14 1A1-N 6月10日(金) Jun.10(Fri) 10:30~12:00

1A1-N-038

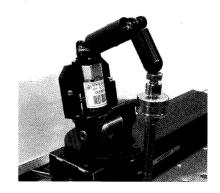
ヴァイオリン演奏ロボットハンドの開発に関する研究

Development of the robot hand for playing a violin

関博和, 猿田正博, 桑原弘樹, 下条誠(電通大)

Hirokazu Seki, Masahiro Saruta, Hiroki Kuwabara, Makoto Shimojo (UEC)

- ・要求仕様を基に、概念設計及びシミュレーションを行なった.
- ・新型運指機構を製作した.
- ・動作特性の評価試験を行い,要求仕様を満たしていることを確認した.
- · We designed the new left hand mechanism, and did simulation.
- · We created the new left hand mechanism.
- · We tested characteristic motion.



1A1-N-039

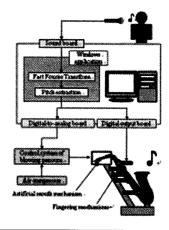
歌声によって管楽器を演奏するためのデバイス

An Automatic Playing System for Wind Instruments by Using Singing Human Voice

福田哲也(法政大院), 高島俊(法政大)

Tetsuya Fukuda, Suguru Takashima (Hosei Univ.)

- ・歌声による管楽器リアルタイム演奏システム
- ・歌声の基本周波数を推定する
- ・プログラムの開発プログラムによるデータ処理方法とその結果
- · A real-time control system that can play wind instruments by singing human voice.
- · Development of a program that estimates fundamental frequency of singing human voice.
- · Data processing of the program and the results.



1A1-N-040

二足走行ロボットについての基礎研究

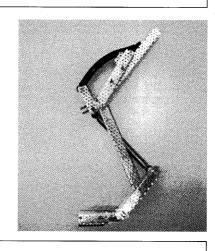
ジャンピングロボットから走行ロボットへ

A Basic Study of Biped Running Robot

A Development from Jumping Robot to Running Robot 岸大介(法政大院), 高島俊, 鄭光泰, 山本健太郎(法政大)

Daisuke Kishi, Suguru Takashima, Mitsuhiro Tei, Kentaro Yamamoto (Hosei Univ.)

- ・走行ロボットのための基礎研究として、ジャンプするロボットを対象とする.
- ・人間のジャンプ運動に関しては、つま先が重要な機能を持つと考える.
- ・物理モデルとシミュレーション実験により検証した.
- \cdot Jumping robot is focused as the basic study of running robot.
- · Tiptoe is considered to have important functions for jumping action.
- · Physical model and simulation show the validity of the hypothesis.



1A1-N-041

遠隔腕相撲システムにおける手首部の動作解析

A basic study on wrist motion in a remote arm-wrestling system

富江敦,山崎博司,堤一義(龍谷大)

Atsushi TOMIE, Hirosahi YAMASAKI, Kazuyoshi TSUTSUMI (Ryukoku Univ.)

腕相撲対戦において手首関節の動きは重要である。本研究では、遠隔腕相撲システムに使用する「力ー位置・入出力デバイス」の手首部について検討するため、人間の手首関節の動作やトルクを計算し、評価を行った。

In remote arm-wrestling, The movement of a wrist joint is an imortant factor. In this study, we have evaluated the information on motions and torques of a wrist joint, aiming at designing a better system.

