



These hot-air balloons float because they are filled with air at high temperature and are surrounded by denser air at a lower temperature. The buoyant force is supporting these balloons and other floating objects.

Meccanica dei fluidi

Con il termine **fluidi** si intendono in genere liquidi e gas, anche se i primi rispetto ai secondi sono caratterizzati dall'incompressibilità. La massa di un fluido è distribuita con continuità in tutto il suo volume, la densità ρ di un fluido è definita come rapporto tra massa e volume:

$$\rho = \frac{m}{V} \Rightarrow [\rho] = \frac{M}{L^3} \Rightarrow \frac{kg}{m^3}$$

Tab. 1 Densità di alcuni liquidi

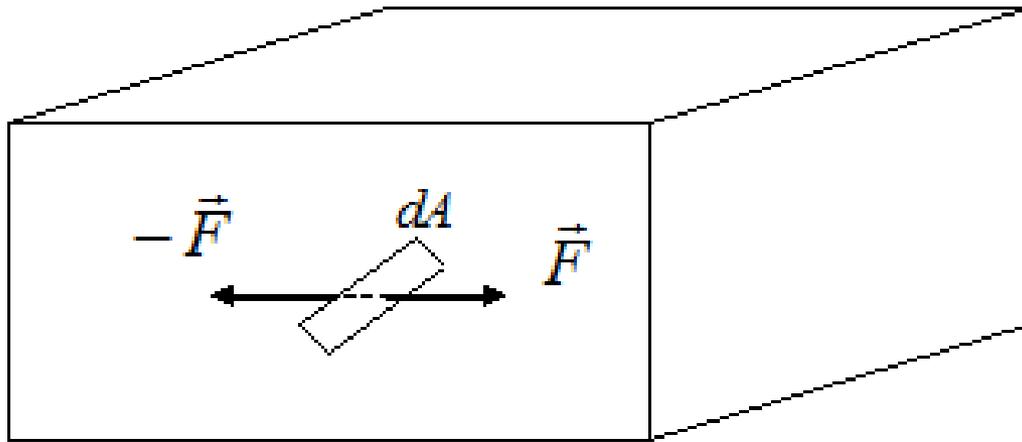
Liquido	ρ kg/m ³
Etere	736
Alcool etilico	791
Acetone	792
Benzolo	809
Alcool metilico	810
Acqua	1000
Mercurio	13600

Sostanza ρ (kg/m³)

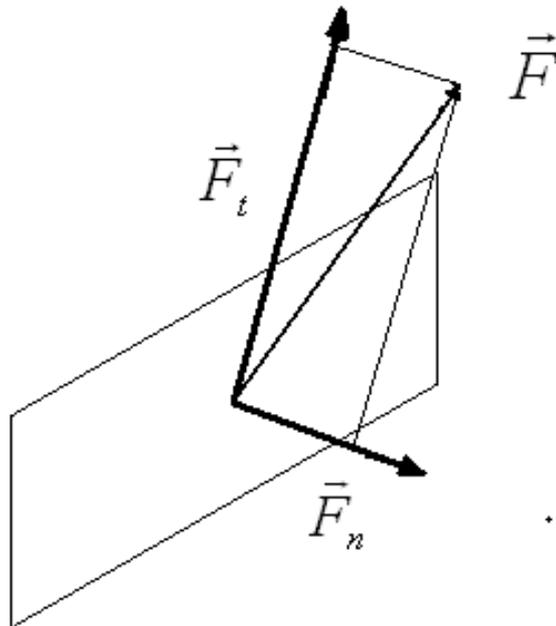
Air 1.29
Aluminum 2.70×10^3
Benzene 0.879×10^3
Copper 8.92×10^3
Ethyl alcohol 0.806×10^3
Fresh water 1.00×10^3
Glycerin 1.26×10^3
Gold 19.3×10^3
Helium gas 1.79×10^{-1}
Hydrogen gas 8.99×10^{-2}

Sostanza ρ (kg/m₃)

Ice 0.917×10^3
Iron 7.86×10^3
Lead 11.3×10^3
Mercury 13.6×10^3
Oak 0.710×10^3
Oxygen gas 1.43
Pine 0.373×10^3
Platinum 21.4×10^3
Seawater 1.03×10^3
Silver 10.5×10^3



A causa degli urti molecolari su ogni faccia di una superficie ideale si esercita una forza, ma poiché il fluido è in equilibrio, la forza totale agente su dA è nulla (Principio di solidificazione).

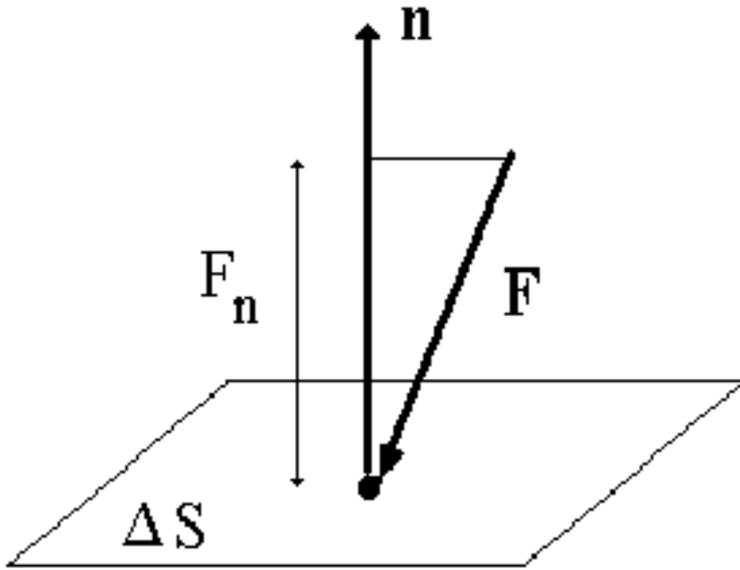


Questa forza può essere scomposta in una componente normale e una componente tangenziale.

Si definisce

PRESSIONE

La componente normale divisa per l'elemento di superficie



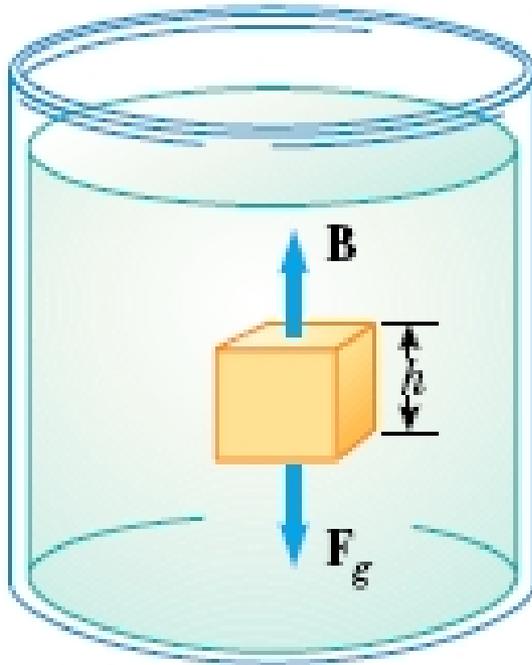
$$P = \frac{F \cdot n}{\Delta S} = \frac{F_n}{\Delta S}$$

$$\frac{\text{newton}}{\text{m}^2} = \text{Pascal}$$

$$\frac{\text{dyne}}{\text{cm}^2} = \text{barie}$$

$$1 \text{ atm} = 1.013 \times 10^5 \text{ Pa}$$

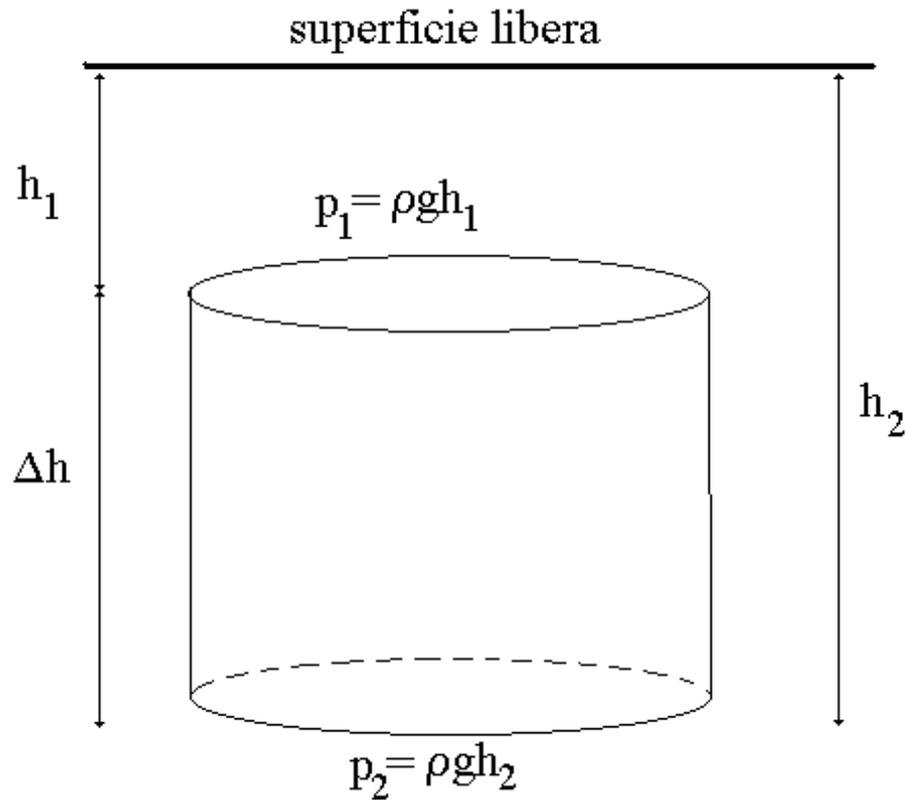
$$1 \text{ barie} = 10^{-1} \text{ Pa}$$



The external forces acting on the cube of liquid are the gravitational force F_g and the buoyant force B . Under equilibrium conditions, $B = F_g$.

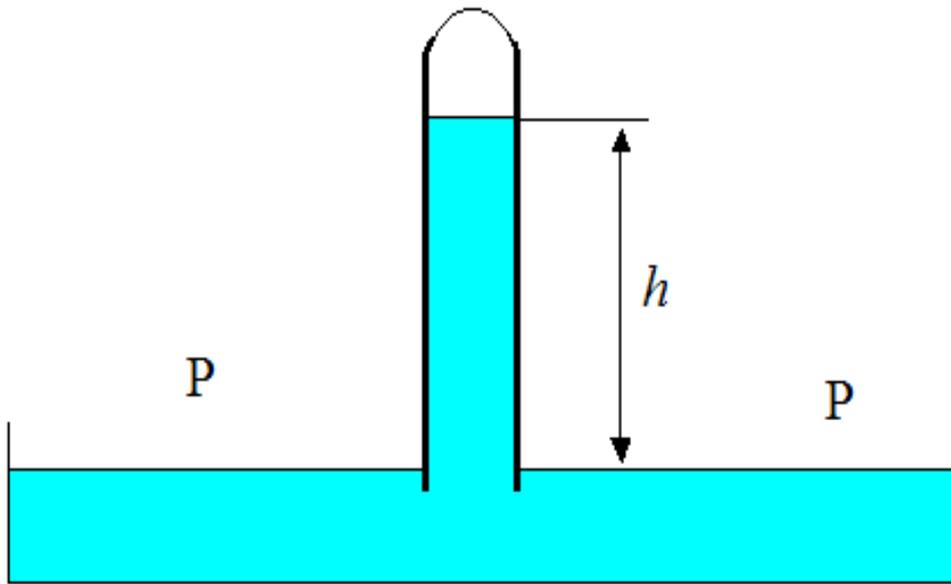
The pressure P_b at the bottom of the cube is greater than the pressure P_t at the top by an amount $\rho_{\text{fluid}}gh$, where h is the height of the cube and ρ_{fluid} is the density of the fluid. The pressure at the bottom of the cube causes an *upward* force equal to P_bA , where A is the area of the bottom face.

$$B = (P_b - P_t)A = (\rho_{\text{fluid}}gh)A = \rho_{\text{fluid}}gV$$



$$S_A = P_2 S - P_1 S = \rho g h_2 S - \rho g h_1 S = \rho g S (h_2 - h_1) = \rho g V = m_L g$$

$$S_A = V \rho g$$



Capovolgendo un tubo pieno di mercurio in una vaschetta, all'equilibrio il mercurio raggiunge un'altezza superiore di h cm a quella del mercurio nella vaschetta. P è la pressione atmosferica esterna ($h=760$ mm)

$$PA = m_{Hg} g$$

$$m_{Hg} = \rho \text{ volume} = \rho Ah$$

$$PA = \rho Ahg \Rightarrow P = \rho gh$$

$$P = 13600 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3} \times 9.81 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \times 760 \times 10^{-3} \text{ m} \cong 133 \frac{\text{N}}{\text{m}^2} = 133 \text{ Pa}$$

Gas ideali

Quando un gas si trova in equilibrio, il suo stato può essere descritto assegnandone la pressione, il volume e la temperatura.

I valori di queste tre grandezze all'equilibrio, non variano nel tempo e non sono indipendenti fra di loro. Esiste una relazione che consente, note due di esse, di calcolare la terza. Tale relazione si chiama "equazione di stato" e ogni sistema termodinamico in equilibrio ne possiede una.

Si chiama "gas ideale" o "gas perfetto" un gas i cui stati di equilibrio siano descritti dall'equazione:

$$PV = nRT$$

$$R = 8.31 \frac{J}{mole \cdot K}$$

$$\lim_{P \rightarrow 0} PV = nRT$$

Miscele di gas e pressioni parziali

l'unico elemento che può differenziare un gas dall'altro è $n = \frac{m}{M}$

, in quanto gas diversi hanno diversi pesi molecolari, ma a parità di numero di moli, due gas ideali diversi hanno identico comportamento

$$\mathbf{n = n_1 + n_2}$$

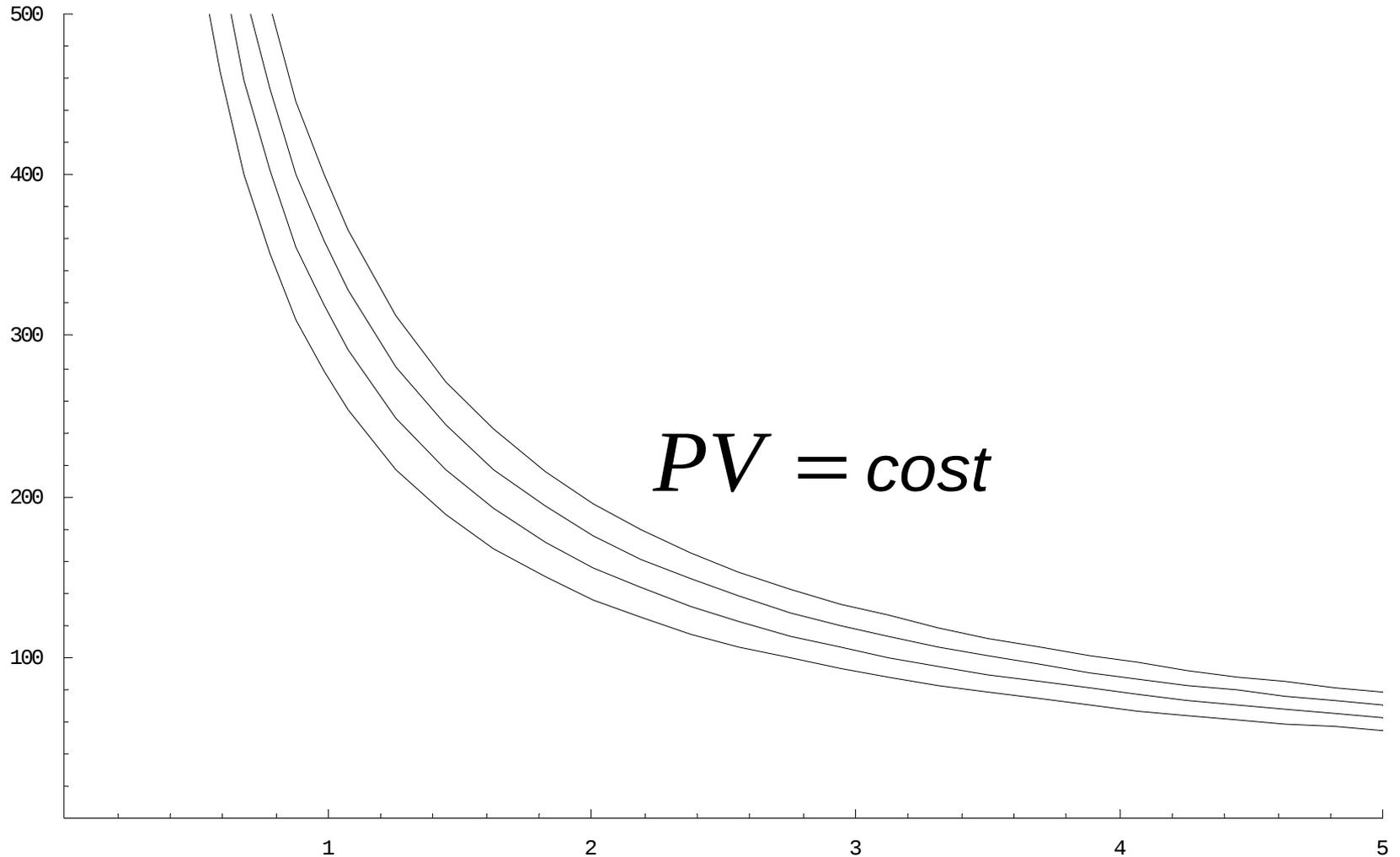
$$PV = (n_1 + n_2)RT = n_1RT + n_2RT \Rightarrow P = \frac{n_1RT}{V} + \frac{n_2RT}{V}$$

$$P_1 = \frac{n_1RT}{V}; P_2 = \frac{n_2RT}{V} \Rightarrow P = P_1 + P_2$$

$$P = \sum_{i=1}^N P_i$$

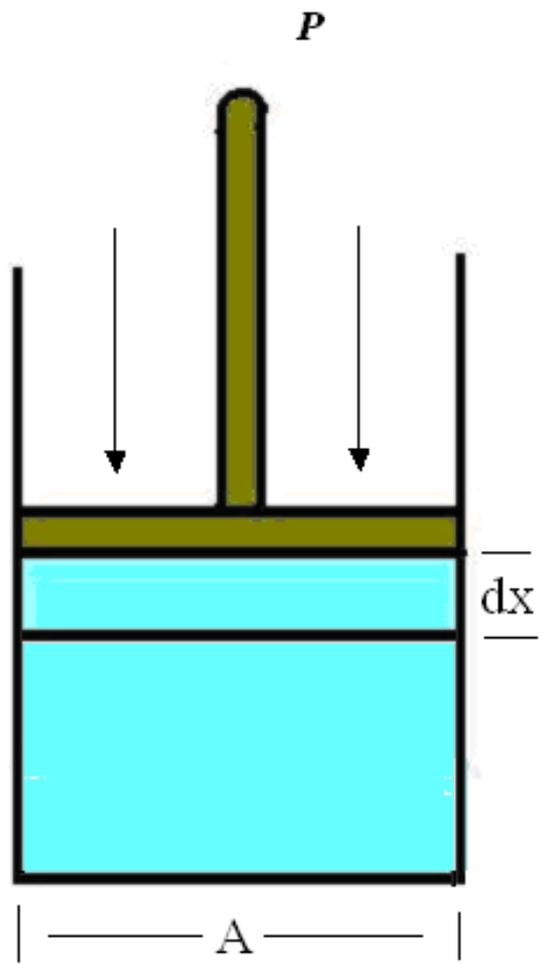
pressioni parziali

Isoterme di un gas ideale: $nRT = \text{costante}$



Quattro isoterme di gas ideale a temperature T_0, T_1, T_2, T_3 ,
con $T_0 < T_1 < T_2 < T_3$ $T = 273 + 40n$

Lavoro per cambiare il volume di un fluido



$$dL = |F||dx| = PA|dx|$$

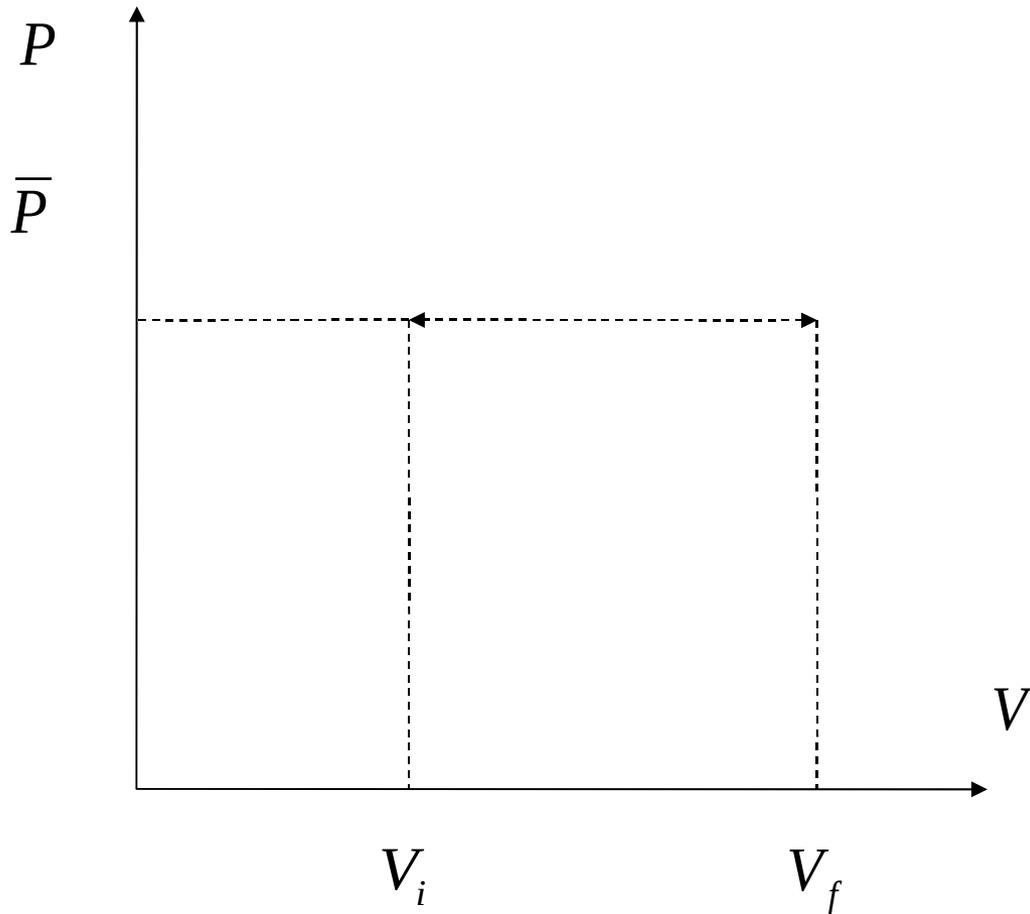
$$dL = P|dV|$$

essendo $dV < 0$ (il volume diminuisce)

$$|dV| = -dV \Rightarrow dL = -PdV$$

$$L = -\int_{V_i}^{V_f} P(V)dV$$

Se la pressione resta costante durante la trasformazione



$$L = -P(V_f - V_i)$$

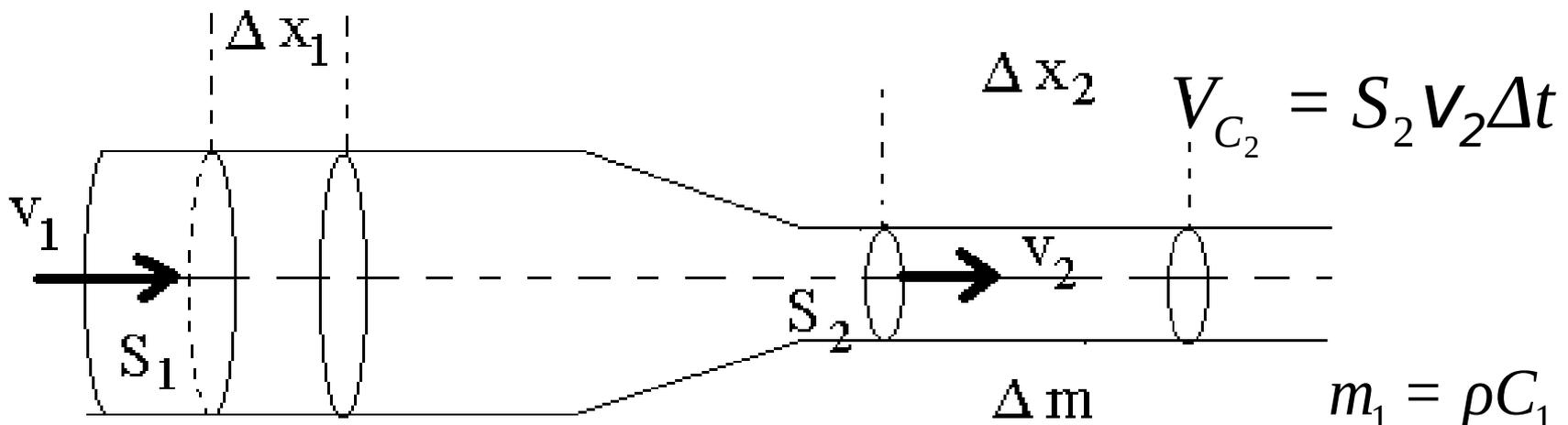
positivo per $V_i > V_f$
compressione
negativo per $V_i < V_f$
espansione

Moto dei fluidi (moto laminare)



Moto di un fluido ideale (equazione di continuità)

fluido incompressibile e privo di attrito interno



$$V_{C_1} = S_1 v_1 \Delta t$$

$$\frac{V}{\Delta t} = \text{Portata}$$

$$m_1 = \rho C_1$$

$$m_2 = \rho C_2$$

Se il condotto non ha perdite la massa si conserva

$$m_1 = m_2 \Rightarrow S_1 v_1 = S_2 v_2$$

$S \cdot V$ PORTATA

Un fluido ideale in moto in un condotto a pareti rigide, mantiene costante la propria portata

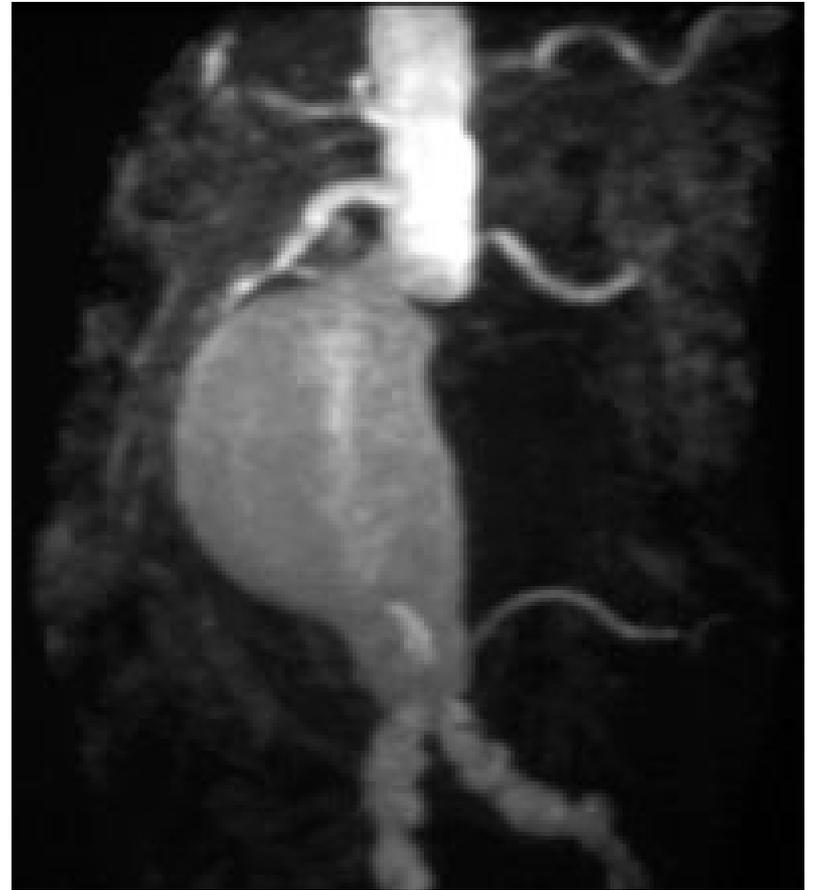


Stenosi: restringimento di un vaso.
Aneurisma: allargamento di un vaso.



Se il condotto diminuisce di sezione, la velocità aumenta e la pressione diminuisce.

Se il condotto aumenta di sezione la velocità diminuisce e la pressione aumenta.



Energia cinetica: Energia posseduta da un punto materiale in moto

$$\mathbf{L} = \mathbf{F} \cdot \mathbf{s} = \mathbf{ma} \cdot \mathbf{s}$$

Ricordando il moto uniformemente accelerato

$$\mathbf{V} = \mathbf{at} \Rightarrow \mathbf{t} = \frac{\mathbf{V}}{\mathbf{a}}$$

$$\mathbf{s} = \frac{1}{2} \mathbf{at}^2 \Rightarrow \mathbf{s} = \frac{\mathbf{V}^2}{2\mathbf{a}}$$

Quindi il lavoro dovuto al moto di un punto materiale di massa m può essere scritto come

$$\mathbf{L} = \frac{1}{2} \mathbf{mV}^2$$

$$v = at + v_0$$

$$x = v_0 t + \frac{1}{2} at^2$$

$$t = \frac{v - v_0}{a}$$

$$x = v_0 \frac{(v - v_0)}{a} + \frac{1}{2} a \frac{(v - v_0)^2}{a^2}$$

$$2ax = 2v_0 v - 2v_0^2 + v^2 - 2v_0 v + v_0^2$$

$$v^2 = v_0^2 + 2ax$$

$$a = F/m$$

$$v^2 = v_0^2 + \frac{2Fx}{m}$$

$$W = Fx,$$

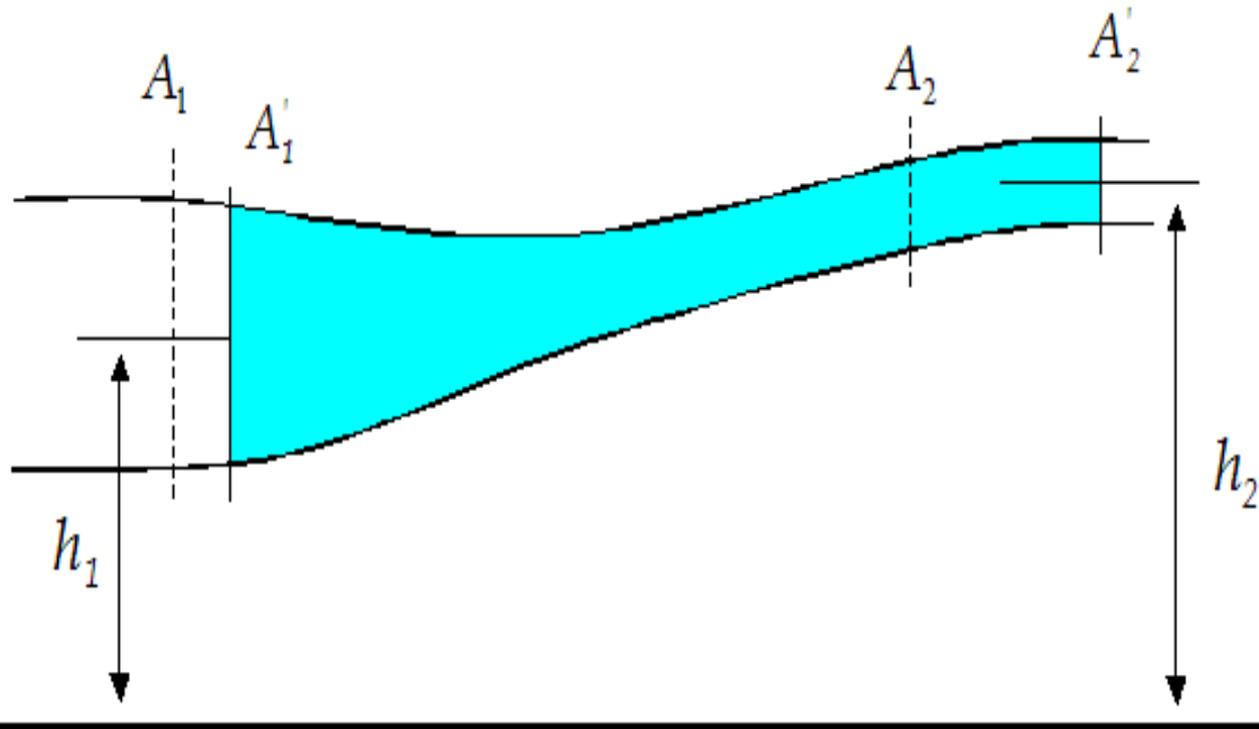
$$W = \frac{1}{2} mv^2 - \frac{1}{2} mv_0^2$$

Teorema di Bernoulli

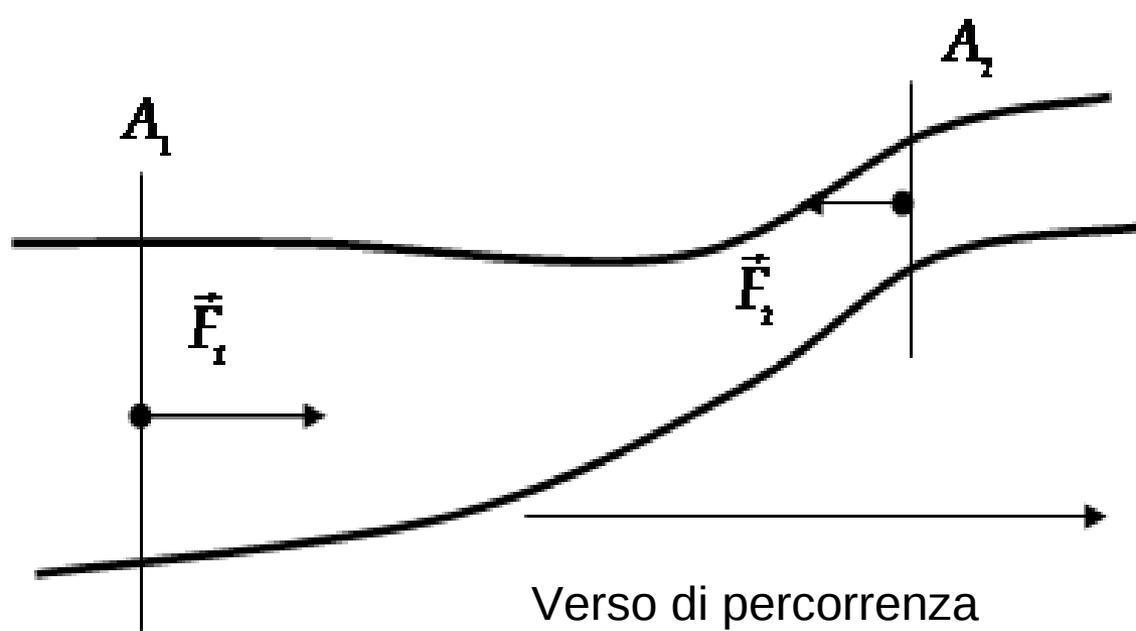
Se un fluido ideale si muove in regime stazionario, si ha che : $Q = Sv = \text{cost.}$

La superficie A_1 si sposta di $v_1 dt$ Mentre la A_2 di $v_2 dt$

Dal teorema delle forze vive



$$\begin{aligned}\Delta L &= T_2 - T_1 \\ &= m \frac{v_2^2}{2} - m \frac{v_1^2}{2}\end{aligned}$$



$$F_1 = P_1 A_1$$

$$F_2 = P_2 A_2$$

La forza e la velocità hanno lo stesso verso nella sezione A_1 e sono opposte in A_2

$$dL_1 = F_1 \cdot v_1 dt = F_1 \cdot v_1 dt = P_1 A_1 v_1 dt$$

$$dL_2 = F_2 \cdot v_2 dt = -F_2 \cdot v_2 dt = -P_2 A_2 v_2 dt$$

$$dV = A_1 v_1 dt = A_2 v_2 dt \quad dV = \frac{dm}{\rho}$$

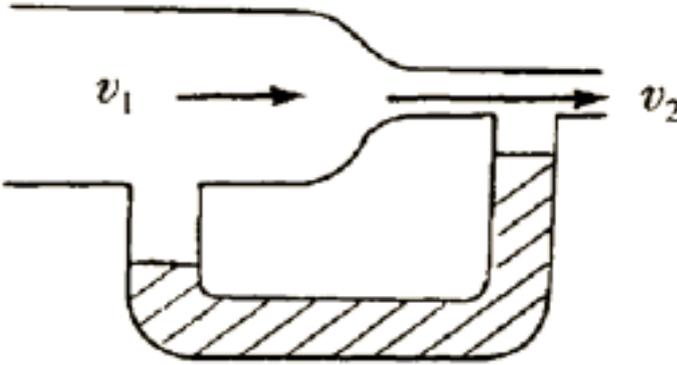
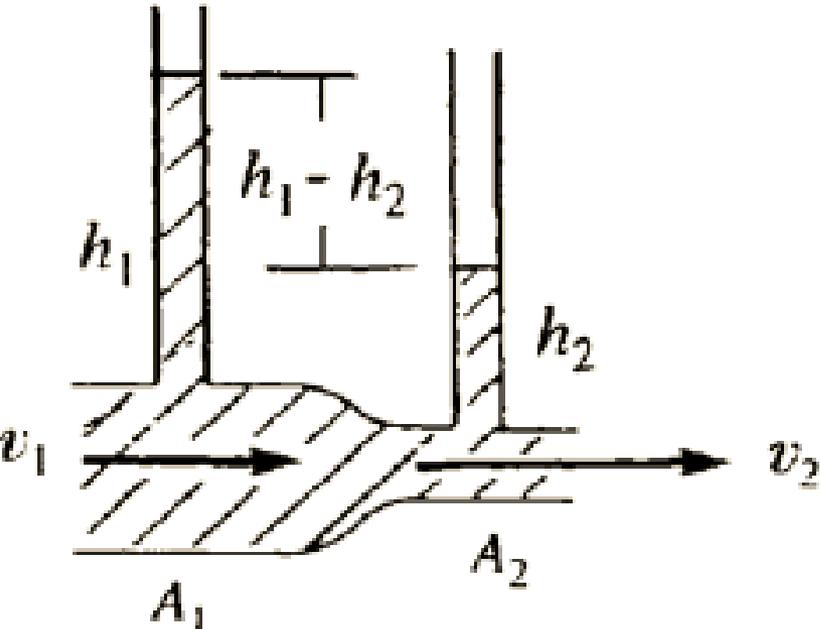
$$dL = (P_1 - P_2) \frac{dm}{\rho} = dmgh_2 - dmgh_1 + \frac{1}{2} dm v_2^2 - \frac{1}{2} dm v_1^2$$

$$\frac{P_1}{\rho} + gh_1 + \frac{1}{2} v_1^2 = \frac{P_2}{\rho} + gh_2 + \frac{1}{2} v_2^2$$

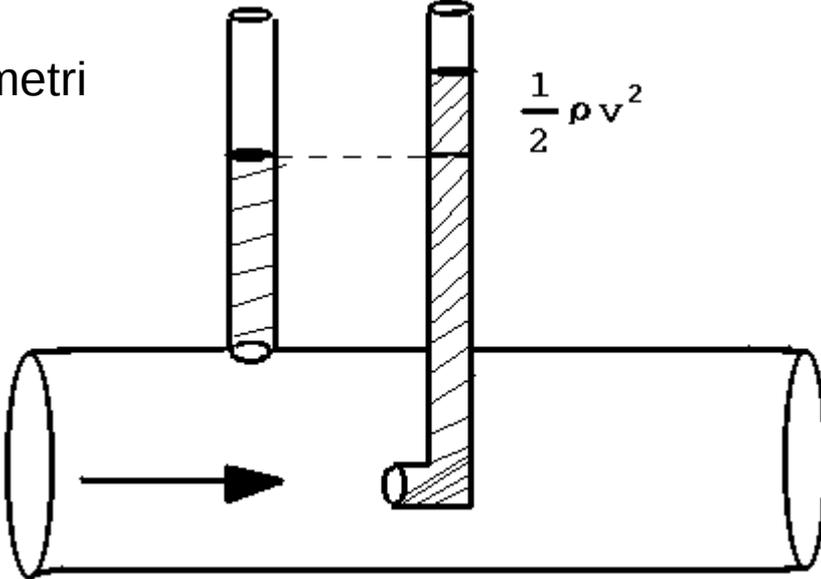
$$P + \rho gh + \frac{1}{2} \rho v^2 = \text{costante}$$

$$P_1 + \rho gh_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 = P_2 + \rho gh_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2$$

Flussimetri per la misura della velocità dei gas nei condotti



Manometri e flussimetri



Conseguenze del teorema di Bernoulli

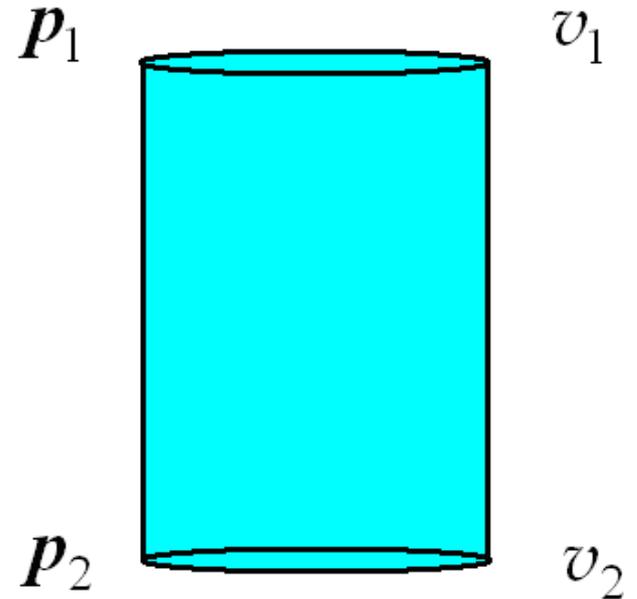
Liquido fermo in un condotto verticale

$$V_1 \equiv V_2 \equiv 0 \quad \frac{1}{2} \rho v^2 = 0$$

$$p_1 + \rho g h_1 = p_2 + \rho g h_2$$

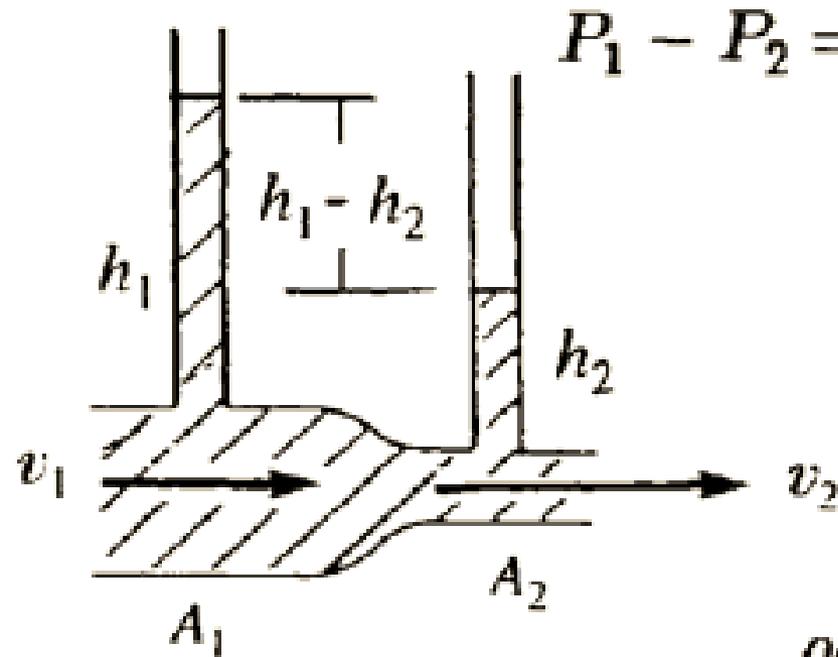
$$p_2 - p_1 = \rho g (h_1 - h_2) = \rho g h$$

$$\Delta p = \rho g h \quad \text{Teorema di Stevino}$$



Conseguenze del teorema di Bernoulli

Liquido in moto in un condotto orizzontale



$$P_1 - P_2 = \rho g h_1 - \rho g h_2.$$

Altezza h costante

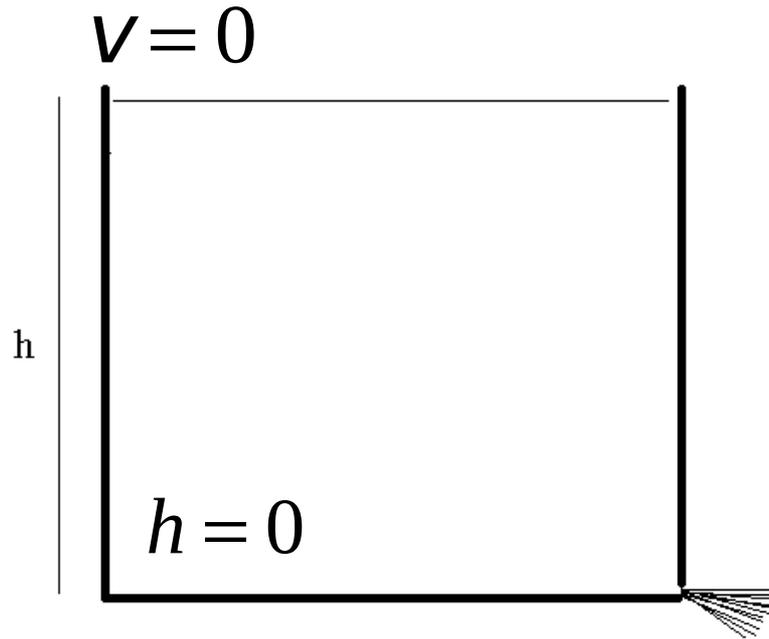
$$P_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 = P_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2$$

$$A_1 v_1 = A_2 v_2.$$

$$\rho g h_1 + \frac{1}{2} \rho \left(\frac{A_2}{A_1} v_2 \right)^2 = \rho g h_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2$$

$$v_2 = A_1 \sqrt{\frac{2 \rho g (h_1 - h_2)}{\rho (A_1^2 - A_2^2)}}$$

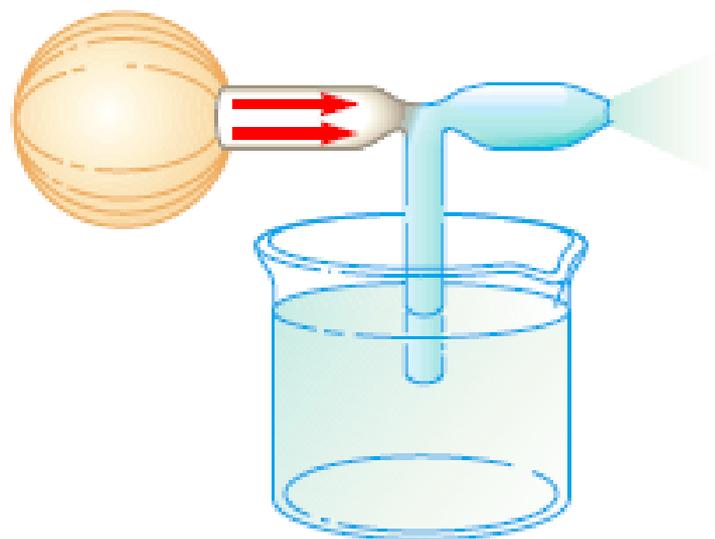
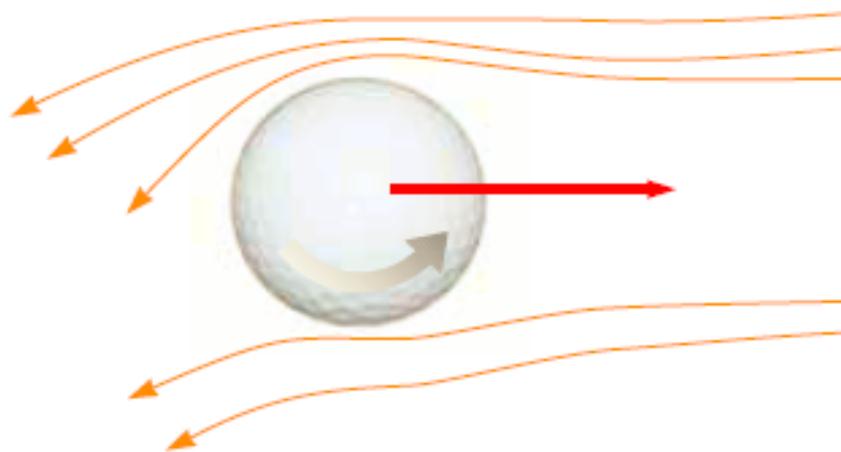
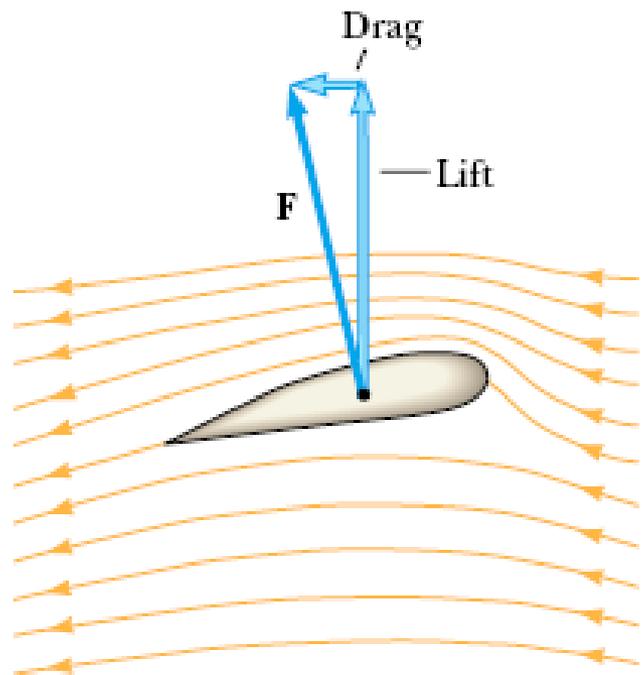
Teorema di Torricelli



Se in un recipiente contenente un liquido si pratica un foro ad una profondità h dalla superficie libera, la velocità con cui l'acqua fuoriesce dal foro è data da:

$$\rho gh = \frac{1}{2} \rho v_2^2$$

$$v = \sqrt{2gh}$$



Fluidi viscosi

Il teorema di Bernoulli non è direttamente applicabile al flusso dei liquidi reali poiché non tiene conto dell'attrito interno.

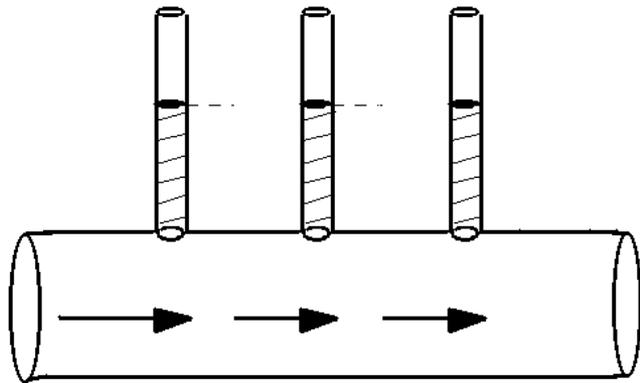
Se consideriamo un condotto orizzontale a sezione costante, allora per il teorema di Bernoulli, se la velocità del fluido fosse la stessa in ogni punto anche la pressione dovrebbe essere costante in ogni punto lungo il condotto.

Considerando però che un liquido dissipa energia per attrito, il teorema di Bernoulli non è più valido e la somma delle tre altezze non si conserva più lungo il condotto; si può così definire una resistenza del condotto R .

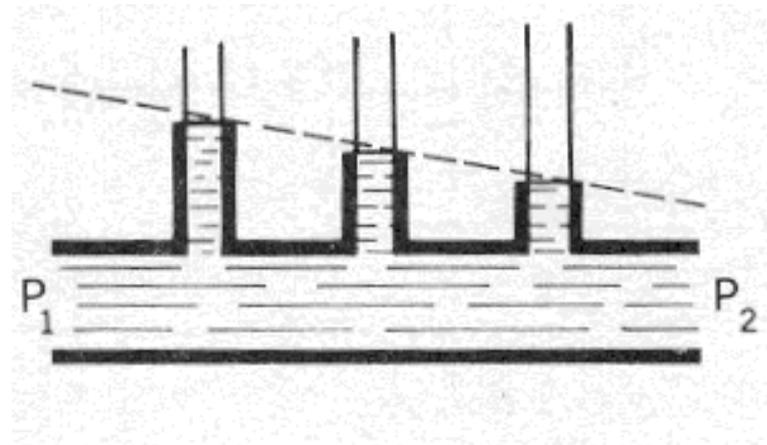
La diminuzione di pressione è dovuta alla perdita di energia per attrito: l'energia meccanica si trasforma in calore.

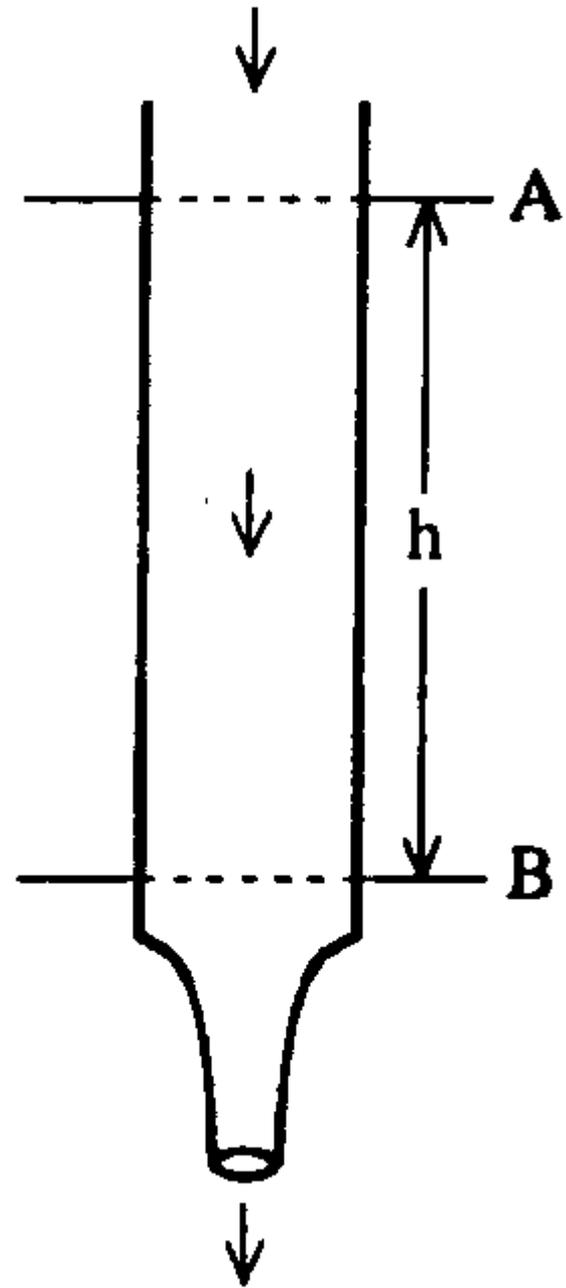
Per mantenere in moto il liquido occorre mantenere una differenza di pressione nel tempo (es. mediante una pompa).

fluido ideale (BERNOULLI)



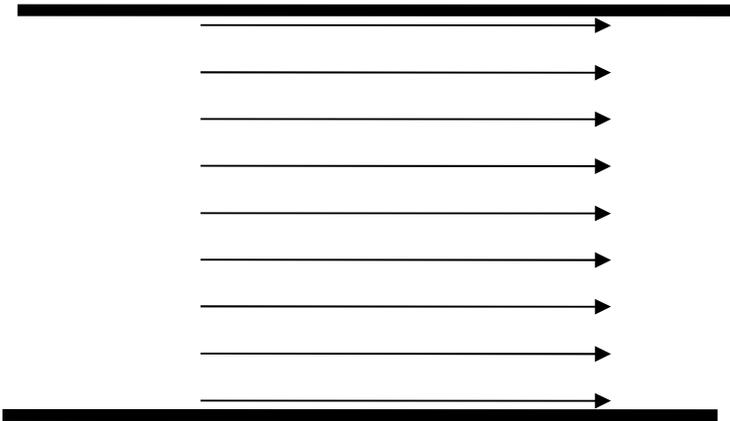
Fluido reale
(BERNOULLI+Energia dissipata)



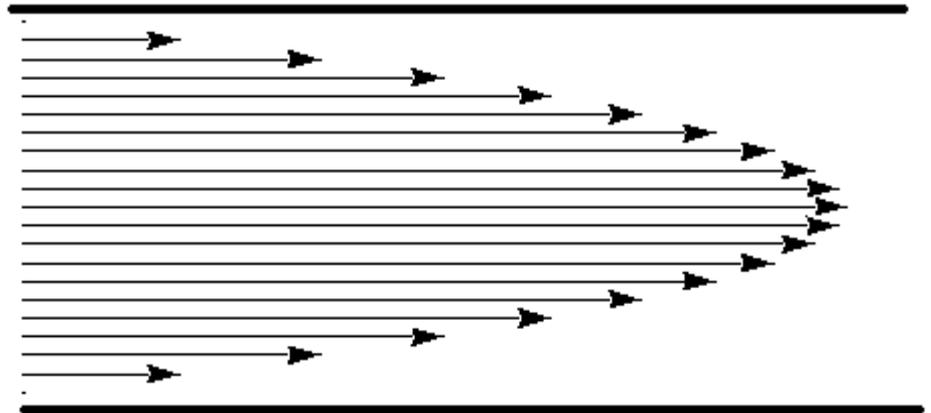


Moto laminare

Liquidi ideali



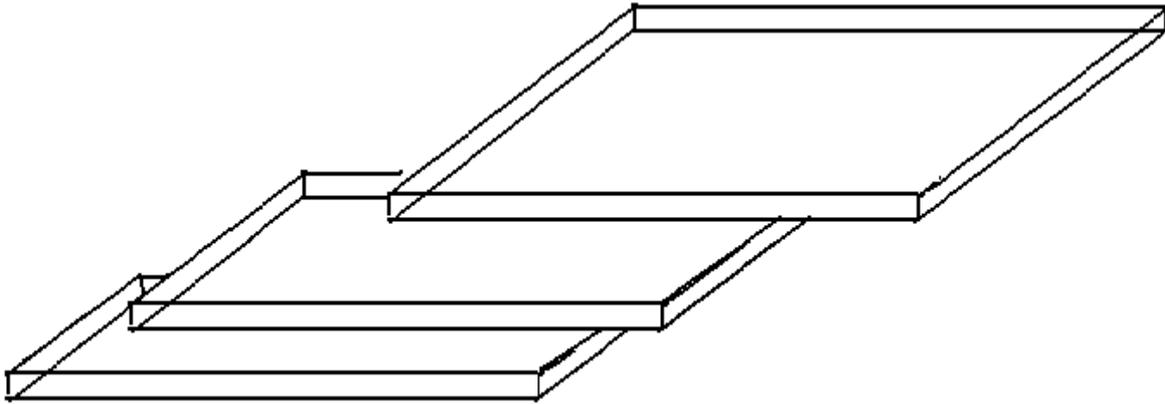
Liquidi reali



Liquidi reali

Sono caratterizzati dalla viscosità, ovvero l'attrito interno.

Moto laminare.



$$\frac{\mathbf{v}_1 - \mathbf{v}_2}{\Delta z} = \frac{\Delta \mathbf{v}}{\Delta z}$$

$$F = \eta A \frac{\Delta \mathbf{v}}{\Delta z}$$

Viscosità

$$F = \eta A \frac{\Delta \mathbf{v}}{\Delta z} \rightarrow \frac{F}{A} = \eta \frac{\Delta \mathbf{v}}{\Delta z} \Rightarrow \eta = \frac{F \Delta z}{A \Delta \mathbf{v}}$$

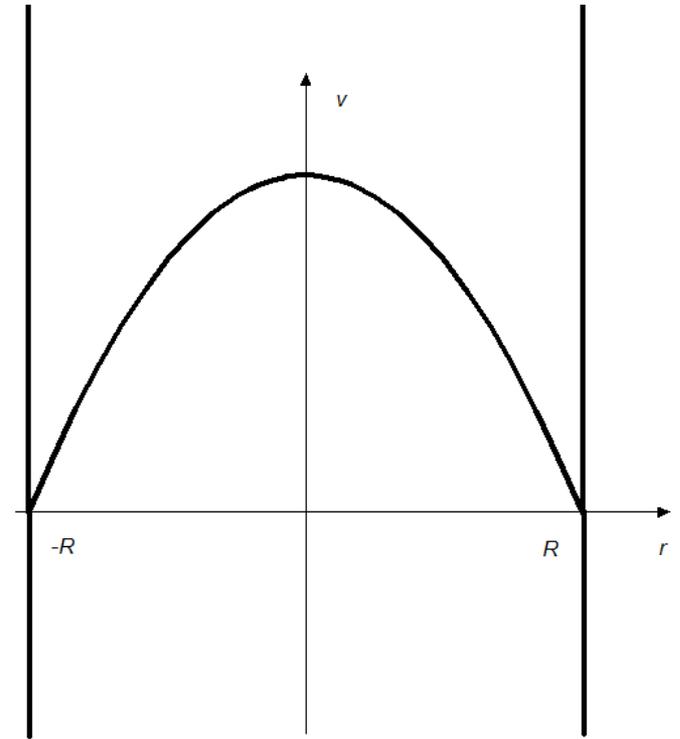
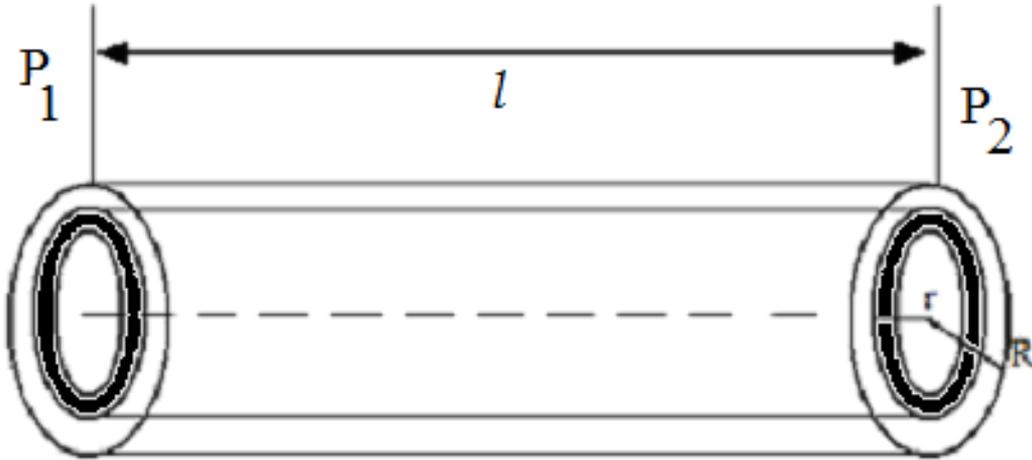
Nel sistema MKS (S. I.) $[\eta] = \frac{N}{m^2} \times s \equiv Pa \times s$ coefficiente di viscosità.

$$[\eta] = ML^{-1}T^{-1}$$

Infatti:
$$\eta = \frac{F}{A} \times \frac{\Delta z}{\Delta v} \Rightarrow [\eta] = \frac{N}{m^2} \frac{m}{\frac{m}{s}} \Rightarrow \frac{N}{m^2} s = Pa \times s$$

Nel sistema CGS: $[\eta] = g \cdot cm^{-1} s^{-1} = poise(p)$

Legge di Poiseuille



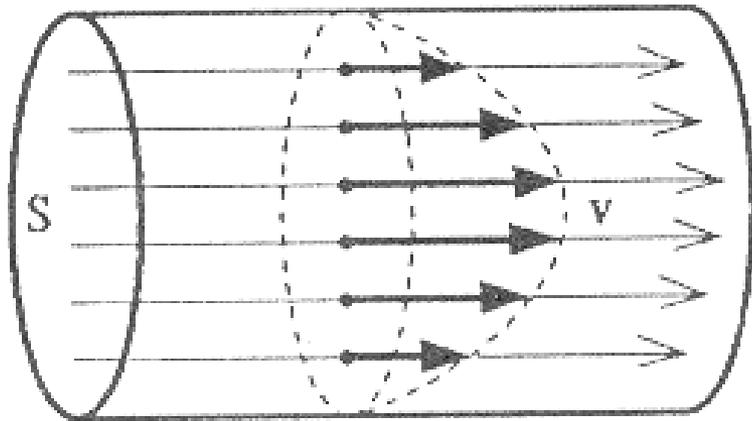
$$\mathbf{v}(r) = \frac{1}{4\pi} \left[\frac{P_1 - P_2}{l} \right] (R^2 - r^2)$$

Legge di Poiseuille

$$Q = \frac{\pi R^4}{8\eta} \frac{P_1 - P_2}{l}$$

$$\frac{P_1 - P_2}{l} = \Delta P$$

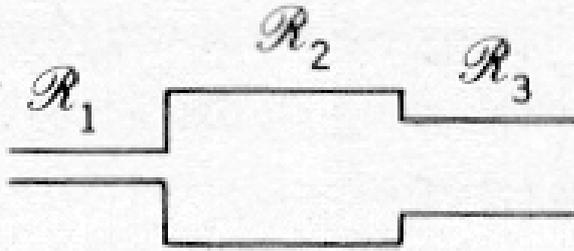
$$Q = \frac{\pi R^4}{8\eta} \Delta P$$



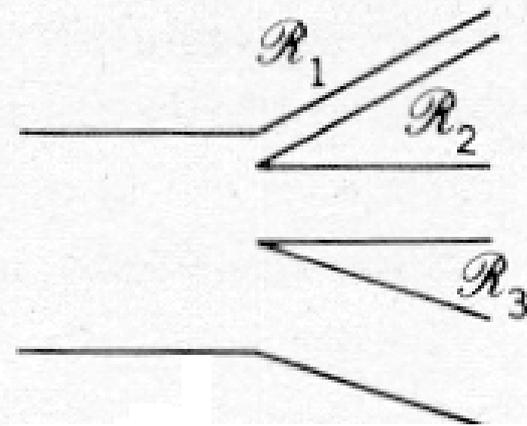
$$R_I = \frac{\Delta P}{Q}$$

R_I resistenza
idrodinamica

$$R_I = \frac{8\eta}{\pi R^4}$$



Resistenze in serie



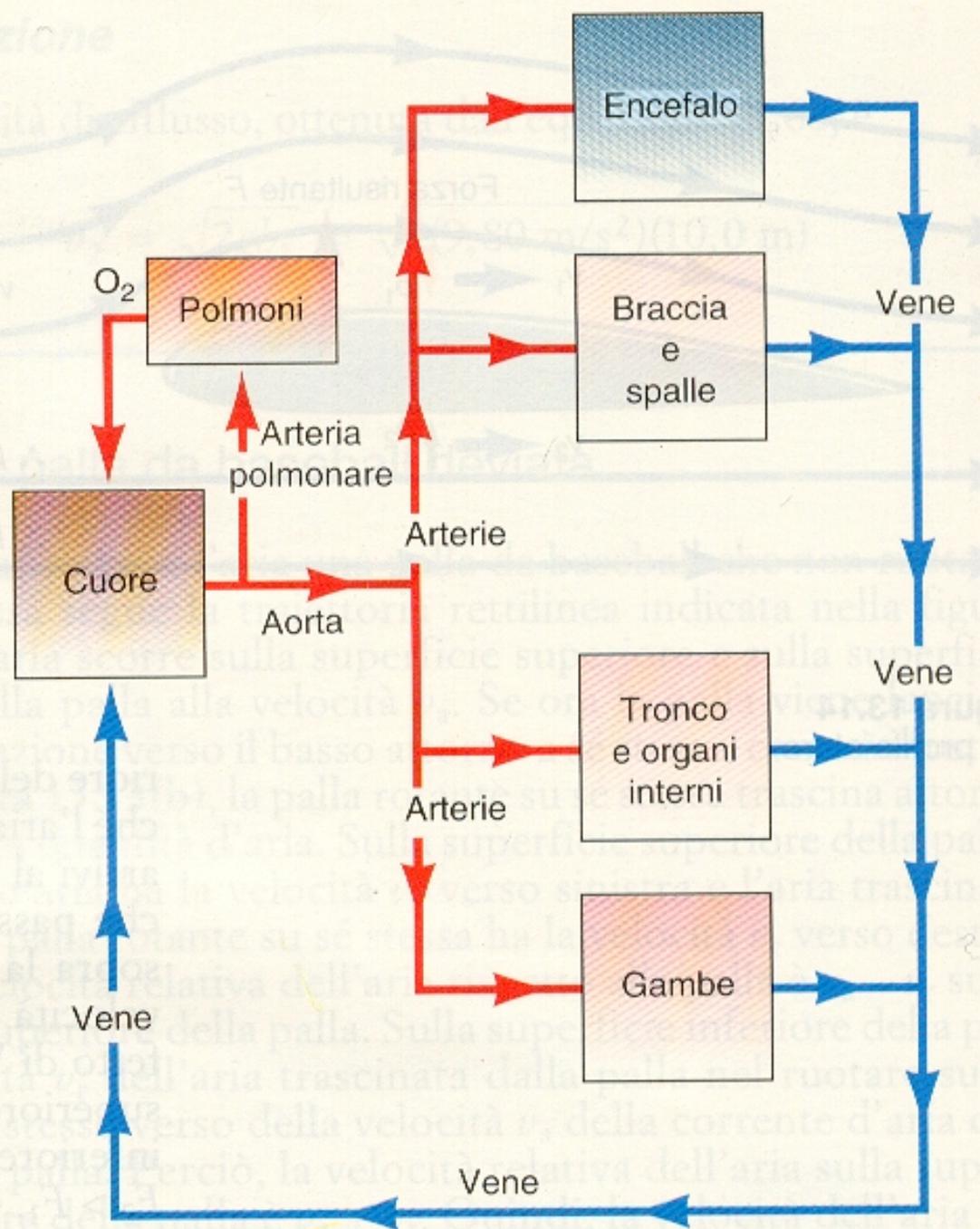
Resistenze in parallelo

$$R_e = R_1 + R_2$$

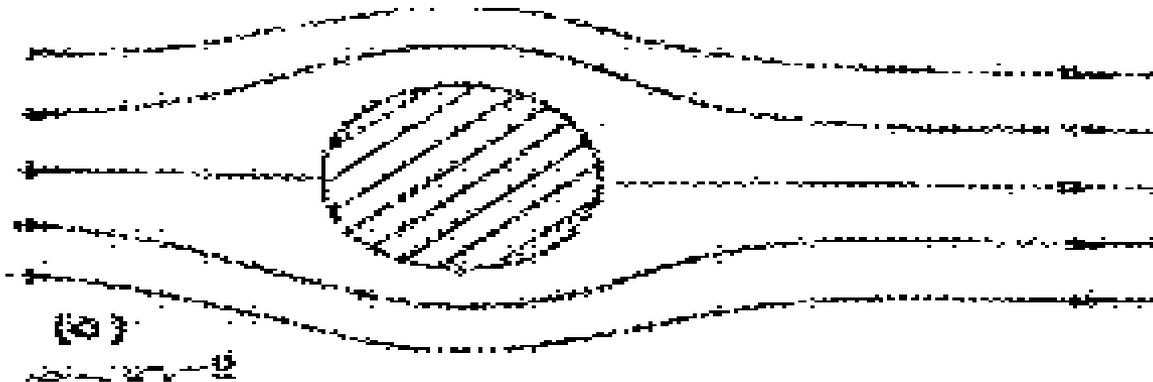
$$\frac{1}{R_e} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}$$

Formalmente analoga alla legge di Ohm: $V=RI$

$$R_e = \frac{R_1 + R_2}{R_1 R_2}$$



Moto laminare e moto turbolento: numero di Reynolds



$$R = \frac{\rho}{\eta} v D$$



$$V_C = 2000 \frac{\eta}{\rho D}$$

Legge di Stokes e moto nei fluidi viscosi

Una particella in moto in un fluido viscoso è sottoposta ad una forza d'attrito

$$F = -\beta v$$

β dipende da : η viscosità del fluido, R raggio della particella (sferica)

$$F = -6\pi R \eta v$$

una sfera in moto in un fluido è soggetta a 3 forze

Spinta di Archimede: $F_A = m_L \cdot g$

Forza peso: $F_P = m_S \cdot g$

Forza viscosa di attrito: $F_{Att} = -\beta \cdot v$

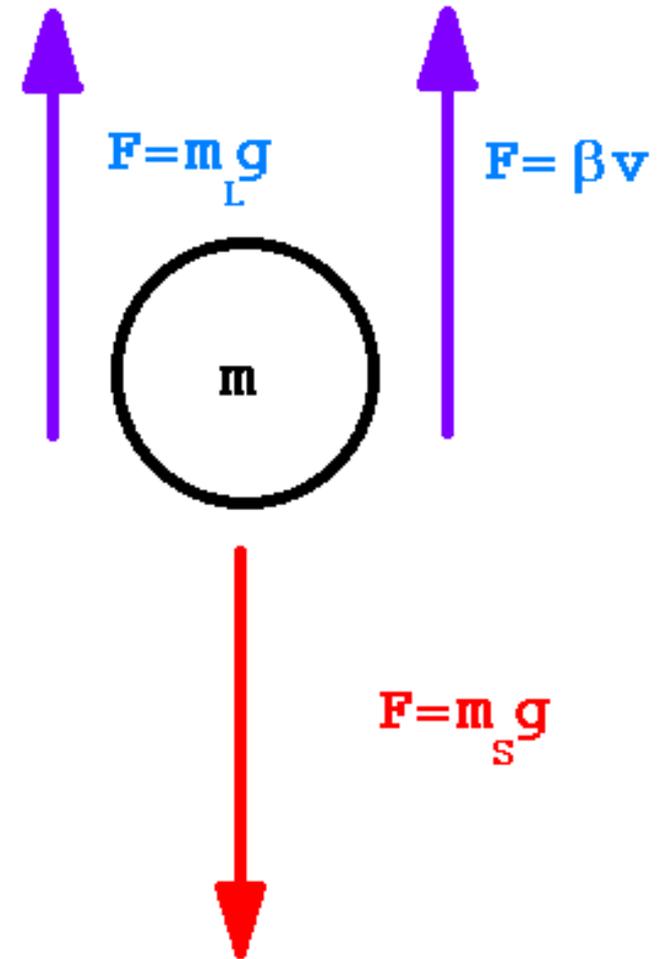
sfera che cade in un fluido raggiungerà la sua velocità di regime quando saranno equilibrate le 3 forze agenti su di essa

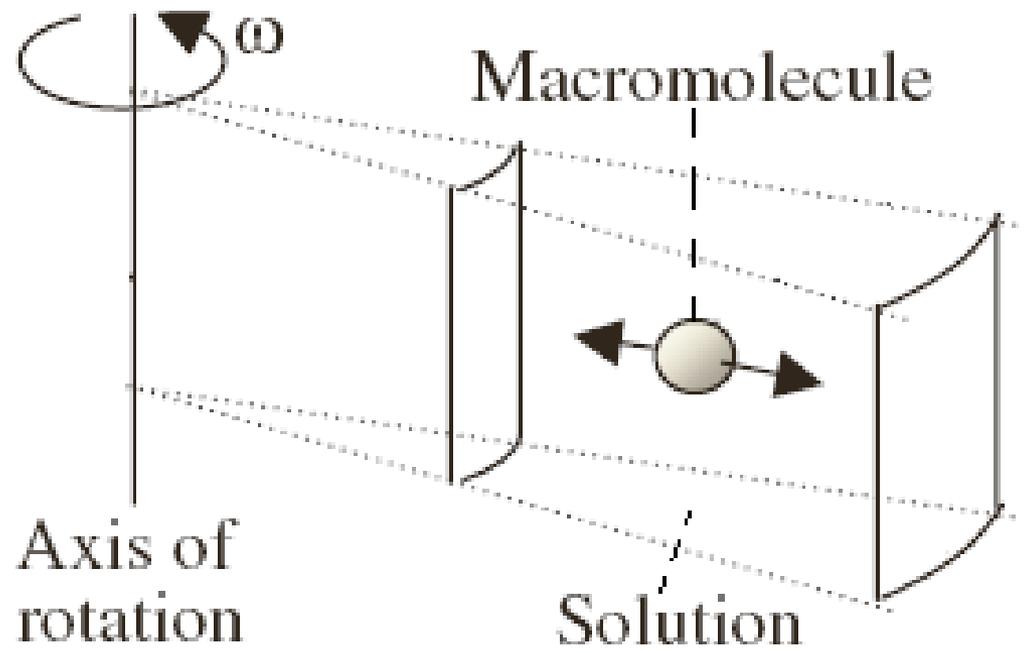
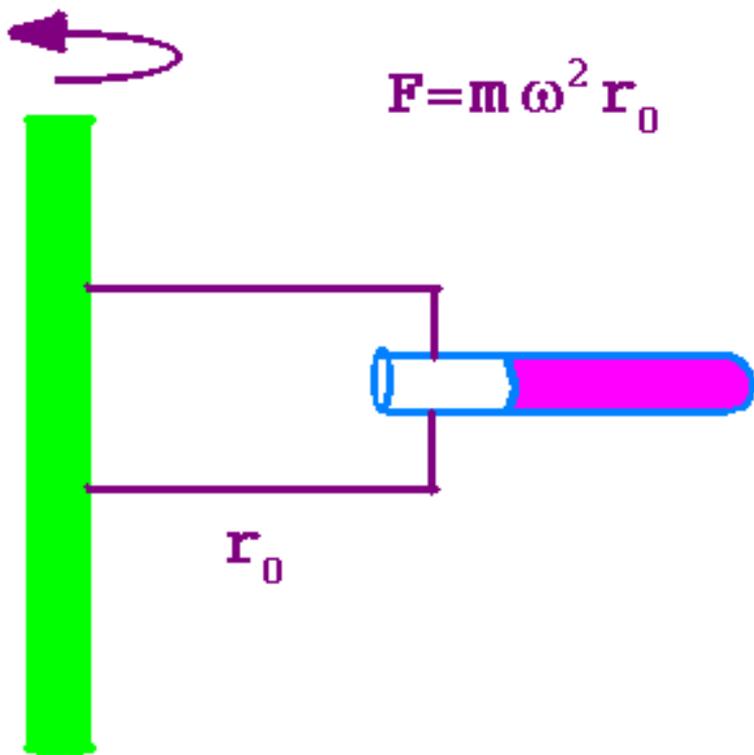
$$F_P = F_A + F_{Att}$$

$$m = \rho V, \quad V = \frac{4}{3} \pi r^3$$

$$\frac{4}{3} r^3 \pi \rho_s g = \frac{4}{3} r^3 \pi \rho_e g + 6\pi \eta \mathbf{v}$$

$$\mathbf{v} = \frac{2gr^2(\rho_s - \rho_e)}{9\eta}$$





Schema di una centrifuga e della forza agente su una macromolecola

$$\mathbf{v} = \frac{\omega^2 R^2 r^2 (\rho_s - \rho_e)}{9\eta}$$