

Remarques sur „la meilleure approximation en moyenne“ et sur le problème de Dirichlet.

Par GASTON JULIA à Versailles.

Introduction. J'ai montré dans un mémoire inséré aux comptes rendus du Congrès International de Bologne de Septembre 1928, et exposant une communication faite à ce congrès, comment on pourrait résoudre le problème de DIRICHLET relatif à l'aire bornée limitée par une courbe de JORDAN simple fermée C , par le procédé d'approximation suivant: $f(m)$ étant la fonction donnée, continue sur C , vers laquelle doit tendre la fonction $F(x, y)$ cherchée, harmonique dans C , quand le point (x, y) tend vers m de C , on détermine le (ou les) polynôme harmonique $P_n(x, y)$ de degré n dont „l'écart à $f(m)$ sur C “ est minimum; lorsque n devient infini $P_n(x, y)$ converge uniformément dans C et sur C vers la fonction $F(x, y)$ cherchée. Dans le mémoire précédent, l'écart de $f(m)$ à $P_n(m)$ sur C a été défini comme le Maximum de $|f(m) - P_n(m)|$ lorsque m décrit C .

On va résoudre maintenant le même problème en donnant d: l'écart une autre définition. La courbe de JORDAN C étant représentée paramétriquement par $x = x(t)$, $y = y(t)$, et la donnée $f(m)$ sur C étant une fonction du paramètre t dénommée $f(t)$, nous appellerons ici écart à $f(t)$ sur C , du polynome $P(x, y)$

l'intégrale: $\int_0^{2\pi} |f(t) - P[x(t), y(t)]|^p dt$, p étant un nombre fixe quel-

conque > 1 . Nous montrerons l'existence d'un polynome harmonique d'ordre $\leq n$ dont l'écart à $f(t)$ sur C est minimum, et nous montrerons qu'il tend dans C vers $F(x, y)$, solution du problème de DIRICHLET relatif à la donnée $f(t)$.

Mais, *à priori*, la représentation paramétrique de C étant, dans une large mesure indéterminée, si l'on veut que cette déter-

mination n'influe pas sur le polynome $P_n(x, y)$ d'écart minimum, il faut choisir un paramètre de représentation θ qui ait un *sens géométrique*. Une courbe de JORDAN simple fermée n'étant pas rectifiable en général, il n'est pas possible de songer au paramètre s , abscisse curviligne, comme l'ont fait pour le cas particulier $p=2$, M. SERGE BERNSTEIN (*C. R. de l'Académie des Sciences de Paris*, 148, 17 mai 1909) et, après lui, M. MARCEL BRILLOUIN et M. PICONE (V. PICONE, *Rendiconti della Reale Accademia dei Lincei*, 1922, p. 357).

Nous choisirons ici pour paramètre θ , celui sur lequel la représentation conforme a attiré l'attention, et grâce auquel on peut notamment, comme l'a montré M. FEJÉR, représenter paramétriquement toute courbe de JORDAN simple fermée par des fonctions $x(\theta)$, $y(\theta)$, continues et développables en série de FOURIER. Nous utiliserons ici surtout des propriétés de la représentation conforme, les travaux précédemment cités se rattachant surtout à la théorie des séries de fonctions orthogonales.

1. *Définition du paramètre θ* . Imaginons la courbe de JORDAN C du plan $z=x+iy$ représentée paramétriquement à l'aide du paramètre θ ($0 \leq \theta \leq 2\pi$) dont le sens géométrique est le suivant :

On sait que O , origine du plan z , étant un point intérieur à C , on peut représenter l'intérieur de C d'une manière conforme sur l'intérieur d'un cercle Γ du plan Z ayant pour centre l'origine O du plan Z et pour rayon l'unité. La fonction de correspondance conforme $Z=g(z)$ est parfaitement définie si on donne l'argument de $g'(0)$; nous choisissons ici $g'(0)$ réel et positif (arg. de $g'(0)$ nul). Alors on sait (CARATHÉODORY) que $g(z)$ est continue sur C et fait correspondre à chaque point m de C un point M et un seul de Γ , la correspondance entre m et M étant biunivoque et bicontinue. Appelons θ l'argument du point M de Γ qui correspond ainsi au point m (d'affixe z) de C . Les coordonnées de m seront ainsi des fonctions $x(\theta)$ et $y(\theta)$, continues et périodiques au moyen desquelles C sera représenté paramétriquement et correspondra d'une manière biunivoque et bicontinue au cercle Γ . On remarquera que, si l'argument de $g'(0)$ est choisi $\neq 0$, cela revient comme on sait à multiplier $g(z)$ par une constante $e^{i\alpha}$ (α réel), donc à augmenter tous les θ d'une même constante, et ceci n'a aucune importance pour ce qui va suivre.¹⁾

¹⁾ A vrai dire, le point M de Γ correspondant à un point m de C (et par suite la valeur de θ) dépend du point O choisi pour origine dans le

2. La représentation de C sur I par $z = x(\theta) + iy(\theta)$ étant ainsi faite, une fonction continue $f(m)$ de m sur C devient une fonction continue de θ que nous désignons par $f(\theta)$. Soit $\varphi(x, y)$ une fonction continue de x et y dans C et sur C , nous appellerons ici écart de φ à f sur C l'intégrale

$$\int_0^{2\pi} |f(\theta) - \varphi[x(\theta), y(\theta)]|^p d\theta$$

p étant un nombre positif > 1 .

3. *Existence.* Parmi tous les polynômes harmoniques $P_n(x, y)$ de degré $\leq n$ (ils dépendent de $2n + 1$ paramètres réels indépendants) en existe-t-il un ou plusieurs $P_n(x, y)$ pour lesquels l'écart à f sur C ,

$$I[P_n] = \int_0^{2\pi} |f(\theta) - P_n[x(\theta), y(\theta)]|^p d\theta$$

soit minimum ?

plan z . Ce que l'on dira dans la suite, p. ex. la définition du polynôme harmonique P_n de degré n , qui s'écarte le moins de $f(m)$ sur C , dépendra évidemment du choix de O . Remplacer O par un autre point O_1 , revient à faire correspondre à m (intérieur à C) successivement M et M_1 (intérieurs à I) et liés entre eux par une relation homographique conservant le cercle I ($Z_1 = \frac{aZ + b}{cZ + d}$); cette relation donne la relation qui lie θ (argument de Z lorsque m est sur C) à θ_1 (argument de Z_1). L'intégrale définissant l'écart, avec le nouveau choix O_1 de l'origine sera

$$\int_0^{2\pi} |f(m) - g(m)|^p d\theta_1 = \int_0^{2\pi} |f(m) - g(m)|^p \frac{d\theta_1}{d\theta} d\theta.$$

On reconnaît aisément que $\theta_1(\theta)$ est toujours croissante et que l'on a, Z étant sur I , $\frac{d\theta_1}{d\theta} = \left| \frac{ad - bc}{(cZ + d)^2} \right|$. Lorsque z décrit C , Z décrit I , $cZ + d$ ne s'annule pas sur I , le point $Z = -\frac{d}{c}$ étant certainement extérieur à I , donc $\frac{d\theta_1}{d\theta}$ reste compris entre deux limites positives. Le changement de O et son remplacement par O_1 équivaut par conséquent à remplacer la moyenne qui définit l'écart par une moyenne où chaque élément différentiel est affecté d'un poids $\left(\frac{d\theta_1}{d\theta}\right)$. Cette modification, bien qu'entraînant avec elle une modification des polynômes P_n de meilleure approximation, n'infirme aucune des conclusions qui suivent: existence, unicité, convergence des polynômes de meilleure approximation.

Observons que l'écart $I[P_n]$ est fonction continue des $2n+1$ paramètres figurant dans P_n . De plus x est un polynôme harmonique de degré $\leq n$. Si donc on ne considère que les P_n dont l'écart à f est moindre que celui de x , ils seront tels que

$$\int_0^{2\pi} |f - P_n|^p d\theta \leq \int_0^{2\pi} |f(\theta) - x(\theta)|^p d\theta = \lambda.$$

Or, on sait que, pour $p > 1$

$$\left[\int_0^{2\pi} |P_n|^p d\theta \right]^{1/p} \leq \left[\int_0^{2\pi} |P_n - f|^p d\theta \right]^{1/p} + \left[\int_0^{2\pi} |f|^p d\theta \right]^{1/p} \leq \lambda^{1/p} + \mu^{1/p},$$

en posant

$$\int_0^{2\pi} |f|^p d\theta = \mu.$$

Les P_n entre lesquels il faut choisir sont donc tels que

$$\int_0^{2\pi} |P_n|^p d\theta \leq [\lambda^{1/p} + \mu^{1/p}]^p.$$

Or,

$$\int_0^{2\pi} |P_n| d\theta < \int_0^{2\pi} |P_n|^p d\theta$$

puisque $p > 1$. Il en résulte que les $|P_n|$ sont bornés dans tout domaine intérieur à C .

En effet, si l'on fait correspondre $z = x + iy$ intérieur à C et $Z = X + iY$ intérieur à Γ par $Z = g(z)$ ou la fonction inverse $z = h(Z)$, $P_n(x, y)$ devient une fonction $\mathfrak{S}_n(X, Y)$ harmonique dans Γ et continue sur Γ ; on a $P_n[x(\theta), y(\theta)] = \mathfrak{S}_n(\cos \theta, \sin \theta)$. Donc:

$$\int_0^{2\pi} |\mathfrak{S}_n(\cos \theta, \sin \theta)| d\theta < [\lambda^{1/p} + \mu^{1/p}]^p.$$

La fonction harmonique $\mathfrak{S}_n(X, Y)$ ayant son module borné en moyenne sur I sera elle-même bornée en module dans tout domaine intérieur à Γ . En effet (X, Y) étant un point intérieur au cercle Γ et (A, B) un point de ce cercle, la fonction de Green $G(X, Y; A, B)$ et sa dérivée normale au point (A, B) , $\frac{dG}{dn}$, restent uniformément bornées tant que (X, Y) appartient à un domaine fermé \mathcal{A} intérieur à Γ ; par suite, puisque

$$\mathfrak{S}_n(X, Y) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \mathfrak{S}_n(A, B) \frac{dG}{dn} d\theta$$

on aura dans \mathcal{A}

$$|\mathfrak{S}_n(X, Y)| < \frac{M}{2\pi} \int_0^{2\pi} |\mathfrak{S}_n(A, B)| d\theta < \frac{M(\lambda^{1/p} + \mu^{1/p})^p}{2\pi}$$

si l'on a dans \mathcal{A}

$$\left| \frac{dG}{dn} \right| < M.$$

Il en résulte que les P_n envisagés sont tous en module $< \mathfrak{N}$ (\mathfrak{N} étant un nombre constant) lorsque (x, y) reste dans un domaine D intérieur à C . Les coefficients de ces P_n sont donc, eux aussi, bornés en module; dans l'espace à $2n+1$ dimensions, le point ayant pour coordonnées ces $2n+1$ coefficients reste dans un domaine borné \mathfrak{D} . $I(P_n)$ est une fonction continue positive de ce point dans \mathfrak{D} , elle atteint son minimum en un point au moins de \mathfrak{D} . L'existence d'un polynôme P_n au moins dont l'écart à f sur C soit minimum est donc établie de ce fait. (Nous appellerons ε_n l'écart minimum ainsi défini pour chaque degré n .)

4. *Unicité.* S'il y en avait deux, P_n et Q_n , tout polynôme $aP_n + bQ_n$ (a et b réels) serait harmonique comme eux, en particulier $\frac{1}{2}P_n + \frac{1}{2}Q_n = R_n$.

Puisque

$$\varepsilon_n = \int_0^{2\pi} |f - P_n|^p d\theta = \int_0^{2\pi} |f - Q_n|^p d\theta$$

et puisque

$$f - \frac{P_n + Q_n}{2} = \frac{1}{2} [(f - P_n) + (f - Q_n)],$$

$$\int_0^{2\pi} |f - R_n|^p d\theta = \int_0^{2\pi} \left| \frac{(f - P_n) + (f - Q_n)}{2} \right|^p d\theta.$$

Or, pour $p > 1$, $\left| \frac{\alpha + \beta}{2} \right|^p < \frac{|\alpha|^p + |\beta|^p}{2}$ excepté si $\alpha = \beta$, car d'une part $\left| \frac{\alpha + \beta}{2} \right| \leq \frac{|\alpha| + |\beta|}{2}$, et d'autre part, pour $p > 1$, la courbe

$y = x^p$ étant concave vers le haut, on aura

$$\left| \frac{|\alpha| + |\beta|}{2} \right|^p < \frac{1}{2} [|\alpha|^p + |\beta|^p].$$

Il en résulte que

$$\int_0^{2\pi} |f - R_n|^p d\theta < \frac{1}{2} \left\{ \int_0^{2\pi} |f - P_n|^p d\theta + \int_0^{2\pi} |f - Q_n|^p d\theta \right\}$$

ou $\int_0^{2\pi} |f - R_n|^p d\theta < \varepsilon_n$, sans égalité possible, à moins que P_n ne soit égal à Q_n en tout point de C , ce qui entraînerait $P_n \equiv Q_n$. Le polynôme R_n aurait donc sur C , un écart à f moindre que celui de P_n et de Q_n , alors moindre que ε_n , ce qui est impossible puisque ε_n est l'écart minimum pour le degré n .

Le polynôme P_n est donc unique, on l'appelle polynôme harmonique d'écart minimum ε_n sur C .

5. En particulier supposons $p = 2$ et supposons que C soit un cercle de centre O , de rayon 1. Alors $x(\theta) = \cos \theta$, $y(\theta) = \sin \theta$ puisque $z = h(Z) \equiv Z$ et $g(z) \equiv z$.

Le polynôme harmonique général de degré n est

$$\begin{aligned} P_n(x, y) &= P_n(r \cos \theta, r \sin \theta) = \\ &= \frac{\alpha_0}{2} + r(\alpha_1 \cos \theta + \beta_1 \sin \theta) + \dots + r^n(\alpha_n \cos n\theta + \beta_n \sin n\theta); \end{aligned}$$

en posant

$$x = r \cos \theta, \quad y = r \sin \theta;$$

$f(\theta)$ étant continue, le polynôme d'écart minimum est celui pour lequel l'intégrale

$$\begin{aligned} I[P_n] &= \int_0^{2\pi} \left| f(\theta) - \right. \\ &\quad \left. - \left[\frac{\alpha_0}{2} + (\alpha_1 \cos \theta + \beta_1 \sin \theta) + \dots + (\alpha_n \cos n\theta + \beta_n \sin n\theta) \right] \right|^2 d\theta \end{aligned}$$

est minimum. Ce polynôme a donc pour coefficients α_i, β_i , les coefficients de FOURIER de $f(\theta)$. Si le développement de FOURIER de $f(\theta)$ est $\frac{a_0}{2} + \Sigma(a_n \cos n\theta + b_n \sin n\theta)$, le polynôme d'écart mi-

nimum sur C sera pour chaque degré n

$$P_n(r \cos \theta, r \sin \theta) \equiv \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^n r^k (a_k \cos k\theta + b_k \sin k\theta).$$

On sait que dans ce cas particulier le polynôme $P_n(r \cos \theta, r \sin \theta)$ converge uniformément dans toute aire intérieure à C vers la somme de la série $\frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} r^k (a_k \cos k\theta + b_k \sin k\theta)$ qui n'est autre que la valeur au point $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ de la fonction harmonique dans C prenant sur C la valeur $f(\theta)$ au point d'argument θ . On sait d'ailleurs à priori (DU BOIS-REYMOND, LEBESGUE, FEJÉR) que, la série de FOURIER d'une fonction continue $f(\theta)$ pouvant être divergente, $P_n(\cos \theta, \sin \theta)$ peut n'avoir pas de limite, c'est à dire que le polynôme P_n d'écart minimum peut n'avoir aucune limite sur C . Nous allons maintenant étudier la convergence de P_n à l'intérieur de C dans le cas général.

6. *Convergence des P_n dans le cas général.* Prouvons d'abord que $\lim_{n \rightarrow \infty} \varepsilon_n = 0$. J'ai en effet démontré dans la mémoire antérieurement citée (Congrès de Bologne 1928) qu'il est possible de développer toute fonction harmonique dans C et continue sur C , en série de polynômes harmoniques convergeant uniformément dans C et sur C , c'est à dire, que pour tout ε positif donné, on peut trouver un polynôme harmonique $Q_n(x, y)$ de degré n assez élevé tel que

$$|f(\theta) - Q_n[x(\theta), y(\theta)]| < \varepsilon$$

quelque soit θ . L'écart de ce Q_n à f sur C sera donc $< 2\pi\varepsilon^n$. L'écart minimum ε_n correspondant au degré n sera donc à fortiori $< 2\pi\varepsilon^n$ c'est à dire que $\lim_{n \rightarrow \infty} \varepsilon_n = 0$.

On a donc $\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^{2\pi} |f(\theta) - P_n[x(\theta), y(\theta)]|^2 d\theta = 0$ et en appelant $\mathcal{S}_n(X, Y)$ la fonction harmonique dans I issue de $P_n(x, y)$ par la représentation conforme $z = h(Z)$ on aura

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^{2\pi} |f(\theta) - \mathcal{S}_n(\cos \theta, \sin \theta)|^2 d\theta = 0.$$

Par l'exemple de $p = 2$ et C cercle unité, nous savons qu'il ne faut pas chercher à prouver la convergence de \mathcal{S}_n vers $f(\theta)$

sur I , mais que le convergence de $\mathfrak{S}_n(r \cos \theta, r \sin \theta)$ vers la fonction harmonique dans I , prenant sur I les valeurs $f(\theta)$ est plausible.

7. Démontrons en effet cette convergence. Désignons par $F(x, y)$ la fonction harmonique dans C , continue sur C , prenant sur C les valeurs données $f(\theta)$ c'est à dire telle que

$$F[x(\theta), y(\theta)] = f(\theta).$$

Par la transformation $z = x + iy = h(X + iY)$ elle devient la fonction $\mathfrak{F}(X, Y)$ harmonique dans I , continue sur I , et on a :

$$\mathfrak{F}(\cos \theta, \sin \theta) = f(\theta).$$

Envisageons l'intégrale

$$\epsilon_n(r) = \int_0^{2\pi} |\mathfrak{F}(r \cos \theta, r \sin \theta) - \mathfrak{S}_n(r \cos \theta, r \sin \theta)|^p d\theta.$$

Puisque \mathfrak{F} et \mathfrak{S}_n sont uniformément continues dans et sur I on a

$$\lim_{r \rightarrow 1} \epsilon_n(r) = \epsilon_n.$$

Admettons, *ce que nous démontrerons plus loin*, que $U(X, Y)$ étant harmonique dans C et continue sur C , l'intégrale

$$\int_0^{2\pi} |U(r \cos \theta, r \sin \theta)|^p d\theta$$

est une fonction croissante de r pour $r < 1$ lorsque $p > 1$.

Ce point étant admis, on aura $\epsilon_n(r) < \epsilon_n$ et par conséquent, quelque soit r , $\lim_{n \rightarrow \infty} \epsilon_n(r) = 0$, uniformément dans tout I

Il va en résulter que

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \mathfrak{S}_n(X, Y) = \mathfrak{F}(X, Y),$$

uniformément dans tout domaine Δ intérieur à I .

En effet, de la relation $\epsilon_n = \int_0^{2\pi} |f(\theta) - \mathfrak{S}_n(\cos \theta, \sin \theta)|^p d\theta$, on a vu qu'il résulte que

$$\left[\int_0^{2\pi} |\mathfrak{S}_n|^p d\theta \right]^{1/p} < \epsilon_n^{1/p} + \left[\int_0^{2\pi} |f(\theta)|^p d\theta \right]^{1/p}.$$

Les $\int_0^{2\pi} |\mathfrak{S}_n|^p d\theta$ et par suite les $\int_0^{2\pi} |\mathfrak{S}_n| d\theta$ sont donc bornés supérieurement quel que soit n par un même nombre μ . Le raison-

nement fait au N° 3. prouve d'autre part que dans un domaine quelconque \mathcal{A} intérieur à Γ , toutes les fonctions harmoniques \mathfrak{S}_n auront leur module $|\mathfrak{S}_n|$ limité supérieurement par un même nombre \mathcal{N} .

Ces fonctions harmoniques \mathfrak{S}_n forment donc dans tout domaine \mathcal{A} intérieur à Γ une famille également continue dont il est possible d'extraire une suite partielle $\mathfrak{S}_{n_1}, \mathfrak{S}_{n_2}, \dots$ convergeant en l'intérieur de Γ et cela uniformément dans \mathcal{A} vers une limite $\Phi(X, Y)$ qui est nécessairement *harmonique*. (Cela se voit

aisément par la formule classique $\mathfrak{S}_n(X, Y) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \mathfrak{S}_n(A, B) \frac{dG}{dn} d\theta$).

On aura évidemment :

$$\int_0^{2\pi} |\mathfrak{F}(r \cos \theta, r \sin \theta) - \Phi(r \cos \theta, r \sin \theta)|^p d\theta =$$

$$= \lim_{i=\infty} \int_0^{2\pi} |\mathfrak{F}(r \cos \theta, r \sin \theta) - \mathfrak{S}_{n_i}(r \cos \theta, r \sin \theta)|^p d\theta = \lim_{i=\infty} \varepsilon_{n_i}(r) = 0$$

pour toute valeur de r donnant un cercle intérieur à \mathcal{A} , c'est à dire, en définitive puisque \mathcal{A} est arbitrairement voisin de Γ , pour tout $r < 1$.

$$\text{Mais } \int_0^{2\pi} |\mathfrak{F}(r \cos \theta, r \sin \theta) - \Phi(r \cos \theta, r \sin \theta)|^p d\theta = 0 \quad \text{n'est}$$

possible pour deux fonctions continues de θ que si

$$\mathfrak{F}(r \cos \theta, r \sin \theta) \equiv \Phi(r \cos \theta, r \sin \theta)$$

pour toute valeur de θ et pour toute valeur $r < 1$. Donc, $\Phi(X, Y) \equiv \mathfrak{F}(X, Y)$ dans Γ , ce qui démontre que la suite des $\mathfrak{S}_n(X, Y)$ a pour limite $\mathfrak{F}(X, Y)$, et uniformément, dans tout domaine intérieur à Γ .

Il en résulte que, pour $p > 1$, les polynômes harmoniques $P_n(x, y)$ d'écart minimum à $f(\theta)$ sur C ont pour limite dans C la fonction harmonique $F(x, y)$, solution du problème de DIRICHLET relatif à la donnée $f(\theta)$ sur C , la convergence ayant lieu dans tout C et uniformément dans tout domaine intérieur à C . L'exemple de $p = 2$, C cercle unité, nous avertit que la convergence peut ne pas se produire sur C et dépend des propriétés différentielles de $f(\theta)$.

8. Il reste, pour terminer, à prouver le lemme invoqué au N° 7.

Pour toute fonction $U(r, \theta)$ harmonique dans Γ , la fonction de r

$$I(r) = \int_0^{2\pi} |U(r, \theta)|^p d\theta$$

est croissante lorsque $p > 1$. On reconnaît aussitôt que la fonction $V(r, \theta) = |U(r, \theta)|^p$ est dérivable et l'on a

$$I'(r) = \int_0^{2\pi} \frac{\partial V}{\partial r} d\theta = \frac{1}{r} \int_{\gamma} \frac{dV}{dn_s} ds$$

γ étant le cercle de centre O de rayon r et $\frac{dV}{dn_s}$ la dérivée normale extérieure de V . On a d'ailleurs :

$$\int_{\gamma} \frac{dV}{dn_s} ds = \iint_{\gamma} \Delta V d\sigma.$$

Nous montrerons que $I(r)$ croît avec r , si nous prouvons que $\iint_{\gamma} \Delta V d\sigma > 0$, pour tout cercle γ de centre O de rayon $r < 1$.

Or ceci résulte de l'inégalité $\Delta V > 0$, vérifiée dans tout I comme on le reconnaît aussitôt.

En effet, un calcul simple donne

$$\Delta V = \frac{\partial^2 V}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial Y^2} = (2p-2)|U|^{p-2} \cdot (U_x^2 + U_y^2)$$

en tenant compte de la relation $\Delta U = 0$. Du fait que $p > 1$ on a $\Delta V > 0$ et d'autre part, $p-2$ étant > -1 , il n'y a pas de difficulté réelle dans l'intégrale $\iint_{\gamma} \Delta V d\sigma$ le long des lignes éventuelles où U peut s'annuler.

Le lemme invoqué au N° 7. est donc démontré. Il résulte d'ailleurs immédiatement des travaux bien connus de M. F. RIESZ sur les fonctions subharmoniques.

(Reçu le 3 mai 1929.)