

LE MATEMATICHE  
Vol. LIII (1998) – Fasc. II, pp. 359–373

## UN PROBLEMA DI DARBOUX IN UN INSIEME NON LIMITATO. ESISTENZA, UNICITÀ E DIPENDENZA CONTINUA DELLA SOLUZIONE

GIUSEPPE STURIALE

We prove the existence and uniqueness of  $z$ , the solution to the Darboux problem

$$z_{xy} + A(x, y)z_x + B(x, y)z_y + C(x, y)z = f(x, y) \text{ a.e. } (x, y) \in L(\alpha, \beta),$$

$$z(x, 0) = \varphi(x) \quad \forall x \in ]0, +\infty[, \quad z(0, y) = \psi(y) \quad \forall y \in ]0, +\infty[,$$

where the domain  $L(\alpha, \beta)$ ,  $\alpha, \beta > 0$ , is the following unbounded subset of  $\mathbb{R}^2$

$$L(\alpha, \beta) = ([0, \alpha[ \times ]0, +\infty[) \cup ([0, +\infty[ \times ]0, \beta]),$$

and  $z$  is required to belong to the Sobolev space

$$\tilde{W}_p^*(L(\alpha, \beta), \mathbb{R}^n) = \{z \in L_{\text{loc}}^p(L(\alpha, \beta), \mathbb{R}^n) : z_x, z_y, z_{xy} \in L_{\text{loc}}^p(L(\alpha, \beta), \mathbb{R}^n)\}.$$

We assume that the coefficients  $A, B, C$  satisfy some rather general assumptions. In fact these assumptions are, in a sense, the most general ones provided that  $z$  is in  $\tilde{W}_p^*(L(\alpha, \beta), \mathbb{R}^n)$  and  $f$  belongs to  $L_{\text{loc}}^p(L(\alpha, \beta), \mathbb{R}^n)$ . We show also the continuous dependence of  $z$  on all data, namely: the boundary data  $(\varphi, \psi)$ , the right handside  $f$  and the coefficients  $A, B, C$ .

---

Entrato in Redazione il 29 settembre 1998.

### 1. Introduzione.

Assegnati  $p \in ]1, +\infty[$ ,  $\alpha, \beta \in ]0, +\infty[$  e denotato con  $L(\alpha, \beta)$  il sottoinsieme non limitato di  $\mathbb{R}^2$

$$L(\alpha, \beta) = ([0, \alpha[ \times ]0, +\infty[) \cup ([0, +\infty[ \times ]0, \beta[),$$

consideriamo il sistema lineare iperbolico

$$(E) \quad z_{xy} + A(x, y)z_x + B(x, y)z_y + C(x, y)z = f(x, y) \text{ q.o. } (x, y) \in L(\alpha, \beta),$$

dove i coefficienti  $A, B, C$  sono funzioni da  $L(\alpha, \beta)$  in  $\mathbb{R}^{n,n}$ , il termine noto  $f$  è un elemento di  $L_{\text{loc}}^p(L(\alpha, \beta), \mathbb{R}^n)$  e la funzione incognita  $z$  viene cercata nello spazio (del tipo di Sobolev)  $\tilde{W}_p^*(L(\alpha, \beta), \mathbb{R}^n)$  delle funzioni  $z$  appartenenti a  $L_{\text{loc}}^p(L(\alpha, \beta), \mathbb{R}^n)$  assieme alle derivate  $z_x, z_y, z_{xy}$ .

In [9] è stato considerato il problema di Darboux ottenuto associando al sistema (E) la condizione, per la funzione incognita  $z$ , di avere un'assegnata traccia  $(\varphi, \psi)$ , elemento dello spazio  $\tilde{\Xi}_p^{(n)}$  (anche questo del tipo di Sobolev), sull'insieme

$$l(0, 0) = ([0, +\infty[ \times \{0\}) \cup (\{0\} \times ]0, +\infty[);$$

per tale problema è stato dimostrato, in ipotesi di continuità dai coefficienti  $A, B, C$  e di alcune loro derivate, un teorema di esistenza, unicità e dipendenza continua della soluzione dai dati  $(\varphi, \psi)$  e  $f$ .

I risultati di [9] sono stati il punto di partenza di una serie di lavori ([4], [5], [8]) dedicati allo studio dei processi di controllo retti da sistemi del tipo (E) in insiemi non limitati del tipo  $L(\alpha, \beta)$ .

Scopo del presente lavoro è quello di riottenere il già citato teorema di esistenza, unicità e dipendenza continua di [9] adottando per coefficienti  $A, B, C$  ipotesi più generali (anzi, come vedremo, le più generali possibile), in analogia a quanto è stato fatto in [2] nel caso di un dominio rettangolare.

Dimostriamo, inoltre, che c'è dipendenza continua della soluzione del problema di Darboux oltre che dai dati  $(\varphi, \psi)$  e  $f$  anche dai coefficienti  $A, B, C$ . In questo modo estendiamo al caso degli insiemi  $L(\alpha, \beta)$  i risultati ottenuti in [7] nel caso dei domini rettangolari.

Nel n. 2 ricordiamo le definizioni ed alcune fondamentali proprietà degli spazi funzionali utilizzati e introduciamo, inoltre, gli spazi di tipo  $L_{\text{loc}}^p$  con norma mista dei coefficienti  $A, B$ .

Nel n. 3 precisiamo le ipotesi sui coefficienti  $A, B, C$  e dimostriamo che esse sono le più generali possibile, compatibilmente con la richiesta che la soluzione  $z$  appartenga a  $\tilde{W}_p^*(L(\alpha, \beta), \mathbb{R}^n)$  e l'ipotesi che  $f \in L_{\text{loc}}^p(L(\alpha, \beta), \mathbb{R}^n)$ .

Nel n. 4, infine, ci occupiamo dell'esistenza, dell'unicità e della dipendenza continua di  $z$ .

Ringrazio il Prof. Alfonso Villani per le utili discussioni sulle questioni affrontate nel presente lavoro.

## 2. Spazi funzionali.

Sia, d'ora in avanti,  $p \in ]1, +\infty[$ . Siano inoltre, salvo ulteriori precisazioni,  $\Omega$  un aperto di  $\mathbb{R}^2$  e  $R$  un rettangolo aperto di  $\mathbb{R}^2$ ,  $R = R_x \times R_y$ , essendo  $R_x = ]x_0, x_1[$  e  $R_y = ]y_0, y_1[$ .

Ricordiamo le seguenti definizioni.

**Definizione 1.** (cfr. [1], [6]).  $W_p^*(\Omega, \mathbb{R}^n)$  è lo spazio di Banach delle (classi di) funzioni misurabili  $\omega : (x, y) \rightarrow \omega(x, y)$ , da  $\Omega$  in  $\mathbb{R}^n$ , che appartengono a  $L^p(\Omega, \mathbb{R}^n)$  <sup>(1)</sup> assieme alle derivate nel senso delle distribuzioni  $\omega_x, \omega_y, \omega_{xy}$ , con la norma

$$\|\omega\|_{W_p^*(\Omega, \mathbb{R}^n)} = (\|\omega\|_{L^p(\Omega, \mathbb{R}^n)}^p + \|\omega_x\|_{L^p(\Omega, \mathbb{R}^n)}^p + \|\omega_y\|_{L^p(\Omega, \mathbb{R}^n)}^p + \|\omega_{xy}\|_{L^p(\Omega, \mathbb{R}^n)}^p)^{1/p}$$

$$\forall \omega \in W_p^*(\Omega, \mathbb{R}^n).$$

Nel caso in cui  $\Omega = R$ , è nota la seguente caratterizzazione degli elementi di  $W_p^*(\Omega, \mathbb{R}^n)$ .

**Proposizione 1.** (cfr. [1]). Le funzioni  $\omega \in W_p^*(R, \mathbb{R}^n)$  sono tutte e sole quelle del tipo:

$$\omega(x, y) = \int_{x_0}^x \int_{y_0}^y h(u, v) du dv + \int_{x_0}^x h_1(u) du + \int_{y_0}^y h_2(v) dv + \lambda \quad \forall (x, y) \in R,$$

con

$$h \in L^p(R, \mathbb{R}^n), h_1 \in L^p(R_x, \mathbb{R}^n), h_2 \in L^p(R_y, \mathbb{R}^n), \lambda \in \mathbb{R}^n.$$

**Definizione 2.** (cfr. [7]).  $L_y^{\infty, p}(R, \mathbb{R}^n)$  (risp.  $L_x^{\infty, p}(R, \mathbb{R}^n)$ ) è lo spazio di Banach delle (classi di) funzioni misurabili  $\xi : (x, y) \rightarrow \xi(x, y)$ , da  $R$  in  $\mathbb{R}^n$ , tali che la funzione numerica

$$x \rightarrow \sup_{y \in R_y} |\xi(x, y)| \quad (\text{risp.} \quad y \rightarrow \sup_{x \in R_x} |\xi(x, y)|)$$

<sup>(1)</sup> Il significato di  $L^p(\Omega, \mathbb{R}^n)$  e della sua norma è quello usuale.

appartiene a  $L^p(R_x)$  (risp.  $L^p(R_y)$ ) con la norma

$$\|\xi\|_{L_y^{\infty,p}(R,\mathbb{R}^n)} = \left( \int_{R_x} \sup_{y \in R_y} |\xi(x,y)|^p dx \right)^{1/p} \quad \forall \xi \in L_y^{\infty,p}(R,\mathbb{R}^n)$$

$$(risp. \|\xi\|_{L_x^{\infty,p}(R,\mathbb{R}^n)} = \left( \int_{R_y} \sup_{x \in R_x} |\xi(x,y)|^p dy \right)^{1/p} \quad \forall \xi \in L_x^{\infty,p}(R,\mathbb{R}^n)).$$

**Definizione 3.** (cfr. [7], Definizione 3).  $W_p^+(R,\mathbb{R}^n)$  è lo spazio di Banach delle (classi di) funzioni misurabili  $\omega : (x,y) \rightarrow \omega(x,y)$ , da  $R$  in  $\mathbb{R}^n$ , che appartengono a  $L^\infty(R,\mathbb{R}^n)$  e le cui derivate nel senso delle distribuzioni  $\omega_x, \omega_y$  appartengono rispettivamente a  $L_y^{\infty,p}(R,\mathbb{R}^n)$  ed a  $L_x^{\infty,p}(R,\mathbb{R}^n)$ , con la norma

$$\begin{aligned} \|\omega\|_{W_p^+(R,\mathbb{R}^n)} &= \|\omega\|_{L^\infty(R,\mathbb{R}^n)} + \|\omega_x\|_{L_y^{\infty,p}(R,\mathbb{R}^n)} + \\ &+ \|\omega_y\|_{L_x^{\infty,p}(R,\mathbb{R}^n)} \quad \forall \omega \in W_p^+(R,\mathbb{R}^n). \end{aligned}$$

Si ha la

**Proposizione 2.** (cfr. [7]).  $W_p^* \subset W_p^+$  algebricamente e topologicamente.

Conseguentemente si può definire una nuova norma  $\|\cdot\|_{W_p^*(R,\mathbb{R}^n)}$  in  $W_p^*(R,\mathbb{R}^n)$  ponendo

$$\|\omega\|_{W_p^*(R,\mathbb{R}^n)} = \|\omega\|_{W_p^+(R,\mathbb{R}^n)} + \|\omega_{xy}\|_{L^p(R,\mathbb{R}^n)} \quad \forall \omega \in W_p^*(R,\mathbb{R}^n).$$

Si ha inoltre la

**Proposizione 3.** (cfr. [7]).  $\|\cdot\|_{W_p^*(R,\mathbb{R}^n)}$  e  $\|\cdot\|_{W_p^+(R,\mathbb{R}^n)}$  sono norme equivalenti.

**Definizione 4.** (cfr. [7]).  $L_y^{p,\infty}(R,\mathbb{R}^{n,n})$  (risp.  $L_x^{p,\infty}(R,\mathbb{R}^{n,n})$ ) è lo spazio di Banach delle (classi di) funzioni misurabili  $\Phi : (x,y) \rightarrow \Phi(x,y)$ , da  $R$  in  $\mathbb{R}^{n,n}$ , tali che la funzione numerica

$$x \rightarrow \int_{R_y} |\Phi(x,y)|^p dy \quad (risp. \quad y \rightarrow \int_{R_x} |\Phi(x,y)|^p dx)$$

appartiene a  $L^\infty(R_x)$  (risp.  $L^\infty(R_y)$ ) con la norma

$$\|\Phi\|_{L_y^{p,\infty}(R,\mathbb{R}^{n,n})} = \sup_{x \in R_x} \left( \int_{R_y} |\Phi(x,y)|^p dy \right)^{1/p} \quad \forall \Phi \in L_y^{p,\infty}(R,\mathbb{R}^{n,n})$$

$$(risp. \|\Phi\|_{L_x^{p,\infty}(R,\mathbb{R}^{n,n})} = \sup_{y \in R_y} \left( \int_{R_x} |\Phi(x,y)|^p dx \right)^{1/p} \quad \forall \Phi \in L_x^{p,\infty}(R,\mathbb{R}^{n,n})).$$

Dopo aver richiamato gli spazi di funzioni definite su insiemi rettangolari, passiamo ad occuparci degli spazi di funzioni aventi come dominio un insieme non limitato del tipo  $L(\alpha, \beta)$ .

Siano, d'ora in avanti,  $\alpha, \beta \in ]0, +\infty]$ . Sia, inoltre, per brevità

$$L(\alpha, \beta) = L.$$

**Definizione 5.** (cfr. [9]).  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$  è lo spazio di Fréchet delle (classi di) funzioni misurabili  $w : (x; y) \rightarrow w(x, y)$ , da  $L$  in  $\mathbb{R}^n$ , le cui restrizioni ad ogni aperto limitato  $\Omega$  la cui chiusura è contenuta in  $L$  appartengono a  $W_p^*(\Omega, \mathbb{R}^n)$ , con la famiglia di seminorme

$$\Pi_\Omega(w) = \|w\|_{W_p^*(\Omega, \mathbb{R}^n)} \quad \forall w \in \tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n),$$

al variare di  $\Omega$  nella famiglia degli insiemi aperti e limitati la cui chiusura è contenuta in  $L$ .

Per le funzioni di  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$  si ha una caratterizzazione analoga a quella data nella Proposizione 1 degli elementi di  $\tilde{W}_p^*(R, \mathbb{R}^n)$ .

**Proposizione 4.** (cfr. [9]). Le funzioni  $w \in \tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$  sono tutte e sole quelle del tipo:

$$w(x, y) = \int_0^x \int_0^y \tilde{h}(u, v) du dv + \int_0^x \tilde{h}_1(u) du + \int_0^y \tilde{h}_2(v) dv + \lambda \quad \forall (x, y) \in L,$$

con

$$\tilde{h} \in L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^n)^{(2)}; \tilde{h}_i \in L_{\text{loc}}^p([0, +\infty[, \mathbb{R}^n), \quad i = 1, 2; \lambda \in \mathbb{R}^n.$$

Introduciamo adesso gli spazi dei coefficienti  $A$  e  $B$ .

**Definizione 6.**  $L_{y, \text{loc}}^{p, \infty}(L, \mathbb{R}^{n, n})$  (risp.  $L_{x, \text{loc}}^{p, \infty}(L, \mathbb{R}^{n, n})$ ) è lo spazio lineare topologico separato e localmente convesso delle (classi di) funzioni misurabili  $F : (x, y) \rightarrow F(x, y)$ , da  $L$  in  $\mathbb{R}^{n, n}$ , le cui restrizioni ad ogni rettangolo aperto  $R$ , la cui chiusura è contenuta in  $L$ , appartengono a  $L_y^{p, \infty}(R, \mathbb{R}^{n, n})$  (risp.  $L_x^{p, \infty}(R, \mathbb{R}^{n, n})$ ), con la famiglia di seminorme

$$q_{y, R}(F) = \|F\|_{L_y^{p, \infty}(R, \mathbb{R}^{n, n})} \quad \forall F \in L_{y, \text{loc}}^{p, \infty}(L, \mathbb{R}^{n, n})$$

$$\text{(risp. } q_{x, R}(F) = \|F\|_{L_x^{p, \infty}(R, \mathbb{R}^{n, n})} \quad \forall F \in L_{x, \text{loc}}^{p, \infty}(L, \mathbb{R}^{n, n}),$$

al variare di  $R$  nella famiglia dei rettangoli aperti la cui chiusura è contenuta in  $L$ .

<sup>(2)</sup> Per la definizione degli spazi  $L_{\text{loc}}^p$  cfr. la nota <sup>(4)</sup> di [9], oppure, per una trattazione più approfondita, il n. 2 di [5].

Ovviamente, per quanto riguarda  $L_{y,\text{loc}}^{p,\infty}(L, \mathbb{R}^{n,n})$ , la topologia generata dalla famiglia di seminorme  $\{q_{y,R} : \bar{R} \subset L\}$  è equivalente a quella generata dalla sua sottofamiglia numerabile  $\{q_{y,R_k} : k \in \mathbb{N}\} \cup \{q_{y,S_k} : k \in \mathbb{N}\}$ , dove  $R_k = ]0, k[ \times ]0, \beta_k[$ ,  $S_k = ]0, \alpha_k[ \times ]0, k[$ ,  $k \in \mathbb{N}$ , essendo  $\{\alpha_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ ,  $\{\beta_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  due assegnate successioni crescenti di  $\mathbb{R}^+$  aventi come limite, rispettivamente,  $\alpha$  e  $\beta$ .  $L_{y,\text{loc}}^{p,\infty}(L, \mathbb{R}^{n,n})$  è quindi metrizzabile e poichè, come è facile verificare, è sequenzialmente completo, esso risulta completo; pertanto  $L_{y,\text{loc}}^{p,\infty}(L, \mathbb{R}^{n,n})$  è uno spazio di Fréchet. In maniera perfettamente analoga si ha che anche  $L_{x,\text{loc}}^{p,\infty}(L, \mathbb{R}^{n,n})$  è uno spazio di Fréchet.

Infine, per quanto riguarda lo spazio del dato al contorno del problema di Darboux, ricordiamo le seguenti definizioni.

**Definizione 7.** (cfr. [9]).  $\tilde{W}^{1,p}([0, +\infty[, \mathbb{R}^n)$  è lo spazio di Fréchet delle (classi di) funzioni misurabili  $\varphi$ , da  $[0, +\infty[$  in  $\mathbb{R}^n$ , le cui restrizioni ad ogni aperto limitato  $I \subset ]0, +\infty[$  appartengono allo spazio (di Sobolev)  $W^{1,p}(I, \mathbb{R}^n)$ , con la famiglia di seminorme

$$\Pi_I(\varphi) = \|\varphi\|_{W^{1,p}(I, \mathbb{R}^n)} \quad \forall \varphi \in \tilde{W}^{1,p}([0, +\infty[, \mathbb{R}^n),$$

al variare di  $I$  nella famiglia degli insiemi aperti e limitati di  $]0, +\infty[$ .

**Definizione 8.** (cfr. [9]).  $\tilde{\Xi}_p^{(n)}$  è lo spazio di Fréchet

$$\{(\varphi, \psi) \in \tilde{W}^{1,p}([0, +\infty[, \mathbb{R}^n) \times \tilde{W}^{1,p}([0, +\infty[, \mathbb{R}^n) : \varphi(0) = \psi(0)\}^{(3)}$$

sottospazio lineare chiuso di  $\tilde{W}^{1,p}([0, +\infty[, \mathbb{R}^n) \times \tilde{W}^{1,p}([0, +\infty[, \mathbb{R}^n)$ , con la famiglia di seminorme

$$\Pi_{I,J}(\varphi, \psi) = \Pi_I(\varphi) + \Pi_J(\psi) \quad \forall (\varphi, \psi) \in \tilde{\Xi}_p^{(n)},$$

al variare di  $I, J$  nella famiglia degli aperti limitati di  $]0, +\infty[$ .

Ricordiamo inoltre che, se  $w \in \tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$ , la restrizione di  $w$  ad ogni insieme

$$l(x_0, y_0) = (]x_0, +\infty[ \times \{y_0\}) \cup (\{x_0\} \times ]y_0, +\infty[), \quad (x_0, y_0) \in [0, \alpha[ \times ]0, \beta[,$$

individua un elemento

$$\gamma_{(x_0, y_0)} w = (\varphi_{(x_0, y_0), w}, \psi_{(x_0, y_0), w}) \in \tilde{\Xi}_p^{(n)}$$

(che viene detto traccia di  $w$  su  $l(x_0, y_0)$ ), mediante la posizione

$$\varphi_{(x_0, y_0), w}(t) = w(x_0 + t, y_0), \quad \psi_{(x_0, y_0), w}(t) = w(x_0, y_0 + t) \quad \forall t \geq 0.$$

Si ha, in proposito, la

<sup>(3)</sup> La definizione ha senso in quanto gli elementi di  $\tilde{W}^{1,p}([0, +\infty[, \mathbb{R}^n)$  sono funzioni continue in  $[0, +\infty[$  ([9], Teorema 2.2).

**Proposizione 5.** (cfr. [9]). Per ogni  $(x_0, y_0) \in ]0, \alpha[ \times ]0, \beta[$ , l'applicazione  $w \rightarrow \gamma_{(x_0, y_0)} w$  è lineare, continua e suriettiva da  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$  su tutto  $\tilde{\Xi}_p^{(n)}$ .

### 3. Ipotesi sui coefficienti A, B, C.

Lo scopo di questo numero è quello di stabilire quali sono le ipotesi più generali per i coefficienti  $A, B, C$  del sistema (E), compatibilmente con l'ipotesi che il termine noto appartenga a  $L_{loc}^p(L, \mathbb{R}^n)$  e la richiesta che la soluzione stia in  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$ .

D'ora in avanti, nel corso del lavoro, faremo uso delle seguenti notazioni.

Assegnate tre funzioni  $A, B, C$  da  $L$  in  $\mathbb{R}^{n,n}$ , conveniamo di indicare con  $P$  l'operatore differenziale lineare del secondo ordine su  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$  definito nel modo seguente:

$$Pw = w_{xy} + Aw_x + Bw_y + Cw \quad \forall w \in \tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n).$$

Denotiamo, poi, con  $\mathcal{D}$  la famiglia dei rettangoli  $\Delta$  del tipo  $\Delta = ]0, x_1[ \times ]0, y_1[$ ,  $(x_1, y_1) \in \overset{\circ}{L}$ .

Inoltre, in generale, data una funzione  $g : X \rightarrow Y$  e dato un sottoinsieme  $N \subseteq X$ , denotiamo con  $g_N$  la restrizione di  $g$  a  $N$ .

Dimostriamo ora il

**Teorema 1.** *Condizione necessaria e sufficiente affinché*

$$P(\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)) \subseteq L_{loc}^p(L, \mathbb{R}^n)$$

è che per le funzioni  $A, B, C$  risultino soddisfatte le seguenti condizioni:

- (1)  $A \in L_{y,loc}^{p,\infty}(L, \mathbb{R}^{n,n})$ ;
- (2)  $B \in L_{x,loc}^{p,\infty}(L, \mathbb{R}^{n,n})$ ;
- (3)  $C \in L_{loc}^p(L, \mathbb{R}^{n,n})$ .

*Dimostrazione.* Per ogni rettangolo aperto  $R$  con  $\bar{R} \subset L$  denotiamo con  $P_R$  l'operatore differenziale su  $W_p^*(R, \mathbb{R}^n)$  dato da

$$P_R \omega = \omega_{xy} + A_R(x, y)\omega_x + B_R(x, y)\omega_y + C_R(x, y)\omega \quad \forall \omega \in W_p^*(R, \mathbb{R}^n).$$

Risulta ovviamente

$$(Pw)_R = P_R w_R \quad \forall w \in \tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n).$$

Si ha inoltre che il verificarsi di (1), (2) e (3) equivale al verificarsi, per ogni rettangolo aperto  $R$  la cui chiusura è contenuta in  $L$ , delle condizioni:

$$(1)_R \quad A_R \in L_y^{p,\infty}(R, \mathbb{R}^{n,n});$$

$$(2)_R \quad B_R \in L_x^{p,\infty}(R, \mathbb{R}^{n,n});$$

$$(3)_R \quad C_R \in L^p(R, \mathbb{R}^{n,n});$$

ovvero, come è ovvio, al verificarsi, per ogni rettangolo aperto  $\Delta \in \mathcal{D}$ , delle condizioni:

$$(1)_\Delta \quad A_\Delta \in L_y^{p,\infty}(\Delta, \mathbb{R}^{n,n});$$

$$(2)_\Delta \quad B_\Delta \in L_x^{p,\infty}(\Delta, \mathbb{R}^{n,n});$$

$$(3)_\Delta \quad C_\Delta \in L^p(\Delta, \mathbb{R}^{n,n}).$$

Fatte queste premesse dimostriamo che la condizione è necessaria.

Sia  $\Delta = ]0, x_1[ \times ]0, y_1[$  un qualunque rettangolo appartenente alla famiglia  $\mathcal{D}$  e sia  $\omega$  un qualunque elemento di  $W_p^*(\Delta, \mathbb{R}^n)$ .

Per la Proposizione 1, risulta:

$$\omega(x, y) = \int_0^x \int_0^y h(u, v) du dv + \int_0^x h_1(u) du + \int_0^y h_2(v) dv + \lambda \quad \forall (x, y) \in \Delta,$$

con

$$h \in L^p(\Delta, \mathbb{R}^n), h_1 \in L^p(]0, x_1[, \mathbb{R}^n), h_2 \in L^p(]0, y_1[, \mathbb{R}^n), \lambda \in \mathbb{R}^n.$$

Posto

$$\tilde{h}(x, y) = \begin{cases} h(x, y) & \text{se } (x, y) \in \Delta \\ 0 & \text{se } (x, y) \in L \setminus \Delta \end{cases}$$

$$\tilde{h}_1(x) = \begin{cases} h_1(x) & \text{se } x \in ]0, x_1[ \\ 0 & \text{se } x \in [0, +\infty[ \setminus ]0, x_1[ \end{cases}$$

$$\tilde{h}_2(y) = \begin{cases} h_2(y) & \text{se } y \in ]0, y_1[ \\ 0 & \text{se } y \in [0, +\infty[ \setminus ]0, y_1[ \end{cases}$$

risulta

$$\tilde{h} \in L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^n); \tilde{h}_i \in L_{\text{loc}}^p([0, +\infty[, \mathbb{R}^n), i = 1, 2; \lambda \in \mathbb{R}^n,$$

quindi, per la Proposizione 4, la funzione

$$w(x, y) = \int_0^x \int_0^y \tilde{h}(u, v) du dv + \int_0^x \tilde{h}_1(u) du + \int_0^y \tilde{h}_2(v) dv + \lambda \quad \forall (x, y) \in L$$

è un elemento di  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$ ; pertanto si ha

$$Pw \in P(\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n))$$

e dunque, per ipotesi,

$$Pw \in L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^n).$$

Poichè, ovviamente,  $w_\Delta = \omega$ , si ha

$$P_\Delta \omega = (Pw)_\Delta \in L^p(\Delta, \mathbb{R}^n),$$

cioè, per l'arbitrarietà di  $\omega \in W_p^*(\Delta, \mathbb{R}^n)$ ,

$$P_\Delta(W_p^*(\Delta, \mathbb{R}^n)) \subseteq L^p(\Delta, \mathbb{R}^n),$$

ma ciò, per il Teorema 2.2 di [2], equivale al verificarsi delle condizioni  $(1)_\Delta$ ,  $(2)_\Delta$ ,  $(3)_\Delta$ .

Poichè  $\Delta \in \mathcal{D}$  è arbitrario, rimane provata la necessità della condizione.

La condizione è sufficiente. Basta dimostrare che, data una qualunque funzione  $w \in \tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$ , risulta

$$(Pw)_R \in L^p(R, \mathbb{R}^n)$$

per ogni rettangolo aperto  $R$  con  $\bar{R} \subset L$ .

Infatti, essendo verificate le condizioni  $(1)_R$ ,  $(2)_R$ ,  $(3)_R$ , per il Teorema 2.2 di [2], risulta  $P_R w_R \in L^p(R, \mathbb{R}^n)$  e quindi, per una delle osservazioni precedenti,  $(Pw)_R \in L^p(R, \mathbb{R}^n)$ .  $\square$

Immediata conseguenza del precedente teorema è la

**Proposizione 6.** *Sia  $P(\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)) \subseteq L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^n)$ . Allora l'operatore lineare  $P$ , da  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$  in  $L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^n)$ , è continuo.*

*Dimostrazione.* Fissato un qualunque rettangolo  $R$  la cui chiusura è contenuta in  $L$ , si ha, per ogni  $w \in \tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$ , tenendo presenti le Definizioni 2 e 4 e la Proposizione 3,

$$\begin{aligned} \|Pw\|_{L^p(\bar{R}, \mathbb{R}^n)} &= \|Pw\|_{L^p(R, \mathbb{R}^n)} \leq \|w_{xy}\|_{L^p(R, \mathbb{R}^n)} + \|Aw_x\|_{L^p(R, \mathbb{R}^n)} + \\ &+ \|Bw_y\|_{L^p(R, \mathbb{R}^n)} + \|Cw\|_{L^p(R, \mathbb{R}^n)} \leq \|w_{xy}\|_{L^p(R, \mathbb{R}^n)} + \\ &+ \|A\|_{L_y^{p, \infty}(R, \mathbb{R}^{n, n})} \|w_x\|_{L_y^{p, \infty}(R, \mathbb{R}^{n, n})} + \\ &+ \|B\|_{L_x^{p, \infty}(R, \mathbb{R}^{n, n})} \|w_y\|_{L_x^{\infty, p}(R, \mathbb{R}^{n, n})} + \|C\|_{L^p(R, \mathbb{R}^{n, n})} \|w\|_{L^\infty(R, \mathbb{R}^{n, n})} \leq \\ &\leq c \|w\|_{W_p^*(R, \mathbb{R}^n)} \leq cH \|w\|_{W_p^*(R, \mathbb{R}^n)} = cH \Pi_R(w) \end{aligned}$$

dove  $c = \sup(\|A\|_{L_y^{p,\infty}(R,\mathbb{R}^{n,n})}, \|B\|_{L_x^{p,\infty}(R,\mathbb{R}^{n,n})}, \|C\|_{L^p(R,\mathbb{R}^{n,n})}, 1)$  e  $H$  è una costante dipendente solo del rettangolo  $R$ .

Conseguentemente, per ogni compatto  $K$  contenuto in  $L$ , poichè è possibile trovare una famiglia finita di rettangoli  $R_1, \dots, R_r$  tali che  $K \subset \bar{R}_1 \cup \dots \cup \bar{R}_r$ , risulta

$$\|Pw\|_{L^p(K,\mathbb{R}^n)} \leq \text{cost} \cdot \sum_{i=1}^r \Pi_{R_i}(w) \quad \forall w \in \tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n).$$

Ciò prova la continuità dell'operatore  $P$  dato che la topologia di  $L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^n)$  è generata dalla famiglia di seminorma

$$\{\|\cdot\|_{L^p(K,\mathbb{R}^n)} : K \subset L, K \text{ compatto}\}. \quad \square$$

#### 4. Problema di Darboux: esistenza, unicità e dipendenza continua della soluzione dai dati e dai coefficienti.

Fissati nel sistema (E) i coefficienti  $A, B, C$  verificanti le ipotesi (1), (2), (3) (quindi tali da aversi  $P(\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)) \subseteq L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^n)$ ) ed il termine noto  $f \in L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^n)$ , ed assegnato il dato al contorno  $(\varphi, \psi) \in \tilde{\Xi}_p^{(n)}$  su  $l$ ,  $(0, 0)$ , consideriamo il corrispondente Problema di Darboux, cioè, mantenendo le notazioni introdotte nei numeri precedenti, il Problema:

$$(*) \quad \begin{cases} Pz = f \\ \gamma_{(0,0)}z = (\varphi, \psi). \end{cases}$$

Cominciamo con il dimostrare il

**Teorema 2.** *Siano  $A, B, C$  tre funzioni verificanti le ipotesi (1), (2), (3). Allora per ogni  $(\varphi, \psi) \in \tilde{\Xi}_p^{(n)}$  ed ogni  $f \in L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^n)$ , esiste una ed una sola funzione  $z$ , elemento di  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$ , soluzione del Problema (\*).*

*Dimostrazione.* Siano  $(\varphi, \psi) \in \tilde{\Xi}_p^{(n)}$  e  $f \in L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^n)$ . Allora, fissato un qualunque rettangolo  $\Delta \in \mathcal{D}$ , per il Teorema 3.1 di [2], esiste una ed una sola funzione  $\omega \in W_p^*(\Delta, \mathbb{R}^n)$  soluzione del Problema

$$(*)_{\Delta} \quad \begin{cases} (P_{\Delta}\omega)(x, y) = f(x, y) & \text{q.o. } (x, y) \in \Delta \\ \omega(x, 0) = \varphi(x) & \forall x \in ]0, x_1[ \\ \omega(0, y) = \psi(y) & \forall y \in ]0, y_1[. \end{cases}$$

L'unicità della funzione  $\omega$  implica che, considerato un qualunque altro rettangolo  $\Delta' \in \mathcal{D}$  e denotata con  $\omega'$  la corrispondente soluzione di  $(*)_{\Delta'}$ , risulta

$$\omega(x, y) = \omega'(x, y) \quad \forall (x, y) \in \Delta \cap \Delta'.$$

Da ciò segue che, considerate le successioni  $\{R_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  e  $\{S_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  introdotte nelle considerazioni seguenti la Definizione 6 e posto  $\Omega_k = R_k \cup S_k$ , per ogni  $k \in \mathbb{N}$  esiste una ed una sola funzione  $z_k \in W_p^*(\Omega_k, \mathbb{R}^n)$  tale che

$$\begin{cases} (P_{\Omega_k} z_k)(x, y) = f(x, y) & \text{q.o. } (x, y) \in \Omega_k \\ z_k(x, 0) = \varphi(x) & \forall x \in [0, \alpha_k \vee k] \\ z_k(0, y) = \psi(y) & \forall y \in [0, \beta_k \vee k]. \end{cases}$$

Inoltre, se  $k \leq h$ , si ha  $\Omega_k \subseteq \Omega_h$  e

$$z_k(x, y) = z_h(x, y) \quad \forall (x, y) \in \Omega_k.$$

Poichè la successione  $\{\overline{\Omega_k}\}_{k \in \mathbb{N}}$  invade  $L$  (cioè per ogni compatto  $K$  contenuto in  $L$  esiste  $\bar{k} \in \mathbb{N}$  tale che  $K \subseteq \overline{\Omega_{\bar{k}}}$ ) se ne deduce facilmente che la funzione  $z$  data da

$$z(x, y) = \begin{cases} z_1(x, y) & \text{se } (x, y) \in \Omega_1 \\ z_k(x, y) & \text{se } (x, y) \in \Omega_k \setminus \Omega_{k-1}, k = 2, 3, \dots \end{cases}$$

appartiene a  $W_p^*(L, \mathbb{R}^n)$  ed è l'unica soluzione del Problema  $(*)$ .  $\square$

Allo scopo di studiare la dipendenza di  $z$ , unica soluzione del Problema di Darboux  $(*)$ , dal dato al contorno  $(\varphi, \psi)$ , dal termine noto  $f$  e dai coefficienti  $A, B, C$ , è opportuno indicare in maniera esplicita tale dipendenza. Introduciamo pertanto le seguenti notazioni.

Denotiamo con  $\tilde{M}^p(L, \mathbb{R}^{n,n})$  e  $D^p(L, \mathbb{R}^n)$ , rispettivamente gli spazi di Fréchet prodotto  $L_{y,\text{loc}}^{p,\infty}(L, \mathbb{R}^{n,n}) \times L_{x,\text{loc}}^{p,\infty}(L, \mathbb{R}^{n,n}) \times L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^{n,n})$  e  $\tilde{\mathfrak{E}}_p^{(n)} \times L_{\text{loc}}^p(L, \mathbb{R}^n)$ . Inoltre per ogni  $M = (A, B, C) \in \tilde{M}^p(L, \mathbb{R}^{n,n})$  ed ogni  $d = ((\varphi, \psi), f) \in \tilde{D}^p(L, \mathbb{R}^n)$ , considerato il corrispondente Problema  $(*)$ , indichiamo con

$$z(\cdot; (M, d)) : (x, y) \rightarrow z(x, y; (M, d)), \quad (x, y) \in L,$$

l'unica funzione, elemento di  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$ , soluzione di  $(*)$ .

Esaminiamo dapprima la dipendenza di  $z(\cdot; (M, d))$  dal complesso dei dati  $d = ((\varphi, \psi), f) \in \tilde{D}^p(L, \mathbb{R}^n)$ .

Si ha in proposito il seguente

**Teorema 3.** Fissato  $M \in \tilde{M}^p(L, \mathbb{R}^{n,n})$ , la trasformazione funzionale

$$d \rightarrow z(\cdot; (M, d))$$

è un isomorfismo algebrico e topologico tra  $\tilde{D}^p(L, \mathbb{R}^n)$  e  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$ .

*Dimostrazione.* Dall'unicità della soluzione del problema omogeneo

$$\begin{cases} Pz = 0 \\ \gamma_{(0,0)}z = \theta \end{cases}$$

( $\theta$  elemento nullo di  $\tilde{\Xi}_p^{(n)}$ ) segue immediatamente che l'applicazione  $d \rightarrow z(\cdot; (M, d))$ , che è ovviamente lineare, è iniettiva. Essa è inoltre suriettiva (basta applicare gli operatori  $P$  e  $\gamma_{(0,0)}$  ad un qualunque elemento  $w \in \tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$ ).

Infine, per completare la dimostrazione, poichè  $\tilde{D}^p(L, \mathbb{R}^n)$  e  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$  sono spazi di Fréchet, basta provare la continuità della trasformazione inversa, ovvero della trasformazione  $z \rightarrow (\gamma_{(0,0)}z, Pz)$ , ciò che è immediata conseguenza della continuità degli operatori  $P$  e  $\gamma_{(0,0)}$ .  $\square$

Passando alla dipendenza continua di  $z(\cdot; (M, d))$  dal complesso coefficienti-dati  $(M, d)$  dimostriamo, infine, il

**Teorema 4.** La trasformazione funzionale  $(M, d) \rightarrow z(\cdot; (M, d))$ , dallo spazio di Fréchet prodotto  $\tilde{M}^p(L, \mathbb{R}^{n,n}) \times \tilde{D}^p(L, \mathbb{R}^n)$  in  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$ , che al complesso coefficienti-dati associa l'unica soluzione del Problema di Darboux (\*), è uniformemente continua<sup>(4)</sup> in ogni insieme limitato di  $\tilde{M}^p(L, \mathbb{R}^{n,n}) \times \tilde{D}^p(L, \mathbb{R}^n)$ .

*Dimostrazione.* Sia  $G$  un sottoinsieme limitato di  $\tilde{M}^p(L, \mathbb{R}^{n,n}) \times \tilde{D}^p(L, \mathbb{R}^n)$ .

Osserviamo, innanzitutto, che le topologie di  $\tilde{M}^p(L, \mathbb{R}^{n,n})$  e  $\tilde{D}^p(L, \mathbb{R}^n)$  sono generate rispettivamente dalle famiglie di seminorme

$$\begin{aligned} \mu_\Delta(M) &= \|A\|_{L_y^{p,\infty}(\Delta, \mathbb{R}^{n,n})} + \|B\|_{L_x^{p,\infty}(\Delta, \mathbb{R}^{n,n})} + \|C\|_{L^p(\Delta, \mathbb{R}^{n,n})} \\ \forall M &= (A, B, C) \in \tilde{M}^p(L, \mathbb{R}^{n,n}), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \nu_\Delta(d) &= \|\varphi\|_{W^{1,p}(]0, x_1[, \mathbb{R}^n)} + \|\psi\|_{W^{1,p}(]0, y_1[, \mathbb{R}^n)} + \|f\|_{L^p(\Delta, \mathbb{R}^n)} \\ \forall d &= ((\varphi, \psi), f) \in \tilde{D}^p(L, \mathbb{R}^n), \end{aligned}$$

ottenute al variare del rettangolo  $\Delta = ]0, x_1[ \times ]0, y_1[$  in  $\mathcal{D}$ . D'altra parte anche la topologia di  $\tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n)$  si può considerare generata dalla famiglia di seminorme

$$\Pi_\Delta(w) = \|w\|_{W_p^*(\Delta, \mathbb{R}^n)} \quad \forall w \in \tilde{W}_p^*(L, \mathbb{R}^n),$$

<sup>(4)</sup> Nel senso degli spazi vettoriali topologici (cfr., ad es., [3], p. 129, Def. 3).

al variare di  $\Delta$  in  $\mathcal{D}$ . Pertanto, la asserita uniforme continuità della trasformazione  $(M, d) \rightarrow z(\cdot; (M, d))$  nell'insieme  $G$  è equivalente alla validità della seguente affermazione:

(u) per ogni  $\Delta \in \mathcal{D}$  ed ogni  $\varepsilon > 0$ , esistono  $\Delta_1, \dots, \Delta_r \in \mathcal{D}$  e  $\delta > 0$  tali da aversi

$$\Pi_{\Delta}(z(\cdot; (M', d')) - z(\cdot; (M'', d''))) < \varepsilon$$

per ogni coppia  $(M', d')$ ,  $(M'', d'')$  di elementi di  $G$  soddisfacenti le condizioni

$$\mu_{\Delta_i}(M' - M'') + \nu_{\Delta_i}(d' - d'') < \delta \quad \forall i = 1, \dots, r.$$

Per dimostrare ciò fissiamo  $\Delta = ]0, x_1[ \times ]0, y_1[ \in \mathcal{D}$  ed osserviamo che la limitatezza di  $G$  implica che l'insieme

$$G_{\Delta} = \{(M_{\Delta}, d_{\Delta}) : (M, d) \in G\},$$

dove  $M_{\Delta} = (A_{\Delta}, B_{\Delta}, C_{\Delta})$  e  $d_{\Delta} = ((\varphi]_{0, x_1[}, \psi]_{0, y_1[}, f_{\Delta})$ , è un sottoinsieme limitato dello spazio di Fréchet prodotto  $M^p(\Delta, \mathbb{R}^{n,n}) \times D^p(\Delta, \mathbb{R}^n)$ , essendo

$$M^p(\Delta, \mathbb{R}^{n,n}) = L^{p,\infty}(\Delta, \mathbb{R}^{n,n}) \times L_x^{p,\infty}(\Delta, \mathbb{R}^{n,n}) \times L^p(\Delta, \mathbb{R}^{n,n})$$

e

$$D^p(\Delta, \mathbb{R}^n) = W^{1,p}(]0, x_1[, \mathbb{R}^n) \times W^{1,p}(]0, y_1[, \mathbb{R}^n) \times L^p(\Delta, \mathbb{R}^n).$$

Consideriamo adesso la trasformazione funzionale  $(M_1, d_1) \rightarrow \omega(\cdot; (M_1, d_1))$ , da  $M^p(\Delta, \mathbb{R}^{n,n}) \times D^p(\Delta, \mathbb{R}^n)$  in  $W_p^*(\Delta, \mathbb{R}^n)$ , ottenuta associando ad ogni  $(M_1, d_1) \in M^p(\Delta, \mathbb{R}^{n,n}) \times D^p(\Delta, \mathbb{R}^n)$ , con  $M_1 = (A_1, B_1, C_1)$  e  $d_1 = ((\varphi_1, \psi_1), f_1)$ , l'unica funzione  $\omega = \omega(\cdot; (M_1, d_1)) \in W_p^*(\Delta, \mathbb{R}^n)$  soluzione del Problema di Darboux

$$\begin{cases} \omega_{xy} + A_1(x, y)\omega_x + B_1(x, y)\omega_y + C_1(x, y)\omega = f_1(x, y) & \text{q.o. } (x, y) \in \Delta \\ \omega(x, 0) = \varphi_1(x) & \forall x \in ]0, x_1[ \\ \omega(0, y) = \psi_1(y) & \forall y \in ]0, y_1[. \end{cases}$$

Il Teorema 5 di [7] assicura che tale trasformazione funzionale è lipschitziana in  $G_{\Delta}$ , cioè esiste una costante  $T = T(\Delta, G) > 0$  tale che

$$\begin{aligned} & \|\omega(\cdot; (M'_1, d'_1)) - \omega(\cdot; (M''_1, d''_1))\|_{W_p^*(\Delta, \mathbb{R}^n)} \leq \\ & \leq T(\|M'_1 - M''_1\|_{M^p(\Delta, \mathbb{R}^{n,n})} + \|d'_1 - d''_1\|_{D^p(\Delta, \mathbb{R}^n)}) \\ & \quad \forall (M'_1, d'_1), (M''_1, d''_1) \in G_\Delta. \end{aligned}$$

Per quanto osservato nel corso della dimostrazione del Teorema 2 si ha che per ogni  $(M, d) \in \tilde{M}^p(L, \mathbb{R}^{n,n}) \times \tilde{D}^p(L, \mathbb{R}^n)$  la funzione  $\omega(\cdot; (M_\Delta, d_\Delta))$  non è altro che la restrizione della funzione  $z(\cdot; (M, d))$  a  $\Delta$ ; conseguentemente la precedente disuguaglianza si può scrivere

$$\begin{aligned} & \Pi_\Delta(z(\cdot; (M', d')) - z(\cdot; (M'', d''))) \leq T(\mu_\Delta(M' - M'') + \\ & \quad + \nu_\Delta(d' - d'')) \quad \forall (M', d'), (M'', d'') \in G, \end{aligned}$$

da cui è immediata la verifica della validità della (u). Ciò completa la dimostrazione.  $\square$

#### BIBLIOGRAFIA

- [1] R. Di Vincenzo - A. Villani, *Sopra un problema ai limiti per un'equazione lineare del terzo ordine di tipo iperbolico. Esistenza, unicità e rappresentazione della soluzione*, Le Matematiche, 32 (1977), pp. 211–238.
- [2] G. Emmanuele - A. Villani, *A Linear Hyperbolic System and an Optimal Control Problem*, Journal of Optimization Theory and Applications, 44 (1984), pp. 213–229.
- [3] J. Horváth, *Topological vector spaces and distributions*, Volume I, Addison-Wesley Publishing Company Reading Massachusetts, 1966.
- [4] G. Pulvirenti - G. Santagati, *Processi di controllo con parametri distribuiti in insiemi non limitati. Controllabilità completa approssimata*, Ann. Mat. Pura Appl., (4) 33 (1983), pp. 35–50.
- [5] G. Pulvirenti - G. Santagati - A. Villani, *Processi di controllo con parametri distribuiti in insiemi non limitati. Insieme raggiungibile*, Bollettino U.M.I., (7) 4-B (1990), pp. 345–379.

- [6] M.B. Suryanarayana, *A Sobolev Space and a Darboux problem*, Pacific J. Math., 69 (1977), pp. 535–550.
- [7] G. Tomaselli, *Sulla dipendenza continua della soluzione del problema di Darboux dai coefficienti dell'equazione*, Le Matematiche, 41 (1986), pp. 143–160.
- [8] A. Villani, *Processi di controllo con parametri distribuiti in insiemi non limitati. Controllabilità completa esatta*, Ann. Mat. Pura Appl., (4) 33 (1983), pp. 19–33.
- [9] A. Villani, *Un problema al contorno per un sistema lineare iperbolico su un insieme non limitato*, Le Matematiche, 36 (1981), pp. 215–234.

*Dipartimento di Matematica,  
Università di Messina,  
98166 S. Agata, Messina (ITALY),  
e-mail: sturiale@dipmat.unime.it*