}{\beta} = \frac{1}{N - \gamma} \sum_{i=1}^N (\mathbf{z}_i - \mathbf{m}_N^T \mathbf{x}_i)^2, \quad (13)$$

donde $\gamma = \sum_{i=1}^m \lambda_i / (\alpha + \lambda_i)$ y λ_i , para $1 \leq i \leq m$, son los valores propios de la matriz $\beta \mathbf{X}^T \mathbf{X}$. Los detalles de estas derivaciones pueden encontrarse en [12].

1.3. BASE DE DATOS

Los datos que se emplean para estimar los parámetros del modelo de horno de arco fueron usados por Cano et al [13], y consisten en mediciones reales de los voltajes de fase medidos en el secundario del transformador T_2 y las corrientes del arco eléctrico durante 5 ciclos, con frecuencia fundamental de 50 Hz y frecuencia de muestreo de 2048 muestras por segundo, por lo que es necesario determinar inicialmente el voltaje del arco en cada fase, de acuerdo a los requisitos dados por la ecuación (1).

1.4. ESTIMACIÓN DE LOS PARÁMETROS DEL MODELO.

Como se mencionó anteriormente, uno de los problemas fundamentales para el empleo de este modelo descrito en la sección 1.1, está relacionado con la sintonización de los parámetros k_n con $n = \{1, 2, 3\}$, para una aplicación específica. En esta sección, se muestra una metodología para determinar los mismos con base en mediciones reales. Para este trabajo, se tienen muestras de las formas de onda de los voltajes de fase en el secundario del transformador T_2 y las corrientes del arco eléctrico. Los voltajes del arco eléctrico se obtienen a partir de la corriente del arco y el voltaje de fase en el secundario del transformador T_2 como:

$$v = v_2 - R_{baja} i - L_{baja} \frac{d}{dt} i, \quad (14)$$

donde R_{baja} y L_{baja} corresponden a los parámetros del circuito de baja tensión del horno de arco.

Usando el desarrollo matemático que se presenta en Marulanda et al [9], se puede transformar la ecuación en una ecuación *lineal equivalente*, en términos de los parámetros

ros k_n que a la vez permite obtener un modelo de regresión lineal para el cálculo de las constantes k_n de la ecuación . La ecuación lineal que resulta es de la forma:

$$k_1 k_3 u + k_2 k_3 u \frac{du}{dt} = vi \quad (15)$$

$$u = \sqrt{\frac{i}{v}}, \quad (16)$$

donde u es una variable auxiliar. Realizando las siguientes sustituciones en la ecuación anterior: $a=k_1 k_3$, $b=k_2 k_3$, $y=vi$, $x_1=u^2$ y $x_2=u(du/dt)$, se obtiene una ecuación lineal para el cálculo de los coeficientes a y b ,

$$y = ax_1 + bx_2, \quad (17)$$

que se puede expresar como un modelo de regresión lineal, añadiendo ruido Gaussiano al modelo, de la forma:

$$z = w^T x + \varepsilon, \quad (18)$$

donde w es el vector de parámetros $[a \ b]^T$, x es el arreglo de los datos de entrada $[x_1 \ x_2]^T$ de dimensión $2 \times N$ con N igual al número de observaciones o muestras de la corriente del arco, ε es el ruido Gaussiano aditivo y z es el arreglo del producto de las observaciones vi de dimensión $N \times 1$.

El cálculo de la derivada de u para determinar x_2 , definido como $u(du/dt)$, se puede realizar de diferentes maneras, por ejem-

plo, utilizando la definición de la derivada de una variable discreta o expresar la variable u como una combinación lineal de funciones base para realizar su derivada de manera analítica. En este trabajo se determina la derivada de u expresando primero la variable como una combinación lineal de funciones base [12], es decir:

$$u = \sum_{i=1}^J \kappa_i f_i(\zeta), \quad (19)$$

donde ϕ_i ($i = 1, \dots, J$) representan el conjunto de las funciones base y κ_i ($i = 1, \dots, J$) son los parámetros de ajuste o pesos de las funciones base. Para funciones base Gaussiana, la expresión matemática de ϕ_i (i -ésima función base) está dada por:

$$\phi_i(\zeta) = \exp \left[-\frac{(\zeta - \mu_i)^2}{2s^2} \right], \quad (20)$$

donde μ_i es el centro de la i -ésima función base y s es un factor de escala. Para cada una de las fases, se resuelve w en la ecuación , tal como se explicó en la sección 1.2. Una vez conocidos los valores de a y b dados por el vector de parámetros w , se debe fijar un valor en alguna de las constantes k_n del modelo para determinar las demás constantes. Por conveniencia, se ha elegido dar un valor particular a k_3 ya que es común a los parámetros a y b . La aplicación de la metodología utilizada para determinar los parámetros del modelo se resume a continuación.

Algoritmo 1. Regresión Bayesiana Lineal para calibrar los parámetros del modelo del horno de arco.

<p>Requiere: Medidas de v_2 e i_{arco}</p> <ol style="list-style-type: none"> 1: Calcular $di/dt \rightarrow$ ecuaciones γ 2: Calcular $v \rightarrow$ ecuación 3: Construcción de la matriz $\mathbf{z} \rightarrow$ ecuación 4: Construcción de la matriz $\mathbf{x} \rightarrow$ ecuación 5: Cálculo del vector de parámetros \mathbf{w} Inicializar α y $\beta \rightarrow$ se recomienda $\alpha_o = 1e3$ y $\beta_o = 5e3$. <p>repetir calcular m_N, S_N recalcular α y $\beta \rightarrow$ ecuaciones γ</p> <ol style="list-style-type: none"> 5: Inicializar k_3 y calcular k_1 y k_2.

2. RESULTADOS Y ANÁLISIS.

En esta sección se presentan los resultados obtenidos en simulación del ajuste de los parámetros del modelo de horno de arco y la comparación de estos resultados con mediciones reales. El ajuste de las constantes k_r se ha realizado calculando la derivada de cada una de las corrientes del horno

de arco eléctrico usando las ecuaciones γ y β , (A través de funciones base Gaussianas), tomando el 85 % de los datos, 90 funciones base y un factor de escala de 0.001. En las Figuras 2 y 3 se muestran las formas de onda de la corriente del arco eléctrico para la fase a, real y sintetizada con funciones base Gaussianas.

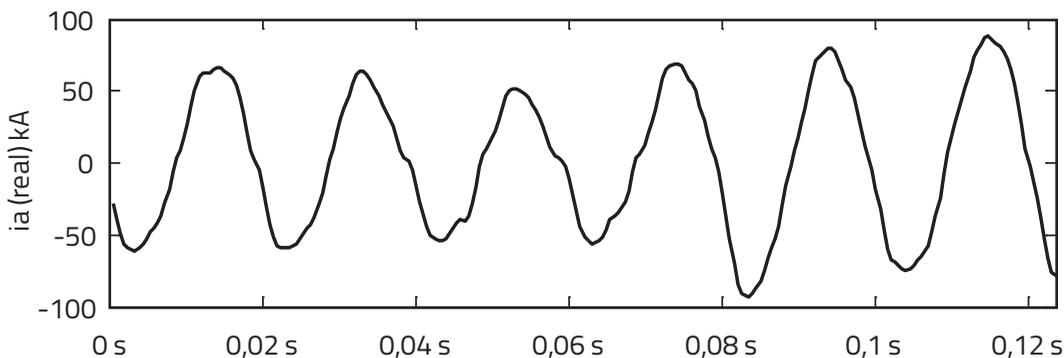


Figura 2. Corriente del arco eléctrico real para la fase a.

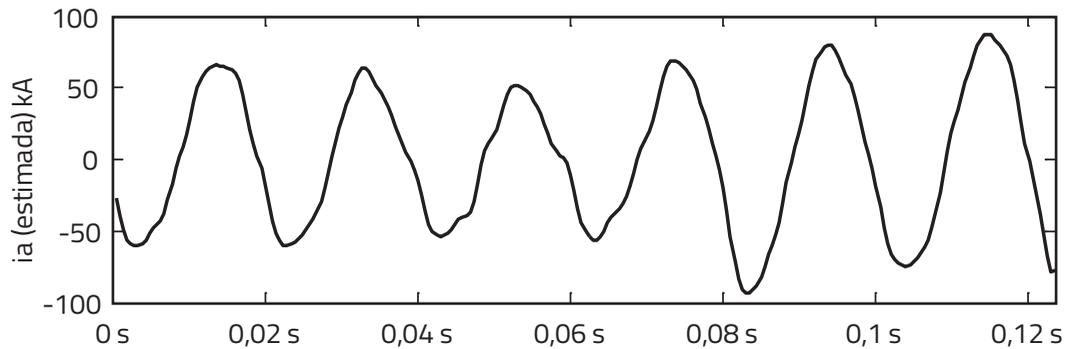


Figura 3. Corriente del arco eléctrico estimada para la fase a, usando funciones base Gaussianas.

En la Figura 4, se muestra la variación de las constantes k_{1n} , donde $n = \{a,b,c\}$ (Modelo trifásico) en función de k_3 , en el intervalo de $[1, 50]$ correspondiente a valores típicos [6].

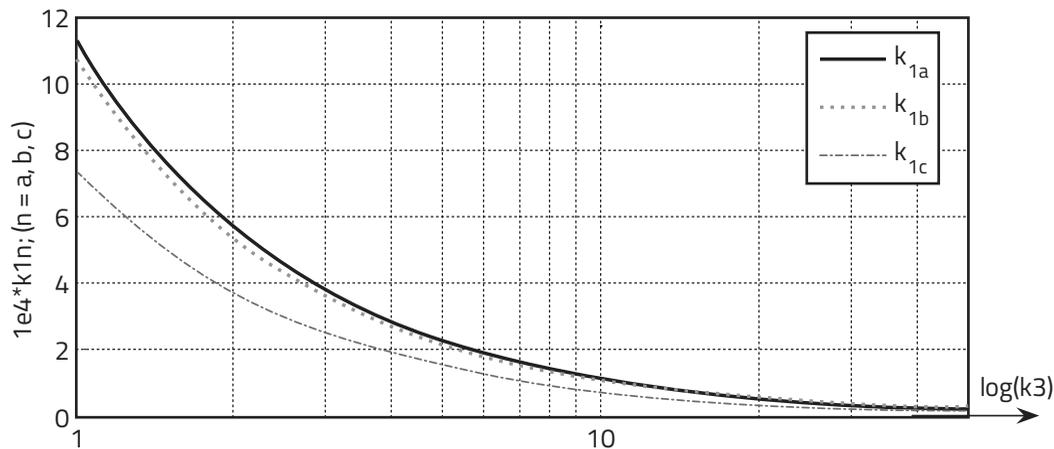


Figura 4. Características de k_{1n} en función de k_3 para cada fase.

En la Figura 4 se observa que la constante k_1 para las fases a y b presenta un comportamiento similar con la variación de k_3 ; sin embargo, la constante k_1 para la fase c presenta valores menores respecto a los de las otras fases. Esto se debe principalmente a las diferencias que presentan las formas de onda reales de tensión y corriente del arco

eléctrico de la fase c, respecto a las demás fases. Además, se observa en la gráfica que un aumento en la variable k_3 debe ser compensado con la reducción en los valores de las otras dos constantes. Una característica similar para las constantes k_{2n} en función del parámetro k_3 se muestra en la Figura 5.

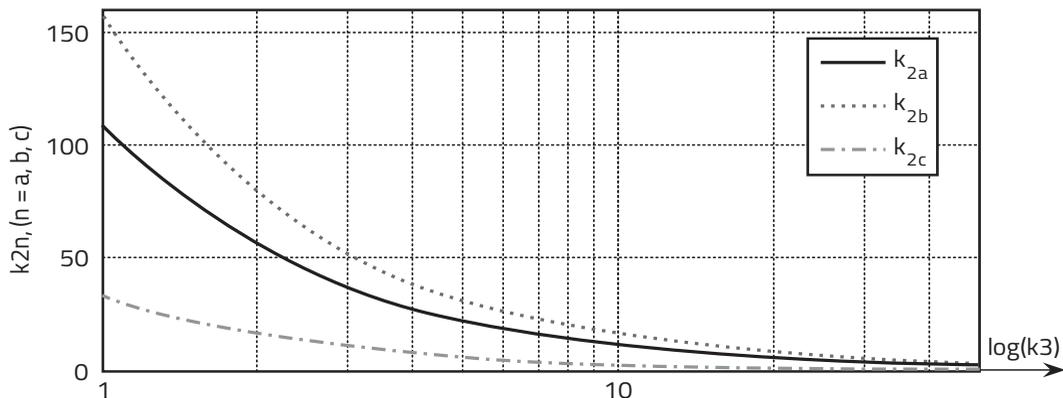


Figura 5. Características de k_{2n} en función de k_3 para cada fase.

Con base en los resultados obtenidos, se realiza la simulación del modelo del horno de arco con los parámetros que se indican

en la Tabla 2, que *en promedio* presentan el mínimo error para todas las señales de voltaje y corriente.

Tabla 2. Valores de las constantes k_n para las tres fases del modelo.

	Fase a	Fase b	Fase c
k_1	19947	18928	12903
k_2	19.16	27.64	5.70
k_3	5.67	5.67	5.67

En las Figuras 6 a la 11 se muestran 5 ciclos de las corrientes del arco eléctrico, reales y

simuladas, en el intervalo donde las señales presentan mejor aproximación.

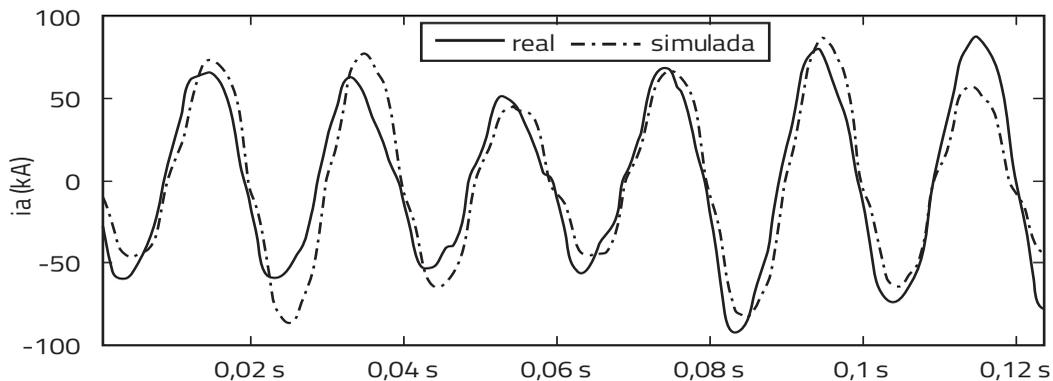


Figura 6. Corriente en la fase a del arco eléctrico, real y simulada.

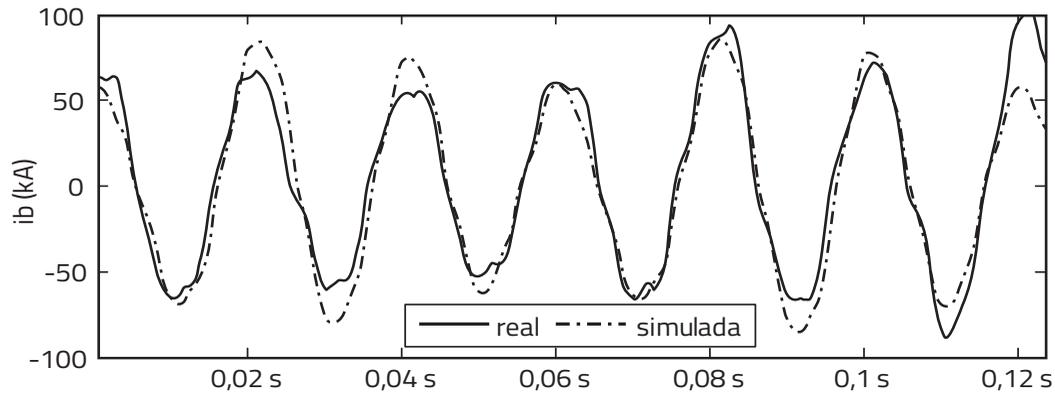


Figura 7. Corriente en la fase b del arco eléctrico, real y simulada.

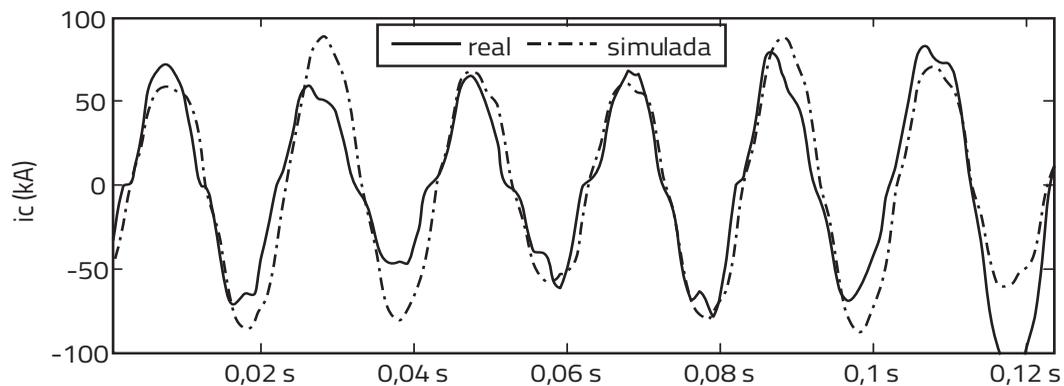


Figura 8. Corriente en la fase c del arco eléctrico, real y simulada.

Una comparación similar se ha realizado para las formas de onda de los voltajes de fase en el secundario del transformador T_2 que se indica en la Figura 1.

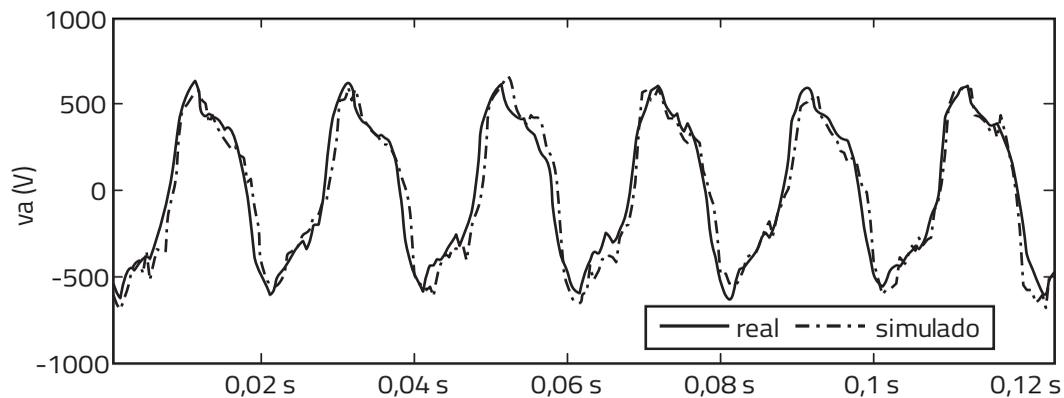


Figura 9. Voltaje en la fase a del arco eléctrico, real y simulado.

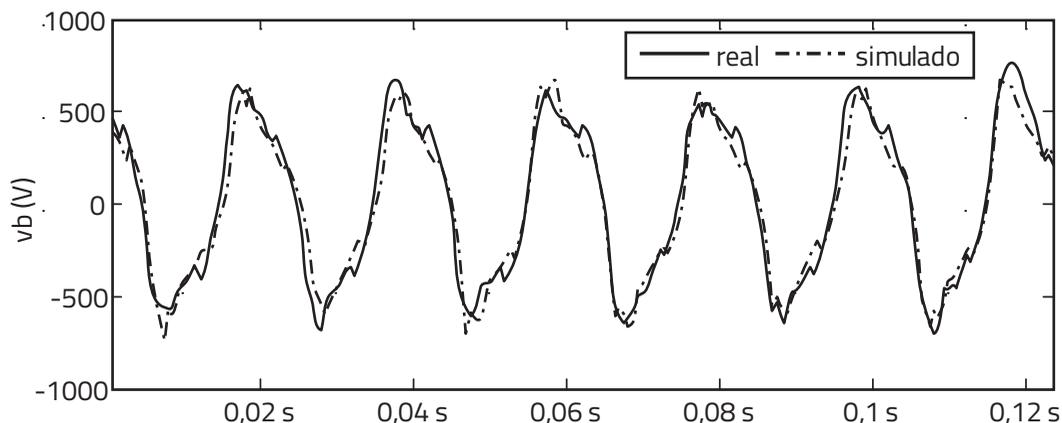


Figura 10. Voltaje en la fase b del arco eléctrico, real y simulado.

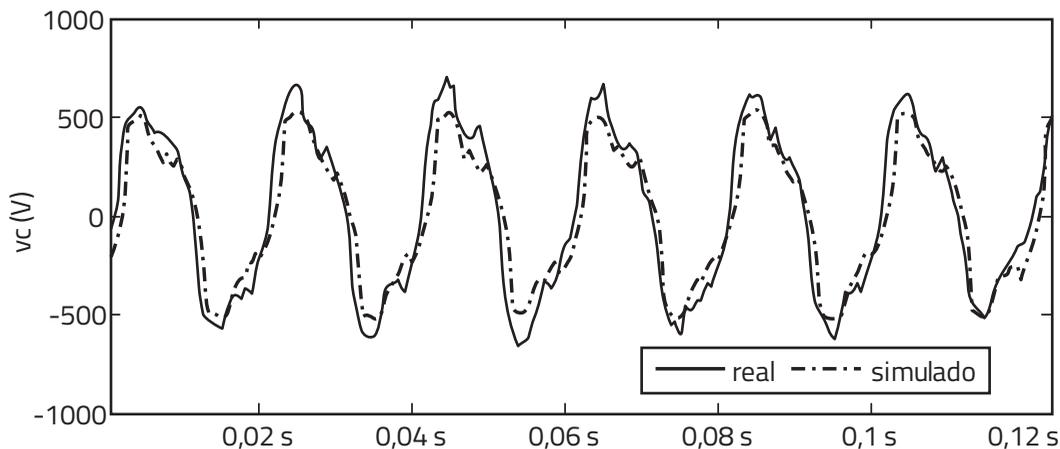


Figura 11. Voltaje en la fase c del arco eléctrico, real y simulado.

En las anteriores Figuras se observa que el modelo del horno de arco captura la naturaleza no lineal de las corrientes y voltajes reales del arco, además, los valores obtenidos para las constantes k_n usando regresión Bayesiana Lineal permiten obtener amplitudes de corrientes y voltajes similares a las de las señales reales.

Se determina el valor eficaz de las señales (Reales y simuladas) de tensión y corriente para cada una de las fases y se compararon los resultados de simulación con el respectivo valor eficaz de la señal real. El porcentaje de error se determina por medio de la siguiente ecuación, que muestra el error mínimo de estimación con respecto al valor real.

$$e(\%) = \left\| \frac{v_{rms(real)} - v_{rms(sim)}}{v_{rms(real)}} \right\| \cdot 100\%, \quad (21)$$

Con base en lo anterior, los errores obtenidos fueron 1.591 % para la fase a, 0.605 % para la fase b y 6.075 % para la fase c. Respecto a los voltajes se obtuvieron los siguientes resultados, 1.535 % para el voltaje de la fase a, 7.307 % para el de la fase b y 17.748 % para el de la fase c.

El Nivel Instantáneo de Flicker (*IFL*) que se denota con la letra *S*, es una medida de la cantidad de sensación de Flicker producida

por fluctuaciones presentes en una señal de tensión (o corriente que circula por una resistencia de 1 Ω). Este parámetro tiene en cuenta la sensibilidad del ojo humano respecto a la frecuencia de cambios de la luminosidad de una lámpara incandescente [14]. En las Figuras 12 a la 14, se muestra una comparación de la evolución del *IFL* producida por las fluctuaciones presentes en las corrientes (Reales y simuladas) del arco eléctrico.

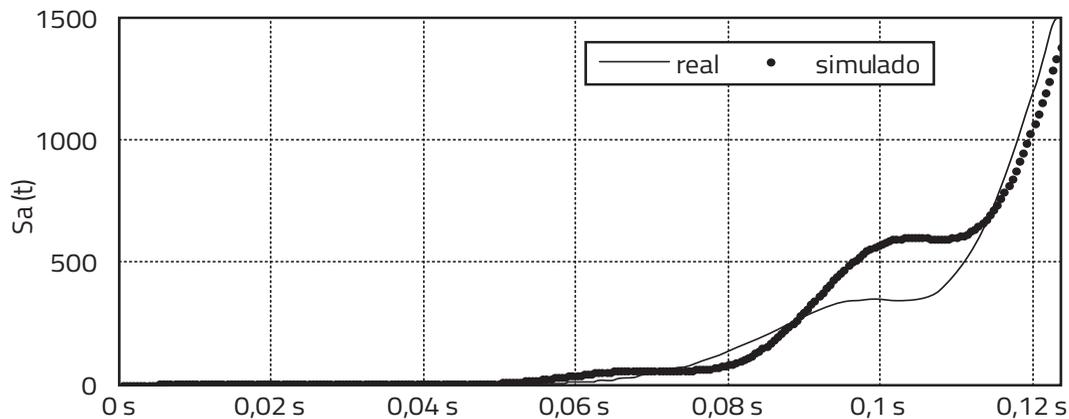


Figura 12. *IFL* asociado a las corrientes del arco eléctrico real y simulada en la fase a.

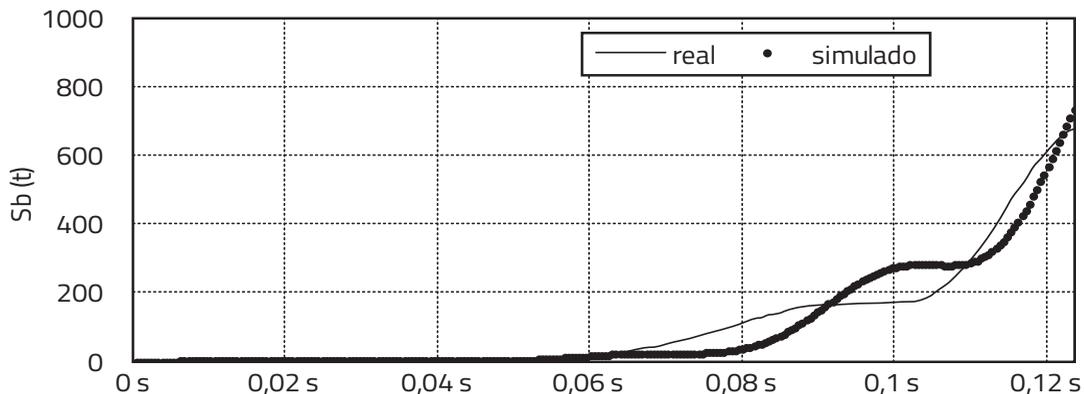


Figura 13. *IFL* asociado a las corrientes del arco eléctrico real y simulada en la fase b.

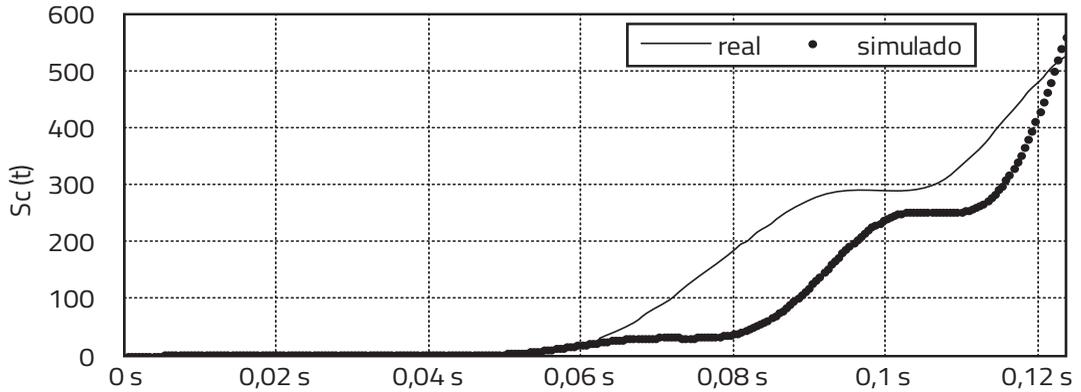


Figura 14. IFL asociado a las corrientes del arco eléctrico real y simulada en la fase c.

Debido a que el horno de arco es por naturaleza una fuente de armónicos, el modelo debe reproducir en forma cercana los armónicos

generados por el arco. La Figura 15 muestra el espectro armónico de las corrientes del arco eléctrico medida y simulada para la fase a.

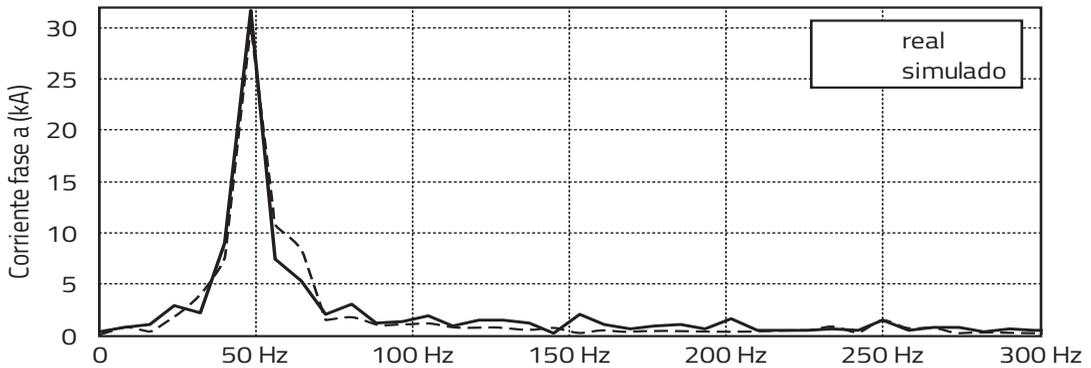


Figura 15. Contenido armónico de la corriente del arco eléctrico de la fase a, medida y simulada.

Se observa que las dos curvas presentan un comportamiento similar, produciendo componentes inter-armónicas y armónicas de orden par e impar. Resultados similares se obtuvieron para las corrientes de las demás fases.

timar analíticamente todas las derivadas involucradas en el proceso. El cálculo de la derivada de una señal discreta x se indica en la siguiente ecuación:

Discusión: Estimación de la derivada usando la ecuación para variable discreta.

$$\frac{dx_n}{dt_n} = \frac{x_{n+1} - x_n}{t_{n+1} - t_n}, \quad (22)$$

Los resultados anteriores se obtuvieron usando funciones base Gaussiana para es-

Al estimar las derivadas usando la ecuación y ajustar los índices de modulación de am-

plitud con los valores que se muestran en la Tabla 1, se obtuvieron los siguientes valores para las constantes k_n ($n = a, b, c$) que en promedio presentan el mínimo error para todas las *señales de corriente*.

Tabla 3. Valores de las constantes k_n para las tres fases del modelo, calculando las derivadas con la ecuación (22).

	Fase a	Fase b	Fase c
k_1	3554.86	3226.22	2225.99
k_2	1.85	1.65	1.14
k_3	39.41	39.41	39.41

Simulaciones realizadas con el modelo, usando los valores que se muestran en la Tabla 1 y en la Tabla 3, muestran que los errores porcentuales de los valores eficaces de las señales de voltaje y corriente se incrementaron. Para las corrientes, los errores obtenidos fueron 16.70 % para la fase a, 4.34 % para la fase b y 14.5 % para la fase c. Respecto a los voltajes, se obtuvo un error de 7.11 % para la fase a, 4.34 % para la fase b y 14.50 % para la fase c.

3. CONCLUSIONES

La comparación de los resultados obtenidos a partir de las simulaciones realizadas con las medidas de una instalación, permiten inferir que el modelo implementado refleja el comportamiento caótico y aleatorio de la carga y valida su inclusión en los problemas que se van a analizar en la red de distribución. Además, el modelo puede ser utilizado para evaluar el desempeño de sistemas de compensación como el D-StatCom o el SVC y generar un concepto en cuanto a la opera-

ción de éstos y la viabilidad o no de su utilización para mitigar las perturbaciones.

Basados en los resultados obtenidos, se puede concluir que la regresión Bayesiana Lineal junto con la estimación de derivadas con funciones base Gaussiana, aplicada a la sintonización de los parámetros de la primera etapa del modelo del horno de arco, entregan resultados aproximados a las mediciones reales.

REFERENCIAS

- [1] M. F. Alves, Z. M. Assis Peixoto, C. Peixoto García y D. Goncalves Gomes, [2010]. An integrated model for the study of flicker compensation in electrical networks. *Electric Power Systems Research*, n° 80, pp. 1299-1305.
- [2] H. Chong, Z. Yang, B. Chen, A. Huang, B. Zhang, M. Ingram y A. Edris, [2007]. Evaluation of Cascade-Multilevel-Converter-Based STATCOM for Arc furnace Flicker Mitigation. *IEEE Transactions on Industry Applications*, vol. 43, n° 2, pp. 378-385.
- [3] A. García Cerrada, G. P. García, R. Collantes, T. Gómez y J. Anzola, [2000]. Comparison of Thyristor Controlled Reactors and Voltage-Source Inverters for Compensation of Flicker Caused by Arc Furnaces. *IEEE Transactions on Power Delivery*, vol. 15, n° 4, pp. 1225-1231.
- [4] M. Gol, S. Ozgul, B. Alboyaci, B. Mutluer, I. Cardiric y M. Ermis, [2010]. A new field data based EAF model for power quality studies. *IEEE Transac-*

- tions on Industry Applications, vol. 46, n° 3, pp. 1230-1242.
- [5] M. Torabian y B. Vahidi, [2012]. A new stochastic model of electric arc furnace based on hidden markov model: A study of its effects on the power system. IEEE Transactions on power delivery, vol. 24, n° 4, pp. 1893-1901.
- [6] O. Ozgun y A. Abur, [2002]. Flicker study using a novel arc furnace model. IEEE Transactions on power delivery, vol. 17, n° 4, pp. 1158-1163.
- [7] R. Collantes y T. Gómez, «Identificación and modelling of a three phase arc furnace for voltage disturbance simulation, [1997]. IEEE Transactions on Power Delivery, vol. 12, n° 4, pp. 1812-1817.
- [8] R. Horton, A. Haskew y R. Burch, [2009]. A time-domain ac electric arc furnace model for flicker planning studies. IEEE Transactions On Power Delivery, vol. 24, n° 3, pp. 1450-1457.
- [9] J. Marulanda, C. Sepúlveda and M. Álvarez, [2012]. Estimación de los Parámetros de un Modelo de un Horno de Arco Eléctrico Usando Máxima Verosimilitud. TecnoLógicas, vol. 29, pp. 69-89.
- [10] A. Alzate Gómez, J. Marulanda Durango y A. Escobar Mejía, [2010]. Electric arc furnace modeling for power quality analysis. Bogotá: En: IEEE Conference of the Andean Council ANDESCON.
- [11] C. Henao Baena, J. Marulanda Durango y M. Álvarez López, [2013]. Calibración de los parámetros de un modelo de horno de arco eléctrico empleando simulación y redes neuronales. En: proceso de publicación.
- [12] C. Bishop, [2006]. Pattern recognition and Machine Learning, Cambridge: Springer.
- [13] E. Cano and E. Tacca, [2005]. Arc furnace modeling in ATP-EMTP. Montreal, Canada: Presented at the International Conference on Power Systems Transients.
- [14] C. I. P. 61000-4-15, [1997]. Flicker-meter-Functional and Testing Specifications. CEM Basic EMC Publication.
- [15] G. Manchur, [1992]. Development of a model for predicting flicker from electric arc furnace. IEEE Transactions on Power Delivery, vol. 7, n° 1, pp. 416-426.
- [16] M. Kennedy, [1993]. Three steps to Chaos-Part I: Evolution. IEEE Transactions on circuit and systems-I: Fundamental, theory and applications, vol. 40, n° 10, pp. 640-665.
- [17] M. Kennedy, [1993]. Three steps to chaos-Part II: A chua's circuit primer. IEEE Transactions on circuit and systems-I: Fundamental, theory and applications, vol. 40, n° 10, pp. 657-674.
- [18] E. Acha, A. Semlyen y N. Rajakovic, [1990]. A harmonic domain computational package for nonlinear problems and its application to electric arcs. IEEE Transactions on Power Delivery, vol. 5, n° 3, pp. 1390-1397.