

Studio e progetto di un sistema di controllo per sospensioni adattive di un motoveicolo

Sommario

In questa tesi viene presentato il progetto di un sistema di controllo per le sospensioni adattive di un motoveicolo. Il sistema distingue quattro tipologie di strada e in base a queste adatta il coefficiente di smorzamento della sospensione posteriore per migliorare il VTV(Vibration Total Value) .

È costituito da un nodo di una rete CAN e da una semplice rete per l'acquisizione del segnale di ingresso.

La descrizione del nodo è stata eseguita sia a livello hardware che firmware.

È stato infine utilizzato un semplice modello Simulink per effettuare una stima dei miglioramenti ottenibili in termini di VTV.