

# **Studio e progetto di un sistema di controllo per sospensioni adattive di un motoveicolo**

## **Sommario**

In questa tesi viene presentato il progetto di un sistema di controllo per le sospensioni adattive di un motoveicolo. Il sistema distingue quattro tipologie di strada e in base a queste adatta il coefficiente di smorzamento della sospensione posteriore per migliorare il VTV (Vibration Total Value).

È costituito da un nodo di una rete CAN e da una semplice rete per l'acquisizione del segnale di ingresso.

La descrizione del nodo è stata eseguita sia a livello hardware che firmware.

È stato infine utilizzato un semplice modello Simulink per effettuare una stima dei miglioramenti ottenibili in termini di VTV.